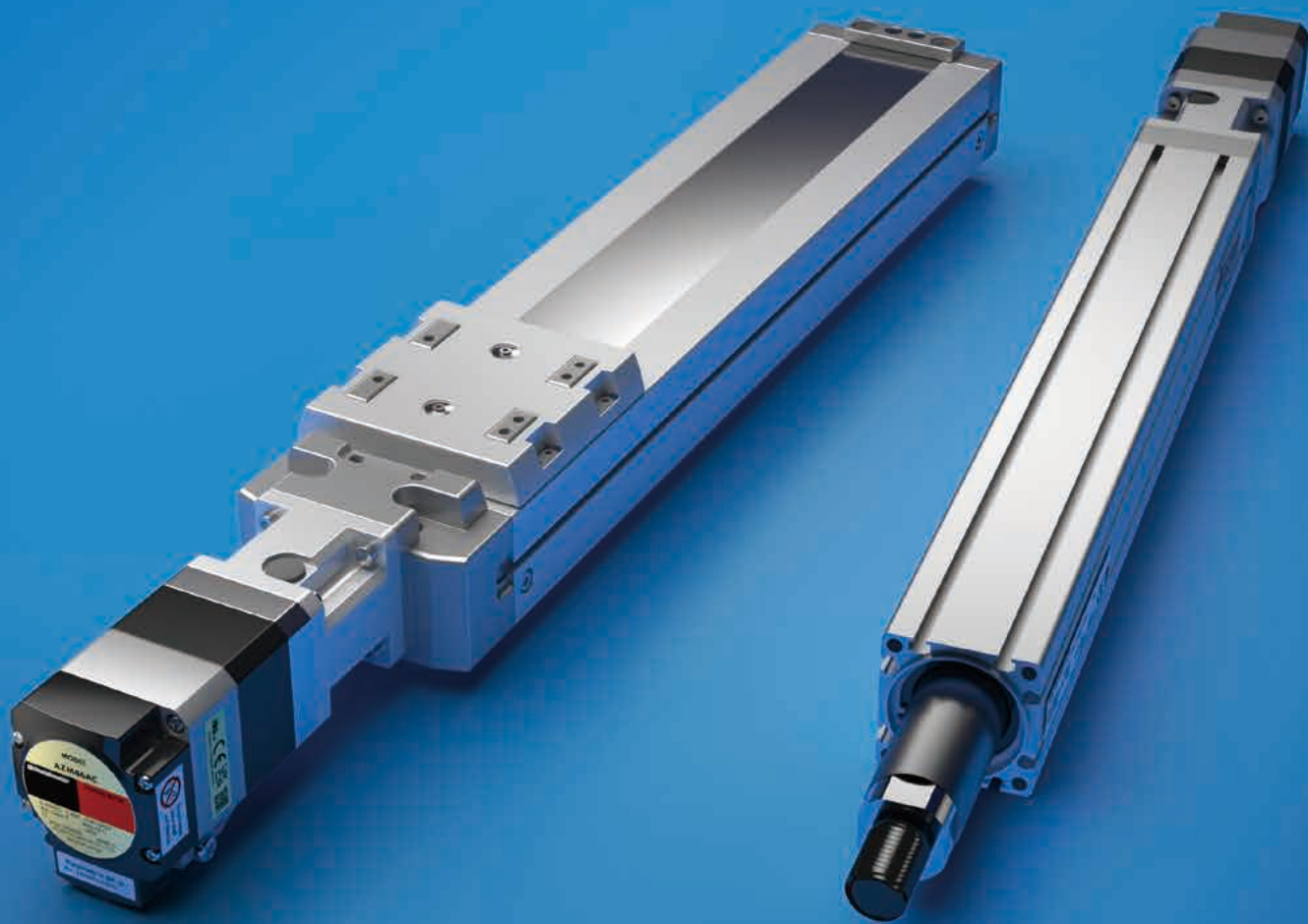


Oriental motor

α STEP AZシリーズ搭載

電動スライダ 電動シリンダ



α STEP AZシリーズ搭載 電動スライダ・電動シリンダ

電動スライダ

EZSシリーズ



全機種電磁ブレーキ付をご用意しています。
定価：102,000円*～

偏平

高剛性

簡易防塵構造

●モーター取付方向

ストレートタイプ



折返しタイプ



●クリーンルーム対応



EASシリーズ



一部機種を除き電磁ブレーキ付をご用意しています。
定価：98,200円*～

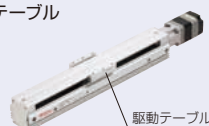
薄幅

小型

高剛性

●テーブル方向

Xテーブル



Yテーブル



駆動モーターは α STEP AZシリーズ

電動スライダ・電動シリンダの駆動モーターは、 α STEP AZシリーズを搭載しています。

小型

高トルク

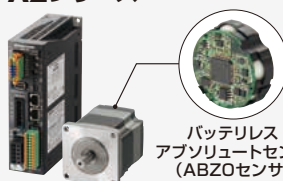
高応答

低振動

ハンチングレス

高効率

■ バッテリーレス アブソリュートセンサ搭載 AZシリーズ



- ・バッテリーレスのアブソリュートセンサ内蔵、外部センサ不要でモーター位置情報を常時監視
- ・クローズドループ制御による高信頼性
- ・高効率化により、モーター発熱低減、省エネルギー

α STEP とは？

α STEPは“オープンループ制御”と“クローズドループ制御”の利点をハイブリッドした独自制御をおこなう、ステッピングモーターベースのモーターです。通常時はオープンループ制御で高応答性を発揮。過負荷時はクローズドループ制御でモーター位置を補正しながら運転を継続します。

モーター、フレーム、ガイドレール、ガイドブロック、ボールねじなどを選定・組み付け済みのため、お客様の設計時間や装置立ち上げ時間短縮が可能です。

また、独自のハイブリッド制御をおこなう **αSTEP AZ** シリーズを駆動モーターとして搭載し、使いやすさと信頼性を両立しました。

電動シリンダ

EACシリーズ



一部機種を除き電磁ブレーキ付をご用意しています。

定価：88,300円*～

小型

高剛性

高推力

●モーター取付方向

ストレートタイプ



折返しタイプ



●ガイド種類

標準



シャフトガイド付



シャフトガイドカバー付



*定価はメカ、ドライバ、ケーブル(1m)を含んだ定価です。

多彩な組み合わせドライバ

電動スライダ、電動シリンダと組み合わせる、ドライバ、ケーブルは **αSTEP AZ** シリーズと共通です。





<p>位置決め機能内蔵タイプ</p> <p>位置決めデータをドライバに設定(256点)。ネットワークコンバータ(別売)を使用することで、FAネットワーク制御が可能。</p> 	<p>RS-485通信付きパルス列入カタイプ</p> <p>RS-485通信でモーターの位置、速度、トルク、アラーム、温度のモニタが可能。</p> 	<p>パルス列入カタイプ</p> <p>位置決めユニット(パルス発振器)からモーターをコントロール。</p> 	<p>ネットワーク対応</p> <p>EtherCAT EtherNet/IP PROFINET MECHATROLINK SSCNET III</p> 	<p>miniドライバ</p> <p>EtherCAT EtherNet/IP PROFINET Modbus (TCP, UDP) CC-Link IE Field Basic Modbus (RTU) RS-485通信付きパルス列入カ</p> 	<p>多軸ドライバ</p> <ul style="list-style-type: none"> ・DC電源入力 of アクチュエータと接続可能 ・2軸、3軸、4軸接続できるドライバをご用意 <p>EtherCAT MECHATROLINK SSCNET III</p> 
---	--	---	---	--	--

αSTEP AZ シリーズは、個別カタログをご用意しています。

製品の選定にあたっては、個別カタログ (V-184) を合わせてお使いください。



電動スライダ セレクション

シリーズ名 タイプ名	型番 幅×高さ	電源電圧	リード [mm]	ストローク [mm]													最高速度 [mm/s]					
				100	200	300	400	500	600	700	800	900	∞	1500	200	400	600	800	∞	2000		
EZS シリーズ <i>αSTEP</i> AZ搭載 ストレートタイプ  折返しタイプ  クリーンルーム対応 	EZSM3 54×50mm	AC電源入力	12	50~700													800					
			6	50~700													400					
		DC電源入力	12	50~700													600					
			6	50~700													300					
	EZSM4 74×50mm	AC電源入力	12	50~700													800					
			6	50~700													400					
		DC電源入力	12	50~700													600					
			6	50~700													300					
	EZSM6 74×66.5mm	AC電源入力	12	50~850													800					
			6	50~850													400					
		DC電源入力	12	50~850													600					
			6	50~850													300					
EAS シリーズ <i>αSTEP</i> AZ搭載 	EASM2 40×38mm	DC電源入力	6	50~300													300					
			3	50~300													150					
	EASM4 58.4×60mm	AC電源入力	12	50~500													800					
			6	50~500													400					
		DC電源入力	12	50~500													600					
			6	50~500													300					

*()内は、折返しタイプの値です。







	上段：動的許容モーメント [N・m] 下段：静的許容モーメント [N・m]			水平可搬質量 [kg]										垂直可搬質量 [kg]			繰り返し 位置決め精度 [mm]	定価 [円]	掲載 ページ
	MP	My	Mr	10	20	30	40	50	60	70	80	10	20	30					
	4.2 26.4	4.2 26.4	10.5 52.0	7.5								3.5			±0.02	61,300～	28		
				15								7							
	4.2 26.4	4.2 26.4	10.5 52.0	7.5								3.5			±0.02	61,300～	29		
				15								7							
	8 51.2	8 42.5	27.8 176	15								7			±0.02	64,600～	30～31		
				30								14(12.5) *							
	8 51.2	8 42.5	27.8 176	15								7			±0.02	64,600～	32～33		
				30								14(12.5) *							
	45.7 290	37.5 187	55.6 340	30								15			±0.02	87,000～	34		
				60								30							
	45.7 290	37.5 187	55.6 340	30								15			±0.02	87,000～	35		
				60								30							
	2.4 4.0	1.5 4.0	4.6 7.7	7.5								2.5			±0.02	57,500～	57		
				15								5							
	16.3 58.3	4.8 16.0	15.0 53.3	15								7			±0.02	64,600～	58		
				30									14						
				15									7					59	
				30									14						

多彩な組み合わせドライバ

電動スライダ、電動シリンダと組み合わせる、ドライバ、ケーブルは **αSTEPAZ** シリーズと共通です。

位置決め機能内蔵タイプ 位置決めデータをドライバに設定(256点)。ネットワークコンバータ(別売)を使用することで、FAネットワーク制御が可能。  定価[円]：42,900～	RS-485通信付きパルス列入力タイプ RS-485通信でモーターの位置、速度、トルク、アラーム、温度のモニタが可能。  定価[円]：42,900～	パルス列入力タイプ 位置決めユニット(パルス発振器)からモーターをコントロール。  定価[円]：37,400～	ネットワーク対応 EtherCAT EtherNet/IP PROFINET MECHATROLINK SSCNET III  定価[円]：48,400～	miniドライバ EtherCAT EtherNet/IP PROFINET Modbus (TCP, UDP) CC-Link IE Field Basic Modbus (RTU) RS-485通信付きパルス列入力  定価[円]：37,400～	多軸ドライバ ・DC電源入力のアクチュエータと接続可能 ・2軸、3軸、4軸接続できるドライバをご用意 EtherCAT MECHATROLINK SSCNET III  定価[円]：88,000～
---	--	---	---	--	--

電動シリンダ セレクション

シリーズ名 タイプ名	型番 幅×高さ	電源電圧	リード [mm]	ストローク [mm]	最高速度 [mm/s]												推力 [N]	
					100	200	300	400	100	200	300	400	500	600	700	800		
EACシリーズ αSTEPAZ 搭載 ストレートタイプ  折返しタイプ 	EACM2 28 × 28mm	DC 電源入力	6	50~150					300								25	
			3	50~150					150								50	
	EACM4 42 × 42mm	AC 電源入力	12	50~300					600								~70	
			6	50~300					300								~140 (125) *	
		DC 電源入力	12	50~300					600								~70	
			6	50~300					300								~140 (125) *	
	EACM6 60 × 60mm	AC 電源入力	12	50~300					600								~200	
			6	50~300					300								~400 (360) *	
		DC 電源入力	12	50~300					600								~200	
			6	50~300					300								~400 (360) *	
EACシリーズ αSTEPAZ 搭載 ストレートタイプ シャフトガイドカバー付  折返しタイプ シャフトガイドカバー付  ストレートタイプ シャフトガイド付  折返しタイプ シャフトガイド付 	EACM2W 28 × 86mm	DC 電源入力	6	50~150					300								25	
			3	50~150					150								50	
	EACM4W 42 × 114mm	AC 電源入力	12	50~300					600								~70	
			6	50~300					300								~140 (125) *	
		DC 電源入力	12	50~300					600								~70	
			6	50~300					300								~140 (125) *	
	EACM6W 60 × 156mm	AC 電源入力	12	50~300					600								~200	
			6	50~300					300								~400 (360) *	
		DC 電源入力	12	50~300					600								~200	
			6	50~300					300								~400 (360) *	

* () 内は、折返しタイプの値です。

	押し当て力 [N]	水平可搬質量 [kg]												垂直可搬質量 [kg]			繰り返し 位置決め精度 [mm]	定価 [円]	掲載 ページ
		10	20	30	40	50	60	80	100	200	400	10	20	30					
	40	7.5										2.5			±0.02	47,600～	79		
	80	15										5							
	100	15										7			±0.02	49,400～	81～82		
	200	30										14(12.5)*							
	100	15										7					83～84		
	200	30										14(12.5)*							
	400	30										15			±0.02	56,600～	85～86		
	500	60										30							
	400	30										15					87～88		
	500	60										30							
	40	7.5										2.0			±0.02	68,000～	80		
	80	15										4.5							
	100	15										6			±0.02	69,800～	89～90		
	200	30										13(11.5)*							
	100	15										6					91～92		
	200	30										13(11.5)*							
	400	30										13			±0.02	80,600～	93～94		
	500	60										28							
	400	30										13					95～96		
	500	60										28							

多彩な組み合わせドライバ

電動スライダ、電動シリンダと組み合わせる、ドライバ、ケーブルは **αSTEPAZ** シリーズと共通です。

位置決め機能内蔵タイプ 位置決めデータをドライバに設定(256点)。ネットワークコンバータ(別売)を使用することで、FAネットワーク制御が可能。  定価[円]: 42,900～	RS-485通信付きパルス列入力タイプ RS-485通信でモーターの位置、速度、トルク、アラーム、温度のモニタが可能。  定価[円]: 42,900～	パルス列入力タイプ 位置決めユニット(パルス発振器)からモーターをコントロール。  定価[円]: 37,400～	ネットワーク対応 EtherCAT EtherNet/IP PROFINET MECHATROLINK SSCNET III  定価[円]: 48,400～	miniドライバ EtherCAT EtherNet/IP PROFINET Modbus (TCP, UDP) CC-Link IE Field Basic Modbus (RTU) RS-485通信付きパルス列入力  定価[円]: 37,400～	多軸ドライバ ・DC電源入力へのアクチュエータと接続可能 ・2軸、3軸、4軸接続できるドライバをご用意 EtherCAT MECHATROLINK SSCNET III  定価[円]: 88,000～
--	---	--	--	---	--

上位システムに合わせて 選べるドライバ。

単軸ドライバ

インターフェイスの種類、電源入力の種類が豊富です。
高トルクを発揮できるAC電源入力ドライバは、位置決め時間の短縮に貢献します。
コンパクトサイズのDC電源入力ドライバは、装置の小型化、省スペース化、軽量化に貢献します。
目的や用途に合わせてご確認ください。



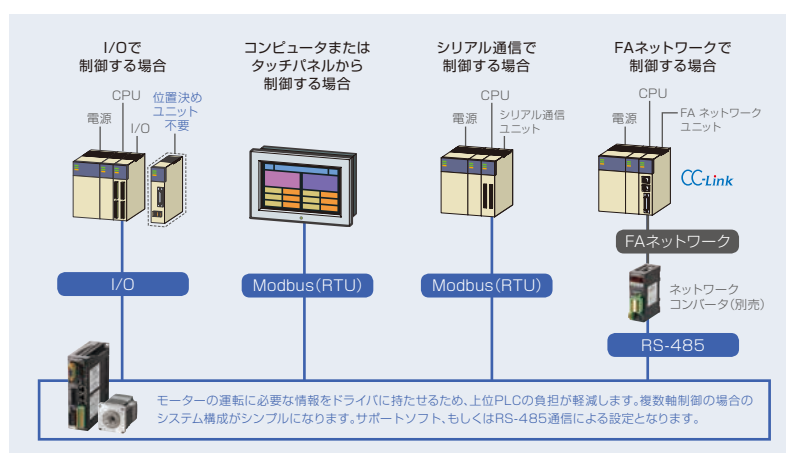
ネットワーク対応ドライバ

全世界で使用されている、主要な産業用ネットワークに対応しています。
装置情報の一元管理、省配線などに貢献します。
対応インターフェイス：EtherCAT、EtherNet/IP、PROFINET、MECHATROLINK-Ⅲ、SSCNETⅢ/H、Modbus(RTU)

位置決め機能内蔵タイプ **C-FLEX**

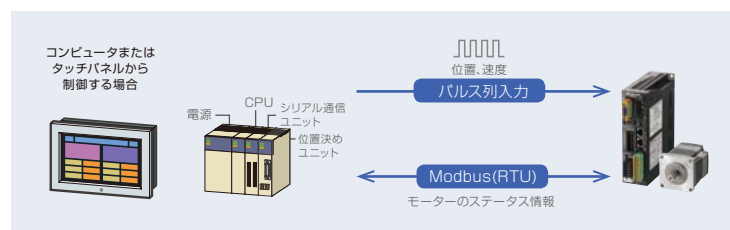
・「位置」や「速度」などの運転データをドライバに設定し、I/Oユニットなどで運転データの選択と実行をおこないます。運転データは最大256点まで登録できます。

・I/O、Modbus(RTU)、ネットワークコンバータ(ゲートウェイ)のいずれかの方法で制御できます。ネットワークコンバータを併用するとCC-Linkによる制御が可能です。



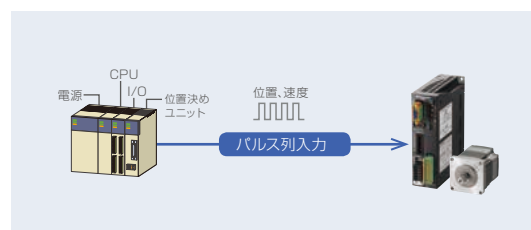
RS-485通信付きパルス列入力タイプ

ドライバに入力されたパルス信号に応じて、運転を実行します。モーターのステータス情報(位置、速度、トルク、アラーム、温度など)を、RS-485通信でモニタできます。



パルス列入力タイプ

ドライバに入力されたパルス信号に応じて、運転を実行します。アラーム履歴の確認や各種状態を、サポートソフト **MEXE02**でモニタできます。



miniドライバ

mobi モバイルオートメーション対応製品

小型・軽量を追求しました。狭いスペースにも設置できます。
バッテリー電源で利用できるワイドな電圧仕様のため、自走装置への組み込みにも適しています。



多軸ドライバ

ドライバ1台で複数軸(最大4軸)を制御できます。上位制御機器や電源との接続がドライバ1台に集約されるため、省スペース化、省配線化に貢献します。



● 製品の詳細については、それぞれの個別カタログをご覧ください。

AZシリーズならではの かんたん設定、便利な機能。



サポートソフトMEXE02

サポートソフトは、当社WEBサイトからダウンロードできます。

かんたん設定・かんたん動作

サポートソフト**MEXE02**で運転データの編集やパラメータの設定など、基本的な設定ができます。
また、シーケンス機能により、簡単な入力で高度な動きを実現します。

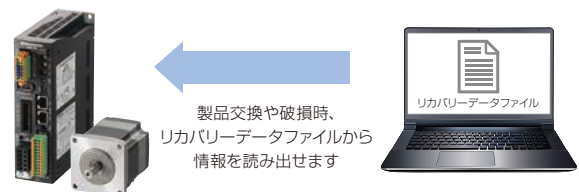
● 単位系設定ウィザード

移動量や速度などを、任意の単位で表示・入力するための機能です。
使用する機構に合わせた単位(mm、deg)に表示・設定ができるので、
単位換算の手間を省き、運転データの入力が簡単です。



● リカバリーデータファイルの作成

メンテナンスで製品を交換するときや、製品が破損したときに備えて、
製品の出荷時設定を保存したファイルを最初に作成します。
電動アクチュエータをお使いの場合は、必ずリカバリーデータファイル
を作成してください。

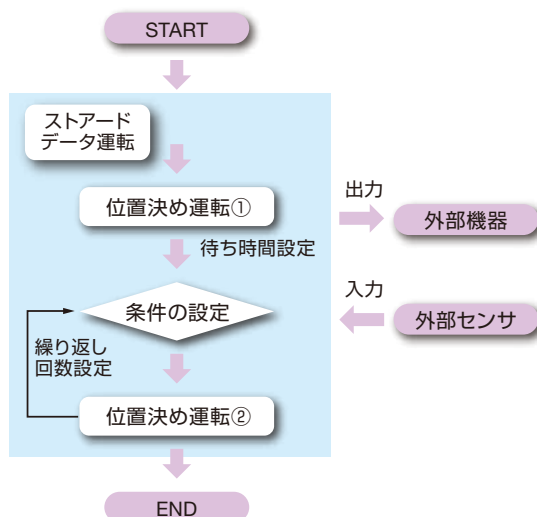


● シーケンス機能によりメインプログラムを簡略化

AZシリーズのストアードデータ運転には、連結運転や運転間のタイマ設定、
条件分岐、ループ回数などの豊富なシーケンス機能を搭載しています。
上位システムのシーケンスプログラムを簡略化できます。

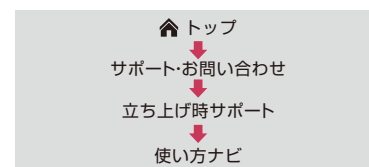
位置決め機能内蔵タイプの場合

- 位置決め運転データ設定数(最大256点)
- 汎用入出力点数(入力10点、出力6点)
- 通信用入出力点数(入力16点、出力16点)



使い方ナビのご紹介

当社WEBサイトでは、**αSTEP AZ**シリーズの便利な機能・使い方を動画で
わかりやすく紹介しています。是非ご利用ください。



または、

オリエンタルモーター使い方ナビ 検索

<https://www.orientalmotor.co.jp/ja/support/tutorials>

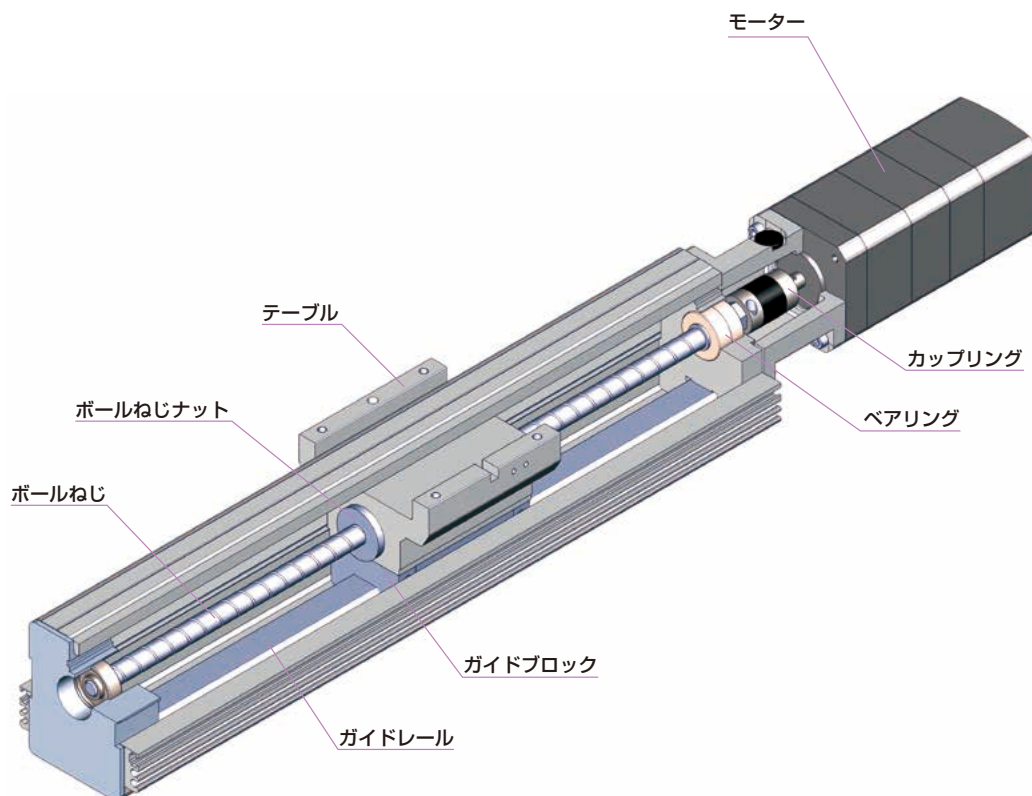


電動スライダの概要

電動スライダは、**αSTEP AZ**シリーズのモーターを採用し、フレーム、ガイドレール、ガイドブロック、ボールねじで構成した位置決め用スライダです。ボールねじの回転とガイドにより、正確で精密な直線駆動が可能です。

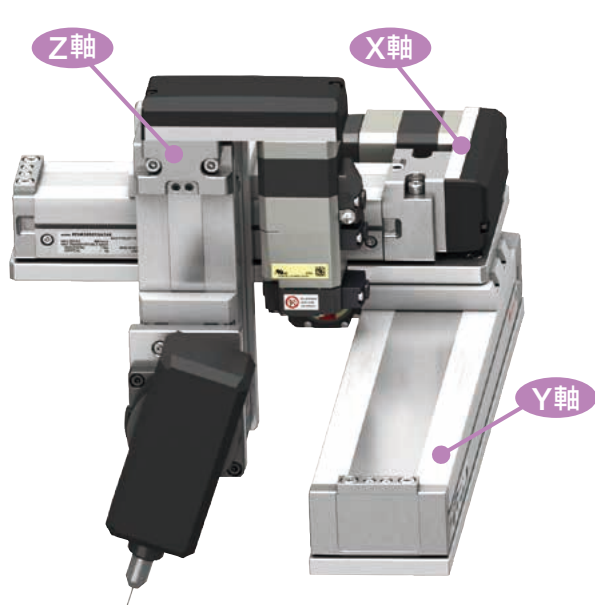
■高精度な位置決め運転ができます

モーターでボールねじを回転させることにより、ボールねじナットに固定されたテーブルが駆動します。ガイドレールが正確な直線運動を案内し、かつ、ワークの荷重を支えるため、大きなワークでも高精度な位置決めが可能となります。



■電動スライダEVSシリーズを採用した3軸の装置イメージ

EVSシリーズは高いモーメント荷重を受けられる構造で、片持ちでの駆動も可能です。これによりサポートガイドを用いた門型の構造にする必要がないため省スペース化に貢献します。また、スライダの全長が短い折返しタイプを採用することにより、装置のコンパクト設計を実現します。



●電動スライダ**EVS**シリーズを2台組み合わせるための専用取付ブラケットをご用意しています。詳細については118ページをご確認ください。



電動スライダの種類と特徴

●EASシリーズ αSTEP AZシリーズ搭載

EASシリーズ αSTEP AZシリーズ搭載 クリーンルーム対応

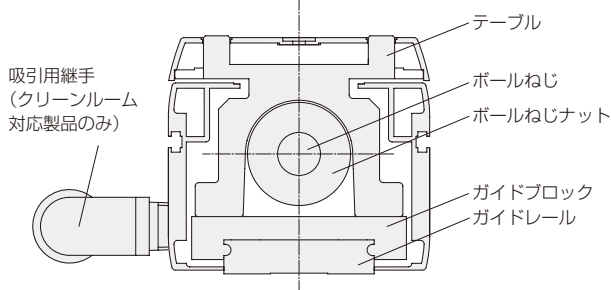
ボールリテーナ入りLMガイド*をフレームに採用した、小型で軽量のスライダです。スライダは高精度なLMガイドを基準として取り付け
るため、走り平行度0.03mm以下が可能。ステンレスシート&ローラー構造により、スライダ内部の摺動による粉塵を抑えます。

クリーンルーム対応製品は、**EAS**シリーズの機能、性能がそのままです。

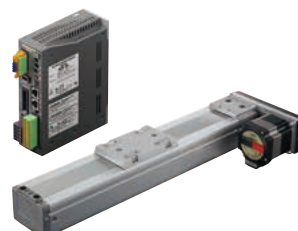
*「ボールリテーナ」「LMガイド」はTHK株式会社の登録商標です。

●ボールねじ採用

●繰り返し位置決め精度 ±0.02mm



ストレートタイプ



折返しタイプ (右折返し/左折返し)

●写真は左折返し



クリーンルーム対応 (吸引継手右方向/吸引継手左方向)

●写真は吸引継手左方向

クリーンルーム対応はストレートタイプのみ

●EASシリーズ αSTEP AZシリーズ搭載

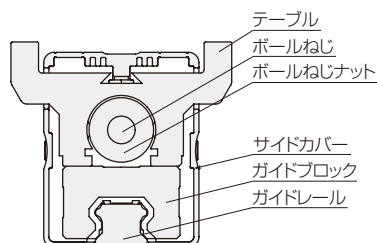
ボールねじを使用し、ガイドにTHK製のボールリテーナ入りLMガイド*を採用した電動スライダです。高精度なLMガイド部を直接お客
様の筐体ベースに取り付けるため、走り平行度を要求する用途に適しています。(走り平行度0.03mm以下)

また小型ながら高剛性で、高可搬質量を実現しました。

*「ボールリテーナ」「LMガイド」はTHK株式会社の登録商標です。


●ボールねじ採用

●繰り返し位置決め精度 ±0.02mm



■組み合わせ一覧

●AC電源入力

種類	シリーズ	品名 (搭載モーター品名)
電動スライダ	EZSシリーズ	EZSM3      AZAC (AZM46AC) EZSM3      AZMC (AZM46MC) EZSM4      AZAC (AZM46AC) EZSM4      AZMC (AZM46MC) EZSM6      AZAC (AZM66AC) EZSM6      AZMC (AZM66MC)
	EASシリーズ	EASM4      AZAC (AZM46AC) EASM4      AZMC (AZM46MC)














































+

種類	タイプ	品名
ドライバ	位置決め機能内蔵タイプ	AZD-AD、AZD-CD
	RS-485 通信付きパルス列入力タイプ	AZD-AX、AZD-CX
	パルス列入力タイプ	AZD-A、AZD-C
	EtherNet/IP対応	AZD-AEP、AZD-CEP
	EtherCAT対応	AZD-AED、AZD-CED
	PROFINET対応	AZD-APN、AZD-CPN
	MECHATROLINK-Ⅲ対応	AZD-AM3、AZD-CM3
	SSCNET Ⅲ /H対応	AZD-AS3、AZD-CS3

+

種類	タイプ	品名
接続ケーブルセット／ 可動接続ケーブルセット	接続ケーブルセット	モーター/エンコーダ用： CC◇◇◇VZF モーター/エンコーダ/電磁ブレーキ用： CC◇◇◇VZFB
	可動接続ケーブルセット	モーター/エンコーダ用： CC◇◇◇VZR モーター/エンコーダ/電磁ブレーキ用： CC◇◇◇VZRB

●DC電源入力

種類	シリーズ	品名 (搭載モーター品名)
電動スライダ	EZSシリーズ	EZSM3      AZAK (AZM46AK) EZSM3      AZMK (AZM46MK) EZSM4      AZAK (AZM46AK) EZSM4      AZMK (AZM46MK) EZSM6      AZAK (AZM66AK) EZSM6      AZMK (AZM66MK)
	EASシリーズ	EASM2      AZAK (AZM24AK) EASM4      AZAK (AZM46AK) EASM4      AZMK (AZM46MK)

+

種類	タイプ	品名
ドライバ	位置決め機能内蔵タイプ	AZD-KD
	RS-485 通信付きパルス列入力タイプ	AZD-KX
	パルス列入力タイプ	AZD-K
	EtherNet/IP対応	AZD-KEP
	EtherCAT対応	AZD-KED
	PROFINET対応	AZD-KPN

+

種類	タイプ		品名
接続ケーブルセット／ 可動接続ケーブルセット	EASM2 用	接続ケーブルセット	CC◇◇◇VZ2F2
		可動接続ケーブルセット	CC◇◇◇VZ2R2
	EZSM3、 EZSM4、 EZSM6、 EASM4 用	接続ケーブルセット	モーター/エンコーダ用： CC◇◇◇VZF2 モーター/エンコーダ/電磁ブレーキ用： CC◇◇◇VZFB2
		可動接続ケーブルセット	モーター/エンコーダ用： CC◇◇◇VZR2 モーター/エンコーダ/電磁ブレーキ用： CC◇◇◇VZRB2

●品名中の記号には、以下の種類を表す文字や数字が入る場合があります。

- ：モーター取付方向または吸引継手方向
- ：テーブル
- ：リード
- ：ストローク
- ◇：ケーブル長さ

仕様表の見方

電動スライダの仕様を例にして、仕様表の見方を以下にご紹介します。

■電動スライダ仕様

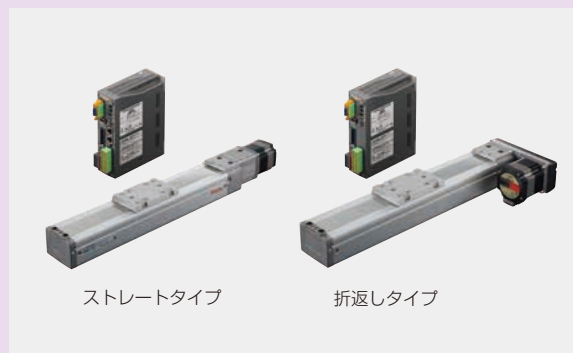
① リード	mm	12	6
② 電磁ブレーキ（無励磁作動型）		付	なし
③ 駆動方式		ボールねじ	
④ 繰り返し位置決め精度	mm	±0.02	
⑤ 最小移動量	mm	0.01	
⑥ 走り平行度	mm	0.03	
⑦ 許容モーメント	動的許容モーメント	M _P :8.0 M _Y :8.0 M _R :27.8	
	静的許容モーメント	M _P :51.2 M _Y :42.5 M _R :176.0	
⑧ 可搬質量	水平	~15	
	垂直	~30	
⑨ 推力	N	~70	~140
⑩ 押し当て力	N	100	200
⑪ 保持力	N	70	140
⑫ ストローク別 最高速度	50~500mm	800	400
	550mm	650	320
	600mm	550	270
	650mm	460	220
	700mm	400	200

●製品によっては、使い方に制限や注意が必要な場合もあります。詳細は各製品ページの注記をご覧ください。

- ① リード
モーターが1回転することによりテーブルが直線方向に進む距離です。
- ② 電磁ブレーキ（無励磁作動型）
製品には無励磁作動型の電磁ブレーキが付いたタイプと、付いていないタイプがあります。垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。（EASM2を除く）
- ③ 駆動方式
回転動作を直線動作に変換する機構方式をいいます。
- ④ 繰り返し位置決め精度
同じ位置に同じ方向から繰り返し位置決めをおこなったときに、どれだけの誤差が生じるかを表した値です（精度は一定温度、一定負荷での値です）。
- ⑤ 最小移動量
テーブルが移動する最小の移動量です。（出荷時）
- ⑥ 走り平行度
電動スライダ取付面からテーブル上面までの高さおよび横方向の振れ幅です。
- ⑦ 許容モーメント
テーブル中心よりワークの位置がオフセットしているとリニアガイドに負荷モーメントが作用します。
作用方向はオフセットの位置によりピッチング（MP）、ヨーイング（MY）、ローリング（MR）方向に作用します。
動的許容モーメントは、動作中に許容できるモーメントのことです。
静的許容モーメントは、停止中に許容できるモーメントのことです。
- ⑧ 可搬質量
 - 水平方向
電動スライダを水平方向で使用する場合、仕様の運転性能で動かすことのできる質量です。
 - 垂直方向
電動スライダを垂直方向で使用する場合、仕様の運転性能で動かすことのできる質量です。
- ⑨ 推力
等速運転時、テーブルが負荷を押し進められる力です。
- ⑩ 押し当て力
押し当て運転中に、負荷に押し当たった時の加圧力です。
- ⑪ 保持力
通電時、モーター停止時の保持力および、電磁ブレーキ動作状態の保持力の値です。
- ⑫ ストローク別最高速度
最大可搬質量を搬送できる最高速度です。ストロークの長さによって速度の上限が制約されます。

電動スライダ EVSシリーズ α STEP AZシリーズ搭載

この製品に関する技術資料、
法令・規格については当社
WEBサイトをご覧ください。



EVSシリーズは、小型、高剛性、簡易防塵構造の電動スライダです。

モーター部に α STEP **AZ**シリーズを搭載。ステッピングモーター同様の、高応答、低振動、ハンチングなしの動きを電動スライダで実現。ストレートタイプ、折返しタイプと装置スペースに合わせて選べるバリエーションをご用意しました。

- 高剛性で薄型ガイド
- モーター折返しによる省スペース化
- 簡易防塵構造で異物の侵入を防止、発塵を抑制
- クリーンルーム対応

特徴

設置スペース、環境に合わせて選べる豊富な製品バリエーション

薄型・高精度・高強度のスライダに、全長の短い折返しタイプもラインアップ。
モーターは、標準モーターの**AZ**シリーズを搭載。豊富な製品バリエーションを取り揃えています。

搭載モーター

α STEP **AZ** シリーズ

- バッテリーレス アブソリュートセンサ内蔵
- センサ不要で位置情報を把握
- クローズドループ制御による高信頼性
- 高効率化により、モーター発熱低減、省エネルギー



位置決め機能内蔵タイプ



パルス列入力タイプ



ネットワーク対応

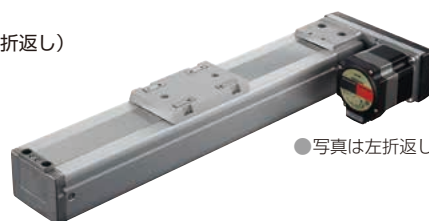


電動スライダ

ストレートタイプ

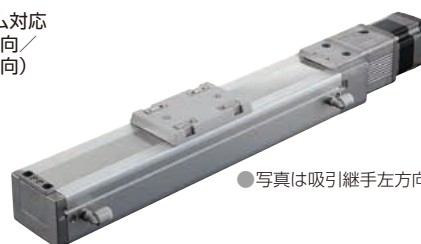


折返しタイプ (右折返し/左折返し)



●写真は左折返し

クリーンルーム対応 (吸引継手右方向/ 吸引継手左方向)



●写真は吸引継手左方向

●写真は**EZSM6**(幅74mm×高さ66.5mm)です。



FLEX (フレックス) とは
FLEXとは、I/O制御、Modbus (RTU) 制御、ネットワーク
コンバータ経由でのFAネットワーク制御に対応した製品の
総称です。
かんたん接続、かんたん制御を可能にし、システム構築の
トータルリードタイム短縮を実現します。

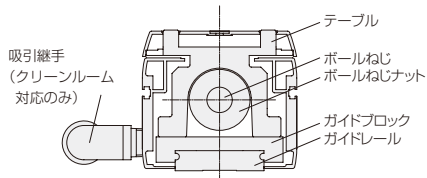
高剛性・高精度

剛性の高いガイドを採用することで、小型ながら高い許容モーメントを実現しました。

●高剛性、高精度ガイド

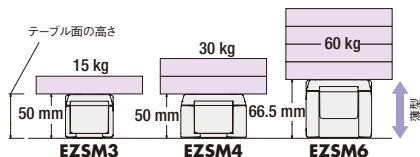
ガイドにはTHK製のボールリテーナ入りLMガイド*を採用しています。薄型のステンレスガイドで高いモーメントを受けられます。精度も優れたガイドで走り平行度を0.03mm以下に抑えることができました。

*「ボールリテーナ」「LMガイド」はTHK株式会社の登録商標です。



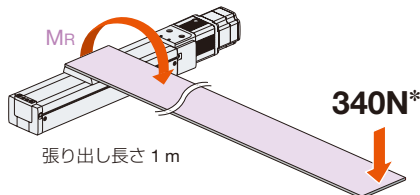
走り平行度 0.03mm以下

薄型ながら高可搬質量を実現



●高許容モーメント

小型でありながら高いモーメントを実現しました。



*荷重の値はEZSM6の静的許容モーメント340N・mより算出した値です。

●ローリング方向の許容モーメント値 [N・m]

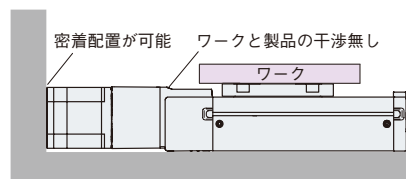
型番	静的許容モーメント*1	動的許容モーメント*2
EZSM3	52.0	10.5
EZSM4	176	27.8
EZSM6	340	55.6

*1 停止中にリニアガイドが許容できる負荷モーメント

*2 動作中にリニアガイドが許容できる負荷モーメント

省スペース

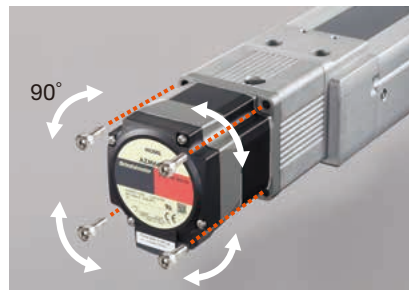
ワークとの干渉がないためスペースを最大限に使用することができます。密着配置も可能です。



●ケーブル引出口変更可能

モーターの取付方向は4方向*に変更することができるので、設置場所に合わせてケーブルの引出口を自由に変えることができます。

*折返しタイプは3方向です。

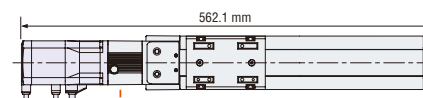


●折返しタイプ

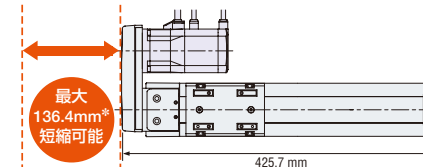
折返しタイプはストレートタイプに比べ全長が最大136.4mm短い。ため装置の省スペースに貢献します。

EZSM6 電磁ブレーキ付 ストローク200mm

●ストレートタイプ



●折返しタイプ



*電磁ブレーキ付の場合

電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EZS

αSTEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

αSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

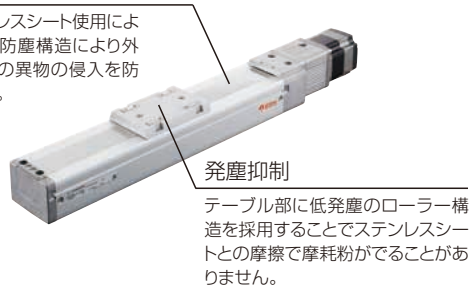
周辺機器

簡易防塵構造

テーブル部にステンレスシートとローラー構造を採用した簡易防塵構造によって異物の侵入を防止し、発塵も抑制します。

異物侵入防止

ステンレスシート使用による簡易防塵構造により外部からの異物の侵入を防ぎます。

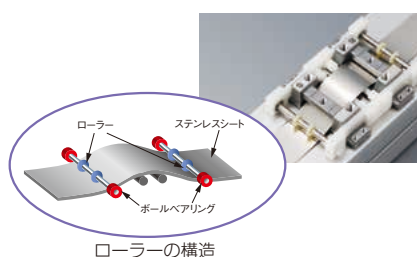


発塵抑制

テーブル部に低発塵のローラー構造を採用することでステンレスシートとの摩擦で摩耗粉がでることがありません。

●低発塵のローラー構造 (特許取得済み)

テーブル部に低発塵のローラー構造を搭載し、ステンレスシートと転がり接触することで、摩耗粉の発生を防ぎます。発塵を抑えるだけでなく、ステンレスシートの耐久性向上につながります。



ローラーの構造

クリーンルーム対応

低発塵のローラー構造に加え低発塵クリーングリースの採用により、ISO規格 クラス3* (FED規格クラス1相当) のクリーン度を実現しました。

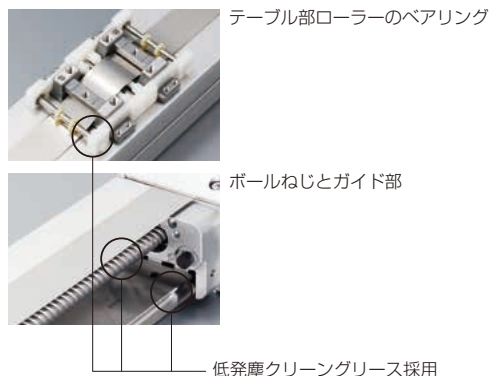


*ISO規格 クラス3について
[ISO規格 クラス3]

粒子径 [μm]	0.1	0.3	0.5
発塵量 [個/ m^3]	1000以下	102以下	35以下

●低発塵クリーングリース使用

ボールねじやガイド、ベアリングなどに低発塵クリーングリースを採用しています。

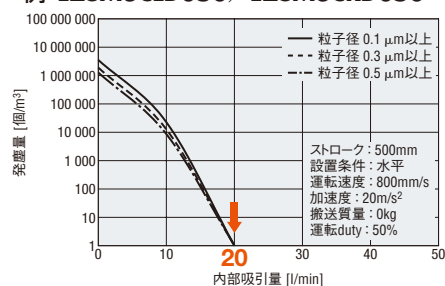


●少ない吸引量でクラス3のクリーン度を実現

例えばEZSM3の場合、約20ℓ/min以上の内部吸引量でISO規格クラス3のクリーン度を可能にします。

●発塵量と吸引量の相関図

例 EZSM3CLD050 / EZSM3CRD050



使用する吸引ポンプを最小限に抑えることができ、消費電力も削減できます。

●ISO規格 クラス3を満たすための内部吸引量

型式	EZSM3	EZSM4	EZSM6
内部吸引量 [ℓ/min]	20	30	30

●EZSM4、EZSM6の発塵量と吸引量の相関図は45ページをご覧ください。

軽負荷から重負荷まで、高速駆動

軽負荷から重負荷、またイン칭ング運転でも高速で駆動できます。

〈使用製品〉

品 名: **EZSM6**

リ ー ド: 6mm

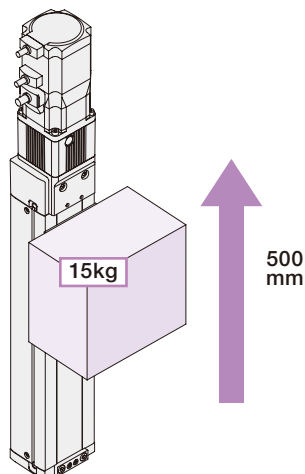
電源入力: AC200V

〈運転例〉

搬 送 質 量: 15kg

位置決め距離: 500mm

駆 動 方 向: 垂直



重負荷でも高速駆動

垂直方向に重負荷を搬送する場合でも、高速で駆動可能。

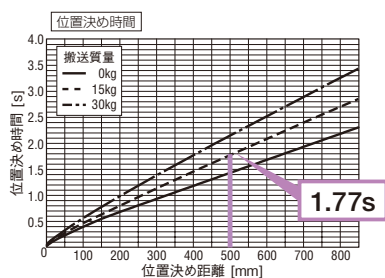
搬 送 質 量: 15kg

位置決め距離: 500mm

位置決め時間: 1.77s

運 転 速 度: 320mm/s

加 速 度: 1.5m/s^2 (0.15G)



軽負荷でも高速駆動

復路で負荷がなくなった場合、さらに高速で駆動可能。

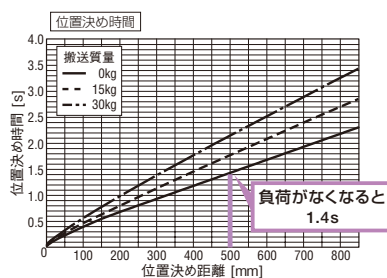
搬 送 質 量: 0kg

位置決め距離: 500mm

位置決め時間: 1.4s

運 転 速 度: 400mm/s

加 速 度: 2m/s^2 (0.2G)



