

■仕様 DC電源入力

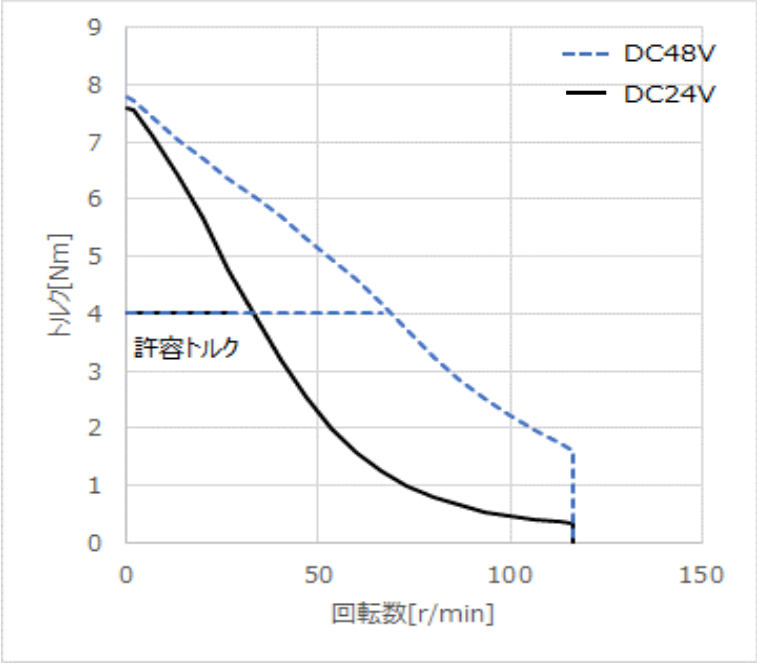
ギヤ取付角寸法75mm

モーター品名	片軸シャフト	AZM46AK			AZM48AK			
	電磁ブレーキ付	AZM46MK			- - -			
ドライバ品名	位置決め機能内蔵	AZD-KD						
	RS-485通信付きパルス列入力	AZD-KX						
	パルス列入力	AZD-K						
ギヤ品名		CSF-14-30-2UP-SP-D	CSF-14-50-2UP-SP-D	CSF-14-100-2UP-SP-D	CSF-14-30-2UP-SP-F	CSF-14-50-2UP-SP-F	CSF-14-100-2UP-SP-F	
励磁最大静止トルク	N・m	4	5.4	7.8	4	5.4	7.8	
ローター慣性モーメント	J: kg・m ²	95×10 ⁻⁷ (111×10 ⁻⁷)* ¹			155×10 ⁻⁷			
減速比		30	50	100	30	50	100	
分解能	1000P/R 設定時	0.012°／パルス	0.0072°／パルス	0.0036°／パルス	0.012°／パルス	0.0072°／パルス	0.0036°／パルス	
許容トルク	N・m	4	5.4	7.8	4	5.4	7.8	
瞬間最大トルク*	N・m	*	*	*	9	18	28	
停止時保持トルク	通電時	N・m	4	5.4	7.8	4	5.4	7.8
	電磁ブレーキ付	N・m	4	5.4	7.8	4	5.4	7.8
速度範囲	r/min	0～116	0～70	0～35	0～116	0～70	0～35	
ロストモーション□(負荷トルク)	arcmin	1.5以下	0.7以下	0.7以下	1.5以下	0.7以下	0.7以下	
電源入力	電圧	DC24V ±5%* ² ／DC48V ±5%			DC24V ±5%／DC48V ±5%* ³			
	入力電流	A	1.72(1.8)* ¹			2.2		

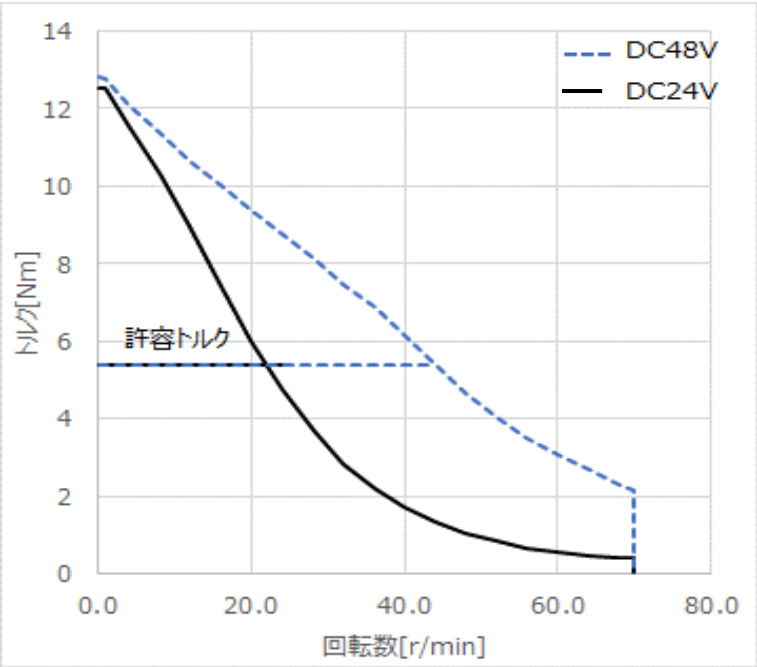
- *出力トルクは、回転速度—トルク特性をご覧ください。
- *1 () 内は、電磁ブレーキ付モーターを接続したときの値です。
- *2 電磁ブレーキ付は、ケーブルを使用して20m延長した場合、DC24V±4%の仕様になります。
- *3 DC48V入力で運転する場合、慣性負荷はローター慣性比の10倍以下、加速トルク計算時は安全率 2 倍以上を目安としてください

