

モーター-AZM66 (取付角寸法60mm) /ギヤ (取付角寸法52~98mm)

仕様

ハイブリッド制御システムαSTEP AZシリーズ モーター品名		AZM66□0C									
エイブル減速機 VRXFシリーズ ギヤ品名		VRXF-◆-3B-○ -14BP10	VRXF-◆-5B-○ -14BP10	VRXF-◆-9C-○ -14BP10	VRXF-◆-15C-○ -14BP10	VRXF-◆-20C-○ -14BP10	VRXF-◆-25C-○ -14BP10	VRXF-◆-35C-○ -14BP10	VRXF-◆-45D-○ -14BP10	VRXF-◆-81D-○ -14BP10	
励磁最大静止トルク	N・m	3.6	3.6	10.8	18	24	30	20	36	23	
減速比		3	5	9	15	20	25	35	45	81	
許容トルク (許容平均トルク) *	N・m	*	3.6	*	*	*	*	20	36	23	
瞬時最大トルク (許容最大トルク) *	N・m	*	*	*	*	*	*	*	*	62	
停止時保持トルク	通電時	N・m	1.8	3	5.4	9	12	15	20	27	23
	電磁ブレーキ※	N・m	1.8	3	5.4	9	12	15	20	27	23
速度範囲	r/min	0 - 1500	0 - 900	0 - 500	0 - 300	0 - 225	0 - 180	0 - 128	0 - 100	0 - 55	
バックラッシュ	arcmin	15									

* ギヤ出力トルク、速度範囲は、回転速度-トルク特性をご覧ください。

※ 電磁ブレーキ付きモーター使用時

AZシリーズ品名

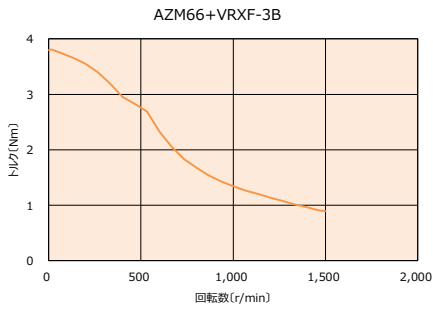
- 品名中の□には、A (片軸シャフト)、または M (電磁ブレーキ付) が入ります。
- 組み合わせモーターは、取付が簡単なフライスなしのストレートシャフトが推奨です (フライス付きシャフトでも組み合わせは可能です)

VRXFシリーズ品名

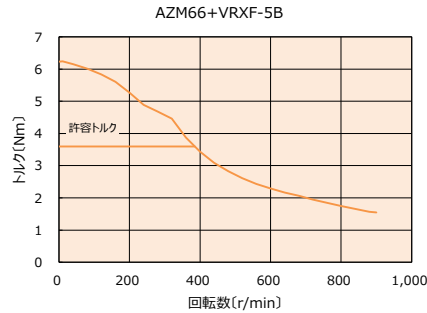
- 品名中の◆には、バックラッシュを表す記号が入ります。記号無し (15 arcmin)、LB (5 arcmin ※B枠のみ「10 arcmin」)、または PB (3 arcmin)
- 品名中の○には、シャフト形状を表す記号が入ります。S (ネ無し・ストレート)、または K (ネ付)

回転速度-トルク特性 (参考値)

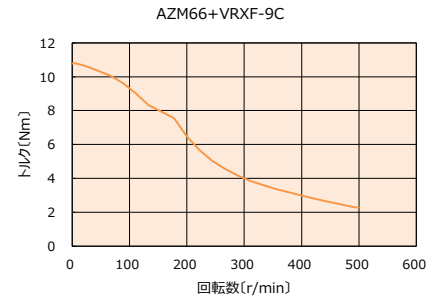
減速比3



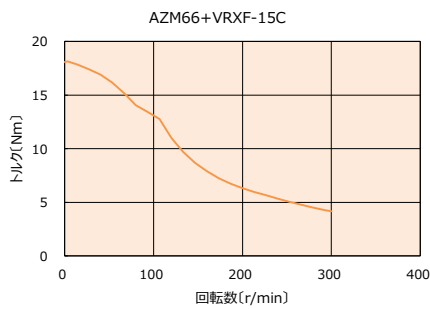
減速比5



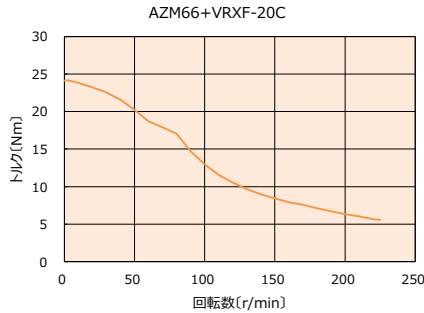
減速比9



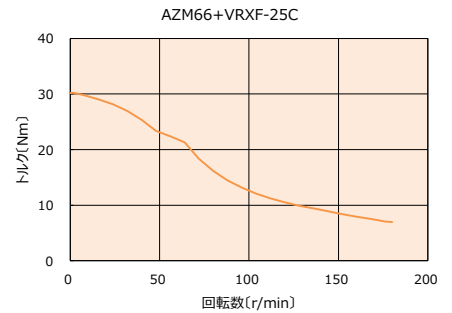
減速比15



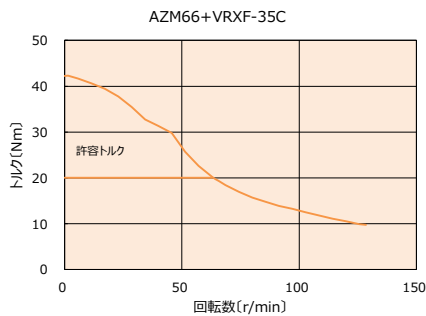
減速比20



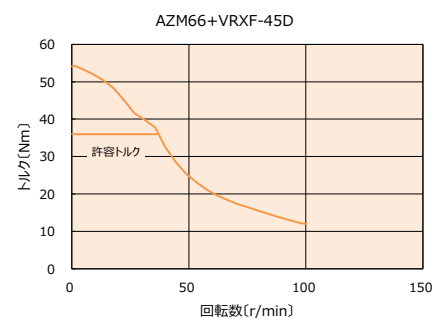
減速比25



減速比35



減速比45



減速比81