イン칭ング運転でも高速駆動

距離が微小なイン칭ング駆動でも、さらに高速で駆動可能。

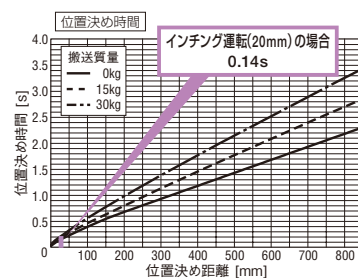
搬 送 質 量: 15kg

位置決め距離: 20mm

位置決め時間: 0.14s

運 転 速 度: 200mm/s

加 速 度: 4.7m/s^2 (0.5G)



最短位置決め時間算出ツールをご用意

電動スライダのタイプを選択し、簡単な入力だけで位置決め時間、運転速度、加速度などを算出できるツールをご用意しています。当社WEBサイトからダウンロードできます。

<https://www.orientalmotor.co.jp/ja/support/tools>

電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EVS

αSTEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

αSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

電動スライダ EVSシリーズ α STEP AZシリーズ搭載

この製品に関する技術資料、
法令・規格については当社
WEBサイトをご覧ください。

■電動スライダ 種類と価格

●AC電源入力

◇品名の見方

① シリーズ 型番	② モーター 取付方向	④ リード	⑤ ストローク	⑥ 搭載 モーター	⑦ モーター部 形状	⑧ モーター仕様
EZSM4	L	D	005	AZ	A	C
EZSM3 EZSM4 EZSM6	L: 左折返し R: 右折返し なし: ストレート	D: 12mm E: 6mm	005: 50mm 010: 100mm 015: 150mm ~ 085: 850mm (50mm単位)	AZシリーズ	A: 片軸シャフト M: 電磁ブレーキ付	C: AC電源入力仕様

◇EZSM3 ストレートタイプ/折返しタイプ

②モーター取付方向(L、R、なし)、④リード(D、E)が違っていても価格は同じです。

⑦モーター部形状(A、M)	片軸シャフト(A)	電磁ブレーキ付(M)
⑤ストローク	50mm (005)	61,300円
	100mm (010)	61,300円
	150mm (015)	63,500円
	200mm (020)	63,500円
	250mm (025)	65,700円
	300mm (030)	65,700円
	350mm (035)	67,900円
	400mm (040)	67,900円
	450mm (045)	70,100円
	500mm (050)	70,100円
	550mm (055)	72,300円
	600mm (060)	72,300円
	650mm (065)	74,500円
	700mm (070)	74,500円

◇EZSM4 ストレートタイプ/折返しタイプ

②モーター取付方向(L、R、なし)、④リード(D、E)が違っていても価格は同じです。

⑦モーター部形状(A、M)	片軸シャフト(A)	電磁ブレーキ付(M)
⑤ストローク	50mm (005)	64,600円
	100mm (010)	64,600円
	150mm (015)	66,800円
	200mm (020)	66,800円
	250mm (025)	69,000円
	300mm (030)	69,000円
	350mm (035)	71,200円
	400mm (040)	71,200円
	450mm (045)	73,400円
	500mm (050)	73,400円
	550mm (055)	75,600円
	600mm (060)	75,600円
	650mm (065)	77,800円
	700mm (070)	77,800円

◇EZSM6 ストレートタイプ/折返しタイプ

②モーター取付方向(L、R、なし)、④リード(D、E)が違っていても価格は同じです。

⑦モーター部形状(A、M)	片軸シャフト(A)	電磁ブレーキ付(M)
⑤ストローク	50mm (005)	87,000円
	100mm (010)	87,000円
	150mm (015)	89,200円
	200mm (020)	89,200円
	250mm (025)	91,400円
	300mm (030)	91,400円
	350mm (035)	93,600円
	400mm (040)	93,600円
	450mm (045)	95,800円
	500mm (050)	95,800円
	550mm (055)	98,000円
	600mm (060)	98,000円
	650mm (065)	100,200円
	700mm (070)	100,200円
	750mm (075)	102,400円
	800mm (080)	102,400円
	850mm (085)	104,600円

●AC電源入力

◇品名の見方

① シリーズ 型番	③ 吸引継手 方向*	④ リード	⑤ ストローク	⑥ 搭載 モーター	⑦ モーター部 形状	⑧ モーター仕様
EZSM4	CR	D	005	AZ	A	C
EZSM3 EZSM4 EZSM6	CL : 吸引継手 左方向 CR : 吸引継手 右方向	D : 12mm E : 6mm	005 : 50mm 010 : 100mm 015 : 150mm ~ 085 : 850mm (50mm単位)	AZシリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	C : AC電源入力仕様

*クリーンルーム対応製品はストロークタイプのみです。クリーンルーム対応製品は吸引継手の方向を指定してください。

◇EZSM3 クリーンルーム対応

③吸引継手方向 (CL、CR)、④リード (D、E) が違ってても価格は同じです。

⑦モーター部形状 (A、M)	片軸シャフト (A)	電磁ブレーキ付 (M)
⑤ストローク	50mm (005)	72,300円
	100mm (010)	72,300円
	150mm (015)	74,500円
	200mm (020)	74,500円
	250mm (025)	76,700円
	300mm (030)	76,700円
	350mm (035)	78,900円
	400mm (040)	78,900円
	450mm (045)	81,100円
	500mm (050)	81,100円
	550mm (055)	83,300円
	600mm (060)	83,300円
	650mm (065)	85,500円
	700mm (070)	85,500円

◇EZSM4 クリーンルーム対応

③吸引継手方向 (CL、CR)、④リード (D、E) が違ってても価格は同じです。

⑦モーター部形状 (A、M)	片軸シャフト (A)	電磁ブレーキ付 (M)
⑤ストローク	50mm (005)	75,600円
	100mm (010)	75,600円
	150mm (015)	77,800円
	200mm (020)	77,800円
	250mm (025)	80,000円
	300mm (030)	80,000円
	350mm (035)	82,200円
	400mm (040)	82,200円
	450mm (045)	84,400円
	500mm (050)	84,400円
	550mm (055)	86,600円
	600mm (060)	86,600円
	650mm (065)	88,800円
	700mm (070)	88,800円

◇EZSM6 クリーンルーム対応

③吸引継手方向 (CL、CR)、④リード (D、E) が違ってても価格は同じです。

⑦モーター部形状 (A、M)	片軸シャフト (A)	電磁ブレーキ付 (M)
⑤ストローク	50mm (005)	98,000円
	100mm (010)	98,000円
	150mm (015)	100,200円
	200mm (020)	100,200円
	250mm (025)	102,400円
	300mm (030)	102,400円
	350mm (035)	104,600円
	400mm (040)	104,600円
	450mm (045)	106,800円
	500mm (050)	106,800円
	550mm (055)	109,000円
	600mm (060)	109,000円
	650mm (065)	111,200円
	700mm (070)	111,200円
	750mm (075)	113,400円
	800mm (080)	113,400円
	850mm (085)	115,600円

電動
スライダ

QSTEP
AZ搭載
EVS

QSTEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

QSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

●DC電源入力

◇品名の見方

① シリーズ 型番	② モーター 取付方向	④ リード	⑤ ストローク	⑥ 搭載 モーター	⑦ モーター部 形状	⑧ モーター仕様
EZSM4	L	D	005	AZ	A	K
EZSM3 EZSM4 EZSM6	L : 左折返し R : 右折返し なし : ストレート	D : 12mm E : 6mm	005 : 50mm 010 : 100mm 015 : 150mm ~ 085 : 850mm (50mm 単位)	AZシリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	K : DC電源入力仕様

◇EZSM3 ストレートタイプ/折返しタイプ

②モーター取付方向(L、R、なし)、④リード(D、E)が違ってても価格は同じです。

⑦モーター部形状 (A、M)	片軸シャフト (A)	電磁ブレーキ付 (M)
⑤ストローク	50mm (005)	61,300円
	100mm (010)	61,300円
	150mm (015)	63,500円
	200mm (020)	63,500円
	250mm (025)	65,700円
	300mm (030)	65,700円
	350mm (035)	67,900円
	400mm (040)	67,900円
	450mm (045)	70,100円
	500mm (050)	70,100円
	550mm (055)	72,300円
	600mm (060)	72,300円
	650mm (065)	74,500円
	700mm (070)	74,500円

◇EZSM4 ストレートタイプ/折返しタイプ

②モーター取付方向(L、R、なし)、④リード(D、E)が違ってても価格は同じです。

⑦モーター部形状 (A、M)	片軸シャフト (A)	電磁ブレーキ付 (M)
⑤ストローク	50mm (005)	64,600円
	100mm (010)	64,600円
	150mm (015)	66,800円
	200mm (020)	66,800円
	250mm (025)	69,000円
	300mm (030)	69,000円
	350mm (035)	71,200円
	400mm (040)	71,200円
	450mm (045)	73,400円
	500mm (050)	73,400円
	550mm (055)	75,600円
	600mm (060)	75,600円
	650mm (065)	77,800円
	700mm (070)	77,800円

◇EZSM6 ストレートタイプ/折返しタイプ

②モーター取付方向(L、R、なし)、④リード(D、E)が違ってても価格は同じです。

⑦モーター部形状 (A、M)	片軸シャフト (A)	電磁ブレーキ付 (M)
⑤ストローク	50mm (005)	87,000円
	100mm (010)	87,000円
	150mm (015)	89,200円
	200mm (020)	89,200円
	250mm (025)	91,400円
	300mm (030)	91,400円
	350mm (035)	93,600円
	400mm (040)	93,600円
	450mm (045)	95,800円
	500mm (050)	95,800円
	550mm (055)	98,000円
	600mm (060)	98,000円
	650mm (065)	100,200円
	700mm (070)	100,200円
	750mm (075)	102,400円
	800mm (080)	102,400円
	850mm (085)	104,600円

●DC電源入力

◇品名の見方

① シリーズ 型番	③ 吸引継手 方向*	④ リード	⑤ ストローク	⑥ 搭載 モーター	⑦ モーター部 形状	⑧ モーター仕様
EZSM4	CR	D	005	AZ	A	K
EZSM3 EZSM4 EZSM6	CL : 吸引継手 左方向 CR : 吸引継手 右方向	D : 12mm E : 6mm	005 : 50mm 010 : 100mm 015 : 150mm ~ 085 : 850mm (50mm単位)	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	K : DC電源入力仕様

*クリーンルーム対応製品はストロークタイプのみです。クリーンルーム対応製品は吸引継手の方向を指定してください。

◇EZSM3 クリーンルーム対応

③吸引継手方向 (**CL**、**CR**)、④リード (**D**、**E**) が違ってても価格は同じです。

⑦モーター部形状 (A 、 M)	片軸シャフト (A)	電磁ブレーキ付 (M)
⑤ストローク	50mm (005)	72,300円
	100mm (010)	72,300円
	150mm (015)	74,500円
	200mm (020)	74,500円
	250mm (025)	76,700円
	300mm (030)	76,700円
	350mm (035)	78,900円
	400mm (040)	78,900円
	450mm (045)	81,100円
	500mm (050)	81,100円
	550mm (055)	83,300円
	600mm (060)	83,300円
	650mm (065)	85,500円
	700mm (070)	85,500円
		100,900円

◇EZSM4 クリーンルーム対応

③吸引継手方向 (**CL**、**CR**)、④リード (**D**、**E**) が違ってても価格は同じです。

⑦モーター部形状 (A 、 M)	片軸シャフト (A)	電磁ブレーキ付 (M)
⑤ストローク	50mm (005)	75,600円
	100mm (010)	75,600円
	150mm (015)	77,800円
	200mm (020)	77,800円
	250mm (025)	80,000円
	300mm (030)	80,000円
	350mm (035)	82,200円
	400mm (040)	82,200円
	450mm (045)	84,400円
	500mm (050)	84,400円
	550mm (055)	86,600円
	600mm (060)	86,600円
	650mm (065)	88,800円
	700mm (070)	88,800円
		104,200円

◇EZSM6 クリーンルーム対応

③吸引継手方向 (**CL**、**CR**)、④リード (**D**、**E**) が違ってても価格は同じです。

⑦モーター部形状 (A 、 M)	片軸シャフト (A)	電磁ブレーキ付 (M)
⑤ストローク	50mm (005)	98,000円
	100mm (010)	98,000円
	150mm (015)	100,200円
	200mm (020)	100,200円
	250mm (025)	102,400円
	300mm (030)	102,400円
	350mm (035)	104,600円
	400mm (040)	104,600円
	450mm (045)	106,800円
	500mm (050)	106,800円
	550mm (055)	109,000円
	600mm (060)	109,000円
	650mm (065)	111,200円
	700mm (070)	111,200円
	750mm (075)	113,400円
	800mm (080)	113,400円
	850mm (085)	115,600円
		135,400円

電動
スライダ

QSTEP
AZ搭載
EVS

QSTEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

QSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

■ 付属品

タイプ	付属品	固定用ボルト
	全タイプ共通	EZSM3、EZSM4 M5×45 P0.8 (4本) EZSM6 M5×65 P0.8 (4本)

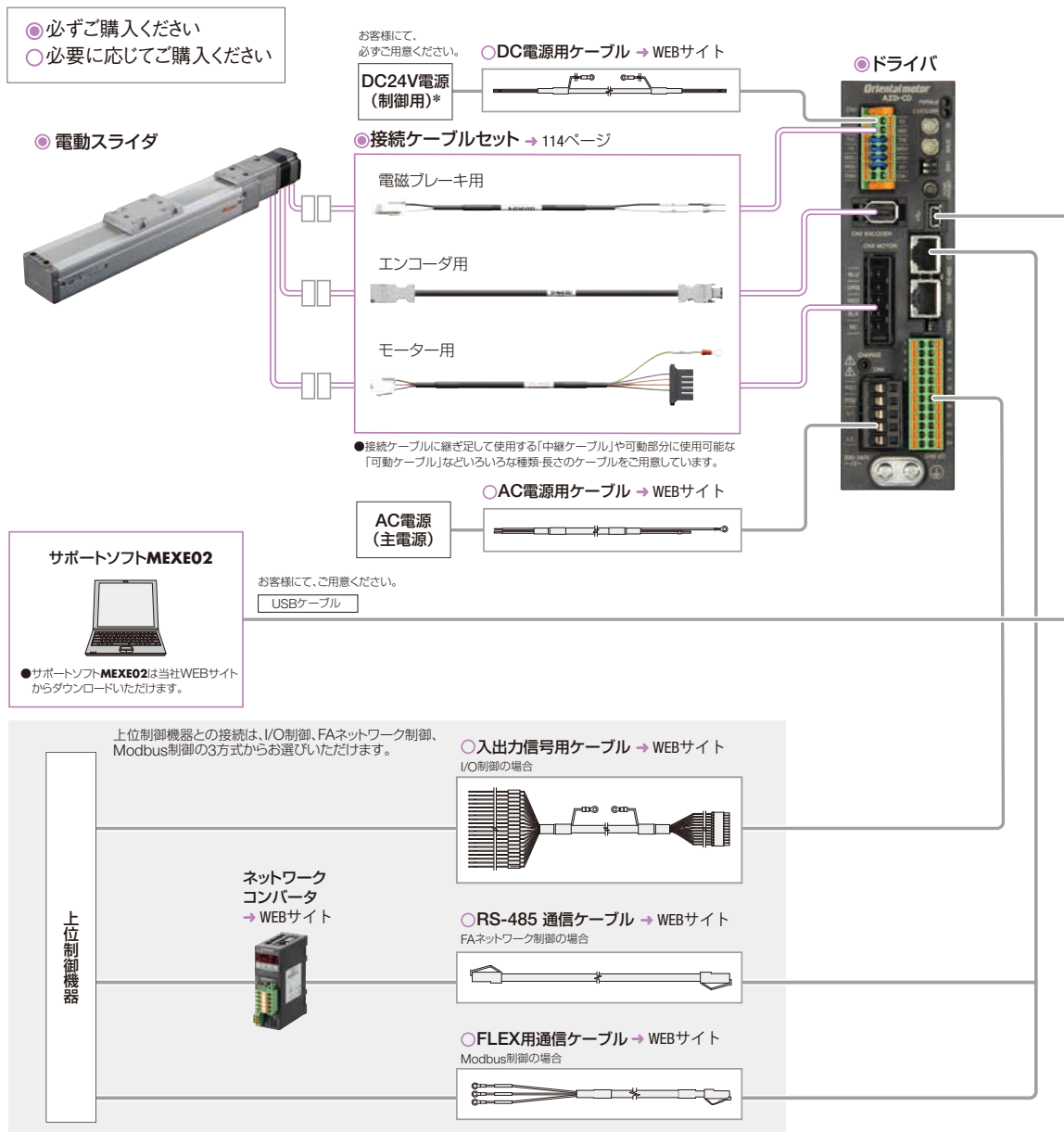
アクチュエータと組み合わせるドライバ、ケーブルは α STEP AZ シリーズと共通です。
 α STEP AZ シリーズは、個別カタログをご用意しています。
 製品の選定にあたっては、個別カタログ (V-184) を合わせてお使いください。



システム構成

- 電磁ブレーキ付電動スライダと位置決め機能内蔵タイプのドライバまたはRS-485通信付きパルス列入力タイプのドライバを組み合わせた場合（AC電源入力とDC電源入力を併記。写真はAC電源入力用。）

位置決め機能内蔵タイプのドライバでI/O制御または、RS-485通信で使用した場合の構成例です。電動スライダ、ドライバ、接続ケーブルセット/可動接続ケーブルセットは、別手配です。



○アクチュエータ周辺機器

センサセット → 120ページ

2軸取付ブラケット → 118ページ

ケーブルホルダ → 119ページ

○ドライバ周辺機器

回生抵抗* → WEBサイト

回路製品取付金具 → WEBサイト

コネクタカバー → WEBサイト

*DC電源入力の製品は不要です。

●システム構成価格例

電動スライダ	+	ドライバ	+	ケーブル	
EZSM4D050AZMC		AZD-CD		接続ケーブル セット (1m)	入出力信号用ケーブル コネクタ付タイプ (1m)
88,800円		57,200円		CC010VZFB	CC24D010C-1
○		○		○	○

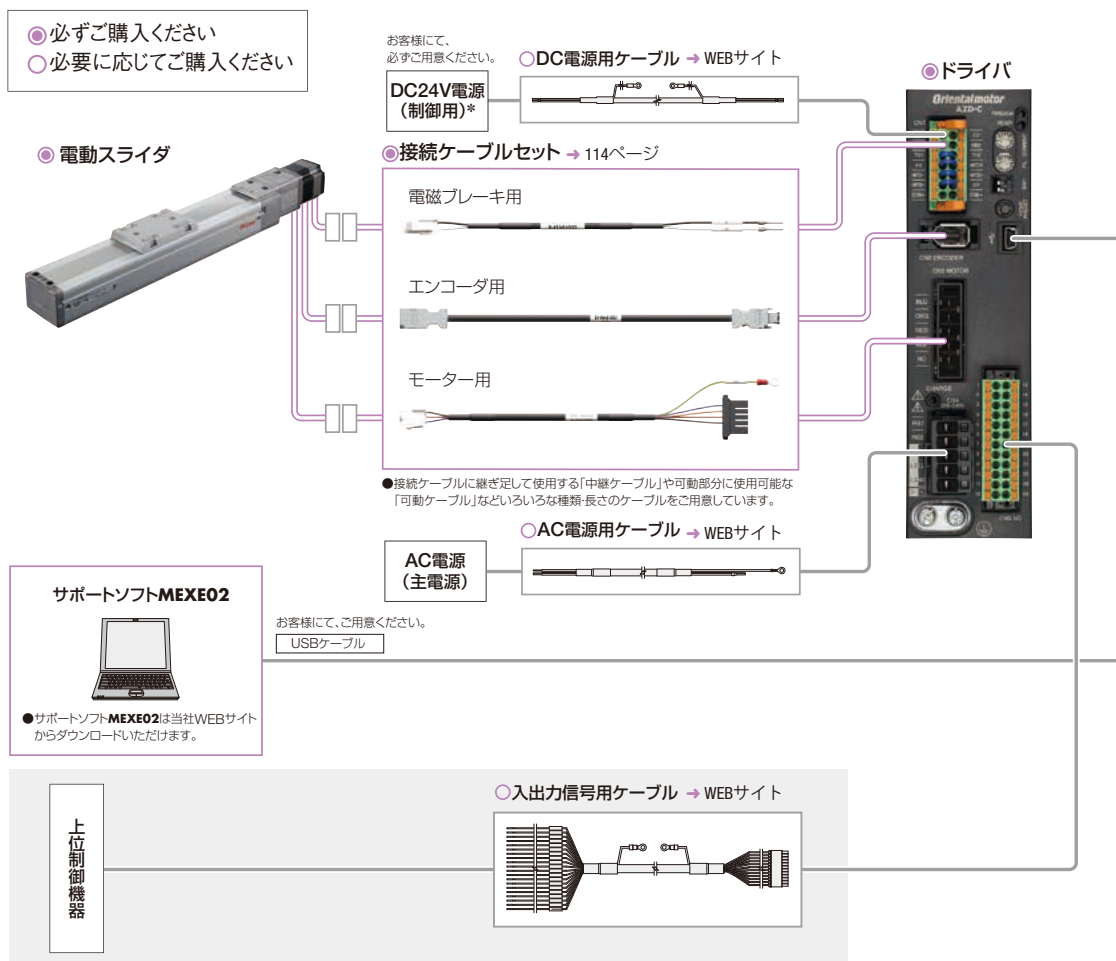
●上記システム構成は一例です。他の組み合わせもございます。

ご注意

●モーターから出ているモーターケーブルおよび電磁ブレーキケーブルは、ドライバに直接接続できません。ドライバに接続する場合は、接続ケーブルをお使いください。

●電磁ブレーキ付電動スライダとパルス列入力タイプのドライバを組み合わせた場合
(AC電源入力とDC電源入力を併記。写真はAC電源入力用。)

プログラマブルコントローラ(パルス発振機能搭載)を使用した1軸のシステム構成例です。
電動スライダ、ドライバ、接続ケーブルセット/可動接続ケーブルセットは、別手配です。



○アクチュエータ周辺機器

センサセット → 120ページ

2軸取付ブラケット → 118ページ

ケーブルホルダ → 119ページ

○ドライバ周辺機器

回生抵抗* → WEBサイト

回路製品取付金具 → WEBサイト

コネクタカバー → WEBサイト

*DC電源入力の製品は不要です。

●システム構成価格例

電動スライダ	+	ドライバ	+	ケーブル	
EZSM4D050AZMC		AZD-C		接続ケーブルセット(1m)	入出力信号用ケーブルコネクタ付タイプ(1m)
88,800円		51,700円		CC010VZFB	CC24D010C-1
○		○		4,800円	8,200円
				○	○

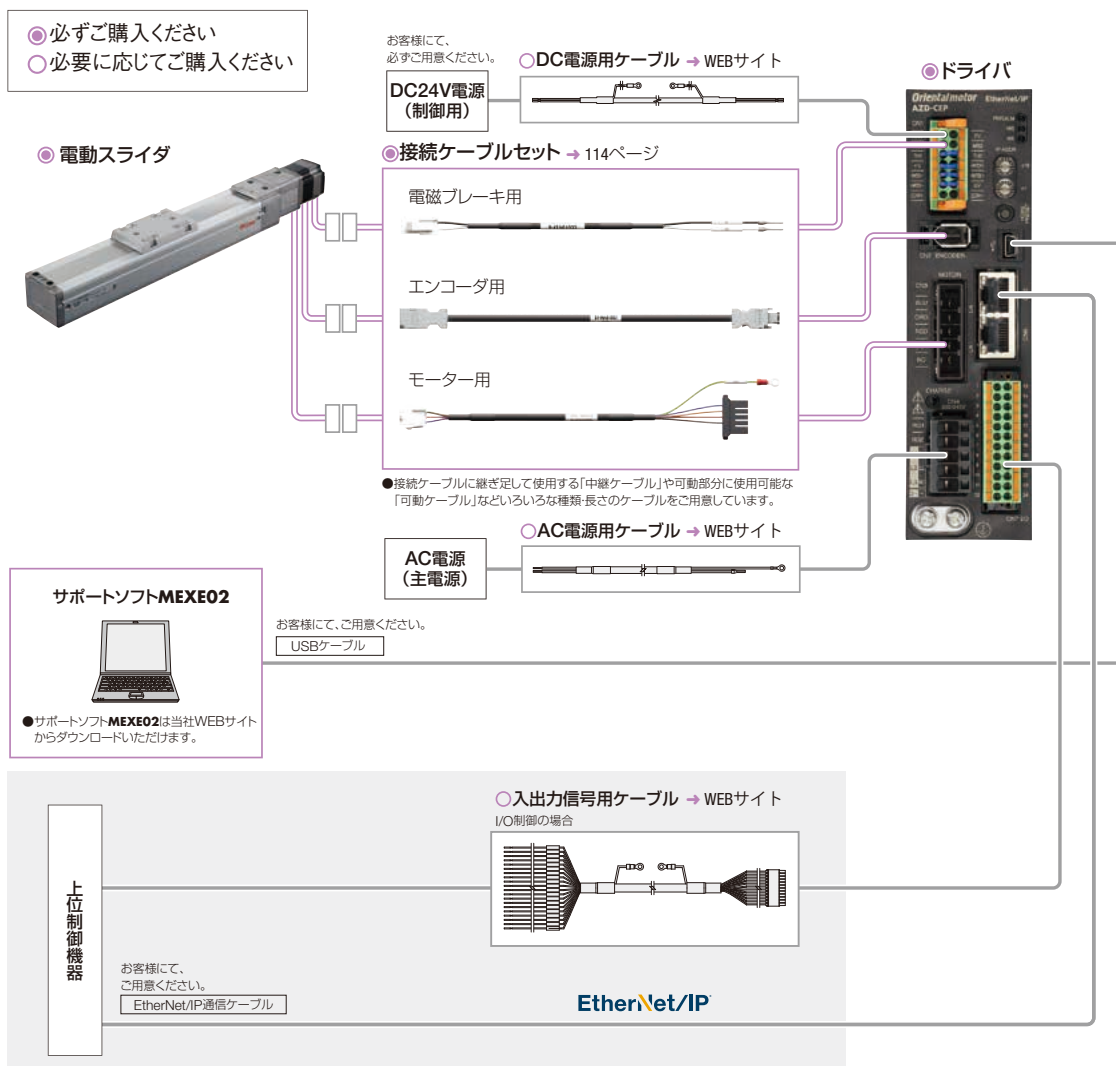
●上記システム構成は一例です。他の組み合わせもございます。

【ご注意】

●モーターから出ているモーターケーブルおよび電磁ブレーキケーブルは、ドライバに直接接続できません。ドライバに接続する場合は、接続ケーブルをお使いください。

●電磁ブレーキ付電動スライダとネットワーク対応ドライバを組み合わせた場合
(AC電源入力とDC電源入力を併記。写真はAC電源入力用。)

EtherNet/IP 対応ドライバでI/O制御または、EtherNet/IP で使用した場合の構成例です。
電動スライダ、ドライバ、接続ケーブルセット/可動接続ケーブルセットは別手配です。



○アクチュエータ周辺機器

センサセット → 120ページ

2軸取付ブラケット → 118ページ

ケーブルホルダ → 119ページ

○ドライバ用周辺機器

回生抵抗* → WEBサイト

回路製品取付金具 → WEBサイト

コネクタカバー → WEBサイト

*DC電源入力の商品は不要です。

●システム構成価格例

電動スライダ		ドライバ		ケーブル	
EZSM4D050AZMC	+	AZD-CEP	+	接続ケーブル セット(1m) CC010VZFB	入出力信号用ケーブル コネクタ付タイプ(1m) CC24D010C-1
88,800円		62,700円		4,800円	8,200円
○		○		○	○

●上記システム構成は一例です。他の組み合わせもございます。

●ご注意

●モーターから出ているモーターケーブルおよび電磁ブレーキケーブルは、ドライバに直接接続できません。ドライバに接続する場合は、接続ケーブルをお使いください。

電動
スライダ

Q-STEP
AZ搭載
EZS

Q-STEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

Q-STEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

EZSM3 : 幅 54mm × 高さ 50mm ストレートタイプ / 折返しタイプ / クリーンルーム対応 AC電源入力

品名の見方

シリーズ 型番	モーター 取付方向*1	吸引継手 方向*2	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様
EZSM3		CR	D	005	AZ	A	C
EZSM3	L : 左折返し R : 右折返し なし : ストレート	CL : 吸引継手 左方向 CR : 吸引継手 右方向	D : 12mm E : 6mm	005 : 50mm 010 : 100mm 015 : 150mm ~ 070 : 700mm (50mm単位)	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	C : AC電源入力仕様

*1 クリーンルーム対応製品はストレートタイプのみです。

*2 クリーンルーム対応製品は吸引継手の方向を指定してください。

電動スライダ仕様

リード	mm	12	6
電磁ブレーキ (無励磁作動型)		付	なし
駆動方式		ボールねじ	
繰り返し位置決め精度	mm	±0.02	
最小移動量	mm	0.01	
走り平行度	mm	0.03	
許容モーメント	動的許容モーメント 静的許容モーメント	M _r :4.2 M _r :4.2 M _r :10.5 M _s :26.4 M _s :26.4 M _s :52.0	
可搬質量	水平 垂直	kg	~7.5 ~15
推力		N	~43
押し当て力		N	100
保持力		N	70
	50~500mm		800
	550mm		650
	600mm		550
	650mm		460
	700mm		400
ストローク別 最高速度	mm/s		200

● []内は折返しタイプの値です。

● 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。

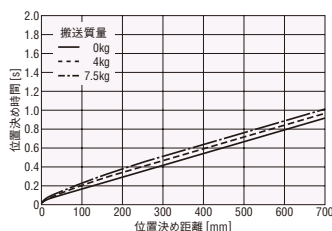
位置決め距離—位置決め時間

位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

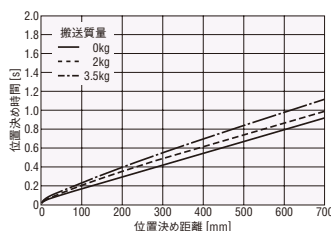
グラフから算出した位置決め時間にご使用いただくストロークの位置決め時間係数を乗じた値が位置決め時間の目安となります。

● リード 12mm

◇ 水平方向取付時



◇ 垂直方向取付時

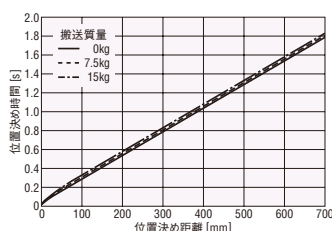


位置決め時間係数

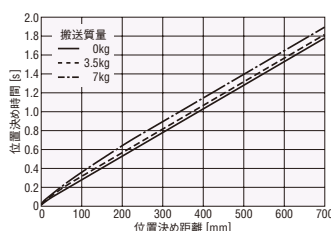
ストローク [mm]	搬送質量					
	水平方向取付時			垂直方向取付時		
	0kg	4kg	7.5kg	0kg	2kg	3.5kg
50~500	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
550	1.2	1.2	1.1	1.2	1.1	1.0
600	1.4	1.3	1.3	1.4	1.3	1.2
650	1.7	1.6	1.5	1.7	1.6	1.4
700	1.9	1.8	1.8	1.9	1.8	1.6

● リード 6mm

◇ 水平方向取付時



◇ 垂直方向取付時



位置決め時間係数

ストローク [mm]	搬送質量					
	水平方向取付時			垂直方向取付時		
	0kg	7.5kg	15kg	0kg	3.5kg	7kg
50~500	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
550	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2
600	1.5	1.4	1.4	1.5	1.4	1.4
650	1.8	1.8	1.7	1.8	1.8	1.7
700	2.0	1.9	1.9	2.0	1.9	1.9

ご注意

● 起動速度は、6mm/s以下でご利用ください。

外形図 電動スライダ → 37、38ページ

EZSM3 : 幅 54mm×高さ 50mm ストレートタイプ／折返しタイプ／クリーンルーム対応 DC電源入力

電動
スライダ

Q^{STEP}
AZ搭載
EVS

Q^{STEP}
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

Q^{STEP}
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

品名の見方

シリーズ 型番	モーター 取付方向*1	吸引継手 方向*2	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様
EZSM3		CR	D	005	AZ	A	K
EZSM3	L: 左折返し R: 右折返し なし: ストレート	CL: 吸引継手 左方向 CR: 吸引継手 右方向	D: 12mm E: 6mm	005: 50mm 010: 100mm 015: 150mm ~ 070: 700mm (50mm単位)	AZシリーズ	A: 片軸シャフト M: 電磁ブレーキ付	K: DC電源入力仕様

*1 クリーンルーム対応製品はストレートタイプのみです。

*2 クリーンルーム対応製品は吸引継手の方向を指定してください。

電動スライダ仕様

リード	mm	12	6
電磁ブレーキ (無励磁作動型)		付	なし
駆動方式		ボールねじ	
繰り返し位置決め精度	mm	±0.02	
最小移動量	mm	0.01	
走り平行度	mm	0.03	
許容モーメント	動的許容モーメント 静的許容モーメント	N·m	M _p :4.2 M _r :4.2 M _s :10.5 M _p :26.4 M _r :26.4 M _s :52.0
可搬質量	水平	kg	~7.5
	垂直	kg	~3.5
推力		N	~43
押し当て力		N	100
保持力		N	70
			140 [125]
ストローク別 最高速度	50~550mm 600mm 650mm 700mm	mm/s	600 300 550 270 460 220 400 200

● []内は折返しタイプの値です。

● DC48V入力の仕様および特性は、お近くの支店・営業所にお問い合わせください。

● 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。

● 周囲温度やモーターケーブルの長さにより最高速度が低下する場合があります。

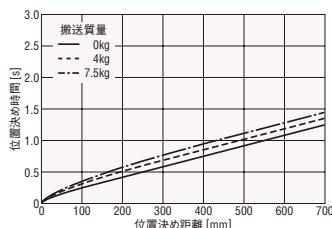
位置決め距離—位置決め時間

位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

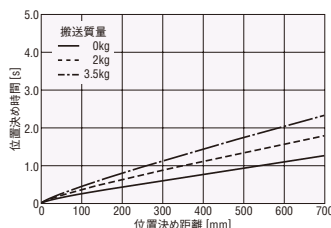
グラフから算出した位置決め時間にご使用いただくストロークの位置決め時間係数を乗じた値が位置決め時間の目安となります。

● リード 12mm

◇ 水平方向取付時



◇ 垂直方向取付時

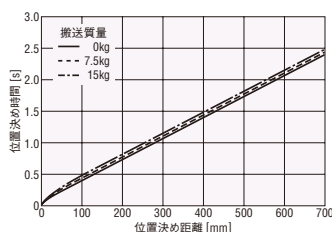


位置決め時間係数

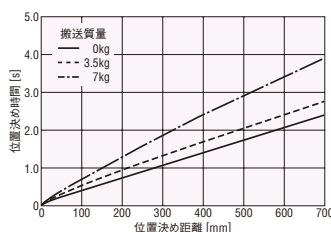
ストローク [mm]	搬送質量					
	水平方向取付時			垂直方向取付時		
	0kg	4kg	7.5kg	0kg	2kg	3.5kg
50~550	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
600	1.1	1.0	1.0	1.1	1.0	1.0
650	1.2	1.2	1.1	1.2	1.0	1.0
700	1.4	1.3	1.3	1.4	1.0	1.0

● リード 6mm

◇ 水平方向取付時



◇ 垂直方向取付時



位置決め時間係数

ストローク [mm]	搬送質量					
	水平方向取付時			垂直方向取付時		
	0kg	7.5kg	15kg	0kg	3.5kg	7kg
50~550	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
600	1.1	1.1	1.1	1.1	1.0	1.0
650	1.3	1.3	1.3	1.3	1.2	1.0
700	1.5	1.5	1.4	1.5	1.3	1.0

ご注意

● 起動速度は、6mm/s以下でご使用ください。

外形図 電動スライダ → 37、38ページ

EZSM4 : 幅 74mm× 高さ 50mm ストレートタイプ クリーンルーム対応 AC 電源入力

品名の見方

シリーズ 型番	吸引継手 方向*	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様
EZSM4	CR	D	005	AZ	A	C
EZSM4	CL : 吸引継手 左方向 CR : 吸引継手 右方向	D : 12mm E : 6mm	005 : 50mm 010 : 100mm 015 : 150mm ~ 070 : 700mm (50mm 単位)	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	C : AC 電源入力仕様

*クリーンルーム対応製品はストレートタイプのみです。クリーンルーム対応製品は吸引継手の方向を指定してください。

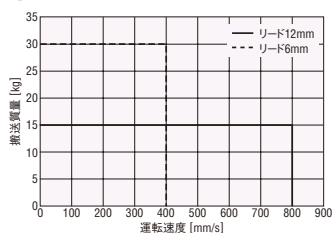
電動スライダ仕様

リード		mm	12		6	
電磁ブレーキ（無励磁作動型）			付	なし	付	なし
駆動方式			ボールねじ			
繰り返し位置決め精度		mm	±0.02			
最小移動量		mm	0.01			
走り平行度		mm	0.03			
許容モーメント	動的許容モーメント	N・m	Mr:8.0 Mv:8.0 Ma:27.8			
	静的許容モーメント		Mr:51.2 Mv:42.5 Ma:176.0			
可搬質量	水平	kg	～15		～30	
	垂直		～7	－	～14	－
推力		N	～70		～140	
押し当て力		N	100		200	
保持力		N	70		140	
ストローク別 最高速度	50～500mm	mm/s	800		400	
	550mm		650		320	
	600mm		550		270	
	650mm		460		220	
	700mm		400		200	

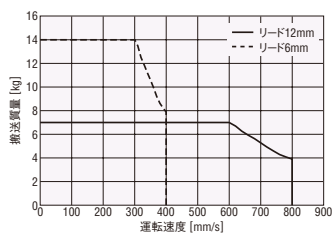
●非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。

運転速度—搬送質量

●水平方向取付時 (加速度 3m/s²時)



●垂直方向取付時 (加速度 2m/s²時)



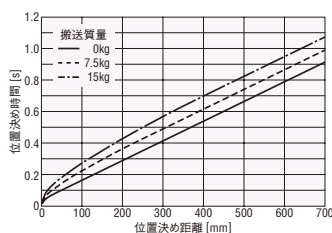
位置決め距離—位置決め時間

位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

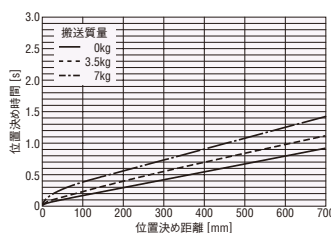
グラフから算出した位置決め時間にご使用いただくストロークの位置決め時間係数を乗じた値が位置決め時間の目安となります。

●リード 12mm

◇水平方向取付時



◇垂直方向取付時

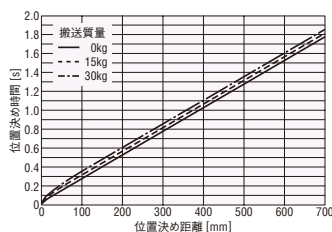


位置決め時間係数

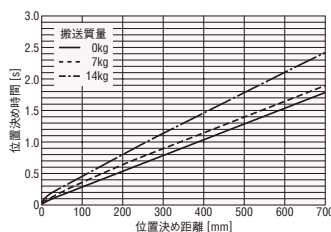
ストローク [mm]	搬送質量					
	水平方向取付時			垂直方向取付時		
	0kg	7.5kg	15kg	0kg	3.5kg	7kg
50~500	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
550	1.2	1.1	1.1	1.2	1.0	1.0
600	1.4	1.3	1.2	1.4	1.2	1.0
650	1.7	1.5	1.4	1.7	1.4	1.2
700	1.9	1.8	1.6	1.9	1.6	1.3

●リード 6mm

◇水平方向取付時



◇垂直方向取付時



位置決め時間係数

ストローク [mm]	搬送質量					
	水平方向取付時			垂直方向取付時		
	0kg	15kg	30kg	0kg	7kg	14kg
50~500	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
550	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.0
600	1.5	1.4	1.4	1.5	1.4	1.1
650	1.8	1.7	1.7	1.8	1.7	1.3
700	2.0	1.9	1.9	2.0	1.9	1.5

ご注意

●起動速度は、6mm/s以下でご使用ください。

外形図 電動スライダ → 39ページ

EZSM4 : 幅 74mm× 高さ 50mm 折返しタイプ AC電源入力

電動
スライダ

Q^{STEP}
AZ 搭載
EZS

Q^{STEP}
AZ 搭載
EAS

電動
シリンダ

Q^{STEP}
AZ 搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

品名の見方

シリーズ 型番	モーター 取付方向	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様
EZSM4	L	D	005	AZ	A	C
EZSM4	L : 左折返し R : 右折返し	D : 12mm E : 6mm	005 : 50mm 010 : 100mm 015 : 150mm ~ 070 : 700mm (50mm単位)	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	C : AC電源入力仕様

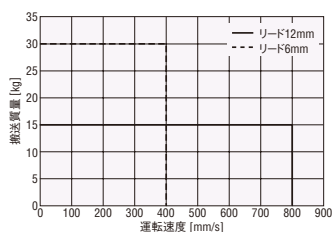
電動スライダ仕様

リード	mm	12	6
電磁ブレーキ (無励磁作動型)		付	なし
駆動方式		ボールねじ	
繰り返し位置決め精度	mm	±0.02	
最小移動量	mm	0.01	
走り平行度	mm	0.03	
許容モーメント	動的許容モーメント 静的許容モーメント	N・m	M _r :8.0 M _v :8.0 M _a :27.8 M _r :51.2 M _v :42.5 M _a :176.0
可搬質量	水平	kg	~15
	垂直		~7
推力		N	~70
押し当て力		N	100
保持力		N	70
	50~500mm		800
	550mm		650
	600mm		550
	650mm		460
	700mm		400
ストローク別 最高速度	mm/s		320
			270
			220
			200

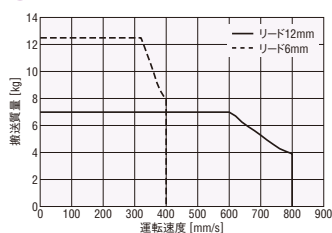
●非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。

運転速度—搬送質量

●水平方向取付時 (加速度 3m/s²時)



●垂直方向取付時 (加速度 2m/s²時)



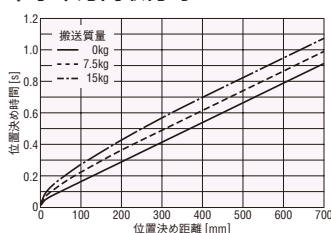
位置決め距離—位置決め時間

位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

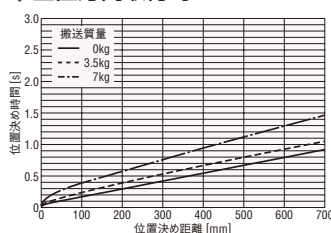
グラフから算出した位置決め時間にご使用いただくストロークの位置決め時間係数を乗じた値が位置決め時間の目安となります。

●リード 12mm

◇水平方向取付時



◇垂直方向取付時

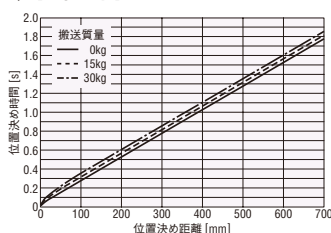


位置決め時間係数

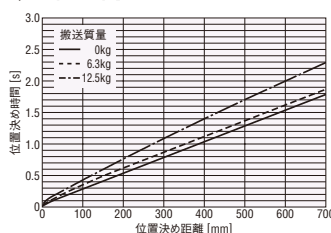
ストローク [mm]	搬送質量					
	水平方向取付時			垂直方向取付時		
	0kg	7.5kg	15kg	0kg	3.5kg	7kg
50~500	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
550	1.2	1.1	1.1	1.2	1.0	1.0
600	1.4	1.3	1.2	1.4	1.2	1.0
650	1.7	1.5	1.4	1.7	1.4	1.2
700	1.9	1.8	1.6	1.9	1.6	1.3

●リード 6mm

◇水平方向取付時



◇垂直方向取付時



位置決め時間係数

ストローク [mm]	搬送質量					
	水平方向取付時			垂直方向取付時		
	0kg	15kg	30kg	0kg	6.3kg	12.5kg
50~500	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
550	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.0
600	1.5	1.4	1.4	1.5	1.4	1.2
650	1.8	1.7	1.7	1.8	1.7	1.4
700	2.0	1.9	1.9	2.0	1.9	1.6

ご注意

●起動速度は、6mm/s以下でご利用ください。

外形図 電動スライダ → 40ページ

EZSM4 : 幅 74mm× 高さ 50mm ストレートタイプ クリーンルーム対応 DC 電源入力

品名の見方

シリーズ 型番	吸引継手 方向*	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様
EZSM4	CR	D	005	AZ	A	K
EZSM4	CL : 吸引継手 左方向 CR : 吸引継手 右方向	D : 12mm E : 6mm	005 : 50mm 010 : 100mm 015 : 150mm ~ 070 : 700mm (50mm 単位)	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	K : DC 電源入力仕様

*クリーンルーム対応製品はストレートタイプのみです。クリーンルーム対応製品は吸引継手の方向を指定してください。

電動スライダ仕様

リード	mm	12	6
電磁ブレーキ (無励磁作動型)		付	なし
駆動方式		ボールねじ	
繰返し位置決め精度	mm	±0.02	
最小移動量	mm	0.01	
走り平行度	mm	0.03	
許容モーメント	動的許容モーメント 静的許容モーメント	Mr:8.0 Mr:8.0 Mr:27.8 Mr:51.2 Mr:42.5 Mr:176.0	
可搬質量	水平 垂直	kg	~15 ~30
推力		N	~70 ~140
押し当て力		N	100 200
保持力		N	70 140
ストローク別 最高速度	50~550mm	mm/s	600 300
	600mm	mm/s	550 270
	650mm	mm/s	460 220
	700mm	mm/s	400 200

- DC48V 入力の仕様および特性は、お近くの支店・営業所にお問い合わせください。
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。
- 周囲温度やモーターケーブルの長さにより最高速度が低下する場合があります。

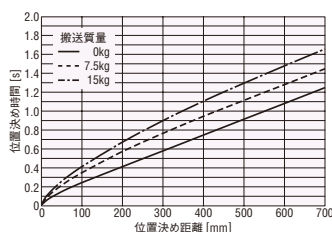
位置決め距離—位置決め時間

位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

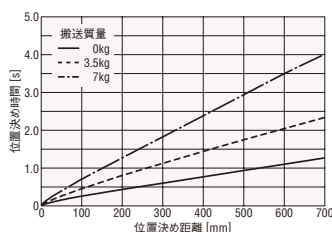
グラフから算出した位置決め時間にご使用いただくストロークの位置決め時間係数を乗じた値が位置決め時間の目安となります。

●リード 12mm

◇水平方向取付時



◇垂直方向取付時

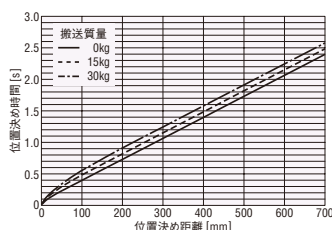


位置決め時間係数

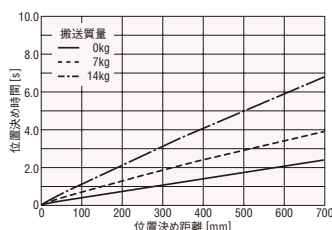
ストローク [mm]	搬送質量					
	水平方向取付時			垂直方向取付時		
	0kg	7.5kg	15kg	0kg	3.5kg	7kg
50~550	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
600	1.1	1.0	1.0	1.1	1.0	1.0
650	1.2	1.1	1.1	1.2	1.0	1.0
700	1.4	1.3	1.2	1.4	1.0	1.0

●リード 6mm

◇水平方向取付時



◇垂直方向取付時



位置決め時間係数

ストローク [mm]	搬送質量					
	水平方向取付時			垂直方向取付時		
	0kg	15kg	30kg	0kg	7kg	14kg
50~550	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
600	1.1	1.1	1.1	1.1	1.0	1.0
650	1.3	1.3	1.3	1.3	1.0	1.0
700	1.5	1.4	1.4	1.5	1.0	1.0

ご注意

- 起動速度は、6mm/s 以下でご利用ください。

外形図 電動スライダ → 39 ページ

EZSM4 : 幅 74mm× 高さ 50mm 折返しタイプ DC 電源入力

電動
スライダ

Q^{STEP}
AZ 搭載
EZS

Q^{STEP}
AZ 搭載
EAS

電動
シリンダ

Q^{STEP}
AZ 搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

品名の見方

シリーズ 型番	モーター 取付方向	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様
EZSM4	L	D	005	AZ	A	K
EZSM4	L: 左折返し R: 右折返し	D: 12mm E: 6mm	005: 50mm 010: 100mm 015: 150mm ~ 070: 700mm (50mm単位)	AZシリーズ	A: 片軸シャフト M: 電磁ブレーキ付	K: DC 電源入力仕様

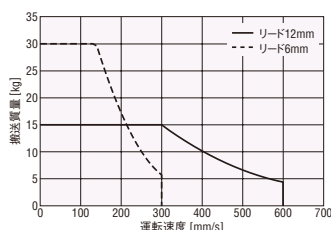
電動スライダ仕様

リード	mm	12	6
電磁ブレーキ (無励磁作動型)		付	なし
駆動方式		ボールねじ	
繰返し位置決め精度	mm	±0.02	
最小移動量	mm	0.01	
走り平行度	mm	0.03	
許容モーメント	動的許容モーメント 静的許容モーメント	N・m	M _r :8.0 M _v :8.0 M _a :27.8 M _r :51.2 M _v :42.5 M _a :176.0
可搬質量	水平 垂直	kg	~15 ~30 ~7 - ~12.5 -
推力		N	~70 ~125
押し当て力		N	100 200
保持力		N	70 125
ストローク別 最高速度	50~550mm 600mm 650mm 700mm	mm/s	600 300 550 270 460 220 400 200

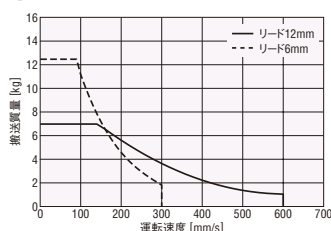
- DC48V 入力の仕様および特性は、お近くの支店・営業所にお問い合わせください。
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。
- 周囲温度やモーターケーブルの長さにより最高速度が低下する場合があります。

運転速度—搬送質量

● 水平方向取付時 (加速度 3m/s² 時)



● 垂直方向取付時 (加速度 2m/s² 時)

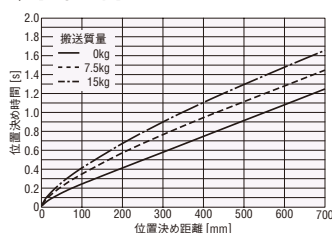


位置決め距離—位置決め時間

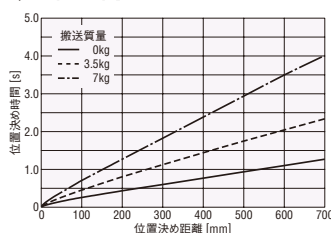
位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。
グラフから算出した位置決め時間にご使用いただくストロークの位置決め時間係数を乗じた値が位置決め時間の目安となります。

● リード 12mm

◇ 水平方向取付時



◇ 垂直方向取付時

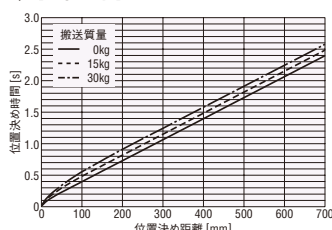


位置決め時間係数

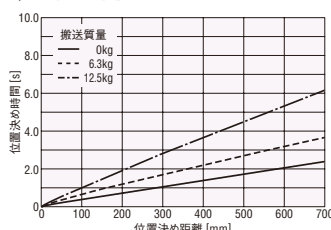
ストローク [mm]	搬送質量					
	水平方向取付時			垂直方向取付時		
	0kg	7.5kg	15kg	0kg	3.5kg	7kg
50~550	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
600	1.1	1.0	1.0	1.1	1.0	1.0
650	1.2	1.1	1.1	1.2	1.0	1.0
700	1.4	1.3	1.2	1.4	1.0	1.0

● リード 6mm

◇ 水平方向取付時



◇ 垂直方向取付時



位置決め時間係数

ストローク [mm]	搬送質量					
	水平方向取付時			垂直方向取付時		
	0kg	15kg	30kg	0kg	6.3kg	12.5kg
50~550	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
600	1.1	1.1	1.1	1.1	1.0	1.0
650	1.3	1.3	1.3	1.3	1.0	1.0
700	1.5	1.4	1.4	1.5	1.0	1.0

ご注意

- 起動速度は、6mm/s 以下でご使用ください。

外形図 電動スライダ → 40 ページ

EZSM6 : 幅 74mm× 高さ 66.5mm

ストレートタイプ／折返しタイプ／
クリーンルーム対応

AC電源入力

品名の見方

シリーズ 型番	モーター 取付方向*1	吸引継手 方向*2	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様
EZSM6		CR	D	005	AZ	A	C
EZSM6	L : 左折返し R : 右折返し なし : ストレート	CL : 吸引継手 左方向 CR : 吸引継手 右方向	D : 12mm E : 6mm	005 : 50mm 010 : 100mm 015 : 150mm ～ 085 : 850mm (50mm単位)	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	C : AC電源入力仕様

*1 クリーンルーム対応製品はストレートタイプのみです。

*2 クリーンルーム対応製品は吸引継手の方向を指定してください。

電動スライダ仕様

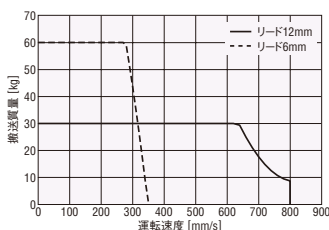
リード	mm	12		6	
電磁ブレーキ（無励磁作動型）		付	なし	付	なし
駆動方式		ボールねじ			
繰り返し位置決め精度	mm	±0.02			
最小移動量	mm	0.01			
走り平行度	mm	0.03			
許容モーメント	動的許容モーメント 静的許容モーメント	N·m	Mr:45.7 Mr:37.5 Mr:55.6 Ms:290.0 Ms:187.0 Ms:340.0		
可搬質量	水平	kg	～30		
	垂直		～60		
推力		N	～200	～30 —	
押し当て力		N	400	～400 [～360]	
保持力		N	200	400 [360]	
ストローク別 最高速度	50～550mm	mm/s	800	400	
	600mm			350	
	650mm			300	
	700mm			260	
	750mm			230	
	800mm			200	
	850mm		360	180	

● [] 内は、折返しタイプの仕様です。

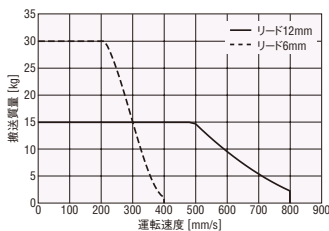
● 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。

運転速度—搬送質量

● 水平方向取付時 (加速度 3m/s²時)



● 垂直方向取付時 (加速度 2m/s²時)



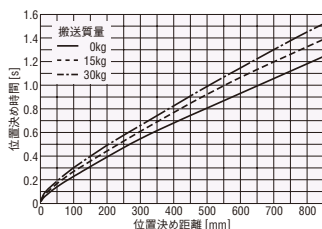
位置決め距離—位置決め時間

位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

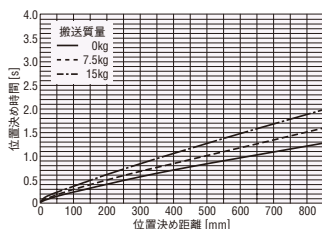
グラフから算出した位置決め時間にご使用いただくストロークの位置決め時間係数を乗じた値が位置決め時間の目安となります。

● リード 12mm

◇ 水平方向取付時



◇ 垂直方向取付時

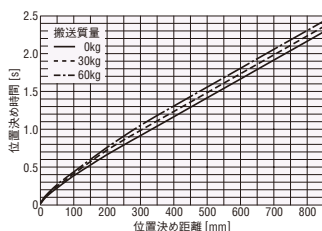


位置決め時間係数

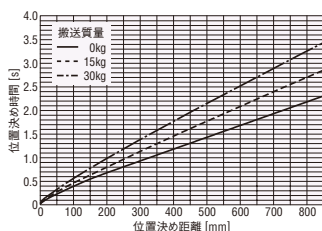
ストローク [mm]	搬送質量					
	水平方向取付時			垂直方向取付時		
	0kg	15kg	30kg	0kg	7.5kg	15kg
50～600	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
650	1.1	1.0	1.0	1.1	1.0	1.0
700	1.3	1.1	1.0	1.2	1.1	1.0
750	1.5	1.3	1.2	1.4	1.2	1.0
800	1.6	1.5	1.4	1.6	1.3	1.1
850	1.9	1.7	1.6	1.9	1.5	1.2

● リード 6mm

◇ 水平方向取付時



◇ 垂直方向取付時



位置決め時間係数

ストローク [mm]	搬送質量					
	水平方向取付時			垂直方向取付時		
	0kg	30kg	60kg	0kg	15kg	30kg
50～550	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
600	1.1	1.1	1.1	1.1	1.0	1.0
650	1.2	1.2	1.2	1.2	1.0	1.0
700	1.4	1.4	1.3	1.4	1.2	1.0
750	1.6	1.6	1.5	1.6	1.3	1.1
800	1.9	1.8	1.7	1.8	1.5	1.3
850	2.1	2.0	2.0	2.1	1.7	1.4

ご注意

● 起動速度は、6mm/s 以下でご使用ください。

外形図 電動スライダ → 41、42 ページ

EZSM6 : 幅 74mm× 高さ 66.5mm ストレートタイプ／折返しタイプ／クリーンルーム対応 DC 電源入力

電動
スライダ

Q^{STEP}
AZ 搭載
EZS

Q^{STEP}
AZ 搭載
EAS

電動
シリンダ

Q^{STEP}
AZ 搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

品名の見方

シリーズ 型番	モーター 取付方向 *1	吸引継手 方向 *2	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様
EZSM6		CR	D	005	AZ	A	K
EZSM6	L : 左折返し R : 右折返し なし : ストレート	CL : 吸引継手 左方向 CR : 吸引継手 右方向	D : 12mm E : 6mm	005 : 50mm 010 : 100mm 015 : 150mm ~ 085 : 850mm (50mm 単位)	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	K : DC 電源入力仕様

*1 クリーンルーム対応製品はストレートタイプのみです。

*2 クリーンルーム対応製品は吸引継手の方向を指定してください。

電動スライダ仕様

リード	mm	12		6	
電磁ブレーキ（無励磁作動型）		付	なし	付	なし
駆動方式		ボールねじ			
繰り返し位置決め精度	mm	±0.02			
最小移動量	mm	0.01			
走り平行度	mm	0.03			
許容モーメント	動的許容モーメント 静的許容モーメント	N・m	M _v :45.7 M _r :37.5 M _r :55.6 M _v :290.0 M _r :187.0 M _r :340.0		
可搬質量	水平 垂直	kg	～30 ～60 ～15 — ～30 —		
推力		N	～200 ～400 [～360]		
押し当て力		N	400 500		
保持力		N	200 400 [360]		
ストローク別 最高速度	50～650mm	mm/s	600 300		
	700mm		550 260		
	750mm		470 230		
	800mm		420 200		
	850mm		360 180		

● [] 内は、折返しタイプの仕様です。

● DC48V 入力の仕様および特性は、お近くの支店・営業所にお問い合わせください。

● 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。垂直方向の駆動に使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。

● 周囲温度やモーターケーブルの長さにより最高速度が低下する場合があります。

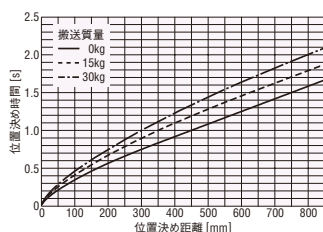
位置決め距離—位置決め時間

位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

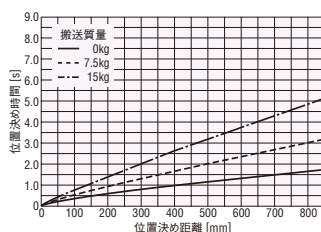
グラフから算出した位置決め時間にご使用いただくストロークの位置決め時間係数を乗じた値が位置決め時間の目安となります。

● リード 12mm

◇ 水平方向取付時



◇ 垂直方向取付時

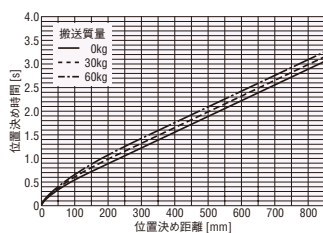


位置決め時間係数

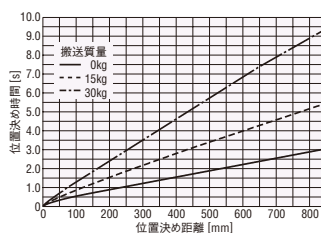
ストローク [mm]	搬送質量					
	水平方向取付時			垂直方向取付時		
	0kg	15kg	30kg	0kg	7.5kg	15kg
50~650	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
700	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
750	1.2	1.1	1.0	1.1	1.0	1.0
800	1.3	1.2	1.1	1.2	1.0	1.0
850	1.5	1.3	1.2	1.4	1.0	1.0

● リード 6mm

◇ 水平方向取付時



◇ 垂直方向取付時



位置決め時間係数

ストローク [mm]	搬送質量					
	水平方向取付時			垂直方向取付時		
	0kg	30kg	60kg	0kg	15kg	30kg
50~650	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
700	1.1	1.1	1.1	1.1	1.0	1.0
750	1.2	1.2	1.2	1.2	1.0	1.0
800	1.4	1.4	1.3	1.4	1.0	1.0
850	1.6	1.5	1.5	1.6	1.0	1.0

ご注意

● 起動速度は、6mm/s 以下でご利用ください。

外形図 電動スライダ → 41、42 ページ

■電磁ブレーキ部仕様

品名	EZSM3、EZSM4	EZSM6
型式	無励磁作動型	
電源電圧	DC24V±5%*	
電源電流	0.08	0.25
時間定格	連続	

*電磁ブレーキ付は、ケーブルを使用して20m延長した場合、DC24V±4%の仕様になります。

■一般仕様

	AC電源入力	DC電源入力
耐熱クラス	130(B) [UL/CSAは105(A)で認証されています。]	
絶縁抵抗	以下の通りにDC500Vメガーにて測定した値が100MΩ以上あります。 ・ケース—モーター巻線間 ・ケース—電磁ブレーキ巻線間*1	
絶縁耐圧	以下の通りに1分間印加しても異常を認めません。 ・ケース—モーター巻線間 AC1.5kV 50Hzまたは60Hz ・ケース—電磁ブレーキ巻線間*1 AC1.5kV 50Hzまたは60Hz	以下の通りに1分間印加しても異常を認めません。 ・ケース—モーター巻線間 AC1.0kV 50Hzまたは60Hz ・ケース—電磁ブレーキ巻線間*1 AC1.0kV 50Hzまたは60Hz
使用環境 (動作時)	周囲温度 0～+40℃(凍結のないこと)*3 周囲湿度 85%以下(結露のないこと) 雰囲気 腐食性ガス・塵埃のないこと。水、油などが直接かからないこと。	
保護等級*2	IP66(取付面とコネクタ部を除く)	
非通電状態で多回転検出範囲	±900回転(1800回転)	

*1 電磁ブレーキ付のみ。

*2 モーター部のみ。電動スライダの保護等級はIP20です。

*3 当社測定条件による。

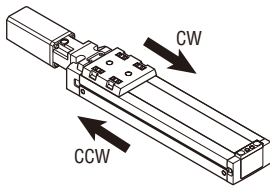
【ご注意】

●絶縁抵抗測定、絶縁耐圧試験を行うときは、モーターとドライバを切り離してください。また、モーターのABZOセンサ部は、これらの試験を行わないでください。

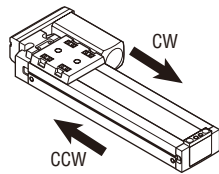
■移動方向

出荷時、テーブルの移動方向は次のように設定されています。

モーター取付:ストレートタイプ

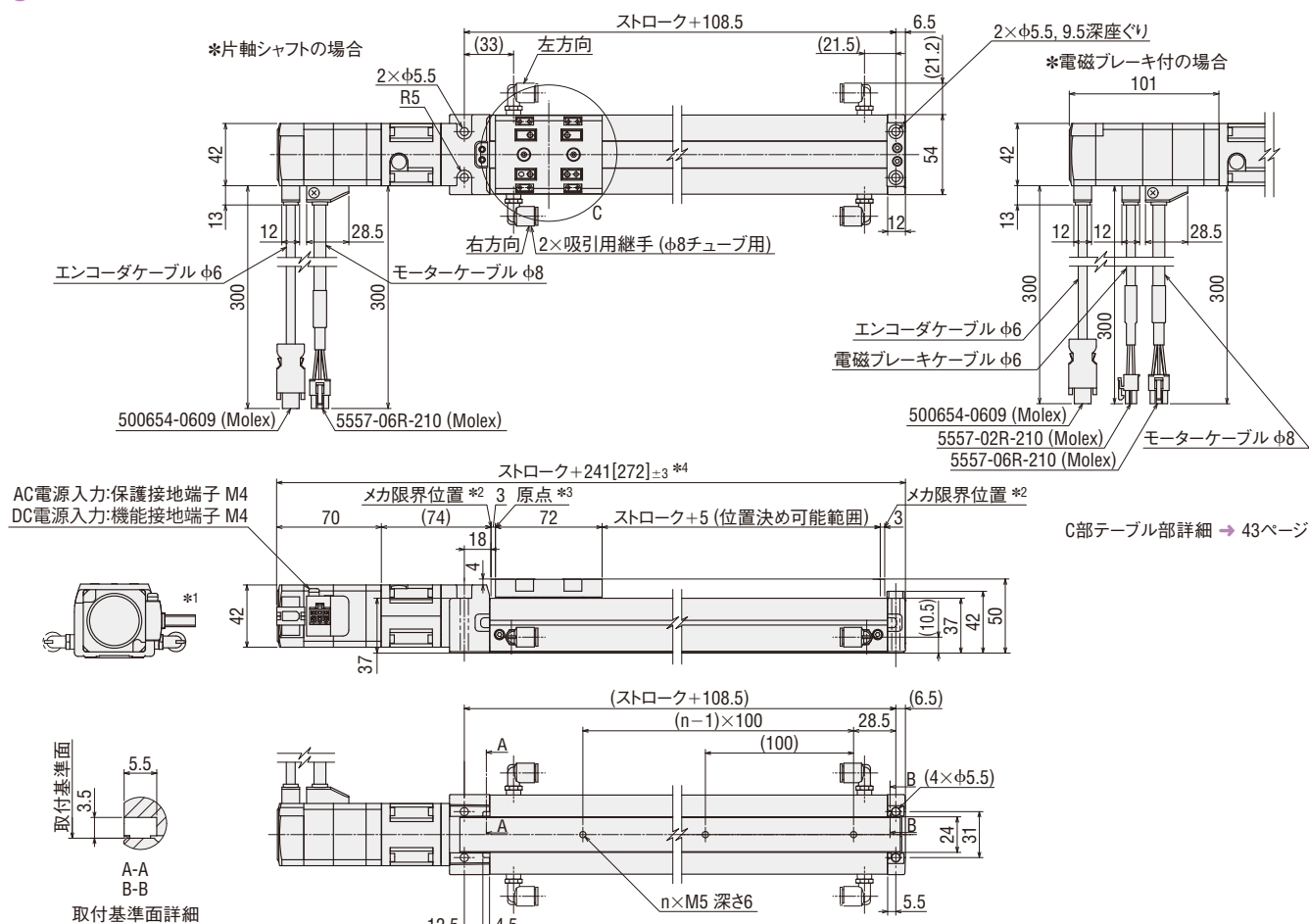


モーター取付:折返しタイプ



外形図 (単位 mm)

●EZSM3 ストレートタイプ/クリーンルーム対応



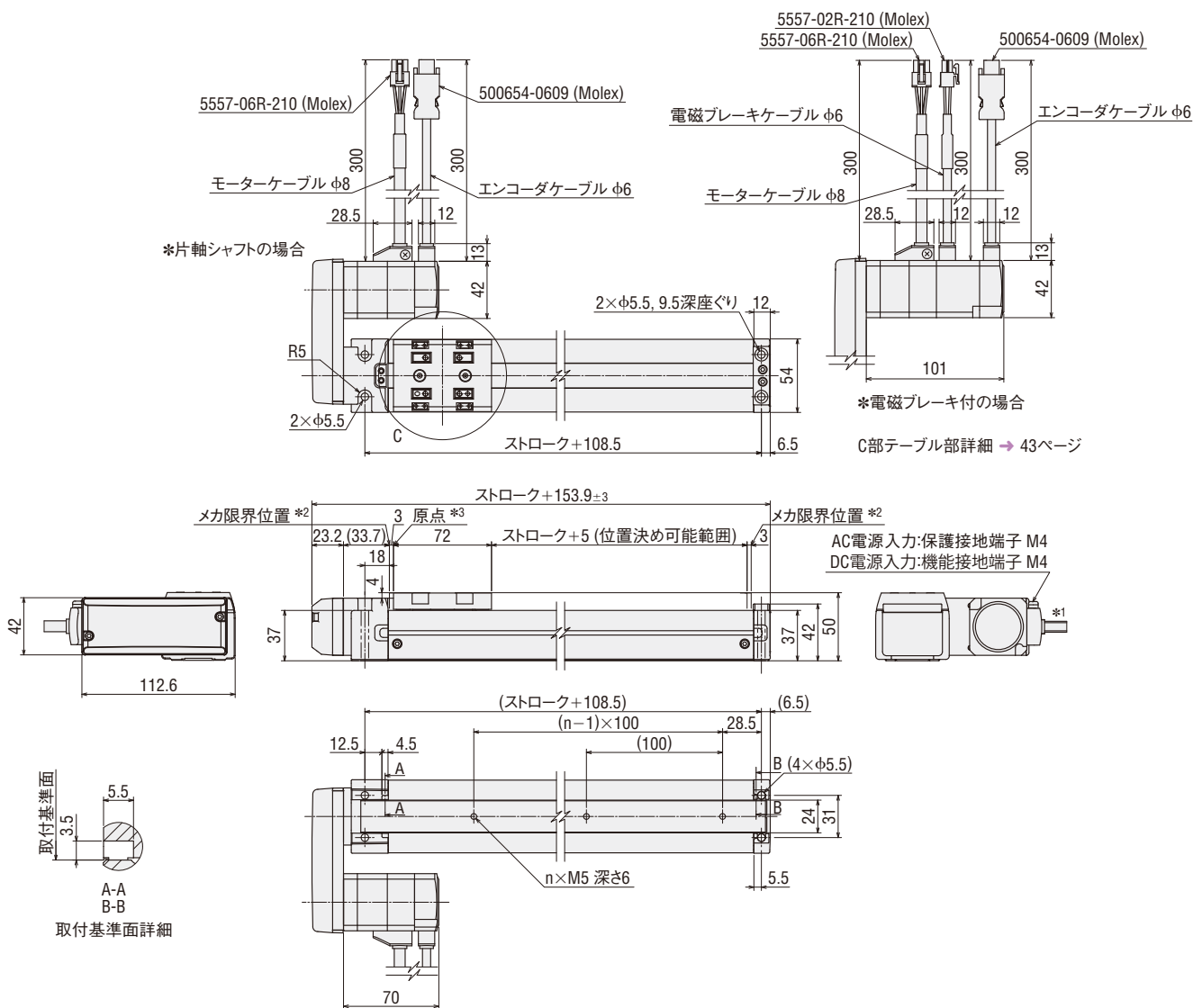
C部テーブル部詳細 → 43ページ

- *1 モーターケーブルの引き出し方向は、90°ごとの4方向に変更が可能です。
 - *2 押し当て原点復帰時は、テーブルがメカ限界位置まで移動します。
 - *3 別売のセンサセット使用時は、原点位置が異なります。
 - *4 []は電磁ブレーキ付の値です。
- 上図は、クリーンルーム対応の場合となります。ストレートタイプの場合は吸引継手がありません。

ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700
穴の係数 (n)	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
質量 [kg]	1.6	1.7	1.9	2.0	2.2	2.3	2.5	2.6	2.8	2.9	3.1	3.2	3.4	3.5
電磁ブレーキ付	1.7	1.9	2.0	2.2	2.3	2.5	2.6	2.8	2.9	3.1	3.2	3.4	3.5	3.7

●スライダ取付参考図 → 44ページ

●EZSM3 折返しタイプ(左折返し)



*1 モーターケーブルの引き出し方向は、90°ごとの3方向に変更が可能です。

*2 押し当て原点復帰時は、テーブルがメカ限界位置まで移動します。

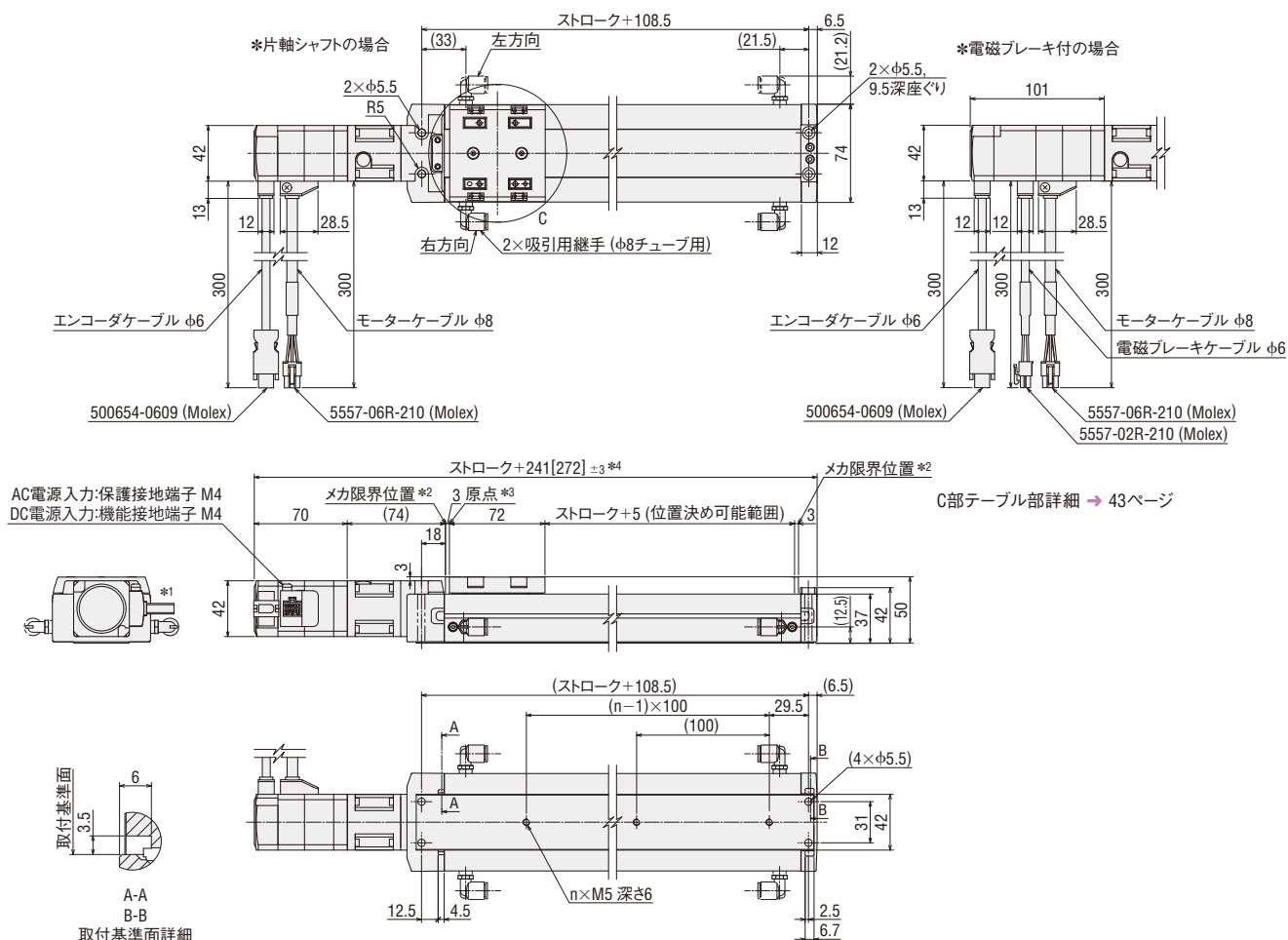
*3 別売のセンサセット使用時は、原点位置が異なります。

●上図は、モーター取付方向が左折返しの外形図です。モーター右折返しの場合は、スライダ部中心に対してモーターが反対側に配置されます。

ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	
穴の係数 (n)	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	
質量 [kg]	片軸シャフト	1.6	1.7	1.9	2.0	2.2	2.3	2.5	2.6	2.8	2.9	3.1	3.2	3.4	3.5
	電磁ブレーキ付	1.7	1.9	2.0	2.2	2.3	2.5	2.6	2.8	2.9	3.1	3.2	3.4	3.5	3.7

●スライダ取付参考図 → 44ページ

●EZSM4 ストレートタイプ／クリーンルーム対応



- *1 モーターケーブルの引き出し方向は、90°ごとの4方向に変更が可能です。
 - *2 押し当て原点復帰時は、テーブルがメカ限界位置まで移動します。
 - *3 別売のセンサセット使用時は、原点位置が異なります。
 - *4 []は電磁ブレーキ付の値です。
- 上図は、クリーンルーム対応の場合となります。ストレートタイプの場合は吸引継手がありません。

ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700
穴の係数 (n)	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
質量 [kg]														
片軸シャフト	2.0	2.2	2.5	2.7	2.9	3.2	3.4	3.6	3.8	4.1	4.3	4.5	4.7	5.0
電磁ブレーキ付	2.2	2.4	2.6	2.9	3.1	3.3	3.5	3.8	4.0	4.2	4.5	4.7	4.9	5.1

●スライダ取付参考図 → 44ページ

電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EZS

αSTEP
AZ搭載
EAS

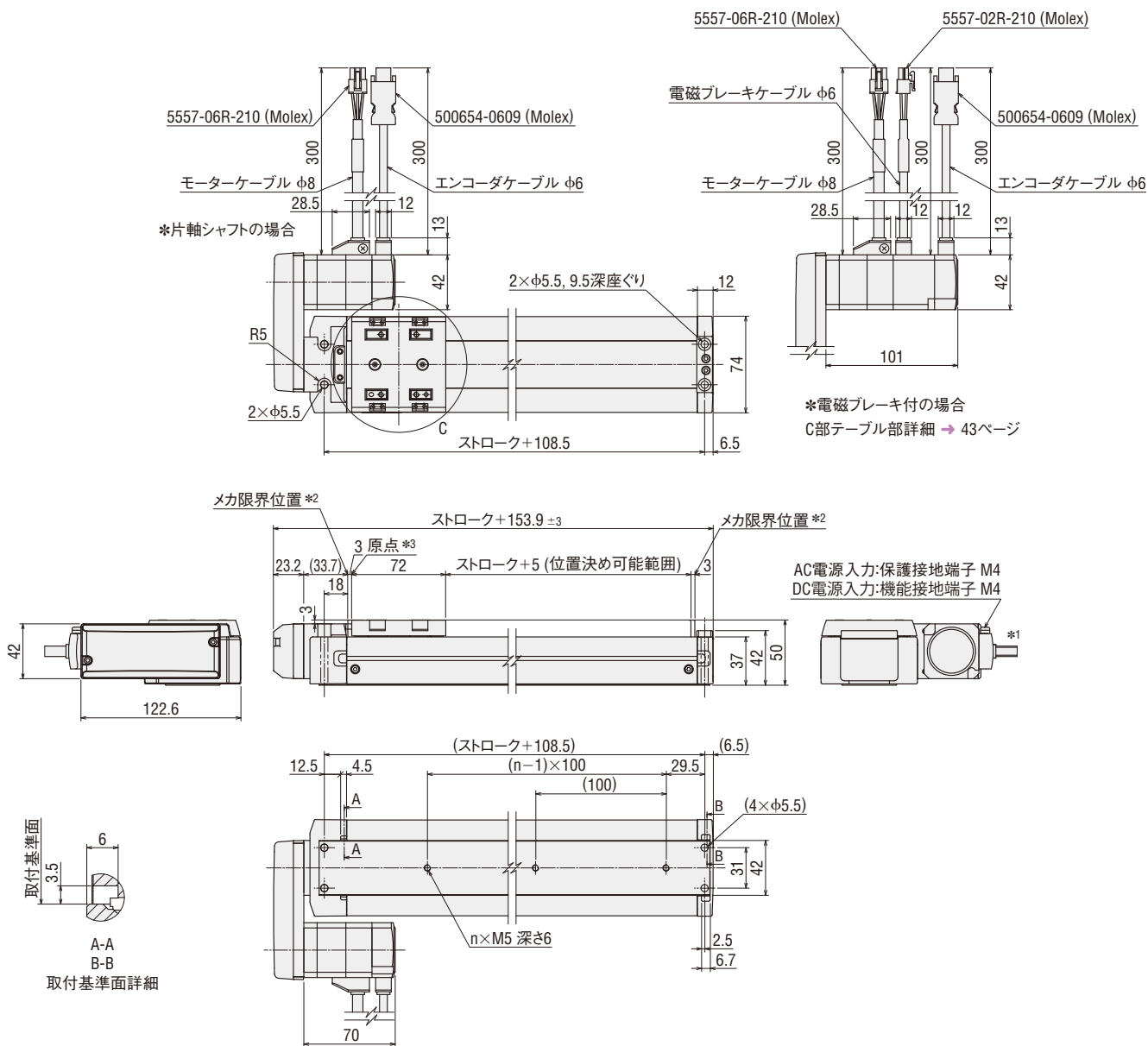
電動
シリンダ

αSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

●EZSM4 折返しタイプ(左折返し)



*1 モーターケーブルの引き出し方向は、90°ごとの3方向に変更が可能です。

*2 押し当て原点復帰時は、テーブルがメカ限界位置まで移動します。

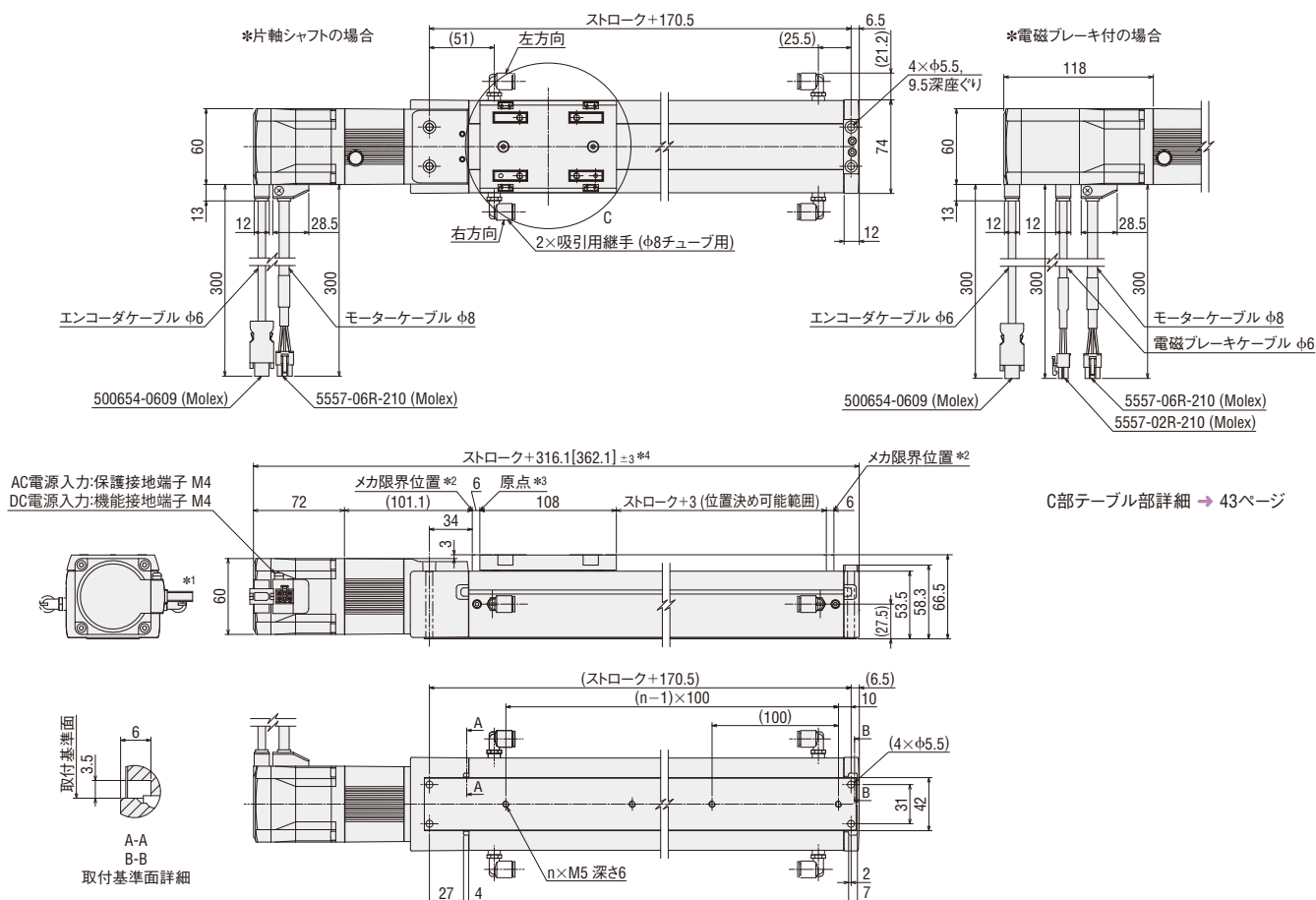
*3 別売のセンサセット使用時は、原点位置が異なります。

●上図は、モーター取付方向が左折返しの外形図です。右折返しの場合は、スライダ部を中心にしてモーターが反対側に配置されます。

ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	
穴の係数 (n)	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	
質量 [kg]	片軸シャフト	2.0	2.2	2.5	2.7	2.9	3.2	3.4	3.6	3.8	4.1	4.3	4.5	4.7	5.0
	電磁ブレーキ付	2.2	2.4	2.6	2.9	3.1	3.3	3.5	3.8	4.0	4.2	4.5	4.7	4.9	5.1

●スライダ取付参考図 → 44ページ

●EZSM6 ストレートタイプ／クリーンルーム対応



- *1 モーターケーブルの引き出し方向は、90°ごとの4方向に変更が可能です。
 - *2 押し当て原点復帰時は、テーブルがメカ限界位置まで移動します。
 - *3 別売のセンサセット使用時は、原点位置が異なります。
 - *4 [] は電磁ブレーキ付の値です。
- 上図は、クリーンルーム対応の場合となります。ストレートタイプの場合は吸引継手がありません。

ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850
穴の係数 (n)	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11
質量 [kg]	3.8	4.1	4.3	4.6	4.8	5.1	5.3	5.6	5.9	6.1	6.4	6.6	6.9	7.1	7.4	7.6	7.9
電磁ブレーキ付	4.2	4.4	4.7	5.0	5.2	5.5	5.7	6.0	6.2	6.5	6.8	7.0	7.3	7.5	7.8	8.0	8.3

●スライダ取付参考図 → 44ページ

電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EZS

αSTEP
AZ搭載
EAS

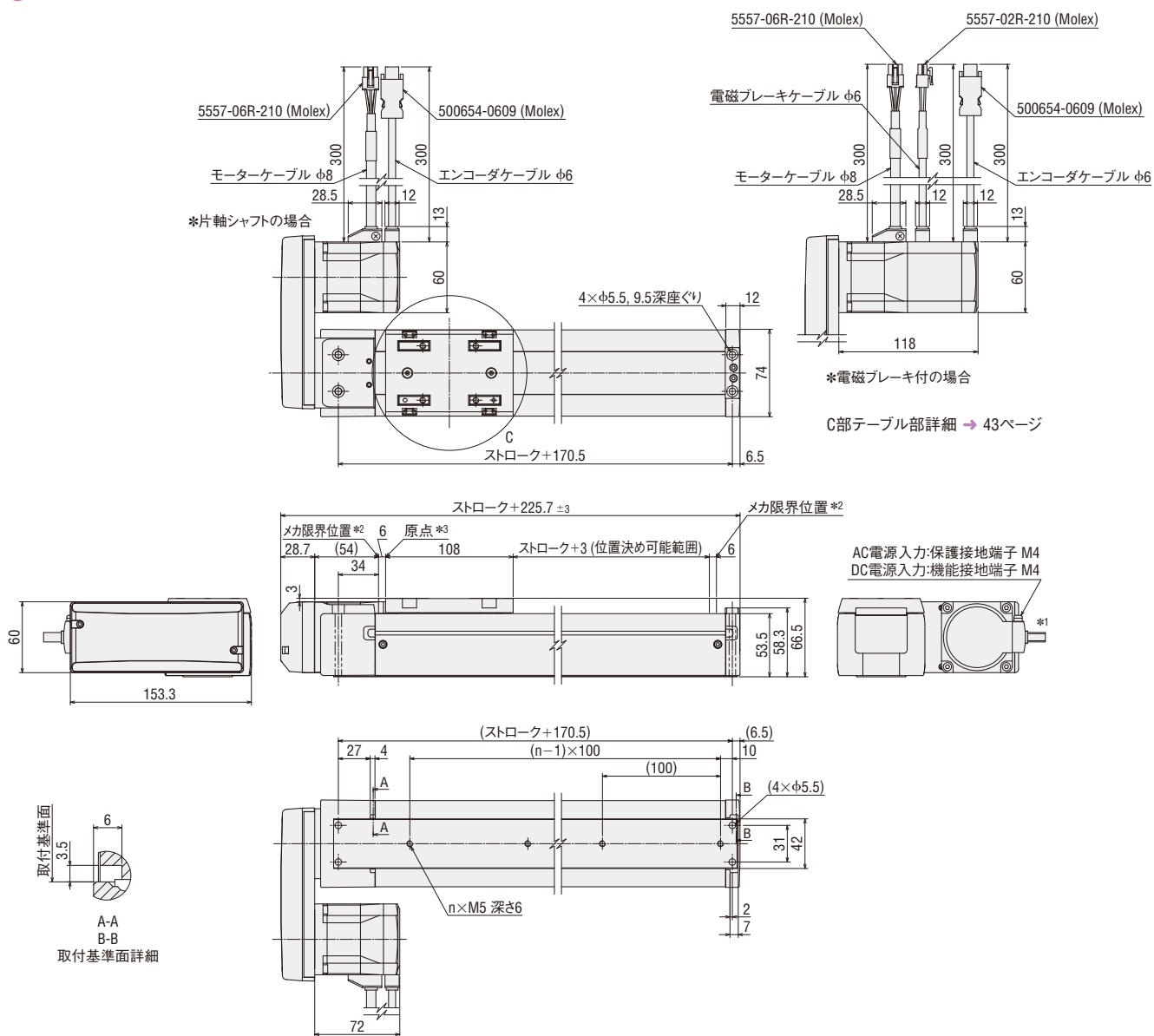
電動
シリンダ

αSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

●EZSM6 折返しタイプ(左折返し)



*1 モーターケーブルの引き出し方向は、90°ごとの3方向に変更が可能です。

*2 押し当て原点復帰時は、テーブルがメカ限界位置まで移動します。

*3 別売のセンサセット使用時は、原点位置が異なります。

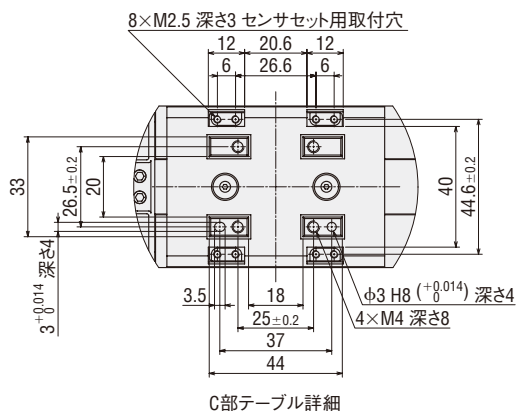
●上図は、モーター取付方向が左折返しの外形図です。右折返しの場合は、スライダ部を中心にしてモーターが反対側に配置されます。

ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850
穴の係数 (n)	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11
質量 [kg]	片軸シャフト																
	3.8	4.1	4.3	4.6	4.8	5.1	5.3	5.6	5.9	6.1	6.4	6.6	6.9	7.1	7.4	7.6	7.9
	電磁ブレーキ付																
	4.2	4.4	4.7	5.0	5.2	5.5	5.7	6.0	6.2	6.5	6.8	7.0	7.3	7.5	7.8	8.0	8.3

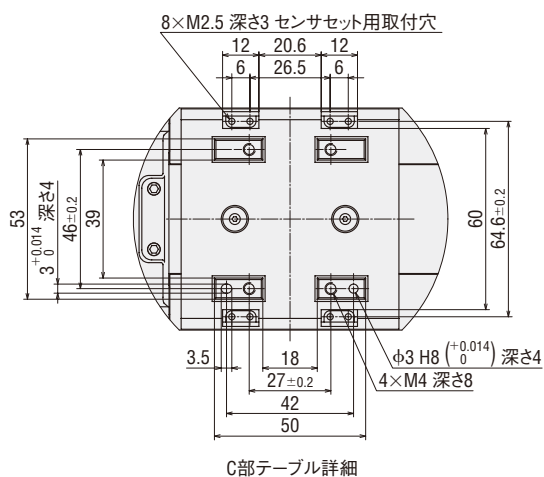
●スライダ取付参考図 → 44ページ

●C部テーブル詳細 (単位 mm)

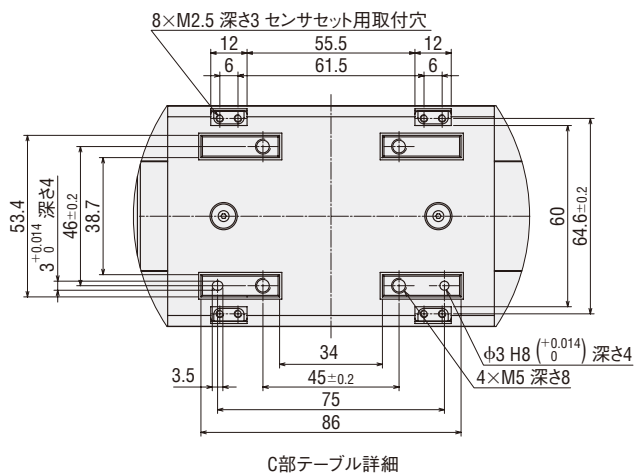
●EZSM3



●EZSM4



●EZSM6



電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EVS

αSTEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

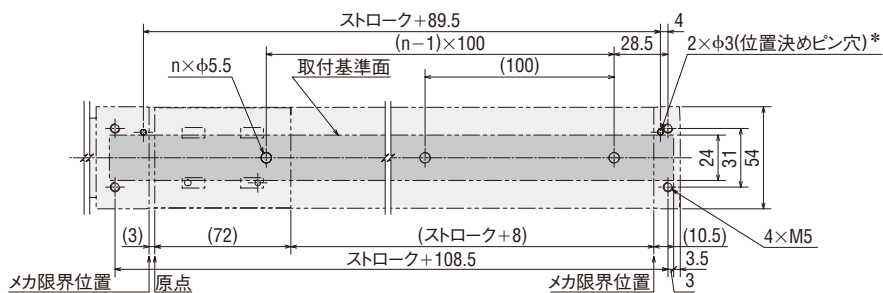
αSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

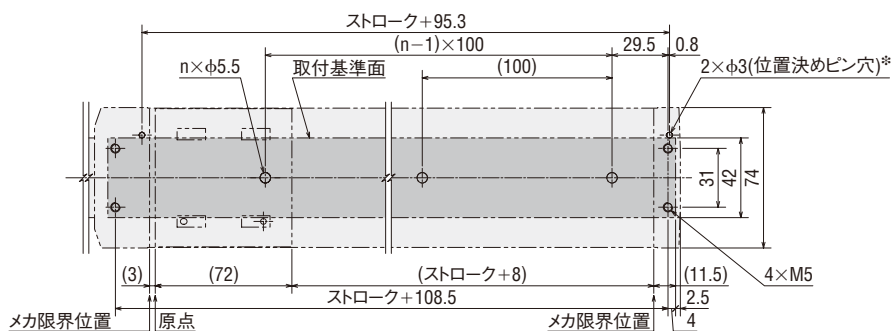
●スライド取付参考寸法図 (単位 mm)

●EZSM3



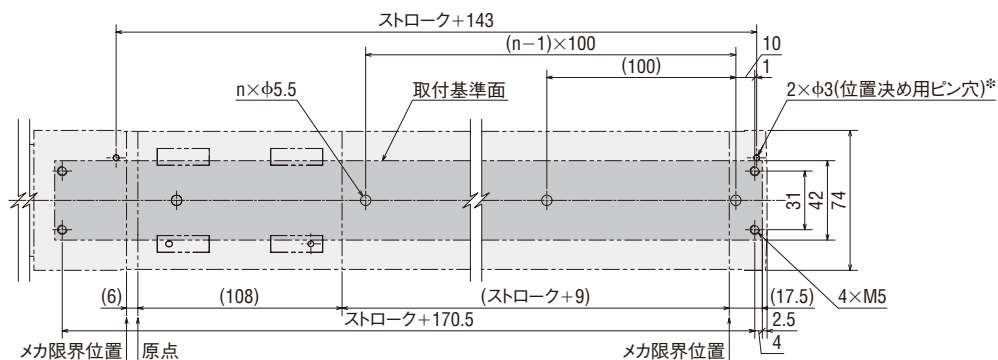
※ 取付基準面はガイドレール両側どちらでも使用できます。この図は上側突き当てをした場合です。

●EZSM4



※ 取付基準面はガイドレール両側どちらでも使用できます。この図は上側突き当てをした場合です。

●EZSM6



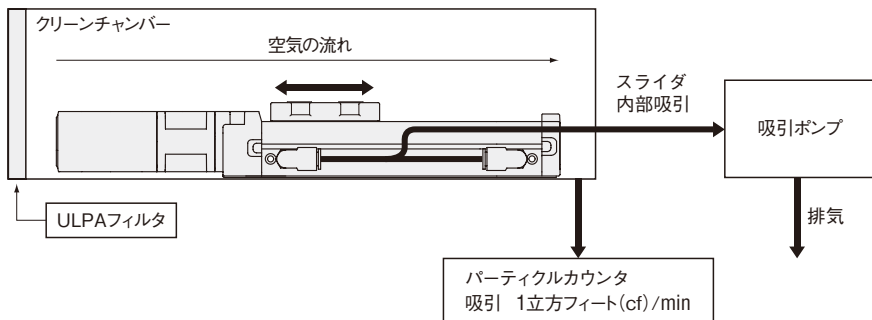
※ 取付基準面はガイドレール両側どちらでも使用できます。図は上側突き当てをした場合です。

■クリーンルーム対応の発塵量について

EZSシリーズは低発塵グリースの採用とステンレスシートによる気密性の向上によりISO規格 クラス3(FED規格 クラス1相当)を実現しました。

●測定方法

クリーン度の測定は、「JIS B 9926」に準拠しておこなっています。

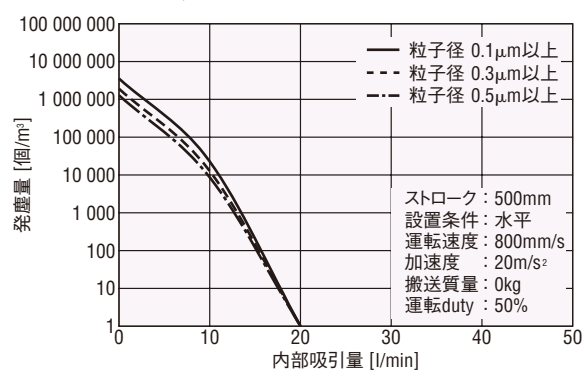


[ISO規格 クラス3]

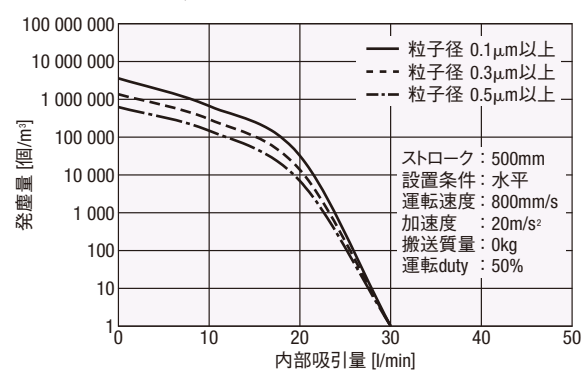
粒子径 (μm)	発塵量 (個/m ³)
0.1	1000以下
0.3	102以下
0.5	35以下

●発塵量と吸引量の相関図 (実測値サンプルデータ)

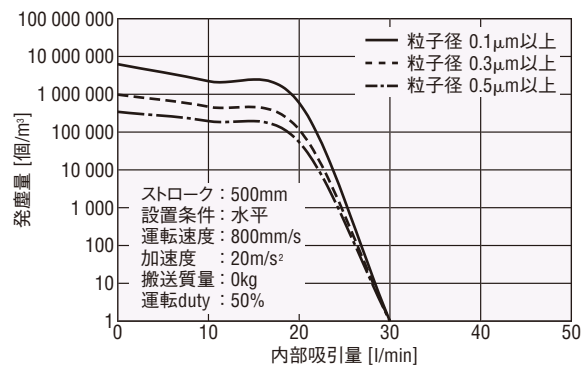
EZSM3CLD050、EZSM3CRD050



EZSM4CLD050、EZSM4CRD050



EZSM6CLD050、EZSM6CRD050

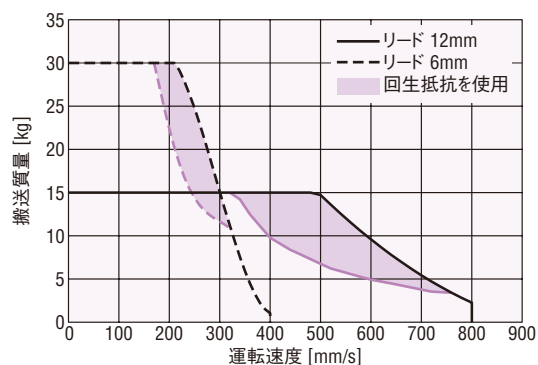
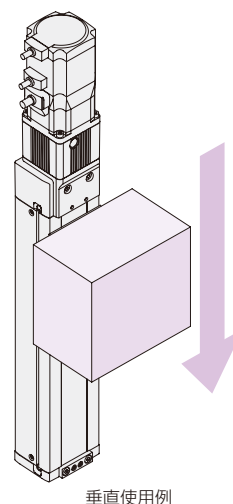


●各特性図上の品名は、機種が識別可能な文字を記載しています。

■EZSM6(AC電源入力仕様)を使用しての垂直駆動について

EZSM6*タイプの電動スライダを垂直方向に運転する場合、駆動条件によって過電圧保護のアラームが検出されることがあります。このような場合は、以下の運転速度—搬送質量 特性図を参考のうえ、当社の回生抵抗**RGB100**をドライバに接続してご使用ください。

*AC電源入力仕様について、**D** (リード12mm)/**E** (リード6mm)、ストレート/折返しタイプ/クリーンルーム対応の全てに共通



EZSM6タイプ (AC電源入力仕様) の回生抵抗が必要になる領域

●回生抵抗

回生抵抗をドライバの専用端子に接続し、モーターから帰還される回生電力を熱エネルギーとして放出します。



◇価格

品名	適用製品	定価
RGB100	AC電源入力ドライバ	4,900円

◇仕様

項目	内容
連続回生電力	50W
抵抗値	150Ω
サーモスタット動作温度	動作:150±7℃ 復帰:145±12℃ (ノーマルクローズ)
サーモスタット電気定格	AC120V 4A DC30V 4A (最少電流 5mA)

●放熱板(材質:アルミニウム 350×350mm 厚さ3mm)と同等の放熱能力を持つ場所に取り付けてください。

電動
スライダ

α STEP
AZ搭載
EVS

α STEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

α STEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

電動スライダ EASシリーズ α STEP AZシリーズ搭載

この製品に関する技術資料、
法令・規格については当社
WEBサイトをご覧ください。



モーター部に、高効率で省エネルギーな α STEP AZ シリーズを搭載した電動スライダです。

- 運転条件に左右されない性能
- 小型で高強度、幅広い用途に対応

特徴

モーター部に高効率・省エネルギーな α STEP AZ シリーズを搭載

搭載モーター

α STEP AZ シリーズ

- バッテリレス アブソリュートセンサ内蔵
- センサ不要で位置情報を把握
- クローズドループ制御による高信頼性
- 高効率化により、モーター発熱低減、省エネルギー



位置決め機能内蔵タイプ



パルス列入力タイプ



ネットワーク対応



電動スライダ



Xテーブル



Yテーブル

● 写真は EASM4 (幅 58.4mm × 高さ 60mm) です。



FLEX (フレックス) とは
FLEXとは、I/O制御、Modbus (RTU) 制御、ネットワーク
コンバータ経由でのFAネットワーク制御に対応した製品の
総称です。

かんたん接続、かんたん制御を可能にし、システム構築の
トータルリードタイム短縮を実現します。

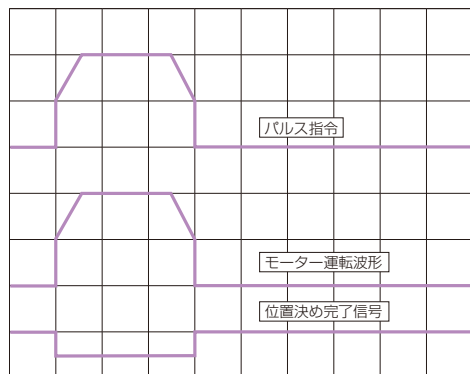
運転条件に左右されない性能

低速から高速まで、また軽負荷から重負荷まで幅広く対応。さらに使いやすくなった高性能電動スライダです。

●機敏な応答性

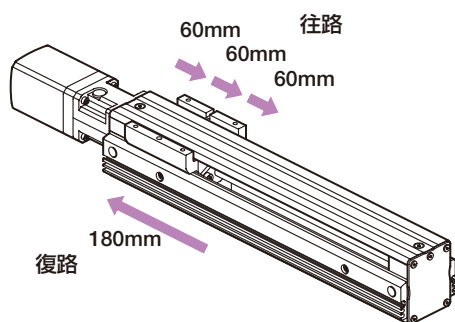
ステッピングモーター同様の高応答性を活用して、短距離位置決めを短時間で駆動します。

パルス指令に対して同期運転をおこない、小型で高トルクを発生するため加速性・応答性に優れています。

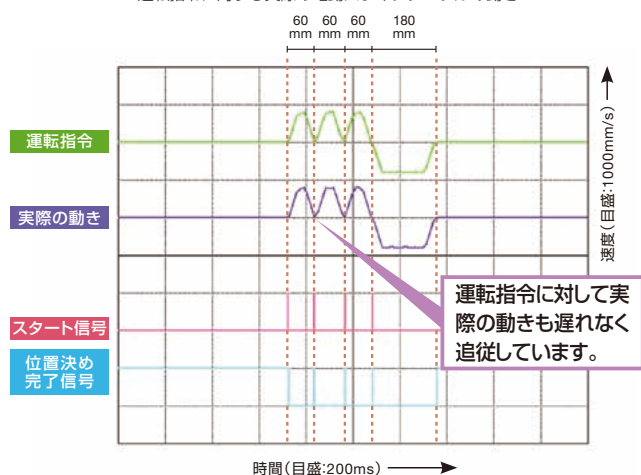


〈使用製品〉
品 名：EASM4
リード：12mm
電源入力：AC200V

〈運転例〉
水平搬送質量：無負荷
イン칭ング駆動：60mm（往路3回）、
180mm（復路1回）
運 転 速 度：800mm/s
加 速 度：20m/s² (2G)



運転指令に対する実際の電動スライダテーブルの動き



装置のタクトタイム短縮に貢献します。

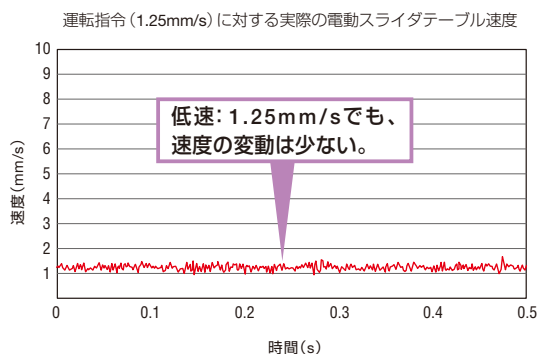
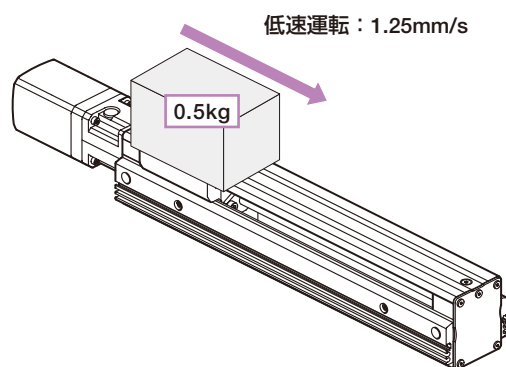
●低速での安定性

標準搭載のマイクロステップ駆動方式とスムーズドライブ機能*により、減速機構などの機械的要素なしに分解能を上げることができます。このため低速でも速度変動が少なく、一定の速度を保ち続けます。

*スムーズドライブ機能とは、パルス入力設定を変えることなく、フルステップのときと同じ移動量、移動速度で自動的にマイクロステップ駆動する制御です。

〈使用製品〉
品 名：EASM4
リード：12mm
電源入力：AC200V

〈運転例〉
水平搬送質量：0.5kg
運 転 電 流：100%
分 解 能：0.01mm/step
運 転 速 度：1.25mm/s



低速でも速度変動が少なく、振動を抑制できます。

電動
スライダ

Q-STEP
AZ搭載
EES

Q-STEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

Q-STEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

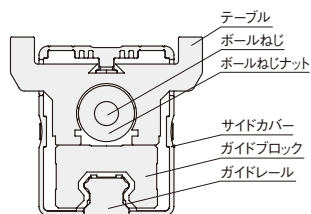
小型で高強度 幅広い用途に対応

●小型・高精度・高剛性スライダ

ボールねじを使用し、ガイドにTHK製のボールリテーナ入りLMガイド*を採用した電動スライダです。高精度なLMガイド部を直接お客様の筐体ベースに取り付けるため、走り平行度を要求する用途に適しています。(走り平行度0.03mm以下)

また小型ながら高剛性であり、高可搬質量を実現しました。

*「ボールリテーナ」「LMガイド」は、THK株式会社の登録商標です。

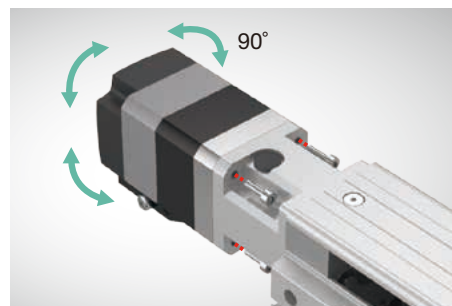


●ケーブル引き出し方向

4方向に変更可能です。

モーターケーブルの引き出し方向を、自由に変更することができます。

またケーブルがモーターの側面から出ているため、モーターの後方にスペースをとる必要がなく、装置の省スペース化に貢献できます。



センサレール付

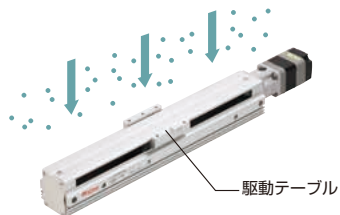
スライダ側面のセンサレールにセンサ (別売) を固定できます。



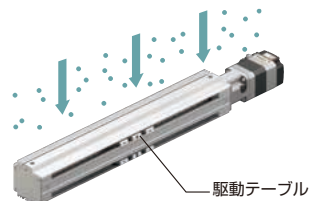
ラインアップ

テーブル	ストレートタイプ
Xテーブル*1	
Yテーブル*2	

*1 Xテーブルは水平取付で使用する場合に、落下してくる異物の侵入を軽減できます。



*2 Yテーブルは壁掛け取付で使用する場合に、落下してくる異物の侵入を軽減できます。



位置決め時間算出ツールをご用意

電動スライダのタイプを選択し、簡単な入力だけで位置決め時間、運転速度、加速度などを算出できるツールをご用意しています。当社WEBサイトからダウンロードできます。
<https://www.orientalmotor.co.jp/ja/support/tools>

電動
スライダ

α STEP
AZ搭載
EVS

α STEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

α STEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

電動スライダ EASシリーズ α STEP AZシリーズ搭載

この製品に関する技術資料、
法令・規格については当社
WEB サイトをご覧ください。

電動スライダ 種類と価格

●AC電源入力

◇品名の見方

① シリーズ 型番	② モーター 取付方向	③ センサ レール	④ テーブル	⑤ リード	⑥ ストローク	⑦ 搭載 モーター	⑧ モーター部 形状	⑨ モーター仕様
EASM4			X	D	005	AZ	A	C
EASM4	なし： ストレート	なし： センサ レール 付	X ： Xテーブル Y ： Yテーブル	D ：12mm E ：6mm	005 ：50mm 010 ：100mm 015 ：150mm ～ 050 ：500mm (50mm単位)	AZ シリーズ	A ： 片軸シャフト M ： 電磁ブレーキ付	C ： AC電源入力仕様

◇EASM4 ストレートタイプ

④テーブル(**X**、**Y**)、⑤リード(**D**、**E**)が違っていても価格は同じです。

⑧ モーター部形状 (A 、 M)		片軸シャフト (A)	電磁ブレーキ付 (M)
⑥ ストローク	50mm (005)	64,600円	80,000円
	100mm (010)	64,600円	80,000円
	150mm (015)	66,800円	82,200円
	200mm (020)	66,800円	82,200円
	250mm (025)	69,000円	84,400円
	300mm (030)	69,000円	84,400円
	350mm (035)	71,200円	86,600円
	400mm (040)	71,200円	86,600円
	450mm (045)	73,400円	88,800円
	500mm (050)	73,400円	88,800円

●DC電源入力

◇品名の見方

① シリーズ 型番	② モーター 取付方向	③ センサ レール	④ テーブル	⑤ リード	⑥ ストローク	⑦ 搭載 モーター	⑧ モーター部 形状	⑨ モーター仕様
EASM4			X	D	005	AZ	A	K
EASM2 EASM4	なし： ストレート	なし： センサ レール 付	X ： Xテーブル Y ： Yテーブル	D ：12mm E ：6mm F ：3mm	005 ：50mm 010 ：100mm 015 ：150mm ～ 050 ：500mm (50mm単位)	AZ シリーズ	A ： 片軸シャフト M ： 電磁ブレーキ付	K ： DC電源入力仕様

◇EASM2 ストレートタイプ

④テーブル(**X**、**Y**)、⑤リード(**E**、**F**)が違っていても価格は同じです。

⑥ ストローク	50mm (005)	57,500円
	100mm (010)	57,500円
	150mm (015)	59,700円
	200mm (020)	59,700円
	250mm (025)	61,900円
	300mm (030)	61,900円

◇EASM4 ストレートタイプ

④テーブル(**X**、**Y**)、⑤リード(**D**、**E**)が違っていても価格は同じです。

⑧ モーター部形状 (A、M)	片軸シャフト (A)	電磁ブレーキ付 (M)	
50mm (005)	64,600円	80,000円	
100mm (010)	64,600円	80,000円	
150mm (015)	66,800円	82,200円	
200mm (020)	66,800円	82,200円	
⑥ ストローク	250mm (025)	69,000円	84,400円
	300mm (030)	69,000円	84,400円
	350mm (035)	71,200円	86,600円
	400mm (040)	71,200円	86,600円
	450mm (045)	73,400円	88,800円
	500mm (050)	73,400円	88,800円

アクチュエータと組み合わせるドライバ、
ケーブルは **αSTEP AZ** シリーズと共通です。

αSTEP AZ シリーズは、個別カタログをご用意しています。
製品の選定にあたっては、個別カタログ (V-184) を合わせて
お使いください。



電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EZZ

αSTEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

αSTEP
AZ搭載
EAC

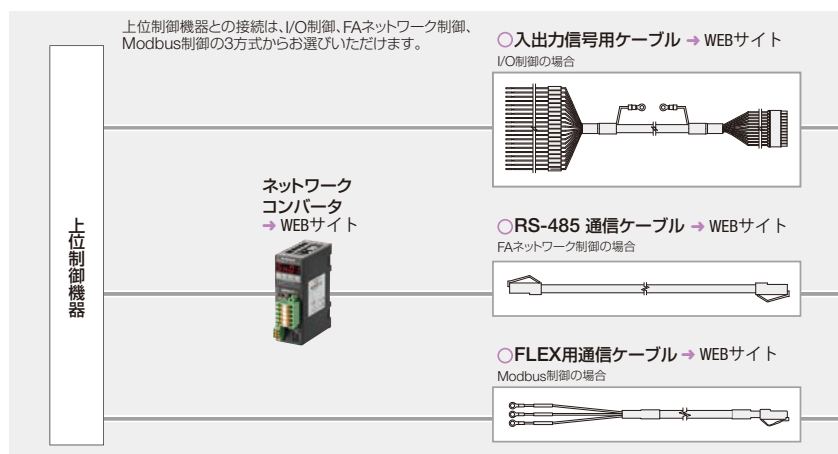
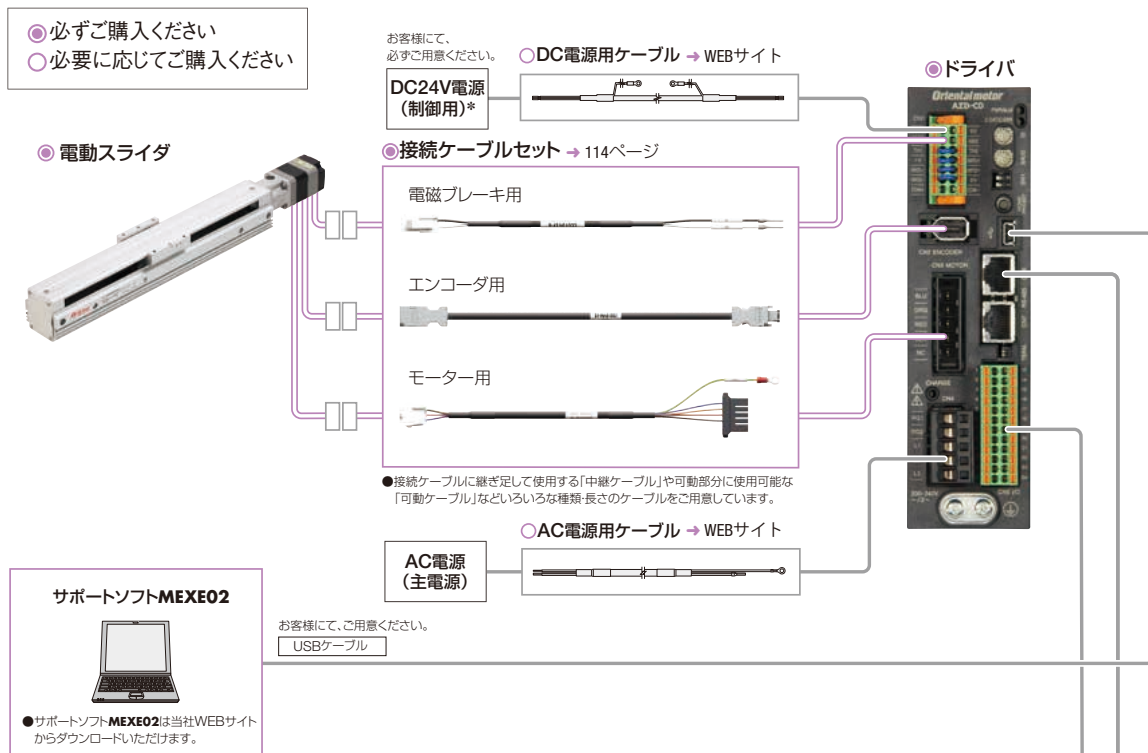
ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

システム構成

- 電磁ブレーキ付電動スライダと位置決め機能内蔵タイプのドライバまたはRS-485通信付きパルス列入力タイプのドライバを組み合わせた場合
(AC電源入力とDC電源入力を併記。写真はAC電源入力用。)

位置決め機能内蔵タイプのドライバでI/O制御または、RS-485通信で使用した場合の構成例です。
電動スライダ、ドライバ、接続ケーブルセット/可動接続ケーブルセットは、別手配です。



*DC電源入力の製品は不要です。

システム構成価格例

電動スライダ	+	ドライバ	+	ケーブル	
EASM4XD050AZMC		AZD-CD		接続ケーブル セット(1m)	入出力信号用ケーブル コネクタ付タイプ(1m)
88,800円		57,200円		CC010VZFB	CC24D010C-1
○		○		4,800円	8,200円

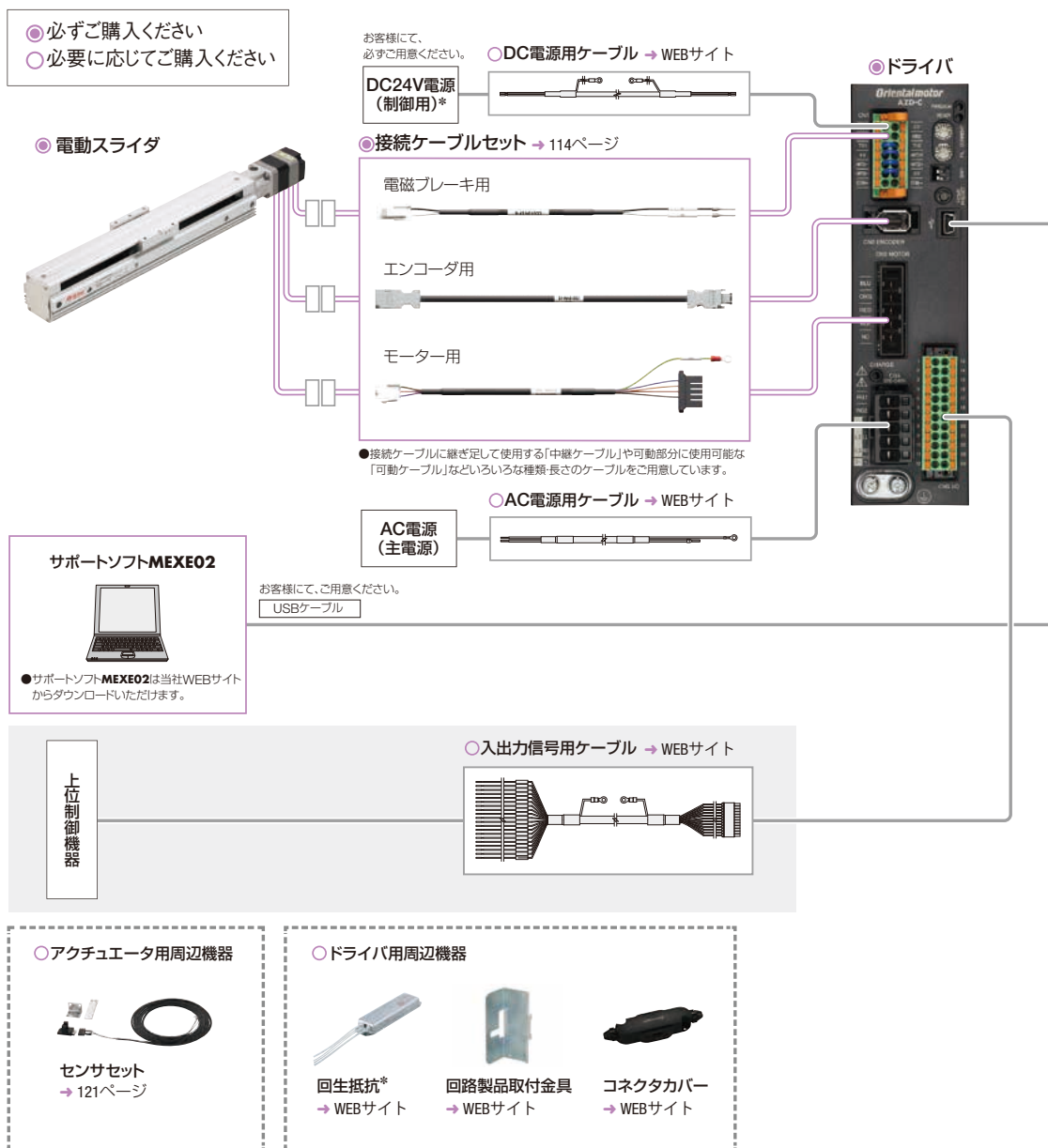
●上記システム構成は一例です。他の組み合わせもございます。

ご注意

●モーターから出ているモーターケーブルおよび電磁ブレーキケーブルは、ドライバに直接接続できません。ドライバに接続する場合は、接続ケーブルをお使いください。

●電磁ブレーキ付電動スライダとパルス列入力タイプのドライバを組み合わせた場合
(AC電源入力とDC電源入力を併記。写真はAC電源入力用。)

プログラマブルコントローラ(パルス発振機能搭載)を使用した1軸のシステム構成例です。
電動スライダ、ドライバ、接続ケーブルセット/可動接続ケーブルセットは、別手配です。



*DC電源入力の製品は不要です。

●システム構成価格例

電動スライダ	+	ドライバ	+	ケーブル	
EASM4XD050AZMC		AZD-C		接続ケーブル セット(1m)	入出力信号用ケーブル コネクタ付タイプ(1m)
88,800円		51,700円		CC010VZFB	CC24D010C-1
				4,800円	8,200円

●上記システム構成は一例です。他の組み合わせもございます。

【ご注意】

●モーターから出ているモーターケーブルおよび電磁ブレーキケーブルは、ドライバに直接接続できません。ドライバに接続する場合は、接続ケーブルをお使いください。

電動
スライダ

QSTEP
AZ搭載
EAS

QSTEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

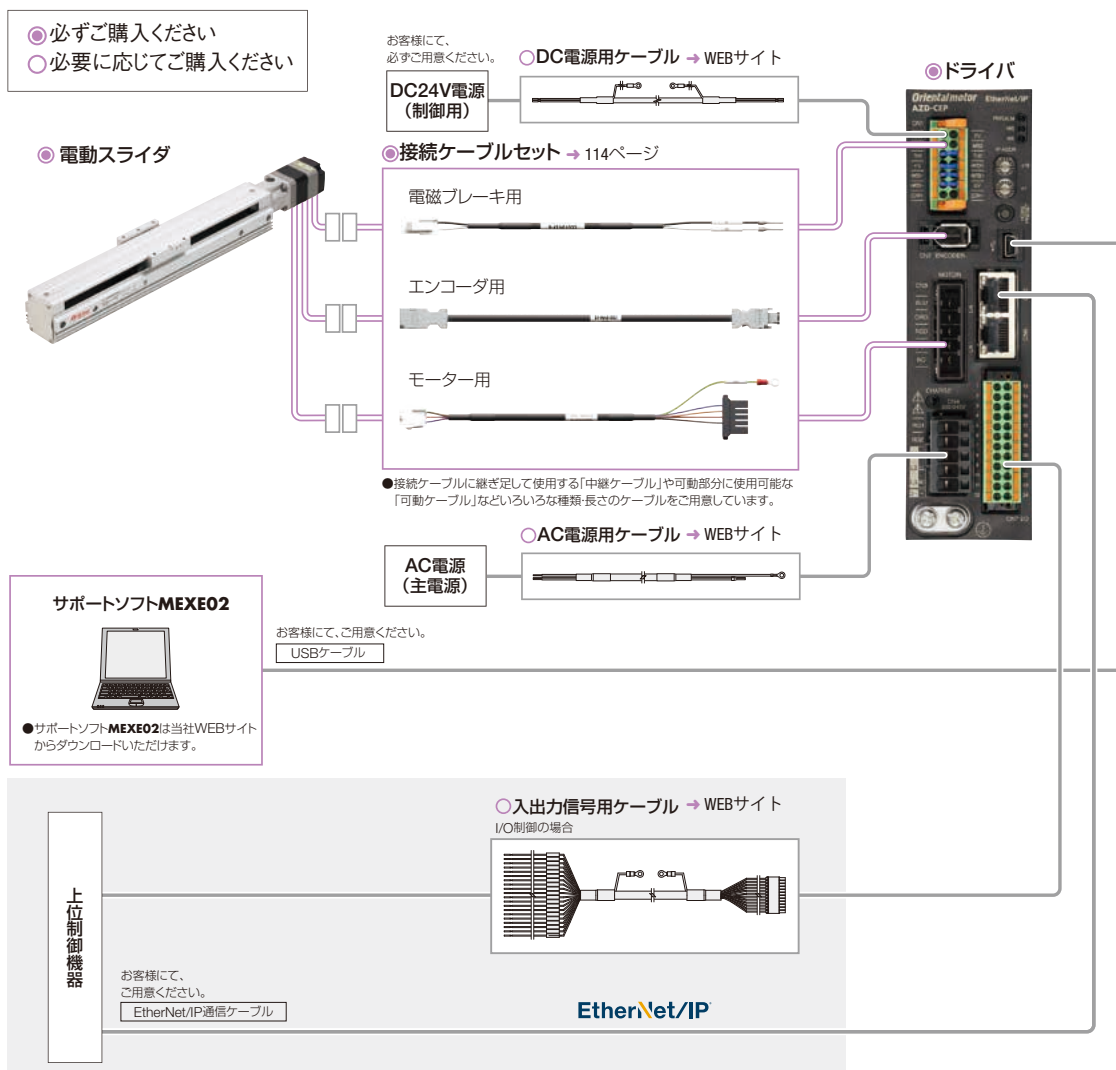
QSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

●電磁ブレーキ付電動スライダとネットワーク対応ドライバを組み合わせた場合
(AC電源入力とDC電源入力を併記。写真はAC電源入力用。)

EtherNet/IP 対応ドライバでI/O制御または、EtherNet/IPで使用した場合の構成例です。
電動スライダ、ドライバ、接続ケーブルセット/可動接続ケーブルセットは別手配です。



*DC電源入力の製品は不要です。

●システム構成価格例

電動スライダ		+	ドライバ		+	ケーブル	
電動スライダ			ドライバ			接続ケーブル セット (1m)	入出力信号用ケーブル コネクタ付タイプ (1m)
EASM4XD050AZMC			AZD-CEP			CC010VZFB	CC24D010C-1
88,800円			62,700円			4,800円	8,200円

●上記システム構成は一例です。他の組み合わせもございます。

●ご注意

●モーターから出ているモーターケーブルおよび電磁ブレーキケーブルは、ドライバに直接接続できません。ドライバに接続する場合は、接続ケーブルをお使いください。

EASM2 : 幅40mm×高さ38mm ストレートタイプ DC電源入力

電動
スライダ

Q-STEP
AZ搭載
EVS

Q-STEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

Q-STEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

品名の見方

シリーズ 型番	センサ レール	テーブル	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様
EASM2		X	E	005	AZ	A	K
EASM2	なし: センサ レール 付	X: Xテーブル Y: Yテーブル	E: 6mm F: 3mm	005: 50mm 010: 100mm 015: 150mm 030: 300mm (50mm単位)	AZシリーズ	A: 片軸シャフト	K: DC電源入力仕様

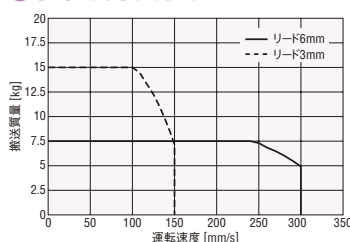
電動スライダ仕様

リード	mm	6	3
電磁ブレーキ (無励磁作動型)		なし	
駆動方式		ボールねじ	
繰り返し位置決め精度	mm	±0.02	
最小移動量	mm	0.01	
走り平行度	mm	0.03	
許容モーメント	動的許容モーメント 静的許容モーメント	N-m	M _r :2.4 M _v :1.5 M _r :4.6 M _r :4.0 M _v :4.0 M _r :7.7
可搬質量	水平 垂直	kg	~7.5 ~15 ~2.5 ~5
推力		N	~25 ~50
押し当て力		N	40 80
保持力		N	25 50
最高速度	mm/s	300	150

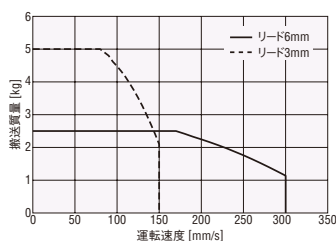
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。垂直方向の駆動にご使用の場合は、外部に装置の保護を施してください。
- 周囲温度やモーターケーブルの長さにより最高速度が低下する場合があります。

運転速度—搬送質量

● 水平方向取付時 (加速度3m/s²時)



● 垂直方向取付時 (加速度2m/s²時)

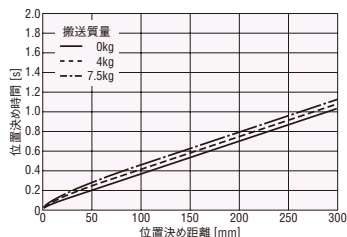


位置決め距離—位置決め時間

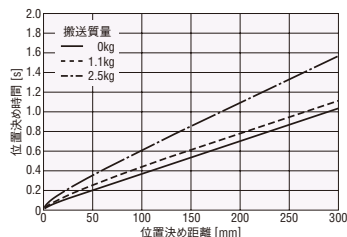
位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

● リード6mm

◇ 水平方向取付時

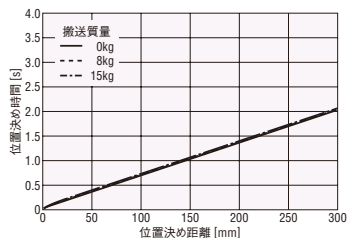


◇ 垂直方向取付時

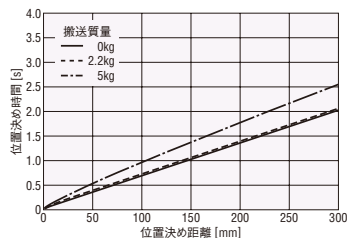


● リード3mm

◇ 水平方向取付時



◇ 垂直方向取付時



ご注意

- 起動速度は、6mm/s以下でご利用ください。

外形図

電動スライダ → 62、63ページ

EASM4 : 幅58.4mm×高さ60mm ストレートタイプ AC電源入力

品名の見方

シリーズ 型番	センサ レール	テーブル	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様
EASM4		X	D	005	AZ	A	C
EASM4	なし: センサ レール 付	X : Xテーブル Y : Yテーブル	D : 12mm E : 6mm	005 : 50mm 010 : 100mm 015 : 150mm ~ 050 : 500mm (50mm単位)	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	C : AC電源入力仕様

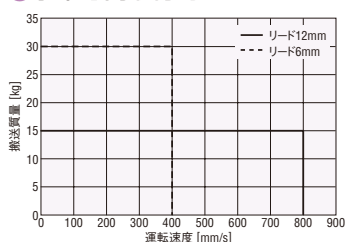
電動スライダ仕様

リード	mm	12	6
電磁ブレーキ(無励磁作動型)		付	なし
駆動方式		ボールねじ	
繰返し位置決め精度	mm	±0.02	
最小移動量	mm	0.01	
走り平行度	mm	0.03	
許容モーメント	動的許容モーメント 静的許容モーメント	N-m	Mr:16.3 Mr:4.8 Mr:15.0 Me:58.3 Mr:16.0 Me:53.3
可搬質量	水平 垂直	kg	~15 ~30 ~7 - ~14 -
推力		N	~70 ~140
押し当て力		N	100 200
保持力		N	70 140
最高速度	mm/s	800	400

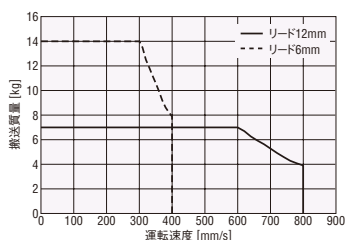
●非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。
垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。

運転速度—搬送質量

●水平方向取付時(加速度3m/s²時)



●垂直方向取付時(加速度2m/s²時)

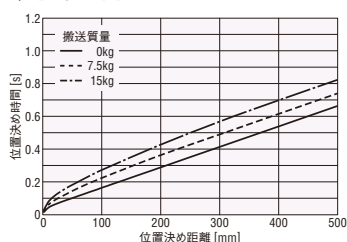


位置決め距離—位置決め時間

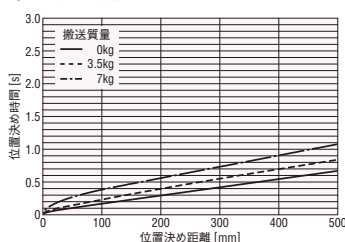
位置決め距離から、位置決め時間(目安)を確認します。

●リード12mm

◇水平方向取付時

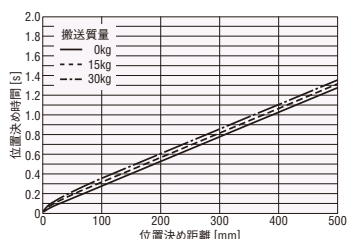


◇垂直方向取付時

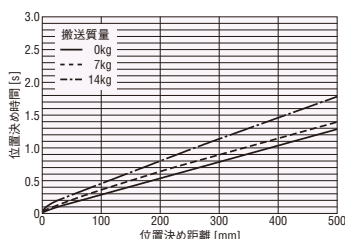


●リード6mm

◇水平方向取付時



◇垂直方向取付時



ご注意

●起動速度は、6mm/s以下でご利用ください。

外形図 電動スライダ → 64、65ページ

EASM4 : 幅58.4mm×高さ60mm ストレートタイプ DC電源入力

品名の見方

シリーズ 型番	センサ レール	テーブル	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様
EASM4		X	D	005	AZ	A	K
EASM4	なし: センサ レール 付	X: Xテーブル Y: Yテーブル	D: 12mm E: 6mm	005: 50mm 010: 100mm 015: 150mm ~ 050: 500mm (50mm単位)	AZシリーズ	A: 片軸シャフト M: 電磁ブレーキ付	K: DC電源入力仕様

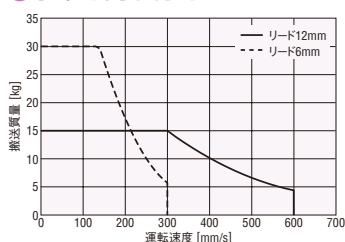
電動スライダ仕様

リード	mm	12		6	
電磁ブレーキ（無励磁作動型）		付	なし	付	なし
駆動方式		ボールねじ			
繰り返し位置決め精度	mm	±0.02			
最小移動量	mm	0.01			
走り平行度	mm	0.03			
許容モーメント	動的許容モーメント	N・m	Mr:16.3 Mr:4.8 Mr:15.0		
	静的許容モーメント		Mr:58.3 Mr:16.0 Mr:53.3		
可搬質量	水平	kg	～15		～30
	垂直		～7	—	～14
推力	N	～70		～140	
押し当て力	N	100		200	
保持力	N	70		140	
最高速度	mm/s	600		300	

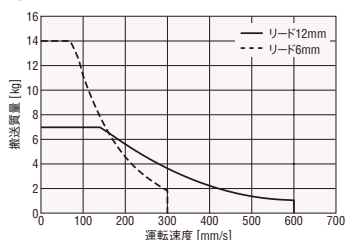
- DC48V入力の仕様および特性は、お近くの支店・営業所にお問い合わせください。
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。
- 周囲温度やモーターケーブルの長さにより最高速度が低下する場合があります。

運転速度—搬送質量

●水平方向取付時(加速度3m/s²時)



●垂直方向取付時(加速度2m/s²時)

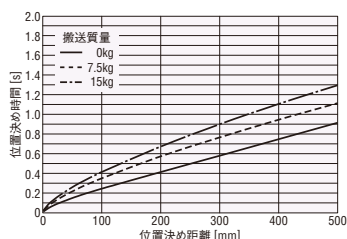


位置決め距離—位置決め時間

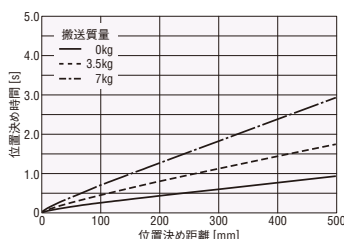
位置決め距離から、位置決め時間(目安)を確認します。

●リード12mm

◇水平方向取付時

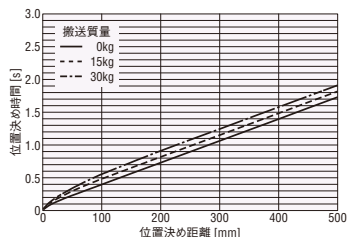


◇垂直方向取付時

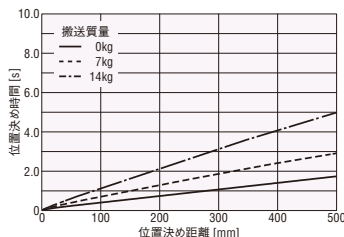


●リード6mm

◇水平方向取付時



◇垂直方向取付時



ご注意

- 起動速度は、6mm/s以下でご使用ください。

外形図 電動スライダ → 64、65ページ

■電磁ブレーキ部仕様

品名	EASM4
型式	無励磁作動型
電源電圧	DC24V ±5%*
電源電流	A 0.08
時間定格	連続

*電磁ブレーキ付は、ケーブルを使用して20m延長した場合、DC24V±4%の仕様になります。

■一般仕様

		AC電源入力	DC電源入力
耐熱クラス		130(B) [UL/CSAは105(A) で認証されています。]	
絶縁抵抗		以下の通りにDC500Vメガーにて測定した値が100MΩ以上あります。 ・ケース－モーター巻線間 ・ケース－電磁ブレーキ巻線間*1	
絶縁耐圧		以下の通りに1分間印加しても異常を認めません。 EASM4 ・ケース－モーター巻線間 AC1.5kV 50Hzまたは60Hz ・ケース－電磁ブレーキ巻線間*1 AC1.5kV 50Hzまたは60Hz	以下の通りに1分間印加しても異常を認めません。 EASM2 ・ケース－モーター巻線間 AC0.5kV 50Hzまたは60Hz EASM4 ・ケース－モーター巻線間 AC1.0kV 50Hzまたは60Hz ・ケース－電磁ブレーキ巻線間*1 AC1.0kV 50Hzまたは60Hz
使用環境（動作時）	周囲温度	0～+40℃（凍結のないこと）*3	
	周囲湿度	85%以下（結露のないこと）	
	雰囲気	腐食性ガス・塵埃のないこと。水、油などが直接かからないこと。	
保護等級*2		EASM2 ：IP40（取付面とコネクタ部を除く） EASM4 ：IP66（取付面とコネクタ部を除く）	
非通電状態での多回転検出範囲		EASM2 ：±450回転（900回転） EASM4 ：±900回転（1800回転）	

*1 電磁ブレーキ付のみ。

*2 モーター部のみ。電動スライダの保護等級はIP00です。

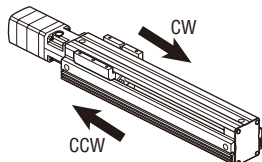
*3 当社測定条件による。

【ご注意】

- 絶縁抵抗測定、絶縁耐圧試験を行うときは、モーターとドライバを切り離してください。
また、モーターのABZOセンサ部は、これらの試験を行わないでください。

■移動方向

出荷時、テーブルの移動方向は次のように設定されています。



電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EZS

αSTEP
AZ搭載
EAS

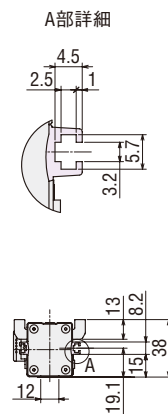
電動
シリンダ

αSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

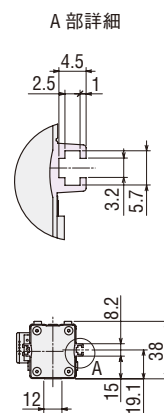
周辺機器

●EASM2ストレートタイプ Xテーブル センサレール付



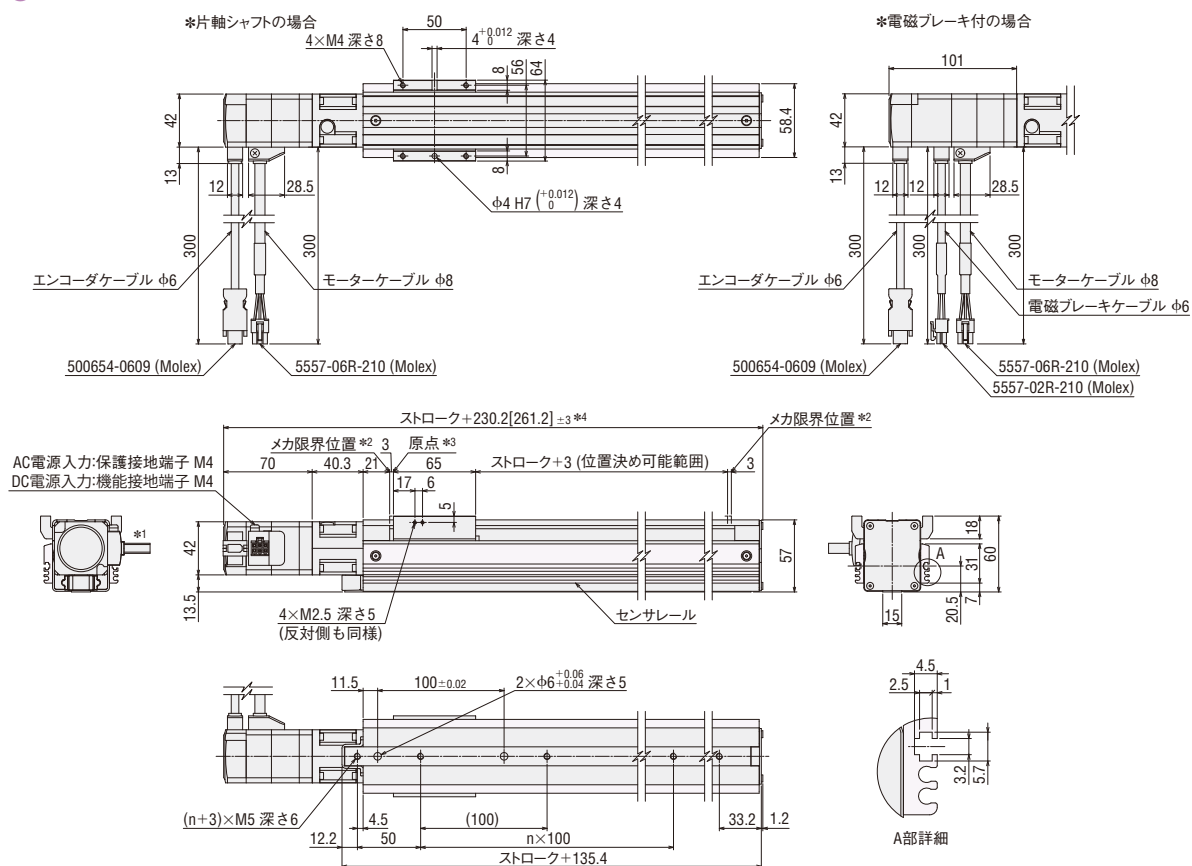
ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	
穴の係数 (n)	0	1	1	2	2	3	
質量 [kg]	片軸シャフト	0.64	0.70	0.77	0.84	0.92	0.99

***α*STEP
AZ搭載
EAS**



ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	
穴の係数 (n)	0	1	1	2	2	3	
質量 [kg]	片軸シャフト	0.64	0.70	0.77	0.84	0.92	0.99

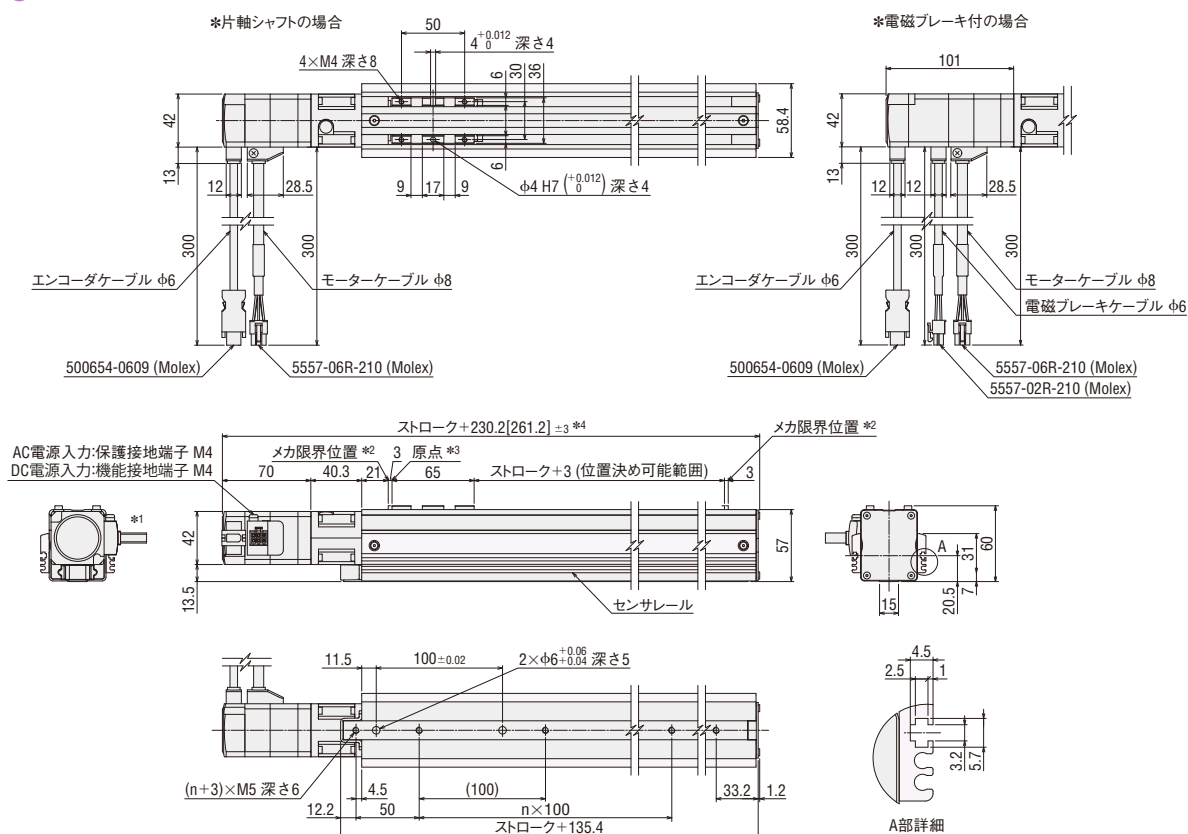
●EASM4ストレートタイプ Xテーブル センサレール付



- *1 モーターケーブルの引き出し方向は、90°ごとの4方向に変更が可能です。
- *2 押し当て原点復帰時は、テーブルがメカ限界位置まで移動します。
- *3 別売のセンサセット使用時は、原点位置が異なります。当社WEBサイトをご覧ください。
- *4 []は電磁ブレーキ付の値です。

ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
穴の係数 (n)	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5
質量 [kg]	片軸シャフト									
	1.8	1.9	2.1	2.2	2.4	2.5	2.7	2.9	3.0	3.2
	電磁ブレーキ付									
	2.0	2.1	2.3	2.4	2.6	2.7	2.9	3.1	3.2	3.4

●EASM4ストレートタイプ Yテーブル センサレール付



- *1 モーターケーブルの引き出し方向は、90°ごとの4方向に変更が可能です。
- *2 押し当て原点復帰時は、テーブルがメカ限界位置まで移動します。
- *3 別売のセンサセット使用時は、原点位置が異なります。当社WEBサイトをご覧ください。
- *4 []は電磁ブレーキ付の値です。

ストローク [mm]		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
穴の係数 (n)		1	1	2	2	3	3	4	4	5	5
質量 [kg]	片軸シャフト	1.8	1.9	2.1	2.2	2.4	2.5	2.7	2.9	3.0	3.2
	電磁ブレーキ付	2.0	2.1	2.3	2.4	2.6	2.7	2.9	3.1	3.2	3.4

電動
スライダ

Q^{STEP}
AZ搭載
EVS

Q^{STEP}
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

Q^{STEP}
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

電動シリンダ EACシリーズ α STEP AZシリーズ搭載

この製品に関する技術資料、
法令・規格については当社
WEBサイトをご覧ください。



モーター部に、高効率で省エネルギーな α STEP AZ シリーズを搭載した電動シリンダです。アクチュエータ部はストレートタイプのほか、全長を短くし省スペース化に貢献できる折返しタイプをご用意しました。

- 小型で高推力、幅広い用途に対応
- 運転条件に左右されない性能
- ベルト交換がかんたん (折返しタイプ)

特徴

小型で高推力 幅広い用途に対応

● 小型・高推力シリンダ

ロッド部にアルミニウムを採用した、小型・軽量ながら高推力な電動シリンダです。振動抑制構造にしたことにより、加速特性が向上し高速位置決め運転が可能です。

このイラストはシャフトガイド無しのストレートタイプです。

モーター

α STEP AZ シリーズを搭載しています。

- バッテリーレス アブソリュートセンサ内蔵
- センサ不要で位置情報を把握
- クローズドループ制御による高信頼性
- 高効率化により、モーター発熱低減、省エネルギー



位置決め機能内蔵タイプ

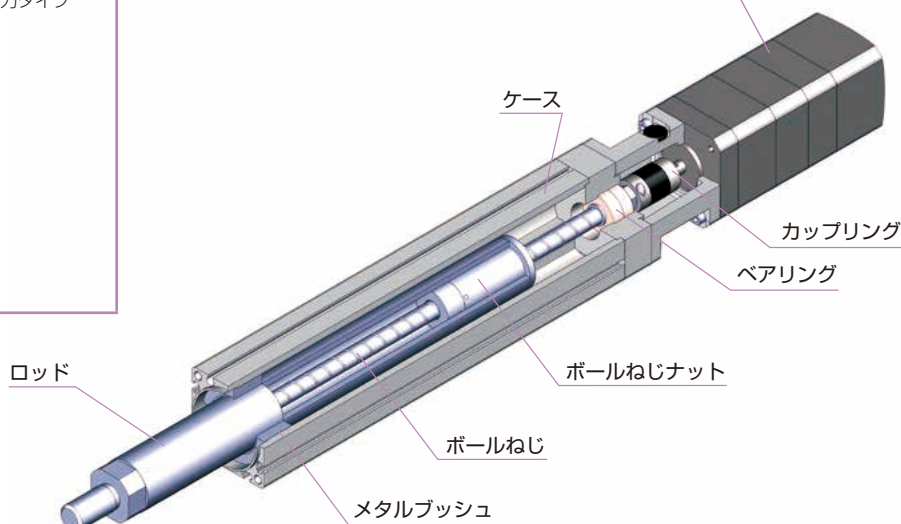
パルス列入力タイプ



ネットワーク対応



FLEX (フレックス) とは FLEX とは、I/O 制御、Modbus (RTU) 制御、ネットワークコンバータ経由での FA ネットワーク制御に対応した製品の総称です。かんたん接続、かんたん制御を可能にし、システム構築のトータルリードタイム短縮を実現します。

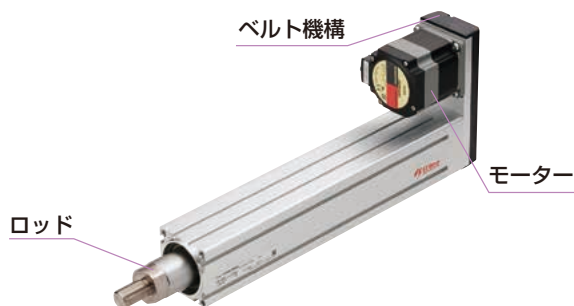


●シリンダのタイプと形状

EACシリーズはストレートタイプの他に折返しタイプをご用意しています。さらに、それぞれのタイプはシリンダ形状にシャフトガイド無し、シャフトガイド付とシャフトガイドカバー付の3種類をご用意しています。

◇折返しタイプ

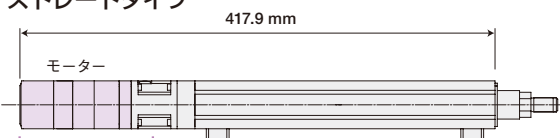
ベルト機構により、モーター取付方向を折り返したタイプです。



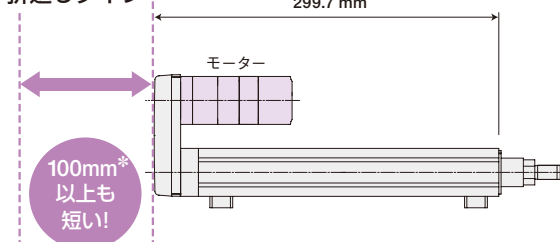
モーター折返しタイプを全機種にラインアップ。全長を短くし、省スペース化に貢献します。

EACM4 電磁ブレーキ付タイプ ストローク 200mm

ストレートタイプ

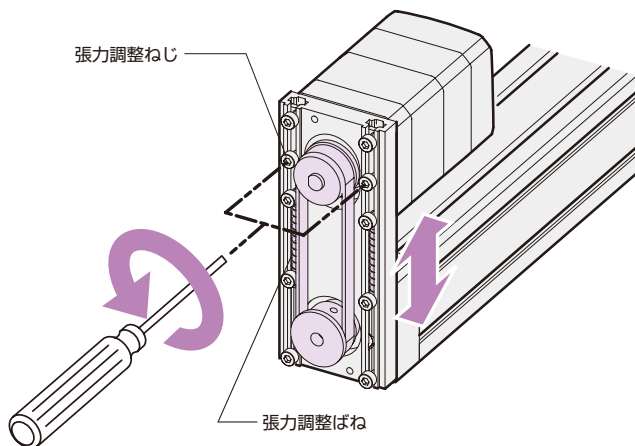


折返しタイプ



*電磁ブレーキ付の場合

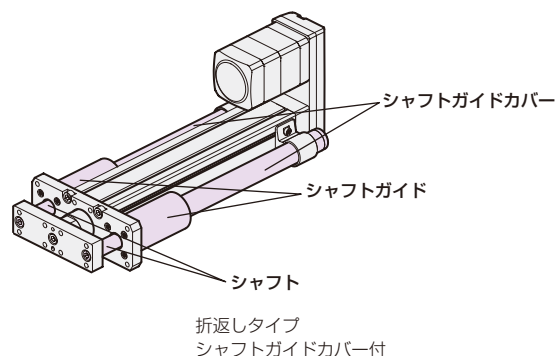
当社独自のベルトテンション調整機構により、簡単にベルト交換がおこなえます。



ねじを緩めると、バネの力でベルトの張力が適正な値に調整されます。

◇シャフトガイド付／シャフトガイドカバー付

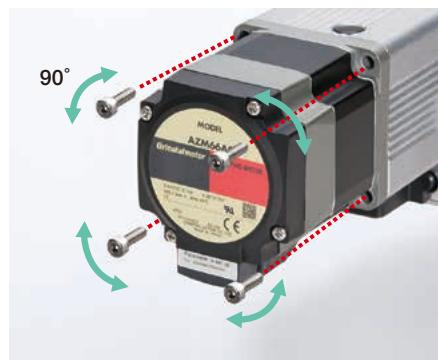
製品本体に直接負荷を取り付けて搬送することができるシャフトガイドとカバーを装着したタイプです。ストレートタイプと折返しタイプをご用意しています。



●ケーブル引出方向

4方向に変更可能 (折返しタイプは3方向)

モーターケーブルの引き出し方向を、自由に変更することができます。またケーブルがモーターの側面から出ているため、モーターの後方にスペースをとる必要がなく、装置の省スペース化に貢献できます。



電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EZS

αSTEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

αSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

運転条件に左右されない性能

●低速から高速まで、また軽負荷から重負荷まで幅広く対応

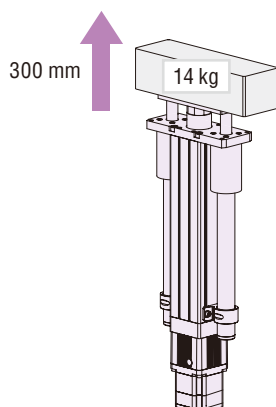
軽いものから重いものまで、高速駆動が可能です。

〈使用製品〉

品名：**EACM6WE**

リード：6mm

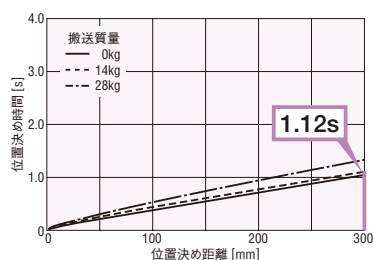
電源入力：AC200V



搬送質量14kgを300mm
移動する場合、位置決め
時間は1.12秒。

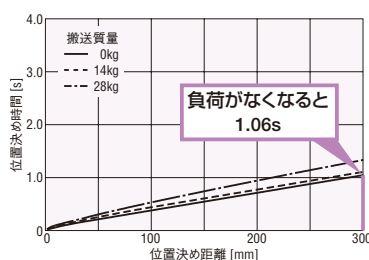
重負荷でも高速駆動

搬送質量：14kg
位置決め距離：300mm
位置決め時間：1.12s
運転速度：300mm/s
加速度：2.48m/s²(0.25G)



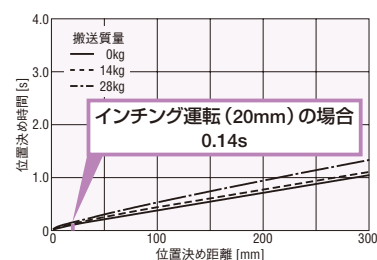
軽負荷でも高速駆動

搬送質量：0kg
位置決め距離：300mm
位置決め時間：1.06s
運転速度：300mm/s
加速度：5.25m/s²(0.5G)



イン칭ング運転でも高速駆動

搬送質量：14kg
位置決め距離：20mm
位置決め時間：0.14s
運転速度：200mm/s
加速度：5.3m/s²(0.5G)



位置決め時間算出ツールをご用意

電動シリンダのタイプを選択し、簡単な入力だけで位置決め時間、運転速度、加速度などを算出できるツールをご用意しています。当社WEBサイトからダウンロードできます。

<https://www.orientalmotor.co.jp/ja/support/tools>

ラインアップ

シャフトガイド	ストレートタイプ	折返しタイプ
<p>シャフトガイドなし</p> <p>お客様の装置に合わせて、外付けガイドが必要となります。</p>		
<p>シャフトガイド付</p> <p>お客様が外付けガイドの設計および部品手配をする必要がなく、設備立ち上げの時間短縮に貢献します。</p>		
<p>シャフトガイドカバー付</p> <p>シリンダ本体側の可動部が保護され、装置の安全性が向上します。 またシャフトガイド部のグリス飛散防止や、リニアブッシュ部の異物侵入防止に役立ちます。</p>		

電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EZS

αSTEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

















αSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

■組み合わせ一覧

●AC電源入力

種類	シリーズ	品名 (搭載モーター品名)
電動シリンダ	EAC シリーズ	EACM4    AZAC -  (AZM46AC) EACM4    AZMC -  (AZM46AC) EACM6    AZAC -  (AZM66AC) EACM6    AZMC -  (AZM66MC)




















+

種類	タイプ	品名
ドライバ	位置決め機能内蔵タイプ	AZD-AD、AZD-CD
	RS-485通信付きパルス列入力タイプ	AZD-AX、AZD-CX
	パルス列入力タイプ	AZD-A、AZD-C
	EtherNet/IP対応	AZD-AEP、AZD-CEP
	EtherCAT対応	AZD-AED、AZD-CED
	PROFINET対応	AZD-APN、AZD-CPN
	MECHATROLINK-Ⅲ対応	AZD-AM3、AZD-CM3
	SSCNET Ⅲ/H対応	AZD-AS3、AZD-CS3

+

種類	タイプ	品名
接続ケーブルセット/ 可動接続ケーブルセット	接続ケーブルセット	モーター/エンコーダ用： CC ◇◇◇ VZF モーター/エンコーダ/電磁ブレーキ用： CC ◇◇◇ VZFB
	可動接続ケーブルセット	モーター/エンコーダ用： CC ◇◇◇ VZR モーター/エンコーダ/電磁ブレーキ用： CC ◇◇◇ VZRB

●DC電源入力

種類	シリーズ	品名 (搭載モーター品名)
電動シリンダ	EAC シリーズ	EACM2    AZAK (AZM24AK) EACM4    AZAK -  (AZM46AK) EACM4    AZMK -  (AZM46MK) EACM6    AZAK -  (AZM66AK) EACM6    AZMK -  (AZM66MK)






+

種類	タイプ	品名
ドライバ	位置決め機能内蔵タイプ	AZD-KD
	RS-485通信付きパルス列入力タイプ	AZD-KX
	パルス列入力タイプ	AZD-K
	EtherNet/IP対応	AZD-KEP
	EtherCAT対応	AZD-KED
	PROFINET対応	AZD-KPN

+

種類	タイプ		品名
接続ケーブルセット/ 可動接続ケーブルセット	EACM2 用	接続ケーブルセット	CC ◇◇◇ VZ2F2
		可動接続ケーブルセット	CC ◇◇◇ VZ2R2
	EACM4、EACM6 用	接続ケーブルセット	モーター/エンコーダ用： CC ◇◇◇ VZF2 モーター/エンコーダ/電磁ブレーキ用： CC ◇◇◇ VZFB2
		可動接続ケーブルセット	モーター/エンコーダ用： CC ◇◇◇ VZR2 モーター/エンコーダ/電磁ブレーキ用： CC ◇◇◇ VZRB2

●品名中の記号には、以下の種類を表す文字や数字が入る場合があります。

- : モーター取付方向
- : シャフトガイド
- : リード
- : ストローク
- : シャフトガイドカバー
- ◇: ケーブル長さ

仕様表の見方

電動シリンダの仕様を例にして、仕様表の見方を以下にご紹介します。

■ 電動シリンダ仕様

① リード	mm	12	6
② 電磁ブレーキ (無励磁作動型)		付	なし
③ 駆動方式		ボールねじ	
④ 繰り返し位置決め精度	mm	±0.02	
⑤ 最小移動量	mm	0.01	
⑥ 許容モーメント	動的許容モーメント	N・m	$M_p : 1.3$ $M_y : 1.3$ $M_R : 0.6$
	静的許容モーメント		$M_p : 3.7$ $M_y : 3.7$ $M_R : 3.0$
⑦ 可搬質量	水平	kg	～15
	垂直		～30
⑧ 推力	N	～70	～140
⑨ 押し当て力	N	100	200
⑩ 保持力	N	70	140
⑪ 最高速度	mm/s	600	300

●製品によっては、使い方に制限や注意が必要な場合もあります。
詳細は各製品ページの注記をご覧ください。

- ① リード
モーターが1回転することによりロッドが直線方向に進む距離です。
- ② 電磁ブレーキ (無励磁作動型)
製品には無励磁作動型の電磁ブレーキが付いたタイプと、付いていないタイプがあります。垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。(EACM2を除く)
- ③ 駆動方式
回転動作を直線動作に変換する機構方式をいいます。
- ④ 繰り返し位置決め精度
同じ位置に同じ方向から繰り返し位置決めをおこなったときに、どれだけの誤差が生じるかを表した値です(精度は一定温度、一定負荷での値です)。
- ⑤ 最小移動量
ロッドが移動する最小の移動量です。(出荷時)
- ⑥ 許容モーメント*
ロッド中心よりワークの位置がオフセットしているとリニアガイドに負荷モーメントが作用します。
作用方向はオフセットの位置によりピッチング(M_P)、ヨーイング(M_Y)、ローリング(M_R)方向に作用します。
動的許容モーメントは、動作中に許容できるモーメントのことです。
静的許容モーメントは、停止中に許容できるモーメントのことです。
*シャフトガイド付およびシャフトガイドカバー付のみの仕様です。

- ⑦ 可搬質量
●水平方向
電動シリンダを水平方向で使用する場合、仕様の運転性能で動かすことのできる質量です。
●垂直方向
電動シリンダを垂直方向で使用する場合、仕様の運転性能で動かすことのできる質量です。
- ⑧ 推力
等速運転時、ロッドが負荷を押し進められる力です。
- ⑨ 押し当て力
押し当て運転中に、負荷に押し当たった時の加圧力です。
- ⑩ 保持力
通電時、モーター停止時の保持力および、電磁ブレーキ動作状態の保持力の値です。
- ⑪ 最高速度
最大可搬質量を搬送できる最高速度です。

電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EVS

αSTEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

αSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

電動シリンダ EACシリーズ α STEP AZシリーズ搭載

この製品に関する技術資料、
法令・規格については当社
WEBサイトをご覧ください。

電動シリンダ 種類と価格

●AC電源入力

◇品名の見方

① シリーズ 型番	② モーター 取付方向	③ シャフト ガイド	④ リード	⑤ ストローク	⑥ 搭載 モーター	⑦ モーター部 形状	⑧ モーター仕様	⑨ シャフト ガイドカバー
EACM4	R	W	D	05	AZ	A	C	-G
EACM4 EACM6	R: モーター 折返し なし: ストレート	W: シャフト ガイド付 なし: ストレート	D: 12mm E: 6mm	05: 50mm 10: 100mm 15: 150mm ~ 30: 300mm (50mm単位)	AZシリーズ	A: 片軸シャフト M: 電磁ブレーキ付	C: AC電源入力仕様	-G: シャフト ガイド カバー付 なし: シャフト ガイド カバーなし

◇EACM4 ストレートタイプ/折返しタイプ

②モーター取付方向(R、なし)、④リード(D、E)が違っていても価格は同じです。

⑦モーター部形状 (A、M)	片軸シャフト (A)	電磁ブレーキ付 (M)
⑤ストローク	50mm (05)	49,400円
	100mm (10)	49,400円
	150mm (15)	50,600円
	200mm (20)	50,600円
	250mm (25)	51,800円
	300mm (30)	51,800円

◇EACM4 ストレートタイプ/折返しタイプ シャフトガイド付

②モーター取付方向(R、なし)、④リード(D、E)が違っていても価格は同じです。

⑦モーター部形状 (A、M)	片軸シャフト (A)	電磁ブレーキ付 (M)
⑤ストローク	50mm (05)	69,800円
	100mm (10)	69,800円
	150mm (15)	71,000円
	200mm (20)	71,000円
	250mm (25)	72,200円
	300mm (30)	72,200円

◇EACM4 ストレートタイプ/折返しタイプ シャフトガイドカバー付

②モーター取付方向(R、なし)、④リード(D、E)が違っていても価格は同じです。

⑦モーター部形状 (A、M)	片軸シャフト (A)	電磁ブレーキ付 (M)
⑤ストローク	50mm (05)	72,200円
	100mm (10)	72,200円
	150mm (15)	73,400円
	200mm (20)	73,400円
	250mm (25)	74,600円
	300mm (30)	74,600円

◇EACM6 ストレートタイプ/折返しタイプ

②モーター取付方向 (R、なし)、④リード (D、E) が違って価格も同じです。

⑦モーター部形状 (A、M)	片軸シャフト (A)	電磁ブレーキ付 (M)
⑤ストローク	50mm (05)	56,600円
	100mm (10)	56,600円
	150mm (15)	57,800円
	200mm (20)	57,800円
	250mm (25)	59,000円
	300mm (30)	59,000円

◇EACM6 ストレートタイプ/折返しタイプ シャフトガイド付

②モーター取付方向 (R、なし)、④リード (D、E) が違って価格も同じです。

⑦モーター部形状 (A、M)	片軸シャフト (A)	電磁ブレーキ付 (M)
⑤ストローク	50mm (05)	80,600円
	100mm (10)	80,600円
	150mm (15)	81,800円
	200mm (20)	81,800円
	250mm (25)	83,000円
	300mm (30)	83,000円

◇EACM6 ストレートタイプ/折返しタイプ シャフトガイドカバー付

②モーター取付方向 (R、なし)、④リード (D、E) が違って価格も同じです。

⑦モーター部形状 (A、M)	片軸シャフト (A)	電磁ブレーキ付 (M)
⑤ストローク	50mm (05)	83,000円
	100mm (10)	83,000円
	150mm (15)	84,200円
	200mm (20)	84,200円
	250mm (25)	85,400円
	300mm (30)	85,400円

電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EZS

αSTEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

αSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

●DC電源入力

◇品名の見方

① シリーズ 型番	② モーター 取付方向	③ シャフト ガイド	④ リード	⑤ ストローク	⑥ 搭載 モーター	⑦ モーター部 形状	⑧ モーター仕様	⑨ シャフト ガイドカバー
EACM4	R	W	D	05	AZ	A	K	-G
EACM2 EACM4 EACM6	R : モーター 折返し なし : ストレート	W : シャフト ガイド付 なし : ストレート	D : 12mm E : 6mm F : 3mm	05 : 50mm 10 : 100mm 15 : 150mm ~ 30 : 300mm (50mm単位)	AZシリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	K : DC電源入力仕様*	-G : シャフト ガイド カバー付 なし : シャフト ガイド カバーなし

*EACM2はDC24Vのみ

◇EACM2 ストレートタイプ

④リード(E、F)が違っていても価格は同じです。

⑤ストローク	50mm (05)	47,600円
	100mm (10)	47,600円
	150mm (15)	48,800円

◇EACM2 ストレートタイプ シャフトガイドカバー付

④リード(E、F)が違っていても価格は同じです。

⑤ストローク	50mm (05)	68,000円
	100mm (10)	68,000円
	150mm (15)	69,200円

◇EACM4 ストレートタイプ/折返しタイプ

②モーター取付方向(R、なし)、④リード(D、E)が違っていても価格は同じです。

⑦モーター部形状(A、M)	片軸シャフト(A)	電磁ブレーキ付(M)
⑤ストローク	50mm (05)	49,400円
	100mm (10)	49,400円
	150mm (15)	50,600円
	200mm (20)	50,600円
	250mm (25)	51,800円
	300mm (30)	51,800円

◇EACM4 ストレートタイプ/折返しタイプ シャフトガイド付

②モーター取付方向(R、なし)、④リード(D、E)が違っていても価格は同じです。

⑦モーター部形状(A、M)	片軸シャフト(A)	電磁ブレーキ付(M)
⑤ストローク	50mm (05)	69,800円
	100mm (10)	69,800円
	150mm (15)	71,000円
	200mm (20)	71,000円
	250mm (25)	72,200円
	300mm (30)	72,200円

◇EACM4 ストレートタイプ/折返しタイプ シャフトガイドカバー付

②モーター取付方向(R、なし)、④リード(D、E)が違っていても価格は同じです。

⑦モーター部形状(A、M)	片軸シャフト(A)	電磁ブレーキ付(M)
⑤ストローク	50mm (05)	72,200円
	100mm (10)	72,200円
	150mm (15)	73,400円
	200mm (20)	73,400円
	250mm (25)	74,600円
	300mm (30)	74,600円

◇EACM6 ストレートタイプ/折返しタイプ

②モーター取付方向 (R、なし)、④リード (D、E) が違って価格も同じです。

⑦モーター部形状 (A、M)	片軸シャフト (A)	電磁ブレーキ付 (M)
⑤ストローク	50mm (05)	56,600円
	100mm (10)	56,600円
	150mm (15)	57,800円
	200mm (20)	57,800円
	250mm (25)	59,000円
	300mm (30)	59,000円

◇EACM6 ストレートタイプ/折返しタイプ シャフトガイド付

②モーター取付方向 (R、なし)、④リード (D、E) が違って価格も同じです。

⑦モーター部形状 (A、M)	片軸シャフト (A)	電磁ブレーキ付 (M)
⑤ストローク	50mm (05)	80,600円
	100mm (10)	80,600円
	150mm (15)	81,800円
	200mm (20)	81,800円
	250mm (25)	83,000円
	300mm (30)	83,000円

◇EACM6 ストレートタイプ/折返しタイプ シャフトガイドカバー付

②モーター取付方向 (R、なし)、④リード (D、E) が違って価格も同じです。

⑦モーター部形状 (A、M)	片軸シャフト (A)	電磁ブレーキ付 (M)
⑤ストローク	50mm (05)	83,000円
	100mm (10)	83,000円
	150mm (15)	84,200円
	200mm (20)	84,200円
	250mm (25)	85,400円
	300mm (30)	85,400円

電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EZS

αSTEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

αSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

アクチュエータと組み合わせるドライバ、
ケーブルはαSTEP AZシリーズと共通です。

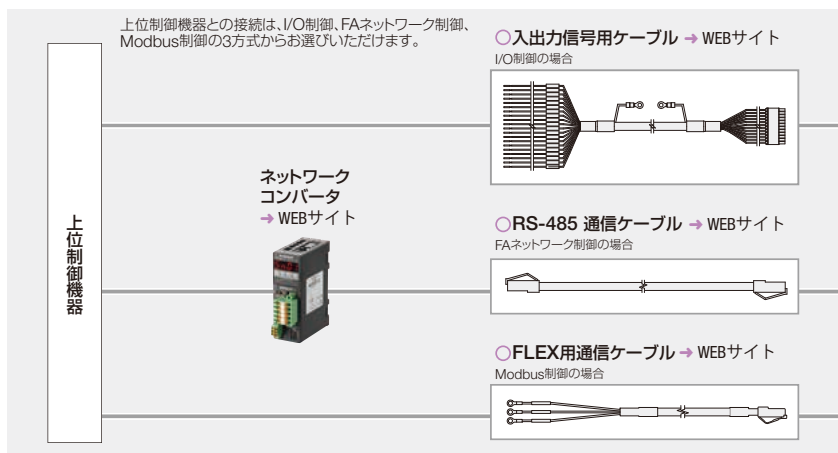
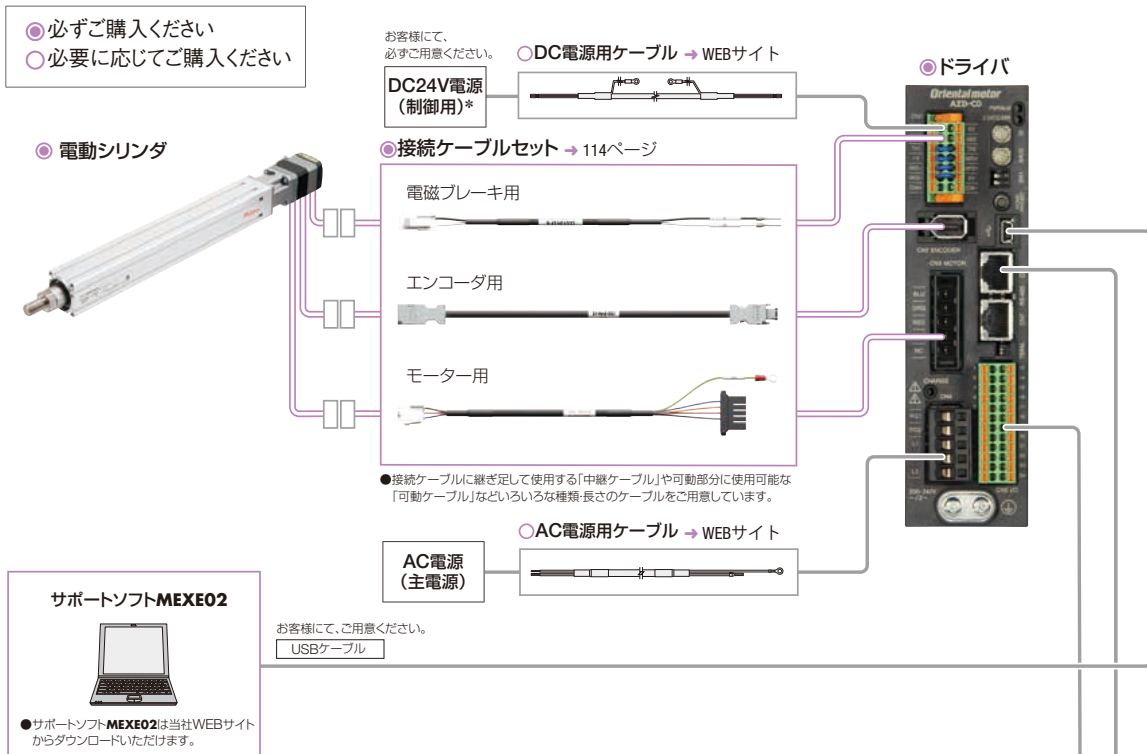
αSTEP AZシリーズは、個別カタログをご用意しています。
製品の選定にあたっては、個別カタログ (V-184) を合わせて
お使いください。



■システム構成

- 電磁ブレーキ付電動シリンダと位置決め機能内蔵タイプのドライバまたはRS-485通信付きパルス列入力タイプのドライバを組み合わせた場合
(AC電源入力とDC電源入力を併記。写真はAC電源入力用。)

位置決め機能内蔵タイプのドライバでI/O制御または、RS-485通信で使用した場合の構成例です。
電動シリンダ、ドライバ、接続ケーブルセット/可動接続ケーブルセットは、別手配です。



*DC電源入力の製品は不要です。

●システム構成価格例

電動シリンダ	+	ドライバ	+	ケーブル	
				接続ケーブル セット (1m)	入出力信号用ケーブル コネクタ付タイプ (1m)
EACM4D05AZMC		AZD-CD		CC010VZFB	CC24D010C-1
66,200円		57,200円		4,800円	8,200円

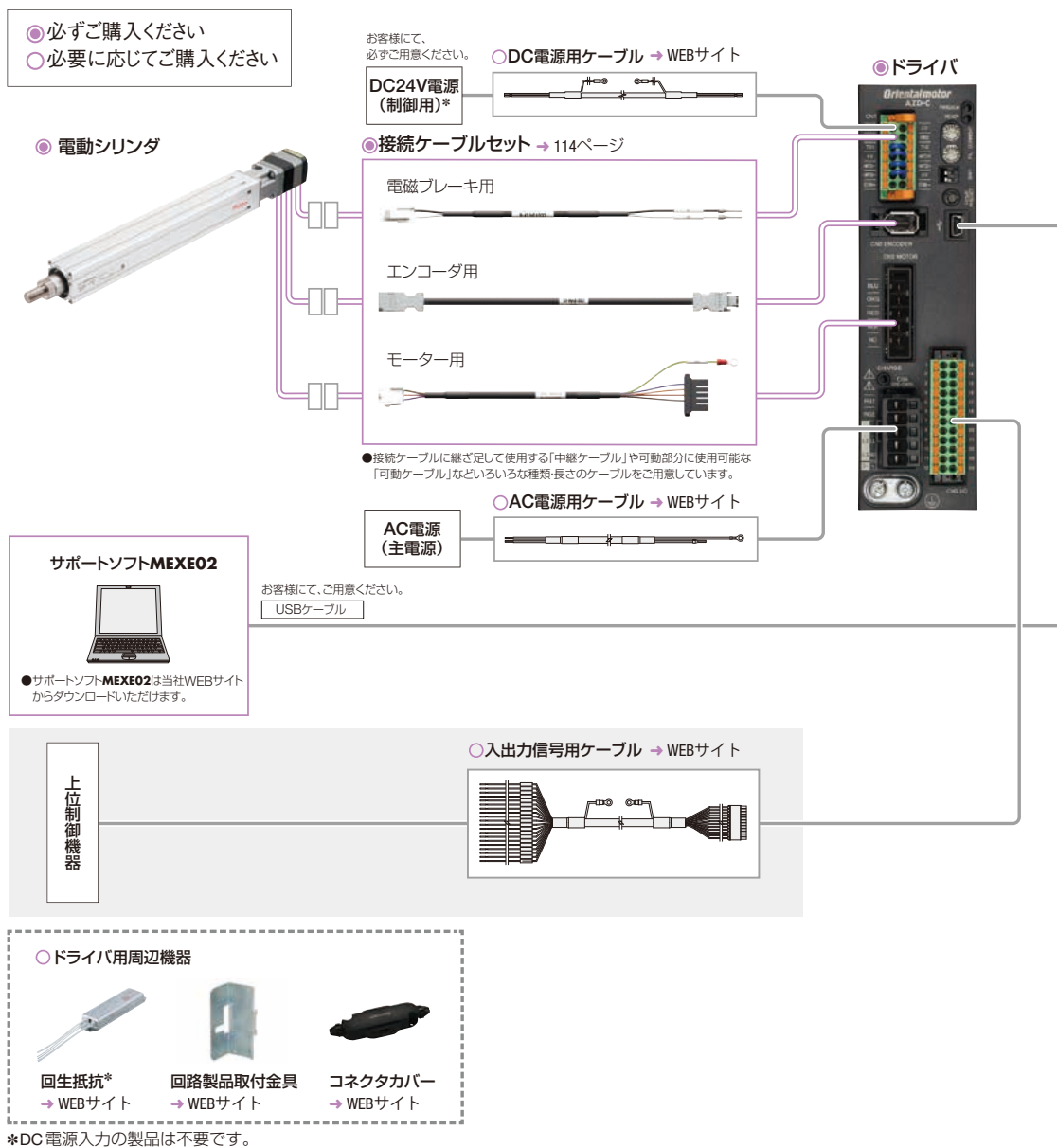
●上記システム構成は一例です。他の組み合わせもございます。

●ご注意

●モーターから出ているモーターケーブルおよび電磁ブレーキケーブルは、ドライバに直接接続できません。ドライバに接続する場合は、接続ケーブルをお使いください。

●電磁ブレーキ付電動シリンダとパルス列入力タイプのドライバを組み合わせた場合
(AC電源入力とDC電源入力を併記。写真はAC電源入力用。)

プログラマブルコントローラ(パルス発振機能搭載)を使用した1軸のシステム構成例です。
電動シリンダ、ドライバ、接続ケーブルセット/可動接続ケーブルセットは、別手配です。



●システム構成価格例

電動シリンダ	+	ドライバ	+	ケーブル	
EACM4D05AZMC		AZD-C		接続ケーブル セット(1m)	入出力信号用ケーブル コネクタ付タイプ(1m)
66,200円		51,700円		CC010VZFB	CC24D010C-1
				4,800円	8,200円

●上記システム構成は一例です。他の組み合わせもございます。

●ご注意

●モーターから出ているモーターケーブルおよび電磁ブレーキケーブルは、ドライバに直接接続できません。ドライバに接続する場合は、接続ケーブルをお使いください。

電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EZS

αSTEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

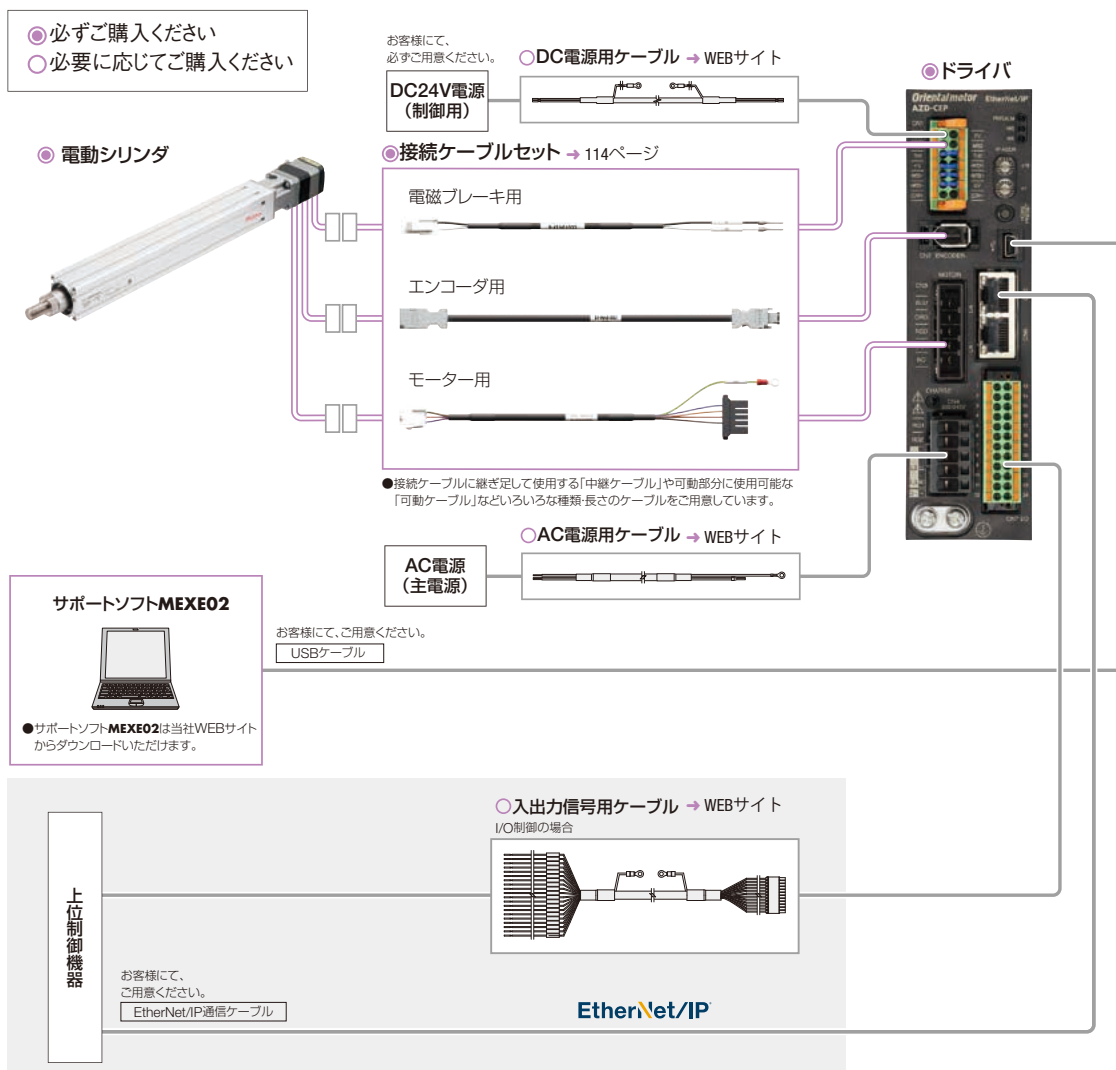
αSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

●電磁ブレーキ付電動シリンダとネットワーク対応ドライバを組み合わせた場合
(AC電源入力とDC電源入力を併記。写真はAC電源入力用。)

EtherNet/IP 対応ドライバでI/O制御または、EtherNet/IPで使用した場合の構成例です。
電動シリンダ、ドライバ、接続ケーブルセット/可動接続ケーブルセットは別手配です。



●システム構成価格例

電動シリンダ		+	ドライバ		+	ケーブル	
電動シリンダ			ドライバ			接続ケーブル セット(1m)	入出力信号用ケーブル コネクタ付タイプ(1m)
EACM4D05AZMC			AZD-CEP			CC010VZFB	CC24D010C-1
66,200円			62,700円			4,800円	8,200円
○			○			○	○

●上記システム構成は一例です。他の組み合わせもございます。

●ご注意

●モーターから出ているモーターケーブルおよび電磁ブレーキケーブルは、ドライバに直接接続できません。ドライバに接続する場合は、接続ケーブルをお使いください。

EACM2：取付角寸法 28mm×28mm DC 電源入力 ストレートタイプ

品名の見方

シリーズ 型番	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様
EACM2	E	05	AZ	A	K
EACM2	E : 6mm F : 3mm	05 : 50mm 10 : 100mm 15 : 150mm	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト	K : DC電源入力仕様

電動シリンダ仕様

リード	mm	6	3
電磁ブレーキ (無励磁作動型)		なし	
駆動方式		ボールねじ	
繰り返し位置決め精度	mm	±0.02	
最小移動量	mm	0.01	
許容モーメント	動的許容モーメント 静的許容モーメント	N·m	電動シリンダのロッドにラジアル荷重、負荷モーメントをかけないでください。簡易的な回り止め機構はついていますが、必ずガイドを設けてください。
可搬質量	水平 垂直	kg	~7.5 ~2.5
推力		N	~25
押し当て力		N	40
保持力		N	25
最高速度		mm/s	300

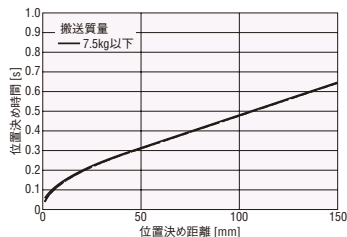
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。垂直方向の駆動にご使用の場合は、外部に装置の保護を施してください。
- 周囲温度やモーターケーブルの長さにより最高速度が低下する場合があります。

位置決め距離—位置決め時間

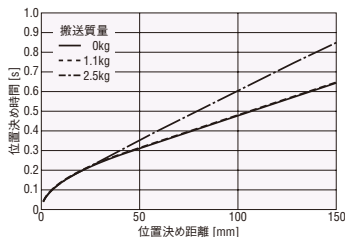
位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

● リード 6mm

◇ 水平方向取付時

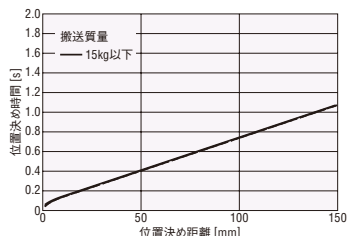


◇ 垂直方向取付時

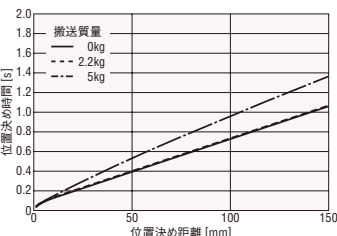


● リード 3mm

◇ 水平方向取付時



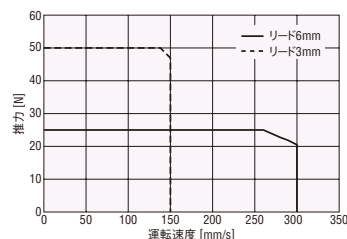
◇ 垂直方向取付時



【ご注意】

- 起動速度は、6mm/s以下でご使用ください。

運転速度—推力



外形図

- 電動シリンダ → 98 ページ

EACM2W : 取付角寸法 28mm×86mm DC 電源入力 ストレートタイプ シャフトガイドカバー付

品名の見方

シリーズ 型番	シャフト ガイド	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様	シャフト ガイド カバー
EACM2	W	E	05	AZ	A	K	-G
EACM2	W : シャフト ガイド付	E : 6mm F : 3mm	05 : 50mm 10 : 100mm 15 : 150mm	AZシリーズ	A : 片軸シャフト	K : DC 電源入力仕様	-G : シャフト ガイド カバー付

電動シリンダ仕様

リード	mm	6	3
電磁ブレーキ (無励磁作動型)		なし	
駆動方式		ボールねじ	
繰返し位置決め精度	mm	±0.02	
最小移動量	mm	0.01	
許容モーメント	動的許容モーメント 静的許容モーメント	N·m	M _r :0.7 M _s :0.3 M _r :1.4 M _s :1.4 M _s :0.6
可搬質量	水平 垂直	kg	~7.5 ~15 ~2.0 ~4.5
推力		N	~25 ~50
押し当て力		N	40 80
保持力		N	25 50
最高速度	mm/s	300	150

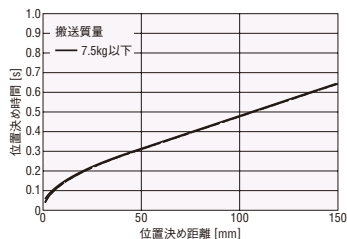
- 可搬質量は外部にリニアガイドを併用した場合の仕様です。
リニアガイドを使用しない場合は「水平可搬質量」を参考にしてください。
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。
垂直方向の駆動にご使用の場合は、外部に装置の保護を施してください。
- 周囲温度やモーターケーブルの長さにより最高速度が低下する場合があります。

位置決め距離—位置決め時間

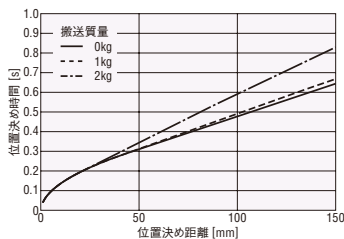
位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

●リード 6mm

◇水平方向取付時

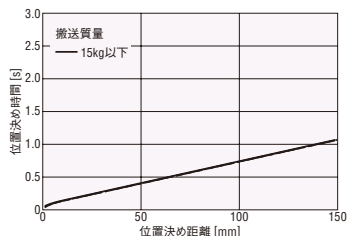


◇垂直方向取付時

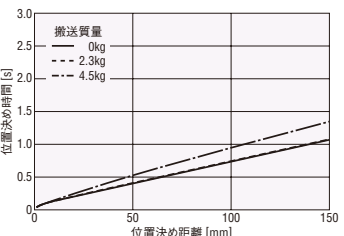


●リード 3mm

◇水平方向取付時



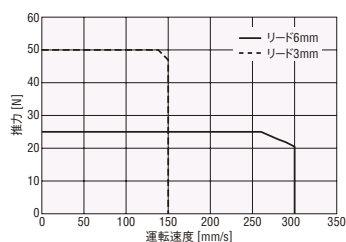
◇垂直方向取付時



ご注意

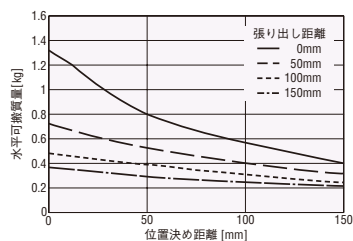
- 起動速度は、6mm/s以下でご利用ください。

運転速度—推力

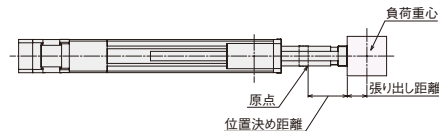


水平可搬質量

◇位置決め距離—水平可搬質量



シャフトガイドカバー付製品は、製品本体に直接負荷を取り付けて搬送することができます。水平可搬質量は上のグラフをご確認ください。



- 位置決め距離は、原点からの距離です。
- 張り出し距離は、負荷取付面から張り出した距離となります。

外形図

●電動シリンダ → 103 ページ

EACM4 : 取付角寸法 42mm×42mm AC電源入力 ストレートタイプ

電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EVS

αSTEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

αSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

品名の見方

シリーズ 型番	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様
EACM4	D	05	AZ	A	C
EACM4	D : 12mm E : 6mm	05 : 50mm 10 : 100mm 15 : 150mm ~ 30 : 300mm (50mm単位)	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	C : AC電源入力仕様

電動シリンダ仕様

リード		mm	12		6	
電磁ブレーキ（無励磁作動型）			付	なし	付	なし
駆動方式			ボールねじ			
繰り返し位置決め精度		mm	±0.02			
最小移動量		mm	0.01			
許容モーメント	動的許容モーメント	N・m	電動シリンダのロッドにラジアル荷重、負荷モーメントをかけないでください。簡易的な回り止め機構はついていますが、必ずガイドを設けてください。			
	静的許容モーメント					
可搬質量	水平	kg	～15		～30	
	垂直		～7	－	～14	－
推力		N	～70		～140	
押し当て力		N	100		200	
保持力		N	70		140	
最高速度		mm/s	600		300	

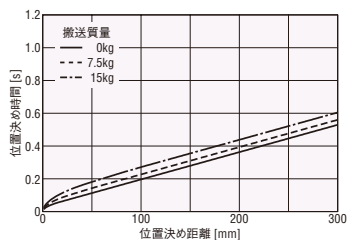
- 可搬質量は外部にリニアガイドを併用した場合の仕様です。
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。

位置決め距離—位置決め時間

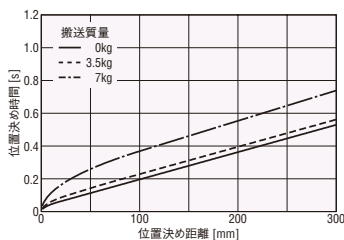
位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

●リード12mm

◇水平方向取付時

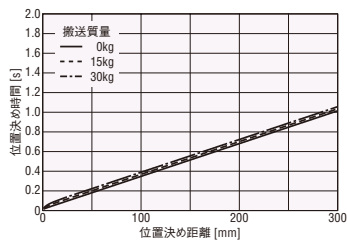


◇垂直方向取付時

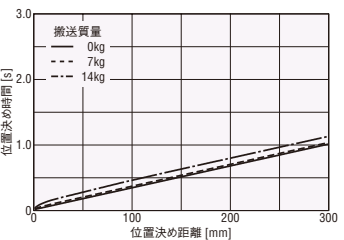


●リード6mm

◇水平方向取付時



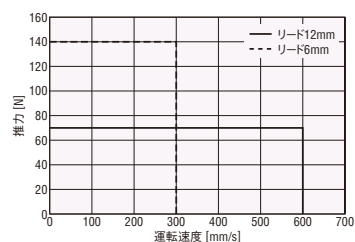
◇垂直方向取付時



◇注意

- 起動速度は、6mm/s以下でご使用ください。

運転速度—推力



外形図

- 電動シリンダ → 99ページ

EACM4R : 取付角寸法 42mm×42mm AC 電源入力 折返しタイプ

品名の見方

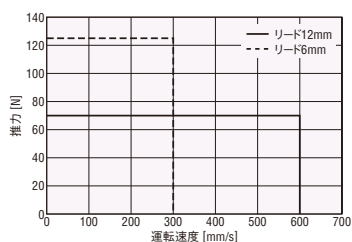
シリーズ 型番	モーター 取付方向	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様
EACM4	R	D	O5	AZ	A	C
EACM4	R : モーター 折返し	D : 12mm E : 6mm	O5 : 50mm 10 : 100mm 15 : 150mm ~ 30 : 300mm (50mm 単位)	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	C : AC 電源入力仕様

電動シリンダ仕様

リード		mm	12		6	
電磁ブレーキ（無励磁作動型）			付	なし	付	なし
駆動方式			ボールねじ			
繰り返し位置決め精度		mm	±0.02			
最小移動量		mm	0.01			
許容モーメント	動的許容モーメント	N·m	電動シリンダのロッドにラジアル荷重、負荷モーメントをかけないでください。簡易的な回り止め機構はついていますが、必ずガイドを設けてください。			
	静的許容モーメント					
可搬質量	水平	kg	～15		～30	
	垂直		～7	－	～12.5	－
推力		N	～70		～125	
押し当て力		N	100		200	
保持力		N	70		125	
最高速度		mm/s	600		300	

- 可搬質量は外部にリニアガイドを併用した場合の仕様です。
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。

運転速度—推力

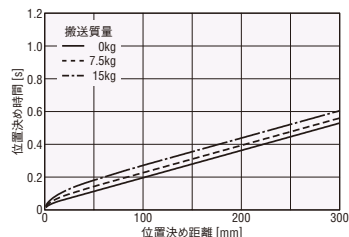


位置決め距離—位置決め時間

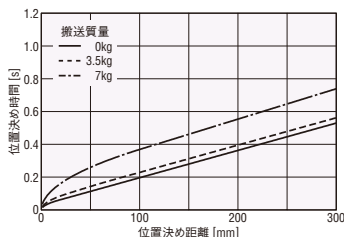
位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

●リード12mm

◇水平方向取付時

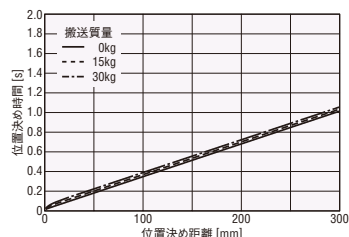


◇垂直方向取付時

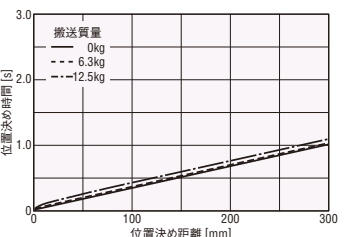


●リード6mm

◇水平方向取付時



◇垂直方向取付時



ご注意

- 起動速度は、6mm/s 以下でご使用ください。

外形図

●電動シリンダ → 100 ページ

EACM4 : 取付角寸法 42mm×42mm DC 電源入力 ストレートタイプ

品名の見方

シリーズ 型番	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様
EACM4	D	05	AZ	A	K
EACM4	D : 12mm E : 6mm	05 : 50mm 10 : 100mm 15 : 150mm ~ 30 : 300mm (50mm単位)	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	K : DC電源入力仕様

電動シリンダ仕様

リード		mm	12		6	
電磁ブレーキ（無励磁作動型）			付	なし	付	なし
駆動方式			ボールねじ			
繰り返し位置決め精度		mm	±0.02			
最小移動量		mm	0.01			
許容モーメント	動的許容モーメント	N・m	電動シリンダのロッドにラジアル荷重、負荷モーメントをかけないでください。簡易的な回り止め機構はついていますが、必ずガイドを設けてください。			
	静的許容モーメント					
可搬質量	水平	kg	～15		～30	
	垂直		～7	－	～14	－
推力		N	～70		～140	
押し当て力		N	100		200	
保持力		N	70		140	
最高速度		mm/s	600		300	

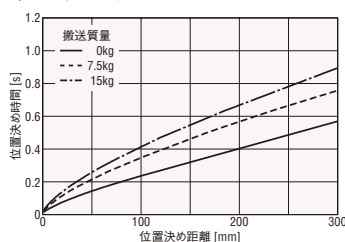
- DC48V 入力の仕様および特性は、お近くの支店・営業所にお問い合わせください。
- 可搬質量は外部にリニアガイドを併用した場合の仕様です。
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。
- 周囲温度やモーターケーブルの長さにより最高速度が低下する場合があります。

位置決め距離—位置決め時間

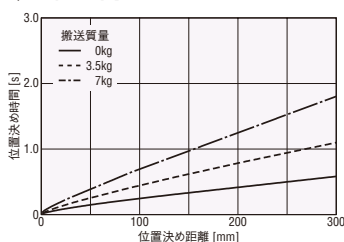
位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

● リード 12mm

◇ 水平方向取付時

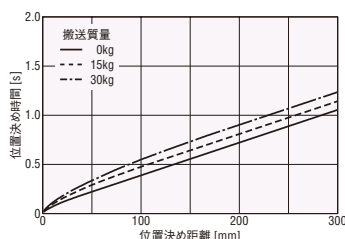


◇ 垂直方向取付時

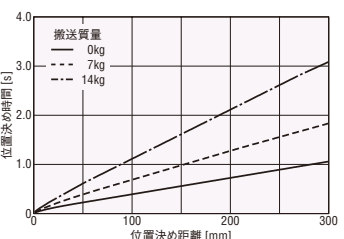


● リード 6mm

◇ 水平方向取付時



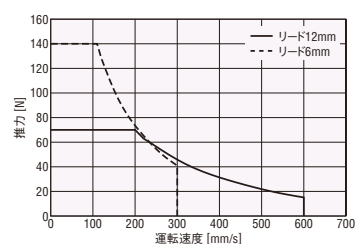
◇ 垂直方向取付時



ご注意

- 起動速度は、6mm/s 以下でご使用ください。

運転速度—推力



外形図

- 電動シリンダ → 99 ページ

EACM4R : 取付角寸法 42mm×42mm DC 電源入力 折返しタイプ

品名の見方

シリーズ 型番	モーター 取付方向	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様
EACM4	R	D	05	AZ	A	K
EACM4	R : モーター 折返し	D : 12mm E : 6mm	05 : 50mm 10 : 100mm 15 : 150mm ~ 30 : 300mm (50mm 単位)	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	K : DC 電源入力仕様

電動シリンダ仕様

リード	mm	12		6		
電磁ブレーキ（無励磁作動型）		付	なし	付	なし	
駆動方式		ボールねじ				
繰り返し位置決め精度	mm	±0.02				
最小移動量	mm	0.01				
許容モーメント	動的許容モーメント	N·m	電動シリンダのロッドにラジアル荷重、負荷モーメントをかけないでください。簡易的な回り止め機構はついていますが、必ずガイドを設けてください。			
	静的許容モーメント					
可搬質量	水平	kg	～15		～30	
	垂直		～7	－	～12.5	－
推力	N	～70	～125			
押し当て力	N	100	200			
保持力	N	70	125			
最高速度	mm/s	600	300			

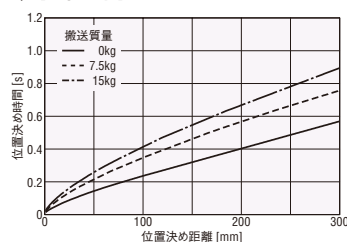
- DC48V 入力の仕様および特性は、お近くの支店・営業所にお問い合わせください。
- 可搬質量は外部にリニアガイドを併用した場合の仕様です。
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。
- 周囲温度やモーターケーブルの長さにより最高速度が低下する場合があります。

位置決め距離—位置決め時間

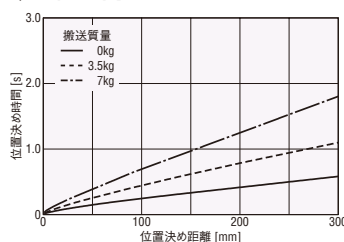
位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

● リード 12mm

◇ 水平方向取付時

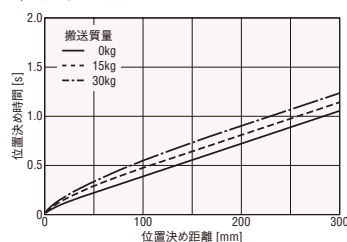


◇ 垂直方向取付時

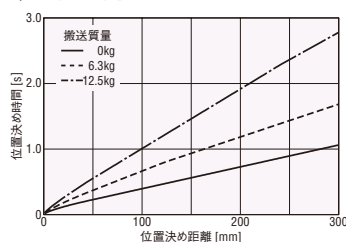


● リード 6mm

◇ 水平方向取付時



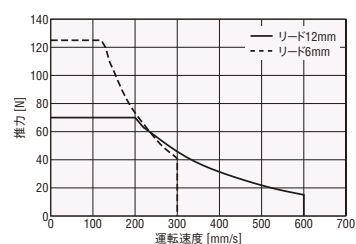
◇ 垂直方向取付時



ご注意

- 起動速度は、6mm/s 以下でご使用ください。

運転速度—推力



外形図

- 電動シリンダ → 100 ページ

EACM6：取付角寸法 60mm×60mm AC電源入力 ストレートタイプ

電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EVS

αSTEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

αSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

品名の見方

シリーズ 型番	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様
EACM6	D	05	AZ	A	C
EACM6	D : 12mm E : 6mm	05 : 50mm 10 : 100mm 15 : 150mm ~ 30 : 300mm (50mm単位)	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	C : AC電源入力仕様

電動シリンダ仕様

リード	mm	12	6
電磁ブレーキ（無励磁作動型）		付	なし
駆動方式		ボールねじ	
繰り返し位置決め精度	mm	±0.02	
最小移動量	mm	0.01	
許容モーメント	動的許容モーメント 静的許容モーメント	N・m	電動シリンダのロッドにラジアル荷重、負荷モーメントをかけないでください。簡易的な回り止め機構はついていますが、必ずガイドを設けてください。
可搬質量	水平 垂直	kg	~30 ~15
推力		N	~200
押し当て力		N	400
保持力		N	200
最高速度	mm/s	600	300

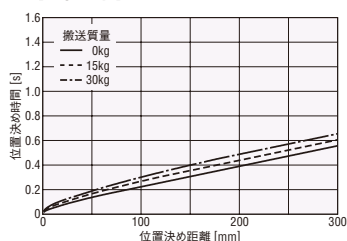
- 可搬質量は外部にリニアガイドを併用した場合の仕様です。
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。

位置決め距離—位置決め時間

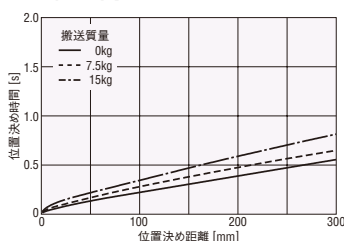
位置決め距離から、位置決め時間（目安）を確認します。

●リード12mm

◇水平方向取付時

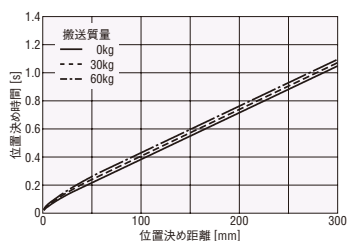


◇垂直方向取付時

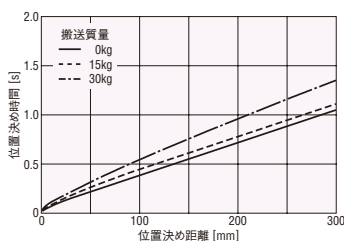


●リード6mm

◇水平方向取付時



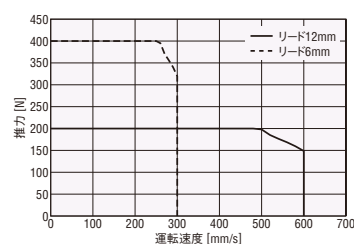
◇垂直方向取付時



ご注意

- 起動速度は、6mm/s以下でご使用ください。

運転速度—推力



外形図

- 電動シリンダ → 101 ページ

EACM6R : 取付角寸法 60mm×60mm AC 電源入力 折返しタイプ

品名の見方

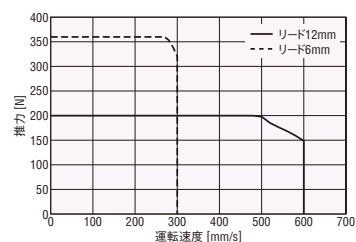
シリーズ 型番	モーター 取付方向	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様
EACM6	R	D	O5	AZ	A	C
EACM6	R : モーター 折返し	D : 12mm E : 6mm	O5 : 50mm 10 : 100mm 15 : 150mm ~ 30 : 300mm (50mm 単位)	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	C : AC 電源入力仕様

電動シリンダ仕様

リード	mm	12		6		
電磁ブレーキ（無励磁作動型）		付	なし	付	なし	
駆動方式		ボールねじ				
繰り返し位置決め精度	mm	±0.02				
最小移動量	mm	0.01				
許容モーメント	動的許容モーメント	N·m	電動シリンダのロッドにラジアル荷重、負荷モーメントをかけないでください。簡易的な回り止め機構はついていますが、必ずガイドを設けてください。			
	静的許容モーメント					
可搬質量	水平	kg	～30		～60	
	垂直		～15	－	～30	－
推力		N	～200		～360	
押し当て力		N	400		500	
保持力		N	200		360	
最高速度	mm/s		600		300	

- 可搬質量は外部にリニアガイドを併用した場合の仕様です。
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。

運転速度—推力

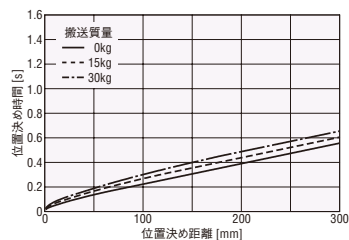


位置決め距離—位置決め時間

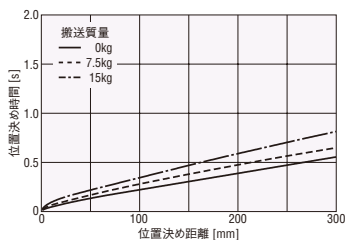
位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

●リード12mm

◇水平方向取付時

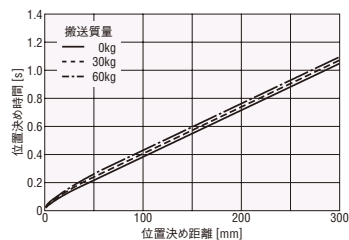


◇垂直方向取付時

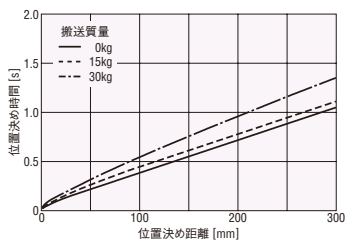


●リード6mm

◇水平方向取付時



◇垂直方向取付時



ご注意

- 起動速度は、6mm/s 以下でご使用ください。

外形図

●電動シリンダ → 102 ページ

EACM6 : 取付角寸法 60mm×60mm DC 電源入力 ストレートタイプ

品名の見方

シリーズ 型番	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様
EACM6	D	05	AZ	A	K
EACM6	D : 12mm E : 6mm	05 : 50mm 10 : 100mm 15 : 150mm ~ 30 : 300mm (50mm単位)	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	K : DC電源入力仕様

電動シリンダ仕様

リード	mm	12		6		
電磁ブレーキ（無励磁作動型）		付	なし	付	なし	
駆動方式		ボールねじ				
繰り返し位置決め精度	mm	±0.02				
最小移動量	mm	0.01				
許容モーメント	動的許容モーメント	N・m	電動シリンダのロッドにラジアル荷重、負荷モーメントをかけないでください。簡易的な回り止め機構はついていますが、必ずガイドを設けてください。			
	静的許容モーメント					
可搬質量	水平	kg	～30		～60	
	垂直		～15	－	～30	－
推力	N	～200		～400		
押し当て力	N	400		500		
保持力	N	200		400		
最高速度	mm/s	600		300		

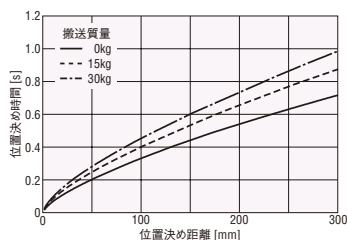
- DC48V 入力の仕様および特性は、お近くの支店・営業所にお問い合わせください。
- 可搬質量は外部にリニアガイドを併用した場合の仕様です。
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。
- 周囲温度やモーターケーブルの長さにより最高速度が低下する場合があります。

位置決め距離—位置決め時間

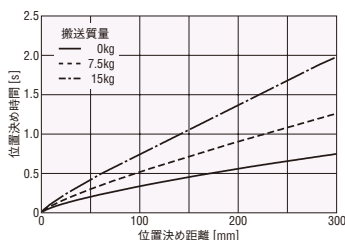
位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

● リード 12mm

◇ 水平方向取付時

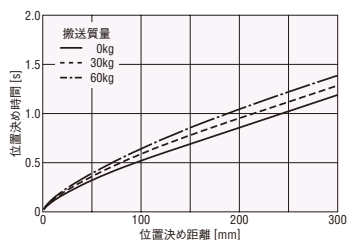


◇ 垂直方向取付時

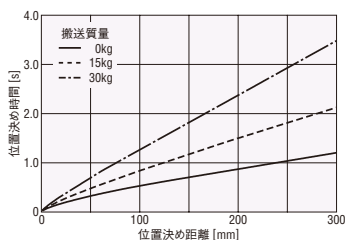


● リード 6mm

◇ 水平方向取付時



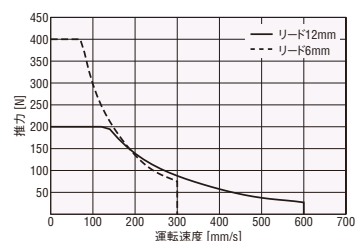
◇ 垂直方向取付時



ご注意

- 起動速度は、6mm/s 以下でご使用ください。

運転速度—推力



外形図

- 電動シリンダ → 101 ページ

電動
スライダ

αSTEP
AZ 搭載
E2S

αSTEP
AZ 搭載
EAS

電動
シリンダ

αSTEP
AZ 搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

EACM6R : 取付角寸法 60mm×60mm DC 電源入力 折返しタイプ

品名の見方

シリーズ 型番	モーター 取付方向	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様
EACM6	R	D	05	AZ	A	K
EACM6	R : モーター 折返し	D : 12mm E : 6mm	05 : 50mm 10 : 100mm 15 : 150mm ~ 30 : 300mm (50mm 単位)	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	K : DC 電源入力仕様

電動シリンダ仕様

リード	mm	12		6		
電磁ブレーキ（無励磁作動型）		付	なし	付	なし	
駆動方式		ボールねじ				
繰り返し位置決め精度	mm	±0.02				
最小移動量	mm	0.01				
許容モーメント	動的許容モーメント	N・m	電動シリンダのロッドにラジアル荷重、負荷モーメントをかけないでください。簡易的な回り止め機構はついていますが、必ずガイドを設けてください。			
	静的許容モーメント					
可搬質量	水平	kg	～30		～60	
	垂直		～15	－	～30	－
推力	N	～200		～360		
押し当て力	N	400		500		
保持力	N	200		360		
最高速度	mm/s	600		300		

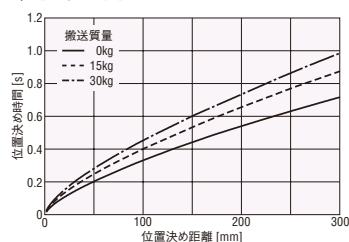
- DC48V 入力の仕様および特性は、お近くの支店・営業所にお問い合わせください。
- 可搬質量は外部にリニアガイドを併用した場合の仕様です。
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。
- 周囲温度やモーターケーブルの長さにより最高速度が低下する場合があります。

位置決め距離—位置決め時間

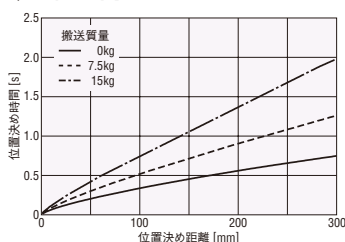
位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

● リード 12mm

◇ 水平方向取付時

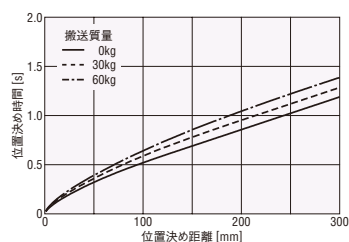


◇ 垂直方向取付時

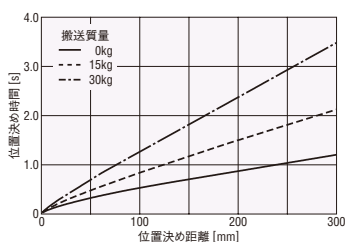


● リード 6mm

◇ 水平方向取付時



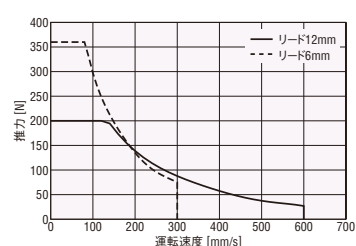
◇ 垂直方向取付時



ご注意

- 起動速度は、6mm/s 以下でご使用ください。

運転速度—推力



外形図

- 電動シリンダ → 102 ページ

EACM4W : 取付角寸法 42mm×114mm AC 電源入力 ストレートタイプ シャフトガイド付 (カバー付)

電動
スライダ

αSTEP
AZ 搭載
EVS

αSTEP
AZ 搭載
EAS

電動
シリンダ

αSTEP
AZ 搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

品名の見方

シリーズ 型番	シャフト ガイド	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様	シャフト ガイド カバー
EACM4	W	D	O5	AZ	A	C	-G
EACM4	W : シャフト ガイド付	D : 12mm E : 6mm	O5 : 50mm 10 : 100mm 15 : 150mm ~ 30 : 300mm (50mm 単位)	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	C : AC 電源入力仕様	-G : シャフト ガイド カバー付 なし : シャフト ガイド カバーなし

電動シリンダ仕様

リード	mm	12	6
電磁ブレーキ (無励磁作動型)		付	なし
駆動方式		ボールねじ	
繰り返し位置決め精度	mm	±0.02	
最小移動量	mm	0.01	
許容モーメント	N·m	Mr:1.3 Mr:1.3 Mr:0.6	
	動的許容モーメント	Mr:3.7 Mr:3.7 Mr:3.0	
可搬質量	kg	~15 ~30	
	水平	~6 ~13	
	垂直	~70 ~140	
推力	N	100 200	
押し当て力	N	70 140	
保持力	N	600 300	
最高速度	mm/s		

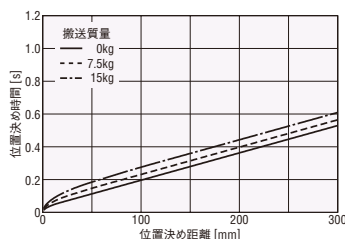
- 可搬質量は外部にリニアガイドを併用した場合の仕様です。
リニアガイドを使用しない場合は「**水平可搬質量**」を参考にしてください。
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。
垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。

位置決め距離—位置決め時間

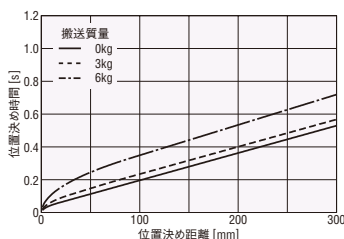
位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

●リード 12mm

◇水平方向取付時

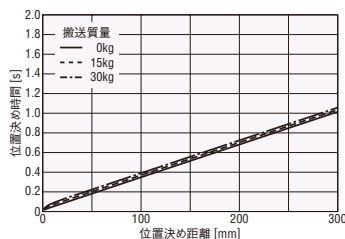


◇垂直方向取付時

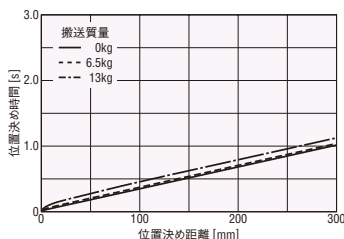


●リード 6mm

◇水平方向取付時



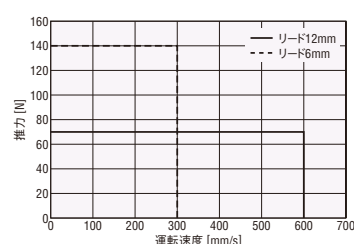
◇垂直方向取付時



ご注意

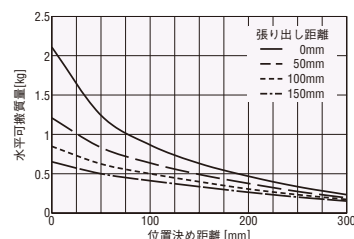
- 起動速度は、6mm/s 以下でご使用ください。

運転速度—推力

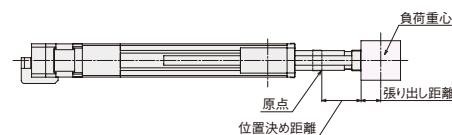


水平可搬質量

◇位置決め距離—水平可搬質量



シャフトガイド付、シャフトガイドカバー付製品は、製品本体に直接負荷を取り付けて搬送することができます。水平可搬質量は上のグラフをご確認ください。



- 位置決め距離は、原点からの距離です。
- 張り出し距離は、負荷取付面から張り出した距離となります。

外形図

●電動シリンダ → 104 ページ

EACM4RW : 取付角寸法 42mm×114mm AC電源入力 折返しタイプ シャフトガイド付(カバー付)

品名の見方

シリーズ 型番	モーター 取付方向	シャフト ガイド	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様	シャフト ガイド カバー
EACM4	R	W	D	05	AZ	A	C	-G
EACM4	R : モーター 折返し	W : シャフト ガイド付	D : 12mm E : 6mm	05 : 50mm 10 : 100mm 15 : 150mm ~ 30 : 300mm (50mm単位)	AZシリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	C : AC電源入力仕様	-G : シャフト ガイド カバー付 なし : シャフト ガイド カバーなし

電動シリンダ仕様

リード	mm	12	6
電磁ブレーキ(無励磁作動型)		付	なし
駆動方式		ボールねじ	
繰返し位置決め精度	mm	±0.02	
最小移動量	mm	0.01	
許容モーメント	N·m	Mr:1.3 Mr:1.3 Mr:0.6	
		Mr:3.7 Mr:3.7 Mr:3.0	
可搬質量	kg	~15	~30
		~6	~11.5
推力	N	~70	~125
押し当て力	N	100	200
保持力	N	70	125
最高速度	mm/s	600	300

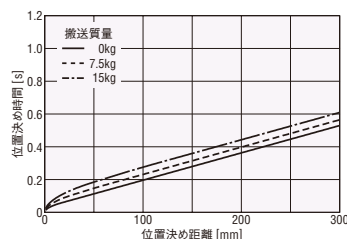
- 可搬質量は外部にリニアガイドを併用した場合の仕様です。
リニアガイドを使用しない場合は「**水平可搬質量**」を参考にしてください。
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。
垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。

位置決め距離—位置決め時間

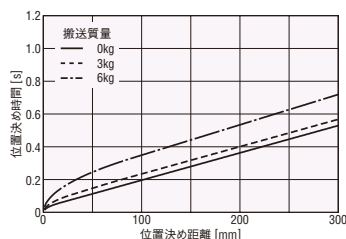
位置決め距離から、位置決め時間(目安)を確認します。

●リード12mm

◇水平方向取付時

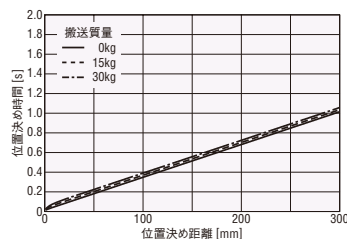


◇垂直方向取付時

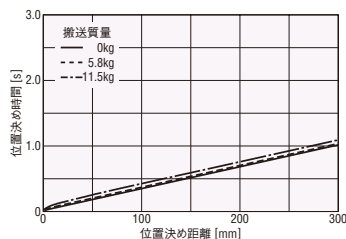


●リード6mm

◇水平方向取付時



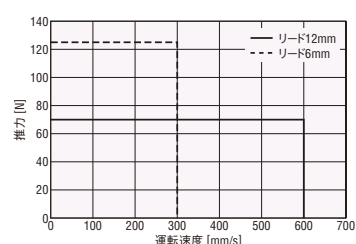
◇垂直方向取付時



ご注意

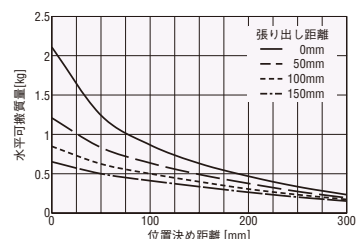
- 起動速度は、6mm/s以下でご使用ください。

運転速度—推力

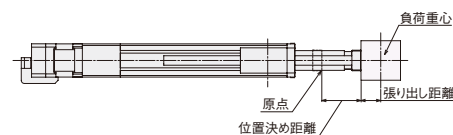


水平可搬質量

◇位置決め距離—水平可搬質量



シャフトガイド付、シャフトガイドカバー付製品は、製品本体に直接負荷を取り付けて搬送することができます。水平可搬質量は上のグラフをご確認ください。



- 位置決め距離は、原点からの距離です。
- 張り出し距離は、負荷取付面から張り出した距離となります。

外形図

●電動シリンダ → 105ページ

EACM4W : 取付角寸法 42mm×114mm DC 電源入力 ストレートタイプ シャフトガイド付 (カバー付)

電動
スライダ

Q^{STEP}
AZ 搭載
EVS

Q^{STEP}
AZ 搭載
EAS

電動
シリンダ

Q^{STEP}
AZ 搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

品名の見方

シリーズ 型番	シャフト ガイド	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様	シャフト ガイド カバー
EACM4	W	D	O5	AZ	A	K	-G
EACM4	W : シャフト ガイド付	D : 12mm E : 6mm	O5 : 50mm 10 : 100mm 15 : 150mm ~ 30 : 300mm (50mm 単位)	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	K : DC 電源入力仕様	-G : シャフト ガイド カバー付 なし : シャフト ガイド カバーなし

電動シリンダ仕様

リード	mm	12	6
電磁ブレーキ (無励磁作動型)		付	なし
駆動方式		ボールねじ	
繰返し位置決め精度	mm	±0.02	
最小移動量	mm	0.01	
許容モーメント	N·m	Mr:1.3 Mr:1.3 Mr:0.6	
		Mr:3.7 Mr:3.7 Mr:3.0	
可搬質量	kg	~15	~30
		~6	~13
推力	N	~70	~140
押し当て力	N	100	200
保持力	N	70	140
最高速度	mm/s	600	300

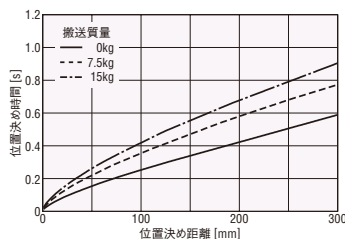
- DC48V 入力の仕様および特性は、お近くの支店・営業所にお問い合わせください。
- 可搬質量は外部にリニアガイドを併用した場合の仕様です。
リニアガイドを使用しない場合は「**水平可搬質量**」を参考にしてください。
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。
垂直方向の駆動に使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。
- 周囲温度やモーターケーブルの長さにより最高速度が低下する場合があります。

位置決め距離—位置決め時間

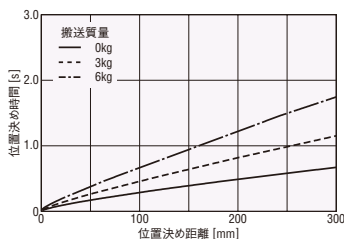
位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

● リード 12mm

◇ 水平方向取付時

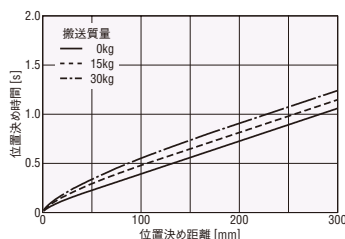


◇ 垂直方向取付時

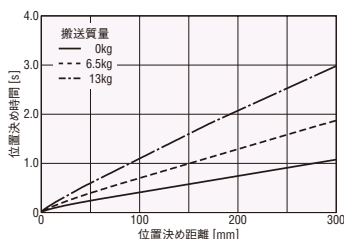


● リード 6mm

◇ 水平方向取付時



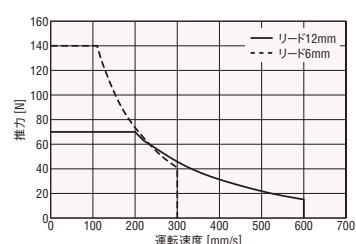
◇ 垂直方向取付時



ご注意

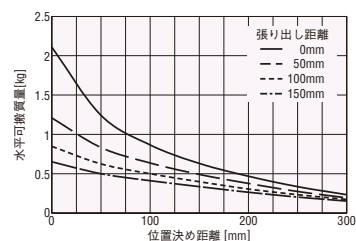
- 起動速度は、6mm/s 以下でご利用ください。

運転速度—推力

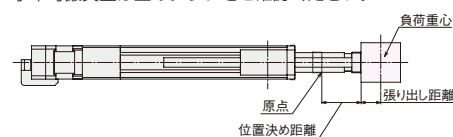


水平可搬質量

◇ 位置決め距離—水平可搬質量



シャフトガイド付、シャフトガイドカバー付製品は、製品本体に直接荷重を取り付けて搬送することができます。水平可搬質量は上のグラフをご確認ください。



- 位置決め距離は、原点からの距離です。
- 張り出し距離は、荷重取付面から張り出した距離となります。

外形図

● 電動シリンダ → 104 ページ

EACM4RW : 取付角寸法 42mm×114mm DC 電源入力 折返しタイプ シャフトガイド付 (カバー付)

品名の見方

シリーズ 型番	モーター 取付方向	シャフト ガイド	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様	シャフト ガイド カバー
EACM4	R	W	D	05	AZ	A	K	-G
EACM4	R : モーター 折返し	W : シャフト ガイド付	D : 12mm E : 6mm	05 : 50mm 10 : 100mm 15 : 150mm ~ 30 : 300mm (50mm単位)	AZシリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	K : DC電源入力仕様	-G : シャフト ガイド カバー付 なし : シャフト ガイド カバーなし

電動シリンダ仕様

リード	mm	12	6
電磁ブレーキ (無励磁作動型)		付	なし
駆動方式		ボールねじ	
繰り返し位置決め精度	mm	±0.02	
最小移動量	mm	0.01	
許容モーメント	N·m	Mr:1.3 Mr:1.3 Mr:0.6	
		Mr:3.7 Mr:3.7 Mr:3.0	
可搬質量	kg	~15	~30
		~6	~11.5
推力	N	~70	~125
押し当て力	N	100	200
保持力	N	70	125
最高速度	mm/s	600	300

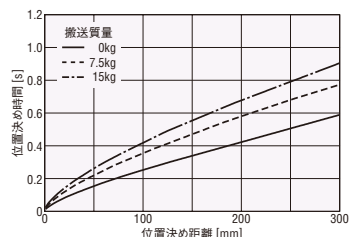
- DC48V 入力の仕様および特性は、お近くの支店・営業所にお問い合わせください。
- 可搬質量は外部にリニアガイドを併用した場合の仕様です。
リニアガイドを使用しない場合は「**水平可搬質量**」を参考にしてください。
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。
垂直方向の駆動に使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。
- 周囲温度やモーターケーブルの長さにより最高速度が低下する場合があります。

位置決め距離—位置決め時間

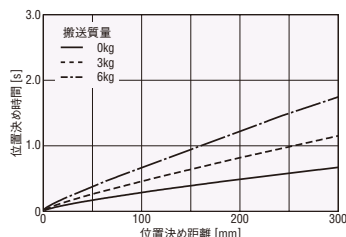
位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

●リード 12mm

◇水平方向取付時

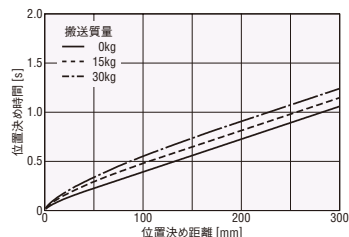


◇垂直方向取付時

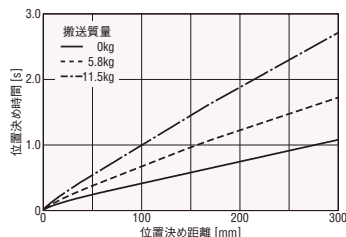


●リード 6mm

◇水平方向取付時



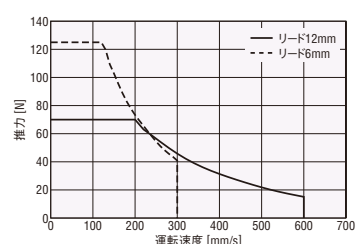
◇垂直方向取付時



●注意

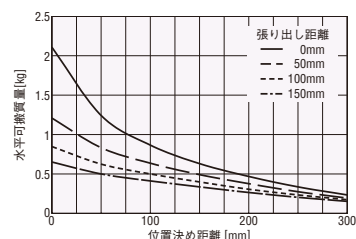
- 起動速度は、6mm/s 以下でご利用ください。

運転速度—推力

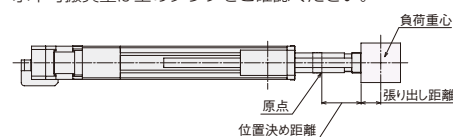


水平可搬質量

◇位置決め距離—水平可搬質量



シャフトガイド付、シャフトガイドカバー付製品は、製品本体に直接負荷を取り付けて搬送することができます。水平可搬質量は上のグラフをご確認ください。



- 位置決め距離は、原点からの距離です。
- 張り出し距離は、負荷取付面から張り出した距離となります。

外形図

●電動シリンダ → 105 ページ

EACM6W : 取付角寸法 60mm×156mm AC 電源入力 ストレートタイプ シャフトガイド付 (カバー付)

電動
スライダ

Q^{STEP}
AZ 搭載
EVS

Q^{STEP}
AZ 搭載
EAS

電動
シリンダ

Q^{STEP}
AZ 搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

品名の見方

シリーズ 型番	シャフト ガイド	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様	シャフト ガイド カバー
EACM6	W	D	O5	AZ	A	C	-G
EACM6	W : シャフト ガイド付	D : 12mm E : 6mm	O5 : 50mm 10 : 100mm 15 : 150mm ~ 30 : 300mm (50mm 単位)	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	C : AC 電源入力仕様	-G : シャフト ガイド カバー付 なし : シャフト ガイド カバーなし

電動シリンダ仕様

リード	mm	12	6
電磁ブレーキ (無励磁作動型)		付	なし
駆動方式		ボールねじ	
繰り返し位置決め精度	mm	±0.02	
最小移動量	mm	0.01	
許容モーメント	N·m	Mr:2.2 Mr:2.2 Mr:1.3	
		Mr:7.8 Mr:7.8 Mr:3.0	
可搬質量	kg	~30	~60
推力	N	~200	~400
押し当て力	N	400	500
保持力	N	200	400
最高速度	mm/s	600	300

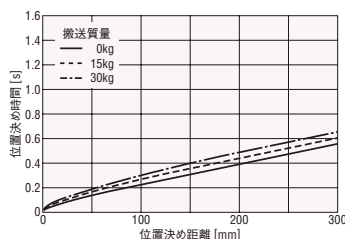
- 可搬質量は外部にリニアガイドを併用した場合の仕様です。
リニアガイドを使用しない場合は「**水平可搬質量**」を参考にしてください。
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。
垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。

位置決め距離—位置決め時間

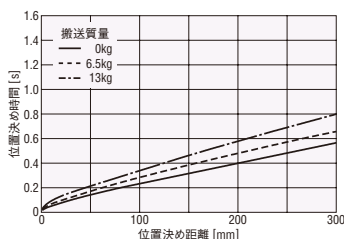
位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

●リード 12mm

◇水平方向取付時

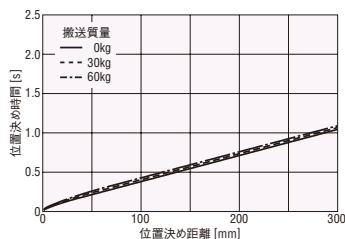


◇垂直方向取付時

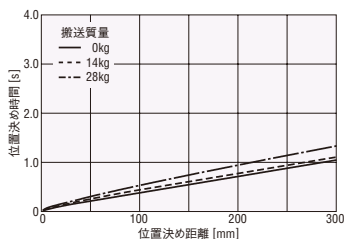


●リード 6mm

◇水平方向取付時



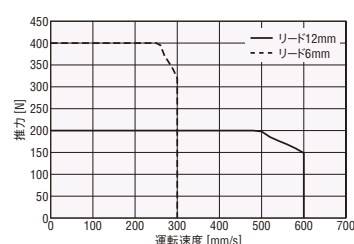
◇垂直方向取付時



ご注意

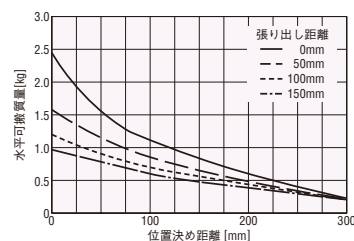
- 起動速度は、6mm/s 以下でご使用ください。

運転速度—推力

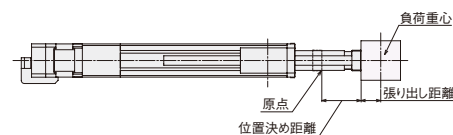


水平可搬質量

◇位置決め距離—水平可搬質量



シャフトガイド付、シャフトガイドカバー付製品は、製品本体に直接負荷を取り付けて搬送することができます。水平可搬質量は上のグラフをご確認ください。



- 位置決め距離は、原点からの距離です。
- 張り出し距離は、負荷取付面から張り出した距離となります。

外形図

●電動シリンダ → 106 ページ

EACM6RW : 取付角寸法 60mm×156mm AC 電源入力 折返しタイプ シャフトガイド付 (カバー付)

品名の見方

シリーズ 型番	モーター 取付方向	シャフト ガイド	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様	シャフト ガイド カバー
EACM6	R	W	D	05	AZ	A	C	-G
EACM6	R : モーター 折返し	W : シャフト ガイド付	D : 12mm E : 6mm	05 : 50mm 10 : 100mm 15 : 150mm ~ 30 : 300mm (50mm単位)	AZシリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	C : AC電源入力仕様	-G : シャフト ガイド カバー付 なし : シャフト ガイド カバーなし

電動シリンダ仕様

リード	mm	12	6
電磁ブレーキ (無励磁作動型)		付	なし
駆動方式		ボールねじ	
繰返し位置決め精度	mm	±0.02	
最小移動量	mm	0.01	
許容モーメント	N·m	Mr:2.2 Mr:2.2 Mr:1.3	
		Mr:7.8 Mr:7.8 Mr:3.0	
可搬質量	kg	~30	~60
		~13	~28
推力	N	~200	~360
押し当て力	N	400	500
保持力	N	200	360
最高速度	mm/s	600	300

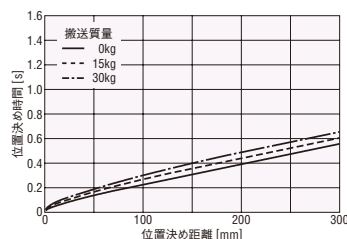
- 可搬質量は外部にリニアガイドを併用した場合の仕様です。
リニアガイドを使用しない場合は「**水平可搬質量**」を参考にしてください。
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。
垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。

位置決め距離—位置決め時間

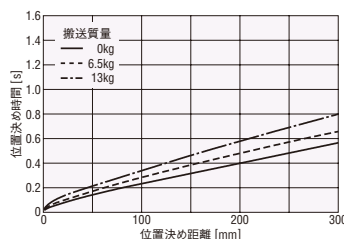
位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

●リード12mm

◇水平方向取付時

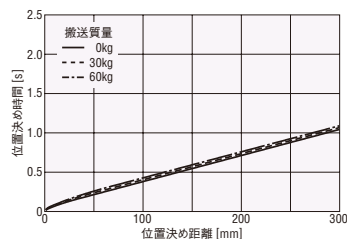


◇垂直方向取付時

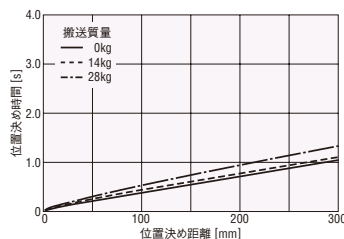


●リード6mm

◇水平方向取付時



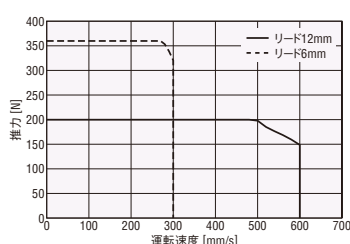
◇垂直方向取付時



ご注意

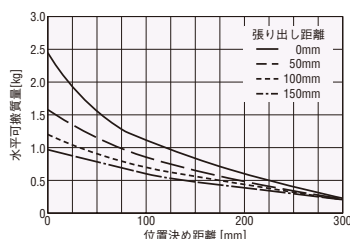
- 起動速度は、6mm/s以下でご使用ください。

運転速度—推力

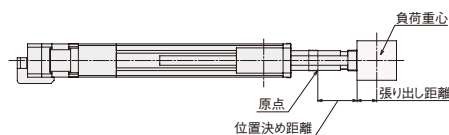


水平可搬質量

◇位置決め距離—水平可搬質量



シャフトガイド付、シャフトガイドカバー付製品は、製品本体に直接荷重を取り付けて搬送することができます。水平可搬質量は上のグラフをご確認ください。



- 位置決め距離は、原点からの距離です。
- 張り出し距離は、荷重取付面から張り出した距離となります。

外形図

●電動シリンダ → 107 ページ

EACM6W : 取付角寸法 60mm×156mm DC 電源入力 ストレートタイプ シャフトガイド付 (カバー付)

電動
スライダ

αSTEP
AZ 搭載
E2S

αSTEP
AZ 搭載
EAS

電動
シリンダ

αSTEP
AZ 搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

品名の見方

シリーズ 型番	シャフト ガイド	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様	シャフト ガイド カバー
EACM6	W	D	O5	AZ	A	K	-G
EACM6	W : シャフト ガイド付	D : 12mm E : 6mm	O5 : 50mm 10 : 100mm 15 : 150mm ~ 30 : 300mm (50mm 単位)	AZ シリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	K : DC 電源入力仕様	-G : シャフト ガイド カバー付 なし : シャフト ガイド カバーなし

電動シリンダ仕様

リード	mm	12	6
電磁ブレーキ (無励磁作動型)		付	なし
駆動方式		ボールねじ	
繰返し位置決め精度	mm	±0.02	
最小移動量	mm	0.01	
許容モーメント	動的許容モーメント 静的許容モーメント	Mr:2.2 Mr:2.2 Mr:1.3 Mr:7.8 Mr:7.8 Mr:3.0	
可搬質量	水平 垂直	~30 ~13	
推力		~200	~400
押し当て力	N	400	500
保持力	N	200	400
最高速度	mm/s	600	300

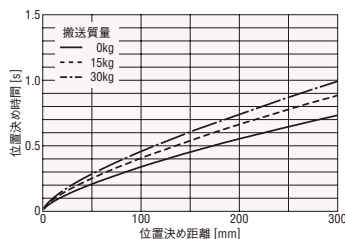
- DC48V 入力の仕様および特性は、お近くの支店・営業所にお問い合わせください。
- 可搬質量は外部にリニアガイドを併用した場合の仕様です。
リニアガイドを使用しない場合は「**水平可搬質量**」を参考にしてください。
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。
垂直方向の駆動にご使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。
- 周囲温度やモーターケーブルの長さにより最高速度が低下する場合があります。

位置決め距離—位置決め時間

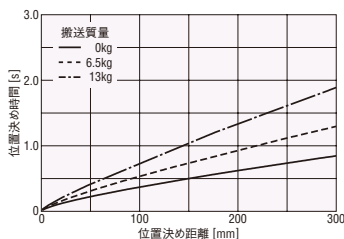
位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

● リード 12mm

◇ 水平方向取付時

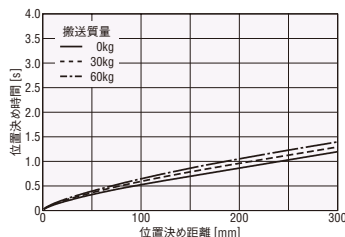


◇ 垂直方向取付時

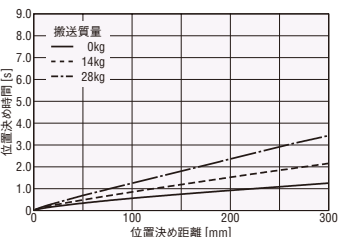


● リード 6mm

◇ 水平方向取付時



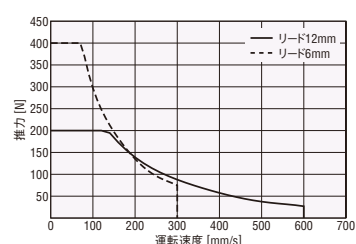
◇ 垂直方向取付時



ご注意

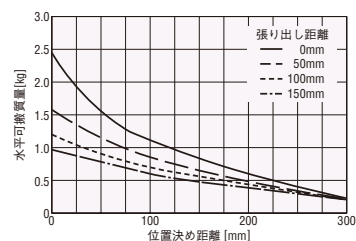
- 起動速度は、6mm/s 以下でご使用ください。

運転速度—推力

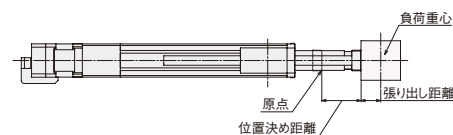


水平可搬質量

◇ 位置決め距離—水平可搬質量



シャフトガイド付、シャフトガイドカバー付製品は、製品本体に直接負荷を取り付けて搬送することができます。水平可搬質量は上のグラフをご確認ください。



- 位置決め距離は、原点からの距離です。
- 張り出し距離は、負荷取付面から張り出した距離となります。

外形図

● 電動シリンダ → 106 ページ

EACM6RW : 取付角寸法 60mm×156mm DC 電源入力 折返しタイプ シャフトガイド付 (カバー付)

品名の見方

シリーズ 型番	モーター 取付方向	シャフト ガイド	リード	ストローク	搭載 モーター	モーター部 形状	モーター仕様	シャフト ガイド カバー
EACM6	R	W	D	05	AZ	A	K	-G
EACM6	R : モーター 折返し	W : シャフト ガイド付	D : 12mm E : 6mm	05 : 50mm 10 : 100mm 15 : 150mm ~ 30 : 300mm (50mm単位)	AZシリーズ	A : 片軸シャフト M : 電磁ブレーキ付	K : DC電源入力仕様	-G : シャフト ガイド カバー付 なし : シャフト ガイド カバーなし

電動シリンダ仕様

リード	mm	12	6
電磁ブレーキ (無励磁作動型)		付	なし
駆動方式		ボールねじ	
繰り返し位置決め精度	mm	±0.02	
最小移動量	mm	0.01	
許容モーメント	N·m	Mr:2.2 Mr:2.2 Mr:1.3	
		Mr:7.8 Mr:7.8 Mr:3.0	
可搬質量	kg	~30	
		~13	
推力	N	~200	
押し当て力	N	400	
保持力	N	200	
最高速度	mm/s	600	
		300	

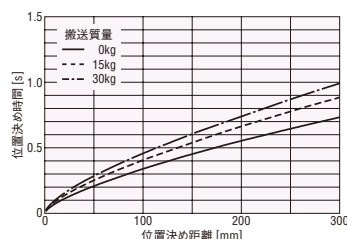
- DC48V入力の仕様および特性は、お近くの支店・営業所にお問い合わせください。
- 可搬質量は外部にリニアガイドを併用した場合の仕様です。
リニアガイドを使用しない場合は「**■水平可搬質量**」を参考にしてください。
- 非通電時には保持力が失われるため、垂直方向での積載物および外力が保持できません。
垂直方向の駆動に使用の場合は、電磁ブレーキ付をお選びください。
- 周囲温度やモーターケーブルの長さにより最高速度が低下する場合があります。

位置決め距離—位置決め時間

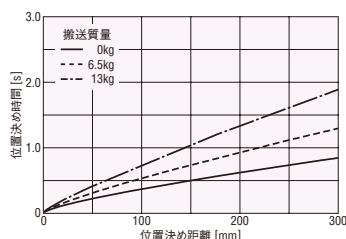
位置決め距離から、位置決め時間 (目安) を確認します。

●リード12mm

◇水平方向取付時

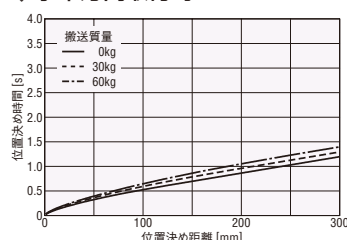


◇垂直方向取付時

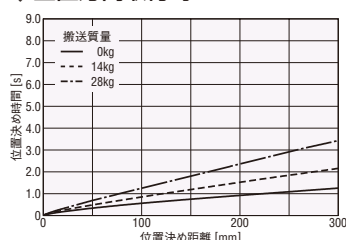


●リード6mm

◇水平方向取付時



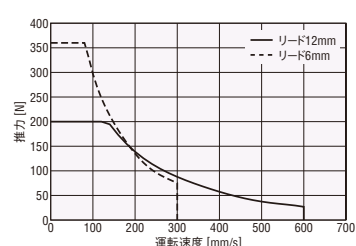
◇垂直方向取付時



ご注意

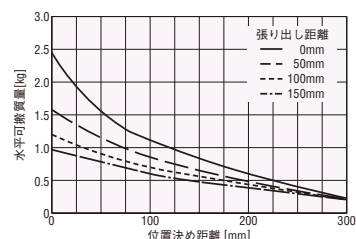
- 起動速度は、6mm/s以下でご利用ください。

運転速度—推力

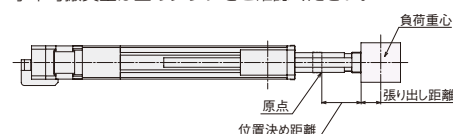


水平可搬質量

◇位置決め距離—水平可搬質量



シャフトガイド付、シャフトガイドカバー付製品は、製品本体に直接荷重を取り付けて搬送することができます。水平可搬質量は上のグラフをご確認ください。



- 位置決め距離は、原点からの距離です。
- 張り出し距離は、荷重取付面から張り出した距離となります。

外形図

●電動シリンダ → 100ページ

電磁ブレーキ部仕様

品名	EACM4	EACM6
型式	無励磁作動型	
電源電圧	DC24V±5%*	
電源電流	A 0.08	0.25
時間定格	連続	

*電磁ブレーキ付は、ケーブルを使用して20m延長した場合、DC24V±4%の仕様になります。

一般仕様

		AC電源入力	DC電源入力
耐熱クラス		130(B) [UL/CSAは105(A)で認証されています。]	
絶縁抵抗		以下の通りにDC500Vメガーにて測定した値が100MΩ以上あります。 ・ケース－モーター巻線間 ・ケース－電磁ブレーキ巻線間*1	
絶縁耐圧		以下の通りに1分間印加しても異常を認めません。 EACM4、EACM6 ・ケース－モーター巻線間 AC1.5kV 50Hzまたは60Hz ・ケース－電磁ブレーキ巻線間*1 AC1.5kV 50Hzまたは60Hz	以下の通りに1分間印加しても異常を認めません。 EACM2 ・ケース－モーター巻線間 AC0.5kV 50Hzまたは60Hz EACM4、EACM6 ・ケース－モーター巻線間 AC1.0kV 50Hzまたは60Hz ・ケース－電磁ブレーキ巻線間*1 AC1.0kV 50Hzまたは60Hz
使用環境（動作時）	周囲温度	0～+40℃（凍結のないこと）*3	
	周囲湿度	85%以下（結露のないこと）	
	雰囲気	腐食性ガス・塵埃のないこと。水、油などが直接かからないこと。	
保護等級*2		EACM2 ：IP40（取付面とコネクタ部を除く） EACM4、EACM6 ：IP66（取付面とコネクタ部を除く）	
非通電状態での多回転検出範囲		EACM2 ：±450回転（900回転） EACM4、EACM6 ：±900回転（1800回転）	

*1 電磁ブレーキ付のみ。

*2 モーター部のみ。電動シリンダの保護等級はIP00です。

*3 当社測定条件による。

ご注意

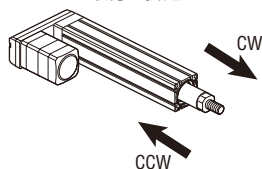
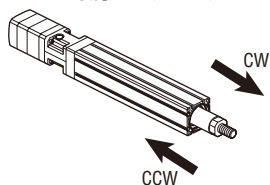
- 絶縁抵抗測定、絶縁耐圧試験を行うときは、モーターとドライバを切り離してください。
また、モーターのABZOセンサ部は、これらの試験を行わないでください。

移動方向

出荷時、ロッドの移動方向は次のように設定されています。

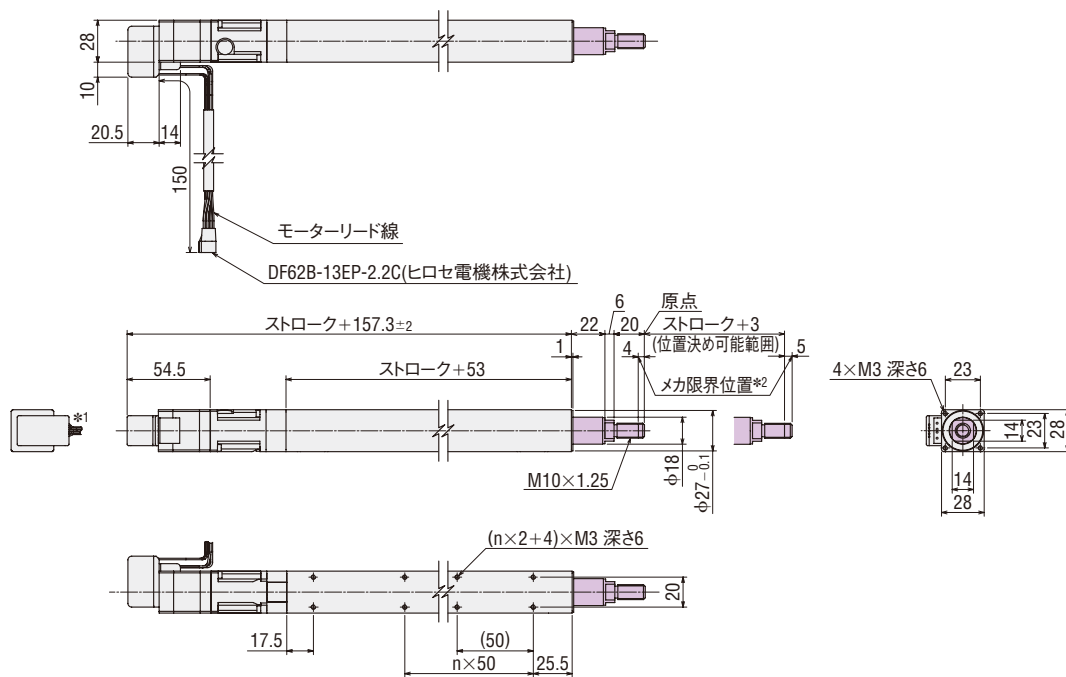
モーター取付：ストレートタイプ

モーター取付：折返しタイプ

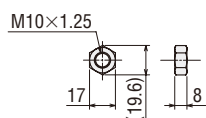


■外形図 (単位 mm)

●EACM2 ストレートタイプ



●付属品ナット(1個)



*1 モーターリード線の引き出し方向は、90°ごとの4方向に変更が可能です。

*2 押し当て原点復帰時は、ロッドがメカ限界位置まで移動します。反モーター側への押し当て原点復帰はできません。

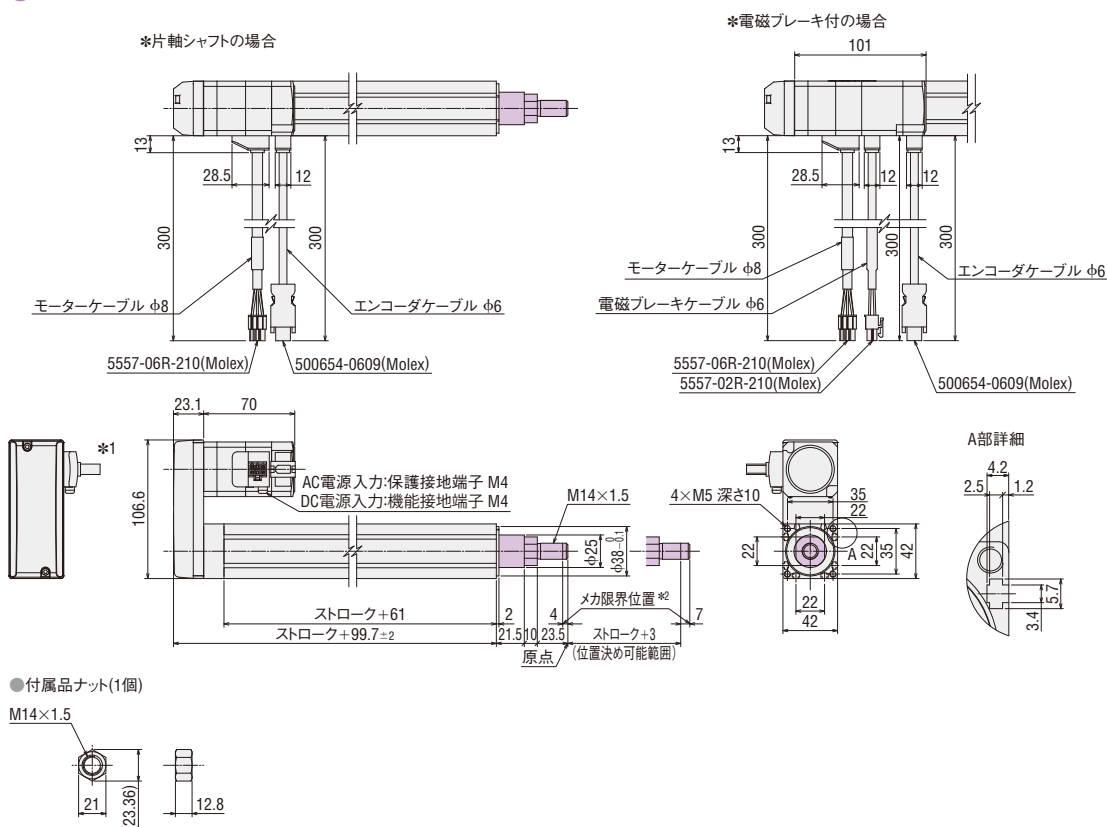
●色部分は、可動部です。

ストローク [mm]	50	100	150
穴の係数 (n)	1	2	3
質量 [kg]	片軸シャフト 0.46	0.54	0.61

周辺機器

ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	
質量 [kg]	片軸シャフト	1.0	1.2	1.4	1.6	1.7	1.9
	電磁ブレーキ付	1.2	1.4	1.6	1.8	1.9	2.1

●EACM4R 折返しタイプ



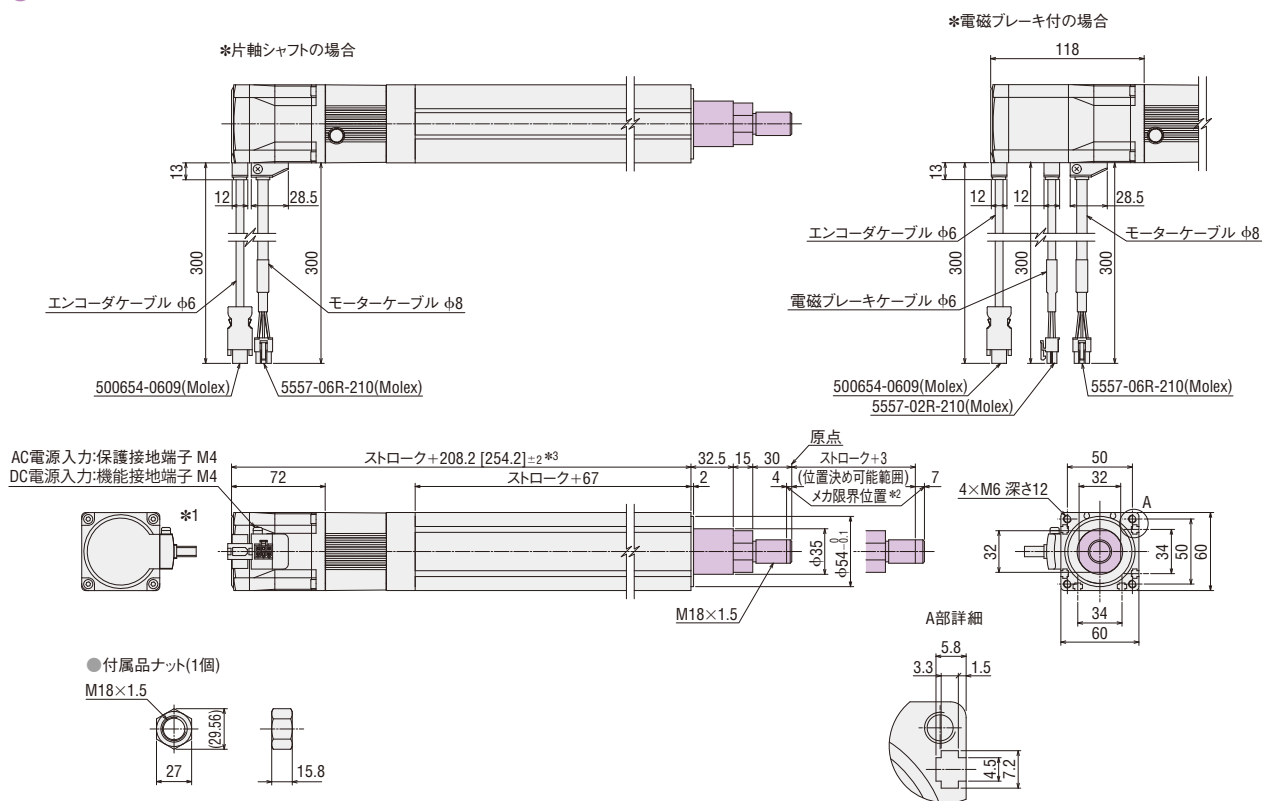
*1 モーターケーブルの引き出し方向は、90°ごとの3方向に変更が可能です。

*2 押し当て原点復帰時は、ロッドがメカ限界位置まで移動します。反モーター側への押し当て原点復帰はできません。

●色部分は、可動部です。

ストローク [mm]		50	100	150	200	250	300
質量 [kg]	片軸シャフト	1.0	1.2	1.4	1.6	1.7	1.9
	電磁ブレーキ付	1.2	1.4	1.6	1.8	1.9	2.1

●EACM6 ストレートタイプ



*1 モーターケーブルの引き出し方向は、90°ごとの4方向に変更が可能です。

*2 押し当て原点復帰時は、ロッドがメカ限界位置まで移動します。反モーター側への押し当て原点復帰はできません。

*3 []は電磁ブレーキ付の値です。

ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300
質量 [kg]						
片軸シャフト	2.6	3.0	3.4	3.7	4.1	4.5
電磁ブレーキ付	3.0	3.4	3.8	4.1	4.5	4.9

電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EZS

αSTEP
AZ搭載
EAS

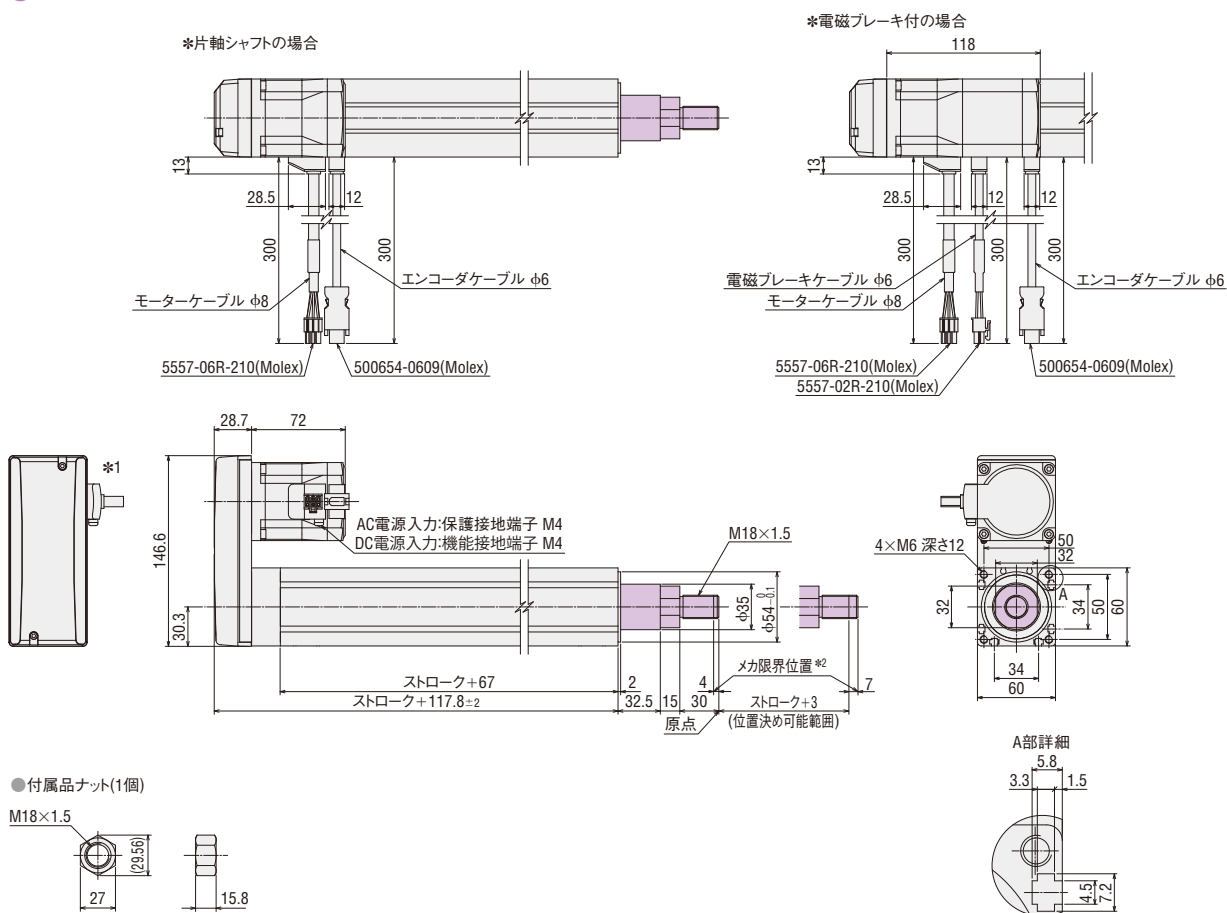
電動
シリンダ

αSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

●EACM6R 折返しタイプ



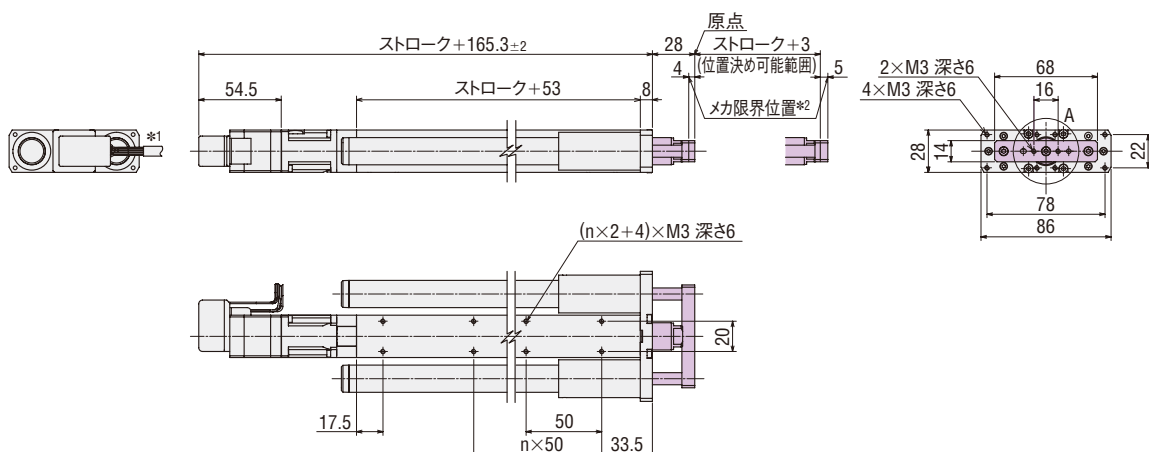
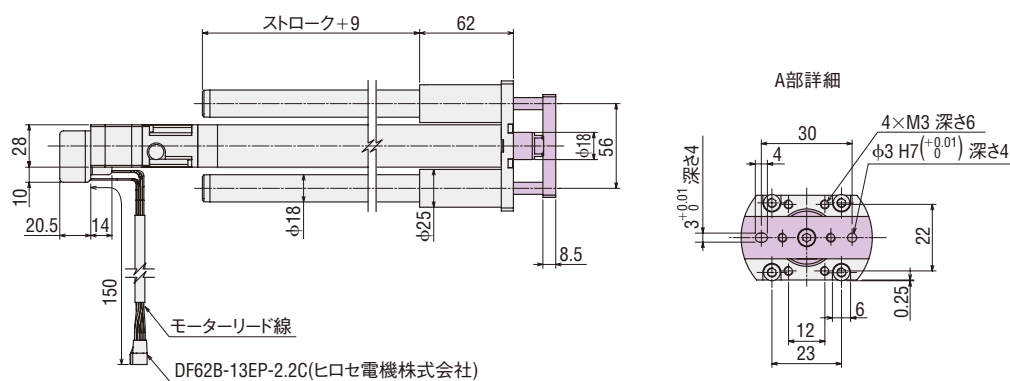
*1 モーターケーブルの引き出し方向は、90°ごとの3方向に変更が可能です。

*2 押し当て原点復帰時は、ロッドがメカ限界位置まで移動します。反モーター側への押し当て原点復帰はできません。

●色部分は、可動部です。

ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300
質量 [kg]						
片軸シャフト	2.6	3.0	3.4	3.7	4.1	4.5
電磁ブレーキ付	3.0	3.4	3.8	4.1	4.5	4.9

● **EACM2W** ストレートタイプ シャフトガイドカバー付



*1 モーターリード線の引き出し方向は、90°ごとの4方向に変更が可能です。

*2 押し当て原点復帰時は、ロッドがメカ限界位置まで移動します。反モーター側への押し当て原点復帰はできません。

● 色部分は、可動部です。

ストローク [mm]	50	100	150	
穴の係数 (n)	1	2	3	
質量 [kg]	片軸シャフト	0.78	0.92	1.10

電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EVS

αSTEP
AZ搭載
EAS

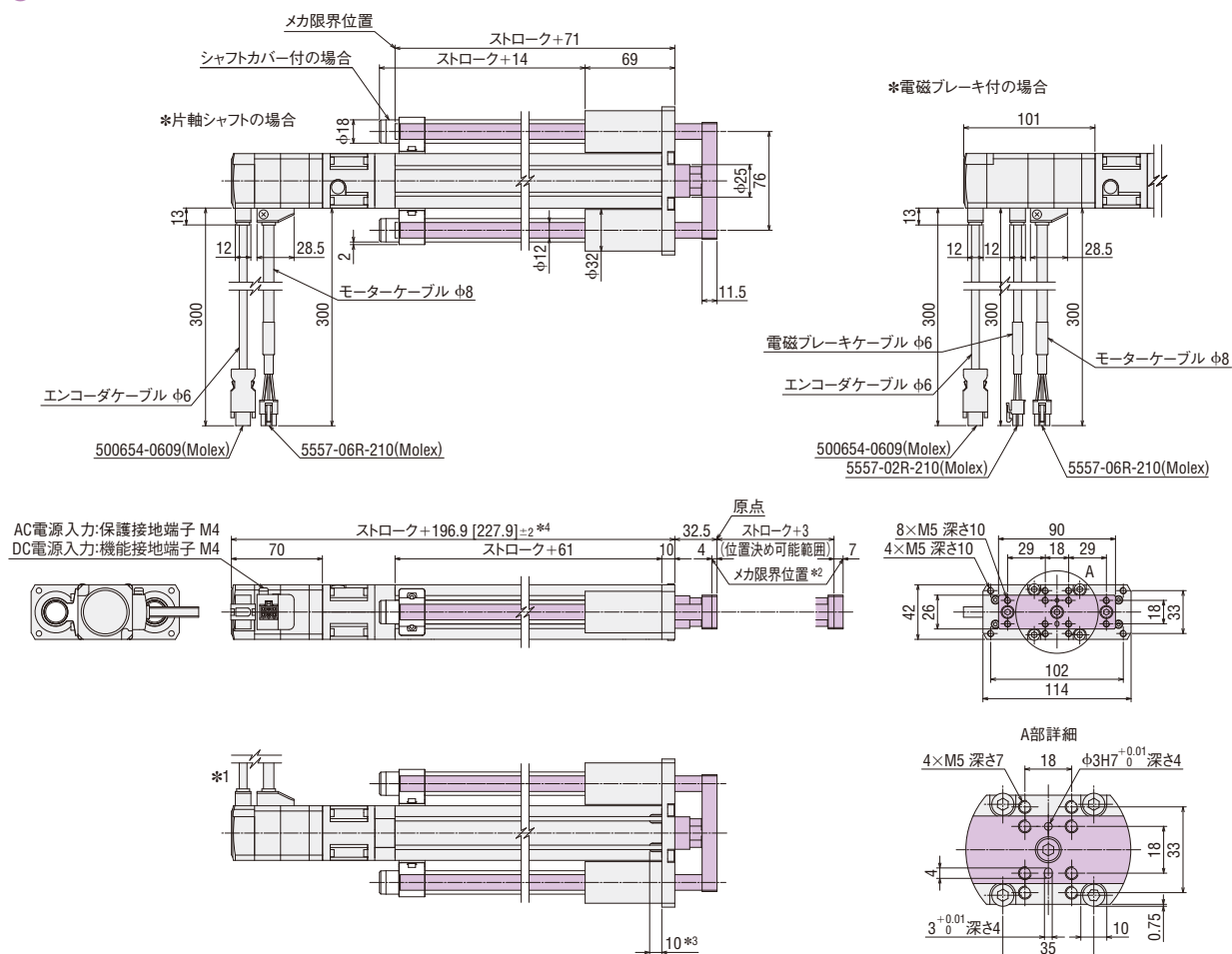
電動
シリンダ

αSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

●EACM4W ストレートタイプ シャフトガイド付／シャフトガイドカバー付



*1 モーターケーブルの引き出し方向は、90°ごとの4方向に変更が可能です。

*2 押し当て原点復帰時は、ロッドがメカ限界位置まで移動します。反モーター側への押し当て原点復帰はできません。

*3 溝部分に取付板は取り付けられません。

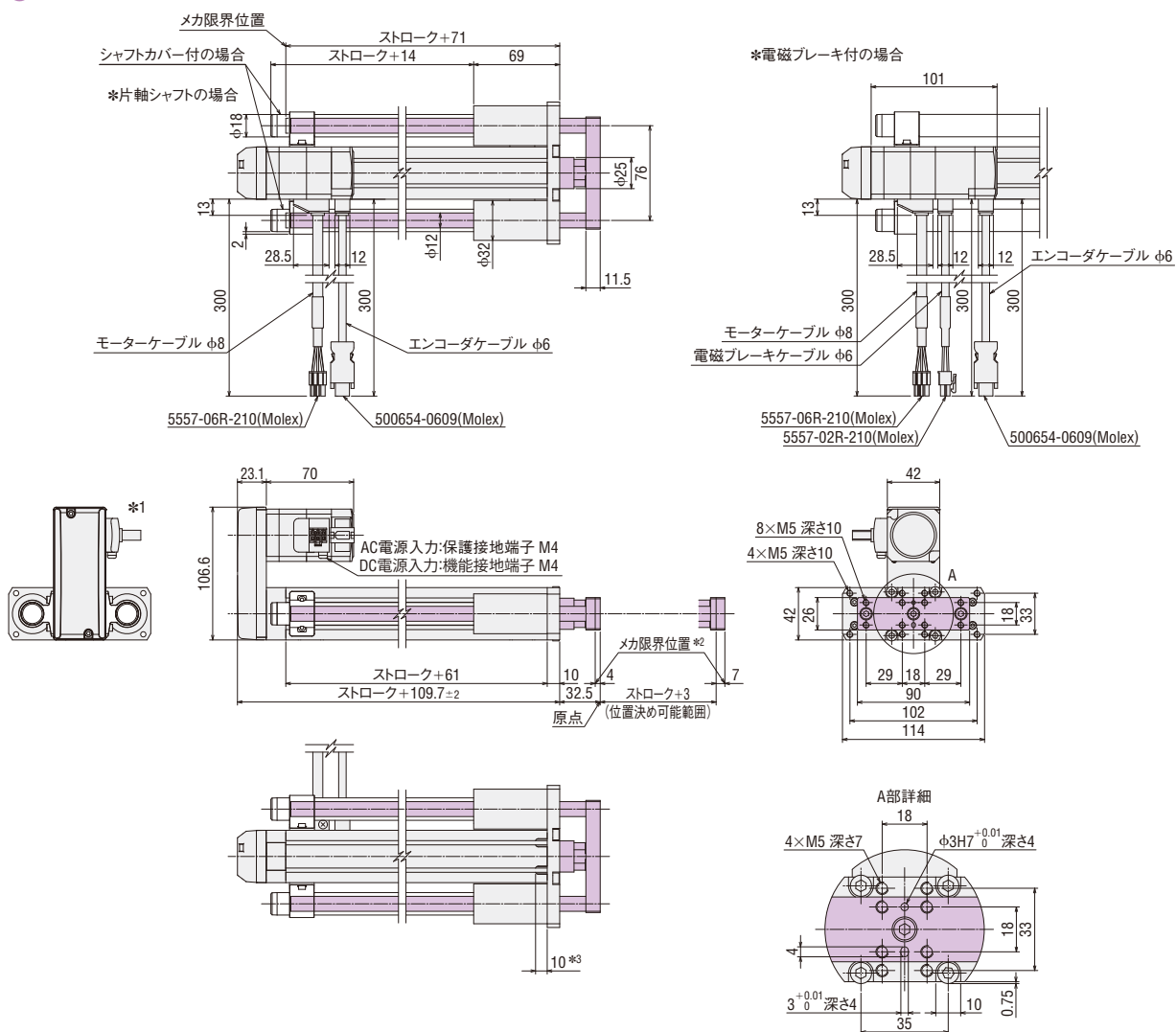
*4 [] は電磁ブレーキ付の値です。

●色部分は、可動部です。

ストローク [mm]		50	100	150	200	250	300
質量 [kg]	シャフトガイド付	1.7 (1.9)	2.0 (2.2)	2.3 (2.5)	2.5 (2.7)	2.8 (3.0)	3.1 (3.3)
	シャフトガイドカバー付	1.8 (1.9)	2.1 (2.3)	2.4 (2.6)	2.6 (2.8)	3.0 (3.1)	3.3 (3.5)

●質量の項目中の () 内の数値は電磁ブレーキ付の質量です。

● **EACM4RW** 折返しタイプ シャフトガイド付／シャフトガイドカバー付



*1 モーターケーブルの引き出し方向は、90°ごとの3方向に変更が可能です。

*2 押し当て原点復帰時は、ロッドがメカ限界位置まで移動します。反モーター側への押し当て原点復帰はできません。

*3 溝部分に取付板は取り付けられません。

● 色部分は、可動部です。

ストローク [mm]		50	100	150	200	250	300
質量 [kg]	シャフトガイド付	1.7 (1.9)	2.0 (2.2)	2.3 (2.5)	2.5 (2.7)	2.8 (3.0)	3.1 (3.3)
	シャフトガイドカバー付	1.8 (1.9)	2.1 (2.3)	2.4 (2.6)	2.6 (2.8)	3.0 (3.1)	3.3 (3.5)

● 質量の項目中の () 内の数値は電磁ブレーキ付の質量です。

電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EZS

αSTEP
AZ搭載
EAS

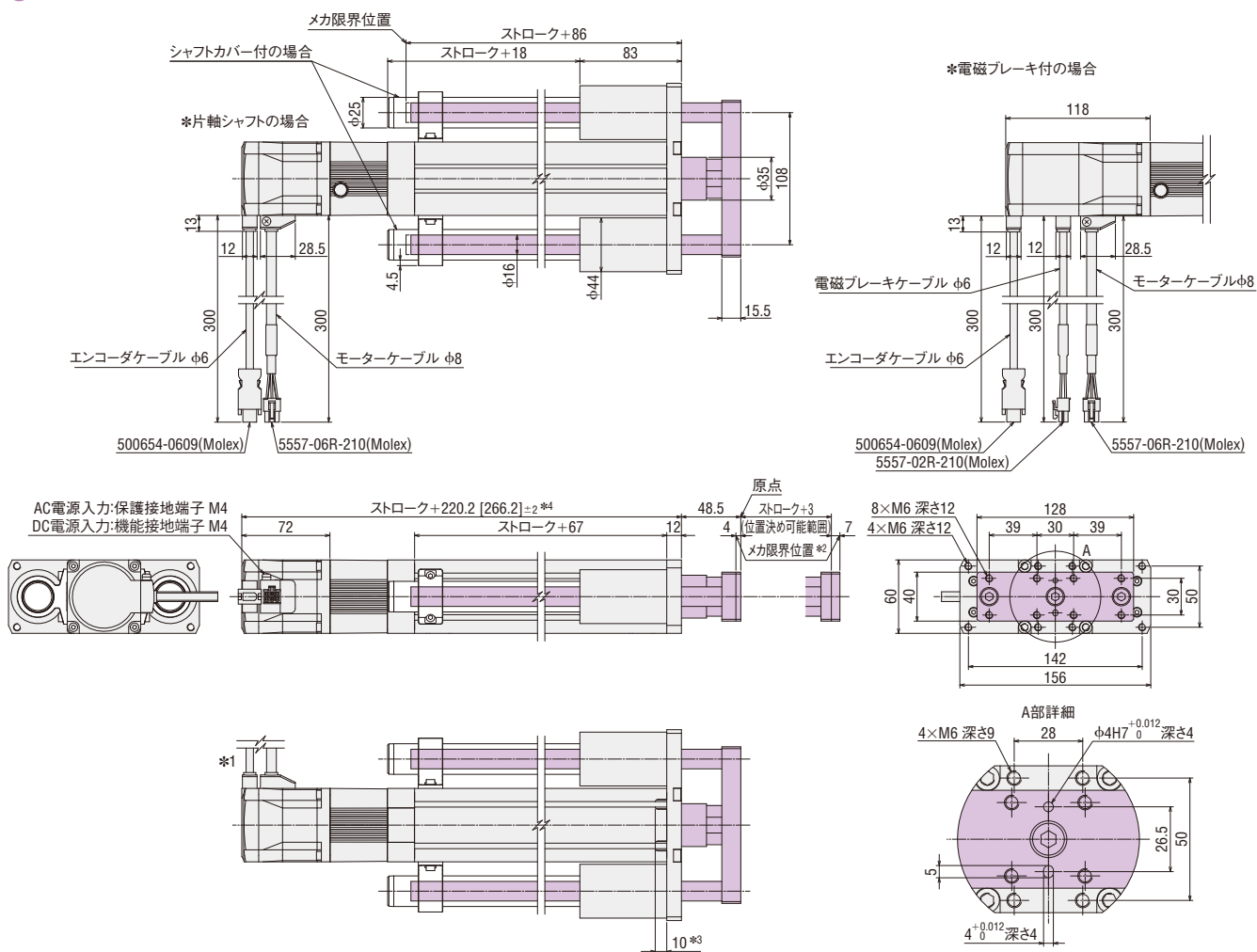
電動
シリンダ

αSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

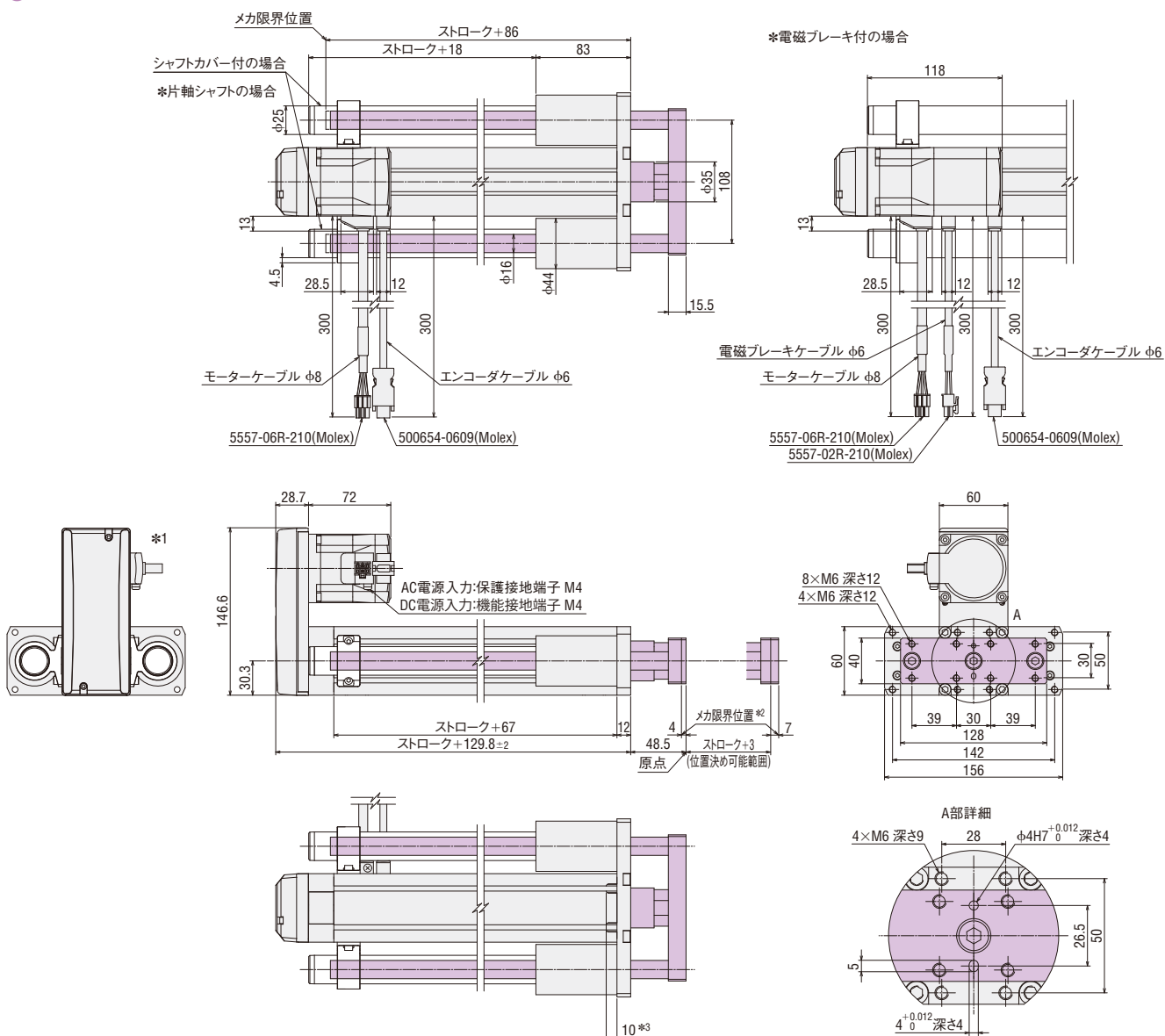
● **EACM6W** ストレートタイプ シャフトガイド付／シャフトガイドカバー付



ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300
質量 [kg]						
シャフトガイド付	4.1 (4.5)	4.7 (5.1)	5.2 (5.6)	5.7 (6.1)	6.3 (6.7)	6.8 (7.2)
シャフトガイドカバー付	4.2 (4.6)	4.9 (5.3)	5.4 (5.8)	6.0 (6.4)	6.6 (7.0)	7.2 (7.6)

● 質量の項目中の () 内の数値は電磁ブレーキ付の質量です。

● **EACM6RW** 折返しタイプ シャフトガイド付／シャフトガイドカバー付



*1 モーターケーブルの引き出し方向は、90°ごとの3方向に変更が可能です。

*2 押し当て原点復帰時は、ロッドがメカ限界位置まで移動します。反モーター側への押し当て原点復帰はできません。

*3 溝部分に取付板は取り付けられません。

● 色部分は、可動部です。

ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300
質量 [kg]						
シャフトガイド付	4.1 (4.5)	4.7 (5.1)	5.2 (5.6)	5.7 (6.1)	6.3 (6.7)	6.8 (7.2)
シャフトガイドカバー付	4.2 (4.6)	4.9 (5.3)	5.4 (5.8)	6.0 (6.4)	6.6 (7.0)	7.2 (7.6)

● 質量の項目中の () 内の数値は電磁ブレーキ付の質量です。

電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
E2S

αSTEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

αSTEP
AZ搭載
EAC

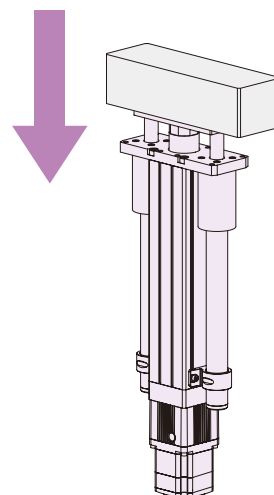
ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

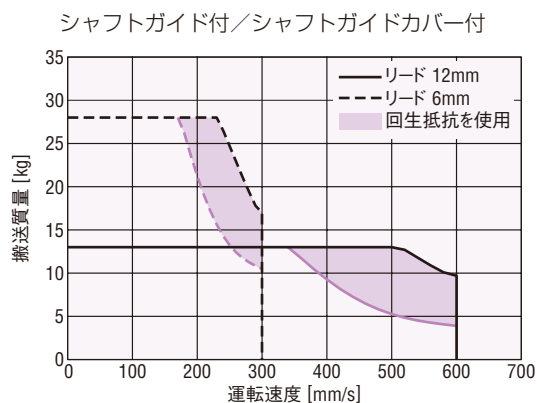
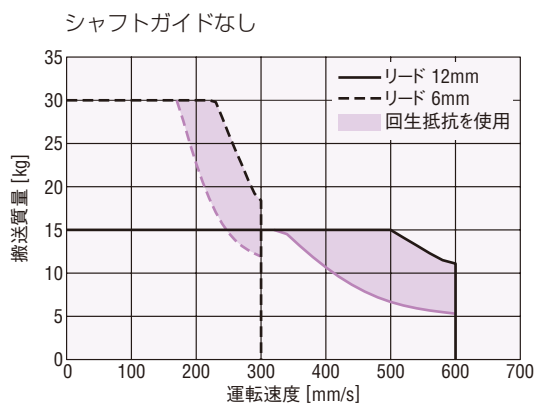
■EACM6(AC電源入力仕様)を使用しての垂直駆動について

EACM6*タイプの電動シリンダを垂直方向に運転する場合、駆動条件によって過電圧保護のアラームが検出されることがあります。このような場合は、以下の運転速度—搬送質量 特性図を参考のうえ、当社の回生抵抗**RGB100**をドライバに接続してご使用ください。

*AC電源入力仕様について、**D** (リード12mm)/**E** (リード6mm)、ストレート/折返しタイプの全てに共通



垂直使用例



EACM6 タイプ (AC電源入力仕様) の回生抵抗が必要になる領域

●回生抵抗

回生抵抗をドライバの専用端子に接続し、モーターから帰還される回生電力を熱エネルギーとして放出します。



◇価格

品名	適用製品	定価
RGB100	AC電源入力ドライバ	4,900円

◇仕様

項目	内容
連続回生電力	50W
抵抗値	150Ω
サーモスタット動作温度	動作：150±7℃ 復帰：145±12℃ (ノーマルクローズ)
サーモスタット電気定格	AC120V 4A DC30V 4A (最小電流 5mA)

●放熱板 (材質：アルミニウム 350×350mm 厚さ 3mm) と同等の放熱能力を持つ場所に取り付けてください。

電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EZS

αSTEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

αSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

αSTEP AZ シリーズ ドライバ (各シリーズ共通)

種類と特徴

● αSTEP AZ シリーズドライバ

お客様のお使いになる上位システムに合わせて、お選びいただけます。

◇位置決め機能内蔵タイプ
C **FLEX**



位置決めデータをドライバに設定 (256 点)。ネットワークコンバータ (別売) を使用することで、FA ネットワーク制御が可能。

◇RS-485 通信付き
パルス列入力タイプ



RS-485 通信でモーターの位置、速度、アラーム、温度のモニタが可能。

◇パルス列入力タイプ



位置決めユニット (パルス発振器) による制御が可能。

◇ネットワーク対応ドライバ



ネットワーク上からの直接制御が可能。

●製品の詳細については、**AZ** シリーズの製品カタログまたは当社 WEB サイトをご覧ください。

●**C** **FLEX** FLEX (フレックス) とは、I/O 制御、Modbus (RTU) 制御、ネットワークコンバータ経由での FA ネットワーク制御に対応した製品の総称です。

AC 電源入力

品名の見方

AZD - C D

① ② ③

①	ドライバ種類	AZD : AZ シリーズドライバ
②	電源入力	A : 単相 100-120V C : 単相/三相 200-240V
③	種類	D : 位置決め機能内蔵タイプ X : RS-485 通信付きパルス列入力タイプ なし : パルス列入力タイプ EP : EtherNet/IP 対応 ED : EtherCAT 対応 PN : PROFINET 対応 M3 : MECHATROLINK-Ⅲ 対応 S3 : SSCNET Ⅲ /H 対応

種類と価格

●ドライバ

◇位置決め機能内蔵タイプ



電源入力	品名	定価
単相 100-120V	AZD-AD	57,200 円
単相/三相 200-240V	AZD-CD	57,200 円

◇RS-485 通信付き
パルス列入力タイプ



電源入力	品名	定価
単相 100-120V	AZD-AX	57,200 円
単相/三相 200-240V	AZD-CX	57,200 円

◇パルス列入力タイプ



電源入力	品名	定価
単相 100-120V	AZD-A	51,700 円
単相/三相 200-240V	AZD-C	51,700 円

◇EtherNet/IP 対応



電源入力	品名	定価
単相 100-120V	AZD-AEP	62,700 円
単相/三相 200-240V	AZD-CEP	62,700 円

◇EtherCAT 対応



電源入力	品名	定価
単相 100-120V	AZD-AED	62,700 円
単相/三相 200-240V	AZD-CED	62,700 円

◇PROFINET 対応



電源入力	品名	定価
単相 100-120V	AZD-APN	62,700 円
単相/三相 200-240V	AZD-CPN	62,700 円

◇MECHATROLINK-Ⅲ 対応



電源入力	品名	定価
単相 100-120V	AZD-AM3	62,700 円
単相/三相 200-240V	AZD-CM3	62,700 円

◇SSCNET Ⅲ/H 対応



電源入力	品名	定価
単相 100-120V	AZD-AS3	62,700 円
単相/三相 200-240V	AZD-CS3	62,700 円

付属品

タイプ	付属品	コネクタ
位置決め機能内蔵タイプ RS-485通信付きパルス列入力タイプ パルス列入力タイプ		・ CN1用 (1個) ・ CN4用 (1個) ・ CN5用 (1個) ・ コネクタ結線レバー (1個)
EtherCAT 対応 EtherNet/IP 対応 PROFINET 対応		・ CN1用 (1個) ・ CN4用 (1個) ・ CN7用 (1個) ・ コネクタ結線レバー (1個)
MECHATROLINK-Ⅲ 対応 SSCNET Ⅲ /H 対応		・ CN1用 (1個) ・ CN4用 (1個) ・ CN5用 (1個) ・ CN6用 (1個) ・ コネクタ結線レバー (1個) ・ CN7 A、CN7 B用コネクタキャップ (2個)*

* SSCNET Ⅲ /H 対応に付属しています。

ドライバ仕様

ドライバ品名		AZD-AD AZD-AX AZD-A AZD-AEP AZD-AED AZD-APN AZD-AM3 AZD-AS3	AZD-CD AZD-CX AZD-C AZD-CEP AZD-CED AZD-CPN AZD-CM3 AZD-CS3		
主電源	入力電圧	単相 100-120V -15～+6% 50/60Hz	単相 200-240V -15～+6% 50/60Hz	三相 200-240V -15～+6% 50/60Hz	
	入力電流	EZSM3、EZSM4、 EASM4、EACM4	2.7A	1.7A	1.0A
		EZSM6、EZSHM6 EACM6	3.8A	2.3A	1.4A
制御電源	入力電圧	DC24V±5%※1			
	入力電流	0.25A (0.5A)※2			

*1 電磁ブレーキ付は、ケーブルを使用して 20m 延長した場合、DC24V±4% の仕様になります。

*2 () 内は、電磁ブレーキ付モーターを接続したときの値です。EZSM3、EZSM4、EASM4、EACM4 の場合は 0.33A です。

一般仕様

	位置決め機能内蔵タイプ RS-485通信付きパルス列入力タイプ EtherNet/IP 対応 EtherCAT 対応 PROFINET 対応	パルス列入力タイプ MECHATROLINK-Ⅲ 対応 SSCNET Ⅲ /H 対応
絶縁抵抗	以下の通りに DC500V メガーにて測定した値が 100MΩ 以上あります。 ・ 保護接地端子—主電源端子間 ・ エンコーダコネクタ—主電源端子間 ・ 入出力信号端子—主電源端子間	
絶縁耐圧	以下の通りに 1 分間印加しても異常を認めません。 ・ 保護接地端子—主電源端子間 AC1.5kV 50Hz または 60Hz ・ エンコーダコネクタ—主電源端子間 AC1.8kV 50Hz または 60Hz ・ 入出力信号端子—主電源端子間 AC1.8kV 50Hz または 60Hz	
周囲温度	0~+55℃ (凍結のないこと)*	
使用環境 (動作時)	周囲湿度 85% 以下 (結露のないこと) 雰囲気 腐食性ガス・塵埃のないこと。水、油などが直接かからないこと。	
保護等級	IP10	IP20

* 200×200mm、厚さ 2mm のアルミ板相当以上の放熱板取り付け時

ご注意

- 絶縁抵抗測定、絶縁耐圧試験を行うときは、モーターとドライバを切り離してください。
また、モーターの ABZO センサ部は、これらの試験を行わないでください。

アクチュエータと組み合わせるドライバ、
ケーブルは αSTEP AZ シリーズと共通です。

αSTEP AZ シリーズは、個別カタログをご用意しています。
製品の選定にあたっては、個別カタログ (V-184) を合わせて
お使いください。



DC 電源入力

■品名の見方

AZD - K D

① ② ③

①	ドライバ種類	AZD : AZ シリーズドライバ
②	電源入力	K : DC24/48V
③	種類	D : 位置決め機能内蔵タイプ X : RS-485 通信付きパルス列入力タイプ なし : パルス列入力タイプ EP : EtherNet/IP 対応 ED : EtherCAT 対応 PN : PROFINET 対応

■種類と価格

●ドライバ

◇位置決め機能内蔵タイプ



電源入力	品名	定価
DC24/48V	AZD-KD	42,900 円

◇RS-485 通信付き パルス列入力タイプ



電源入力	品名	定価
DC24/48V	AZD-KX	42,900 円

◇パルス列入力タイプ



電源入力	品名	定価
DC24/48V	AZD-K	37,400 円

◇EtherNet/IP 対応



電源入力	品名	定価
DC24/48V	AZD-KEP	48,400 円

◇EtherCAT 対応



電源入力	品名	定価
DC24/48V	AZD-KED	48,400 円

◇PROFINET 対応



電源入力	品名	定価
DC24/48V	AZD-KPN	48,400 円

■付属品

タイプ	付属品	コネクタ
位置決め機能内蔵タイプ RS-485 通信付きパルス列入力タイプ パルス列入力タイプ		CN1 用 (1 個) CN4 用 (1 個)
EtherNet/IP 対応 EtherCAT 対応 PROFINET 対応		CN1 用 (1 個) CN4 用 (1 個) CN7 用 (1 個)

■ドライバ仕様

ドライバ品名		AZD-KD	AZD-KX AZD-K	AZD-KEP AZD-KED AZD-KPN
主電源	入力電圧	DC24V \pm 5%		
	入力電流	・ DC24V \pm 5% ^{*1} ・ DC48V \pm 5%		
	入力電圧	1.6A		
	入力電流	1.72A (1.8A) ^{*2}		
制御電源	入力電圧	-		
	入力電流	-		

*1 電磁ブレーキ付は、ケーブルを使用して20m延長した場合、DC24V \pm 4%の仕様になります。

*2 ()内は、電磁ブレーキ付モーターを接続したときの値です。

*3 ()内は、電磁ブレーキ付モーターを接続したときの値です。**EZSM3**、**EZSM4**、**EASM4**、**EACM4**は0.23Aです。

■一般仕様

●全ドライバ共通

絶縁抵抗	以下の通りにDC500Vメガーにて測定した値が100M Ω 以上あります。 ・ フレームグランド端子—電源端子間	
絶縁耐圧	—	
使用環境 (動作時)	周囲温度	0 \sim +50 $^{\circ}$ C (凍結のないこと)
	周囲湿度	85%以下 (結露のないこと)
保護等級	雰囲気	腐食性ガス・塵埃のないこと。水、油などが直接かからないこと。
保護等級		IP10

ご注意

- 絶縁抵抗測定、絶縁耐圧試験を行うときは、モーターとドライバを切り離してください。
また、モーターのABZOセンサ部は、これらの試験を行わないでください。

アクチュエータと組み合わせるドライバ、
ケーブルは α STEP AZシリーズと共通です。

α STEP AZシリーズは、個別カタログをご用意しています。
製品の選定にあたっては、個別カタログ (V-184) を合わせて
お使いください。



ケーブル (各シリーズ共通)

モーターから出ているモーターケーブルおよび電磁ブレーキケーブルはドライバに直接接続できません。
ドライバに接続する場合は、接続ケーブルをお使いください。
ケーブルが屈曲される場合には、可動接続ケーブルをお使いください。

AC 電源入力

■ 品名の見方

CC 050 V Z F B

① ② ③ ④ ⑤ ⑥

①	CC : ケーブル
②	長さ 005 : 0.5m 010 : 1m 015 : 1.5m 020 : 2m 025 : 2.5m 030 : 3m 040 : 4m 050 : 5m 070 : 7m 100 : 10m 150 : 15m 200 : 20m
③	追番
④	適用機種 Z : AZ シリーズ用
⑤	ケーブル種類 F : 接続ケーブルセット R : 可動接続ケーブルセット
⑥	内容 なし : 電磁ブレーキなし用 B : 電磁ブレーキ付用

■ 種類と価格

● モーター／エンコーダ用



モーター用 エンコーダ用

種類	品名	長さ L (m)	定価
接続 ケーブル セット	CC005VZF	0.5	3,500 円
	CC010VZF	1	3,500 円
	CC015VZF	1.5	4,000 円
	CC020VZF	2	4,600 円
	CC025VZF	2.5	5,100 円
	CC030VZF	3	5,700 円
	CC040VZF	4	8,500 円
	CC050VZF	5	9,600 円
	CC070VZF	7	11,900 円
	CC100VZF	10	15,500 円
可動接続 ケーブル セット	CC150VZF	15	21,400 円
	CC200VZF	20	27,200 円
	CC005VZR	0.5	7,400 円
	CC010VZR	1	7,400 円
	CC015VZR	1.5	8,000 円
	CC020VZR	2	8,700 円
	CC025VZR	2.5	9,200 円
	CC030VZR	3	9,700 円
	CC040VZR	4	11,100 円
	CC050VZR	5	12,400 円
	CC070VZR	7	15,800 円
	CC100VZR	10	20,700 円
	CC150VZR	15	29,200 円
	CC200VZR	20	37,500 円

● モーター／エンコーダ／電磁ブレーキ用



モーター用 エンコーダ用 電磁ブレーキ用

種類	品名	長さ L (m)	定価
接続 ケーブル セット	CC005VZFB	0.5	4,800 円
	CC010VZFB	1	4,800 円
	CC015VZFB	1.5	5,400 円
	CC020VZFB	2	6,100 円
	CC025VZFB	2.5	6,800 円
	CC030VZFB	3	7,400 円
	CC040VZFB	4	10,600 円
	CC050VZFB	5	11,800 円
	CC070VZFB	7	14,600 円
	CC100VZFB	10	18,800 円
可動接続 ケーブル セット	CC150VZFB	15	25,800 円
	CC200VZFB	20	32,700 円
	CC005VZRB	0.5	10,000 円
	CC010VZRB	1	10,000 円
	CC015VZRB	1.5	10,900 円
	CC020VZRB	2	11,800 円
	CC025VZRB	2.5	12,500 円
	CC030VZRB	3	13,300 円
	CC040VZRB	4	15,000 円
	CC050VZRB	5	16,800 円
	CC070VZRB	7	21,100 円
	CC100VZRB	10	27,300 円
	CC150VZRB	15	38,000 円
	CC200VZRB	20	48,500 円

DC 電源入力

■品名の見方

CC 050 V Z □ F B 2

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧

■種類と価格

[EASM2、EACM2用]

●モーター／エンコーダ用



種類	品名	長さ L (m)	定価
接続 ケーブル セット	CC005VZ2F2	0.5	3,300 円
	CC010VZ2F2	1	3,300 円
	CC015VZ2F2	1.5	3,800 円
	CC020VZ2F2	2	4,400 円
	CC025VZ2F2	2.5	4,900 円
	CC030VZ2F2	3	5,500 円
	CC040VZ2F2	4	8,500 円
	CC050VZ2F2	5	9,600 円
	CC070VZ2F2	7	11,900 円
	CC100VZ2F2	10	15,500 円
	CC150VZ2F2	15	21,400 円
	CC200VZ2F2	20	27,200 円
可動接続 ケーブル セット	CC005VZ2R2	0.5	7,400 円
	CC010VZ2R2	1	7,400 円
	CC015VZ2R2	1.5	8,000 円
	CC020VZ2R2	2	8,700 円
	CC025VZ2R2	2.5	9,200 円
	CC030VZ2R2	3	9,700 円
	CC040VZ2R2	4	11,100 円
	CC050VZ2R2	5	12,400 円
	CC070VZ2R2	7	15,800 円
	CC100VZ2R2	10	20,700 円
	CC150VZ2R2	15	29,200 円
	CC200VZ2R2	20	37,500 円

①	CC : ケーブル
②	長さ 005 : 0.5m 010 : 1m 015 : 1.5m 020 : 2m 025 : 2.5m 030 : 3m 040 : 4m 050 : 5m 070 : 7m 100 : 10m 150 : 15m 200 : 20m
③	追番
④	適用機種 Z : AZ シリーズ用
⑤	追番 なし : EZSM3、EZSM4、EZSM6、 EASM4、EACM4、EACM6 用 2 : EASM2、EACM2 用
⑥	ケーブル種類 F : 接続ケーブルセット R : 可動接続ケーブルセット
⑦	内容 なし : 電磁ブレーキなし用 B : 電磁ブレーキ付用
⑧	ケーブル仕様 2 : DC 電源入力用

電動
スライダ

Q^{STEP}
AZ 搭載
EVS

Q^{STEP}
AZ 搭載
EAS

電動
シリンダ

Q^{STEP}
AZ 搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器

[EASM4、EZSM3、EZSM4、EZSM6、EACM4、EACM6用]

●モーター／エンコーダ用



モーター用

エンコーダ用

種類	品名	長さ L (m)	定価
接続 ケーブル セット	CC005VZF2	0.5	3,300円
	CC010VZF2	1	3,300円
	CC015VZF2	1.5	3,800円
	CC020VZF2	2	4,400円
	CC025VZF2	2.5	4,900円
	CC030VZF2	3	5,500円
	CC040VZF2	4	8,500円
	CC050VZF2	5	9,600円
	CC070VZF2	7	11,900円
	CC100VZF2	10	15,500円
	CC150VZF2	15	21,400円
可動接続 ケーブル セット	CC200VZF2	20	27,200円
	CC005VZR2	0.5	7,400円
	CC010VZR2	1	7,400円
	CC015VZR2	1.5	8,000円
	CC020VZR2	2	8,700円
	CC025VZR2	2.5	9,200円
	CC030VZR2	3	9,700円
	CC040VZR2	4	11,100円
	CC050VZR2	5	12,400円
	CC070VZR2	7	15,800円
	CC100VZR2	10	20,700円
	CC150VZR2	15	29,200円
	CC200VZR2	20	37,500円

●モーター／エンコーダ／電磁ブレーキ用



モーター用

エンコーダ用

電磁ブレーキ用

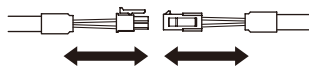
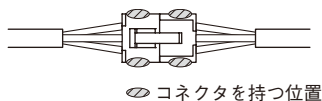
種類	品名	長さ L (m)	定価
接続 ケーブル セット	CC005VZFB2	0.5	4,600円
	CC010VZFB2	1	4,600円
	CC015VZFB2	1.5	5,200円
	CC020VZFB2	2	5,900円
	CC025VZFB2	2.5	6,600円
	CC030VZFB2	3	7,200円
	CC040VZFB2	4	10,600円
	CC050VZFB2	5	11,800円
	CC070VZFB2	7	14,600円
	CC100VZFB2	10	18,800円
	CC150VZFB2	15	25,800円
可動接続 ケーブル セット	CC200VZFB2	20	32,700円
	CC005VZRB2	0.5	10,000円
	CC010VZRB2	1	10,000円
	CC015VZRB2	1.5	10,900円
	CC020VZRB2	2	11,800円
	CC025VZRB2	2.5	12,500円
	CC030VZRB2	3	13,300円
	CC040VZRB2	4	15,000円
	CC050VZRB2	5	16,800円
	CC070VZRB2	7	21,100円
	CC100VZRB2	10	27,300円
	CC150VZRB2	15	38,000円
	CC200VZRB2	20	48,500円

■ケーブル使用上のご注意

●コネクタ接続時のご注意

コネクタを抜き差しするときは、必ずコネクタを持っておこなってください。

ケーブルを持っておこなうと接続不良の原因になります。



◇コネクタを挿入するとき

コネクタ本体を持って、確実にまっすぐ挿入してください。

コネクタが傾いたまま挿入すると、端子の破損や接続不良の原因になります。

◇コネクタを抜くとき

コネクタのロック部分を解除しながら、まっすぐ抜いてください。

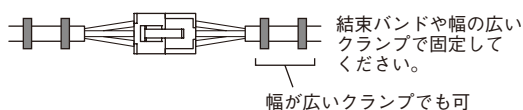
ケーブルを持って抜くと、コネクタが破損する原因になります。

●可動ケーブル配線時のご注意

ケーブルをコネクタ部で屈曲させないでください。コネクタや端子にストレスが加わり、接触不良や断線の原因になります。

◇ケーブルの固定方法

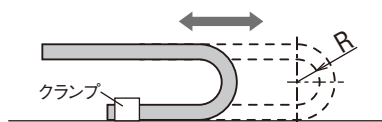
コネクタ部が動かないように2箇所固定してください。



◇ケーブルの配線長さと屈曲半径

ケーブルが動いても引っ張られることがないように、適切な長さで配線してください。

また、屈曲半径 (R) はケーブル径の6倍以上としてください。



◇ケーブルの干渉

ケーブルホルダ内に配線する場合は、ケーブル同士が干渉しないようにしてください。ケーブルにストレスが加わり、早期断線の原因になります。ケーブルホルダの注意事項をよく確認してからご使用ください。

◇ケーブルのねじれ

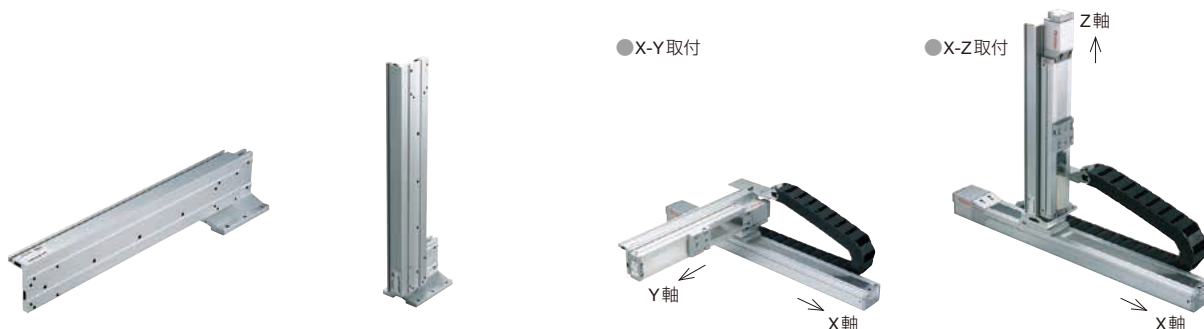
ケーブルにねじれがないように配線してください。ねじれた状態で屈曲すると、早期断線の原因になります。

配線後、ケーブル表面の印字等を目安に、ケーブルにねじれのないことを確認してください。

周辺機器

2軸取付ブラケット (EZSシリーズ用)

電動スライダ **EZS** シリーズを2台組み合わせるための専用取付ブラケットです。



特徴

● **EZS** シリーズの2軸組み合わせが簡単におこなえます
専用の取付ブラケットを使用すると、電動スライダ **EZS** シリーズを2軸組み合わせることが簡単にできます。X-Y取付とX-Z取付の各方向に対応できるように、バリエーションを取り揃えています。

〈組み合わせが可能な製品〉

【X-Y取付】

X軸	Y軸	可搬質量 (kg)
EZSM4	EZSM3	2.3以下
EZSM6	EZSM3	5.8以下
EZSM6	EZSM4	12.7以下

【X-Z取付】

X軸	Z軸	可搬質量 (kg)
EZSM4	EZSM3	3.5以下
EZSM6	EZSM3	3.5以下
EZSM6	EZSM4	6.7以下

- 組み合わせ不可の製品もございます。適用製品の詳細はWEBサイトをご確認ください。
- 2軸側 (Y軸、Z軸) のスライダは最長300mmとなります。
- リードが異なっても、仕様値は変わりません。
- 仕様値は、X軸が水平取付の時の値です。
- クリーンルーム環境適合製品ではありません。

● 専用ケーブルホルダですっきり簡単配線
(ケーブルホルダは別売)

専用ケーブルホルダをご用意しています。



品名の見方

PAB - S4 S3 R 005

① ② ③ ④ ⑤

①	2軸取付ブラケット	
②	1軸側のスライダ	S4 : EZSM4 S6 : EZSM6
③	2軸側のスライダ	S3 : EZSM3 S4 : EZSM4
④	組み合わせパターン	R : Rタイプ L : Lタイプ
⑤	2軸側ストローク	

● 1軸側がX軸、2軸側がY軸又はZ軸となります。

種類と価格

[50mm単位]

EZSM4とEZSM3の組み合わせ		EZSM6とEZSM3の組み合わせ		EZSM6とEZSM4の組み合わせ		定価
Rタイプ	Lタイプ	Rタイプ	Lタイプ	Rタイプ	Lタイプ	
PAB-S4S3R005	PAB-S4S3L005	PAB-S6S3R005	PAB-S6S3L005	PAB-S6S4R005	PAB-S6S4L005	19,800円
PAB-S4S3R010	PAB-S4S3L010	PAB-S6S3R010	PAB-S6S3L010	PAB-S6S4R010	PAB-S6S4L010	20,300円
PAB-S4S3R015	PAB-S4S3L015	PAB-S6S3R015	PAB-S6S3L015	PAB-S6S4R015	PAB-S6S4L015	20,800円
PAB-S4S3R020	PAB-S4S3L020	PAB-S6S3R020	PAB-S6S3L020	PAB-S6S4R020	PAB-S6S4L020	21,300円
PAB-S4S3R025	PAB-S4S3L025	PAB-S6S3R025	PAB-S6S3L025	PAB-S6S4R025	PAB-S6S4L025	21,800円
PAB-S4S3R030	PAB-S4S3L030	PAB-S6S3R030	PAB-S6S3L030	PAB-S6S4R030	PAB-S6S4L030	22,300円

● 2軸取付ブラケットの選定例、組み合わせパターン、外形図、動作範囲は、当社WEBサイトをご確認ください。

ケーブルホルダ (EVSシリーズ用)

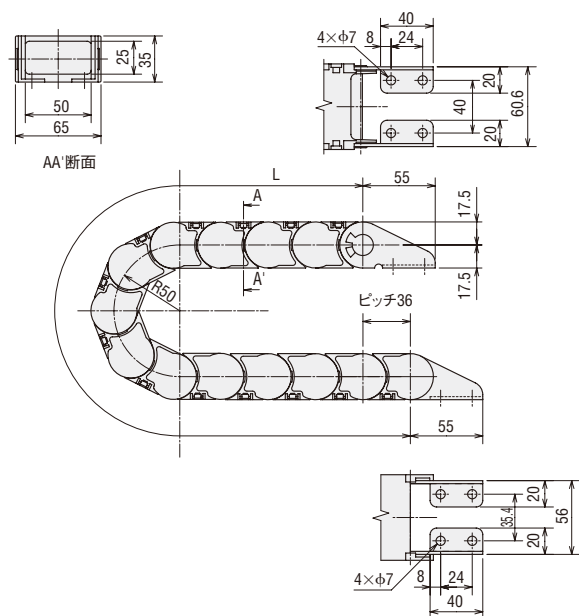
2軸、3軸と組み合わせる場合のケーブル保護や案内に最適です。
2軸取付ブラケットと組み合わせて使用することができます。

種類と価格

適用製品		適用ケーブルホルダ	
適用製品	ストローク [mm]	品名	定価
EVSシリーズ	50~70	PACH65-11	10,200円
	80~120	PACH65-13	11,000円
	130~170	PACH65-14	11,400円
	180~220	PACH65-15	11,800円
	230~270	PACH65-17	12,600円
	280~320	PACH65-18	13,000円
	330~370	PACH65-20	13,800円
	380~420	PACH65-21	14,200円
	430~470	PACH65-22	14,600円
	480~520	PACH65-24	15,400円
	530~570	PACH65-25	15,800円
	580~620	PACH65-27	16,600円
	630~670	PACH65-28	17,000円
	680~720	PACH65-29	17,400円
	730~770	PACH65-31	18,200円
	780~820	PACH65-32	18,600円
	830~850	PACH65-34	19,400円



外形図 (単位 mm)



品名	L (mm)
PACH65-11	396
PACH65-13	468
PACH65-14	504
PACH65-15	540
PACH65-17	612
PACH65-18	648
PACH65-20	720
PACH65-21	756
PACH65-22	792
PACH65-24	864
PACH65-25	900
PACH65-27	972
PACH65-28	1008
PACH65-29	1044
PACH65-31	1116
PACH65-32	1152
PACH65-34	1224

(Lは外形図の全長を表します。)

電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EVS

αSTEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

αSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

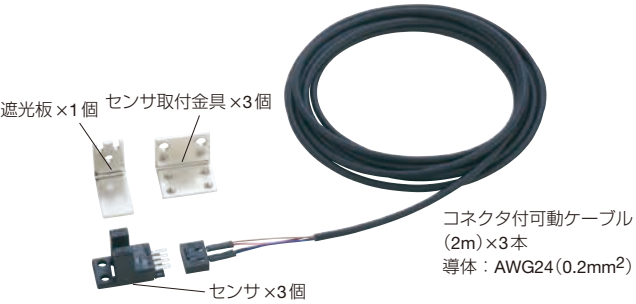
周辺機器

センサセット (EZSシリーズ用)

EZSシリーズ専用のセンサセットです。
センサ、センサ取付金具、コネクタ付可動ケーブル (2m) 3組と遮光板 1個がセットになっています。
取り付けに必要なねじも付属しています。

種類と価格 2D & 3D CAD

品名	適用製品	センサ出力	定価	2D CAD
PAES-S PAES-SY	EZSM	NPN PNP	10,800円	D7630



仕様

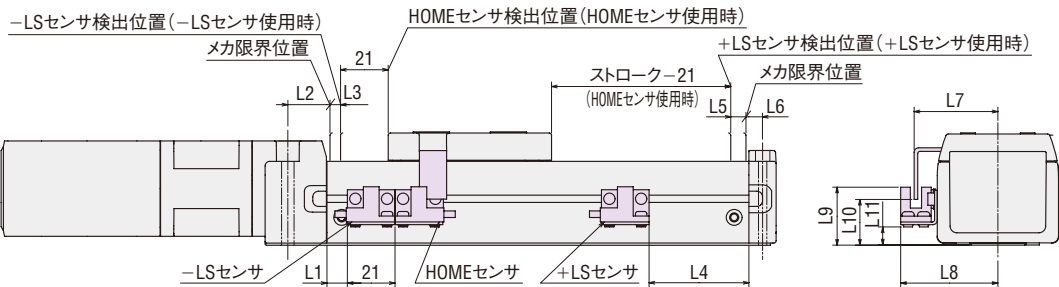
● NPNタイプ

項目	品名：EE-SX674A (オムロン製)
電源電圧	DC5~24V±10% リップル (P-P) 10% 以下
消費電流	35mA 以下
制御出力	NPN オープンコレクタ出力 DC5~24V 100mA 以下 残留電圧 0.8V 以下 (負荷電流 100mA 時)
論理	ノーマルオープン / ノーマルクローズ (接続により切替可)
表示灯	検出表示 (赤色)

● PNPタイプ

項目	品名：EE-SX674R (オムロン製)
電源電圧	DC5~24V±10% リップル (P-P) 10% 以下
消費電流	30mA 以下
制御出力	PNP オープンコレクタ出力 DC5~24V 50mA 以下 残留電圧 1.3V 以下 (負荷電流 50mA 時)
論理	ノーマルオープン / ノーマルクローズ (接続により切替可)
表示灯	検出表示 (赤色)

センサ取付位置参考図 (単位 mm)



スライダ型番	L1	L2	L3	L4	L5	L6	L7	L8	L9	L10	L11
EZSM3	9	18	5	44	6	7.5	37.3	43.3	25.8	20.4	8.1
EZSM4	9	18	5	44	6	7.5	47.3	53.3	25.8	20.4	8.1
EZSM6	13.5	34	7	87.5	8	13.5	47.3	53.3	42.3	36.9	24.6

ご注意

● ストロークが 60mm 以下の場合、センサを 3 個取り付けることはできません。

センサセット (EASシリーズ用)

EASシリーズ専用のセンサセットです。

センサ、センサ取付金具、コネクタ付可動ケーブル(2m)が3組と遮光板1個がセットになっています。

取り付けに必要なねじも付属しています。

テーブルタイプ、電動スリダ型番、センサ出力により品名が異なります。

種類と価格

●Xテーブルタイプ用

2D & 3D CAD

品名	適用製品	センサ出力	定価	2D CAD
PAES-S-2X	EASM2	NPN	10,800円	D7631
PAES-SY-2X		PNP		
PAES-S-4X	EASM4	NPN		D7633
PAES-SY-4X		PNP		

●Yテーブルタイプ用

2D & 3D CAD

品名	適用製品	センサ出力	定価	2D CAD
PAES-S-2Y	EASM2	NPN	10,800円	D7632
PAES-SY-2Y		PNP		
PAES-S-4Y	EASM4	NPN		D7634
PAES-SY-4Y		PNP		



仕様

●NPNタイプ

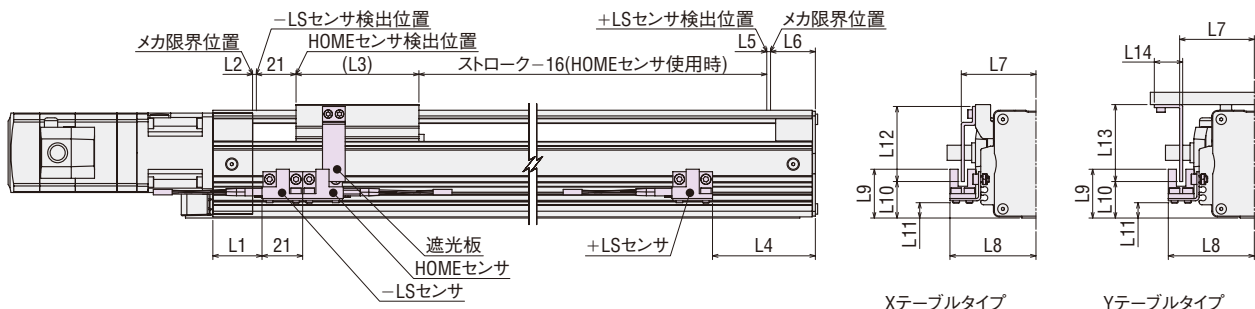
項目	品名：EE-SX674A (オムロン製)
電源電圧	DC5~24V ± 10% リップル (P-P) 10% 以下
消費電流	35mA以下
制御出力	NPN オープンコレクタ出力 DC5~24V, 100mA以下 残留電圧 0.8V 以下 (負荷電流 100mA 時)
論理	ノーマルオープン / ノーマルクローズ (接続により切替可)
表示灯	検出表示 (赤色)

●PNPタイプ

項目	品名：EE-SX674R (オムロン製)
電源電圧	DC5~24V ± 10% リップル (P-P) 10%
消費電流	30mA以下
制御出力	PNP オープンコレクタ出力 DC5~24V, 50mA以下 残留電圧 1.3V 以下 (負荷電流 50mA 時)
論理	ノーマルオープン / ノーマルクローズ (接続により切替可)
表示灯	検出表示 (赤色)

センサ取付位置参考図 (単位mm)

以下参考図はXテーブルタイプの例ですが、Yテーブルタイプも同じです。



電動スリダ型番	L1	L2	(L3)	L4	L5	L6	L7	L8	L9	L10	L11	L12	L13	L14
EASM2	29	3	45	45.6	3	29.1	30.3	36.3	24.4	17.9	6.7	19.1	20.1	10
EASM4	26.5	2	65	54.4	2	23.7	39.5	45.5	25.8	19.3	8.1	39.7	40.7	15

電動
スリダ

QSTEP
AZ搭載
E2S

QSTEP
AZ搭載
EAS

電動
シリダ

QSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

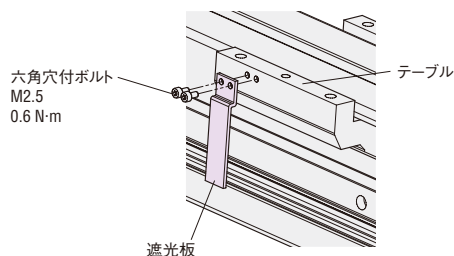
周辺機器

■遮光板の取り付け

●Xテーブルタイプ

Xテーブルタイプの場合、遮光板は製品のテーブルに取り付け可能です。センサセットに付属している遮光板をテーブル側面のねじ穴に取り付けてください。

EASM4は、センサセットのケーブルがセンサレール内に収納できます。



センサセットの取り付け (**EASM4**)



センサセットの取り付け (**EASM2**)

●Yテーブルタイプ

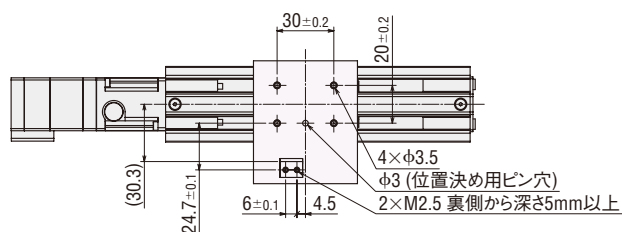
Yテーブルタイプの場合、遮光板はお客様のワークに取り付けてください。お客様のワークに遮光板を取り付けるねじ穴の加工が必要です。

遮光板を取り付けるねじ穴の位置は、遮光板取付穴位置参考図をご確認ください。

また、遮光板はセンサと干渉しないように取り付ける必要があります。Yテーブルタイプ用遮光板の外形図を以下に掲載します。センサと遮光板が干渉しないかご確認ください。付属品の遮光板が使用できない場合は、お客様自身で遮光板をご用意ください。

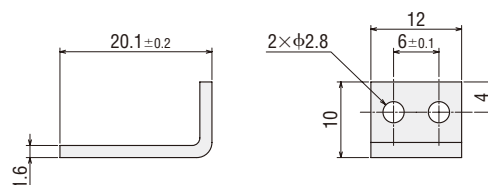
◇遮光板取付穴位置参考図 (単位 mm)

EASM2

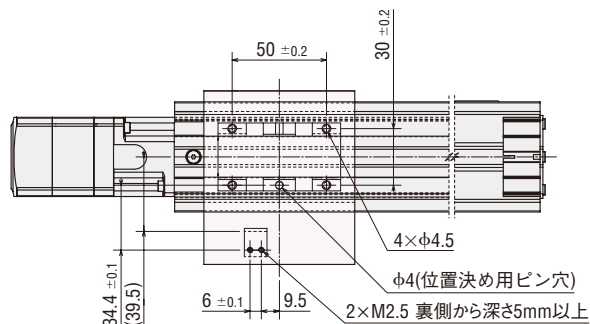


◇遮光板外形図 (単位 mm)

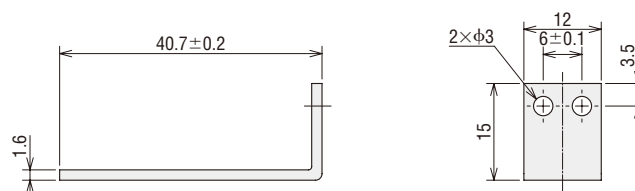
EASM2



EASM4



EASM4



電動
スライダ

αSTEP
AZ搭載
EZS

αSTEP
AZ搭載
EAS

電動
シリンダ

αSTEP
AZ搭載
EAC

ドライバ/
接続ケーブル

周辺機器



安全に関するご注意

- ご使用の際は、取扱説明書を良くお読みのうえ正しくお使いください。
- このカタログに掲載している製品は産業用および機器組み込み用です。その他の用途には使用しないでください。

オリエンタルモーター株式会社

東京支社	TEL (03) 6744-1311	名古屋支社	TEL (052) 223-2611
北上営業所	TEL (0197) 64-7902	豊田営業所	TEL (0566) 62-6001
仙台支店	TEL (022) 227-2501	静岡営業所	TEL (054) 255-8625
新潟営業所	TEL (025) 241-3601	金沢営業所	TEL (076) 239-4111
水戸営業所	TEL (029) 233-0671	京都支店	TEL (075) 353-7870
宇都宮営業所	TEL (028) 610-7010	滋賀営業所	TEL (077) 566-2311
諏訪営業所	TEL (0266) 52-2007	大阪支社	TEL (06) 6337-0121
熊谷営業所	TEL (048) 526-3851	兵庫営業所	TEL (078) 915-1313
南関東支店	TEL (046) 236-1080	岡山営業所	TEL (086) 803-3611
甲府営業所	TEL (055) 225-4566	広島営業所	TEL (082) 569-7900
		九州支店	TEL (092) 473-1575
		熊本営業所	TEL (096) 352-7151

オリムベクスタ株式会社

第1営業部 (東日本)	TEL (050) 5445-9709	第2営業部 (中部/西日本)	TEL (050) 5445-9710
----------------	---------------------	-------------------	---------------------

- このカタログに掲載している製品を製造している事業所は、品質マネジメントシステム ISO9001 および環境マネジメントシステム ISO14001 認証を取得しています。
- このカタログに掲載している製品の性能および仕様は、改良のため予告なく変更することがありますので、ご了承ください。
- このカタログに掲載している全製品の価格には消費税等は含まれておりません。
- 製品について詳しくお知りになりたい方は、お近くの支店、営業所におたずねになるか、下記の「お客様ご相談センター」にお問い合わせください。
- このカタログに記載している会社名および商品の名称は、それぞれの会社が所有する商標または登録商標です。
- Orientalmotor**、**αSTEP**、**αRED**、**ABZO**センサは、日本その他の国におけるオリエンタルモーター株式会社の登録商標または商標です。

お客様ご相談センター

製品に関する技術的なお問い合わせ、購入についてのご相談はこちらまで。

TEL 0120-925-410

FAX 0120-925-601

E-mail webts@orientalmotor.co.jp

受付時間 平日 9:00～19:00 (土日祝日・その他当社規定による休日を除く)

ネットワーク対応製品専用ダイヤル

TEL 0120-914-271

CC-Link、MECHATROLINKなどの
FAネットワークやModbus RTUに
関する技術的なお問い合わせ窓口

受付時間 平日 9:00～17:30 (土日祝日・その他当社規定による休日を除く)

<https://www.orientalmotor.co.jp/ja>

WEBサイトでも、お問い合わせやご注文を受け付けています。



お問い合わせ先