■回転数—トルク特性（参考値）

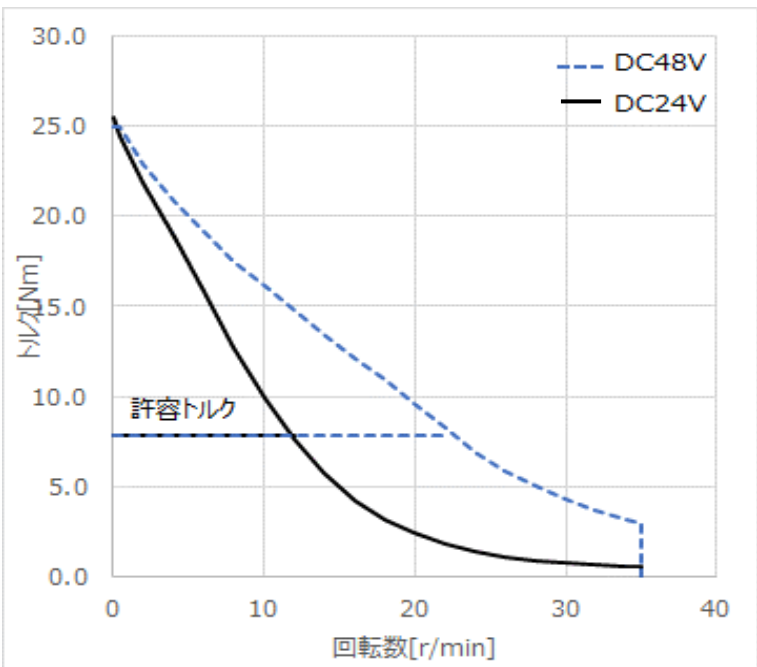
AZM46□K CSF-14 減速比1/30



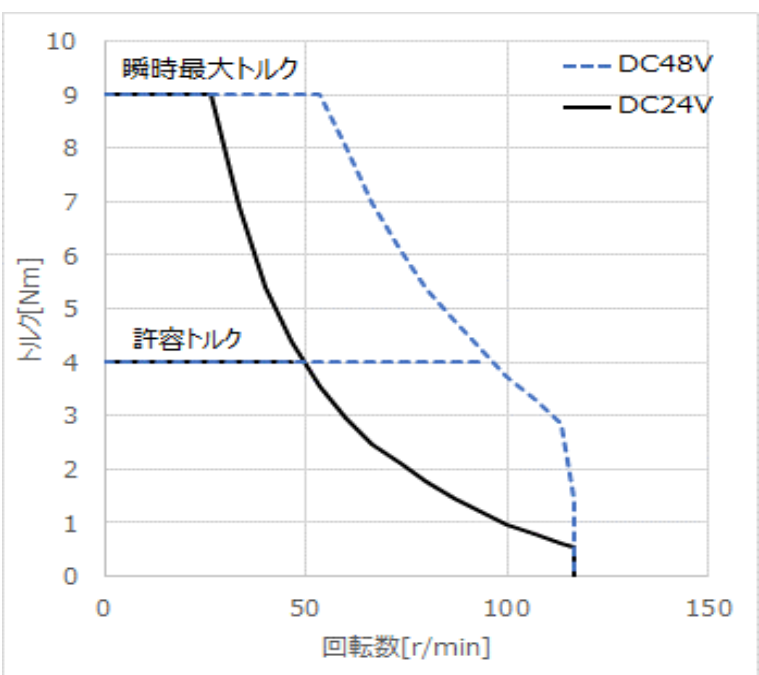
AZM46□K CSF-14 減速比1/50



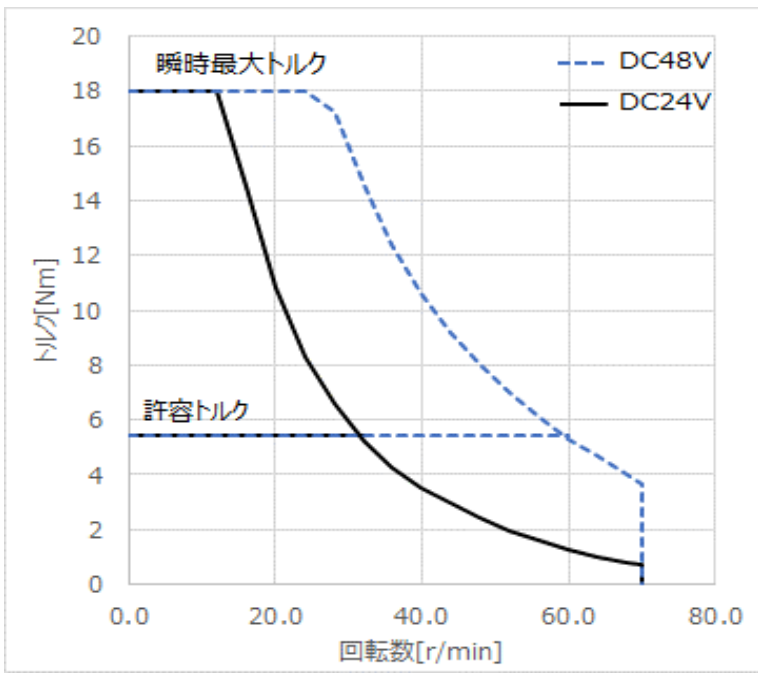
AZM46□K CSF-14 減速比1/100



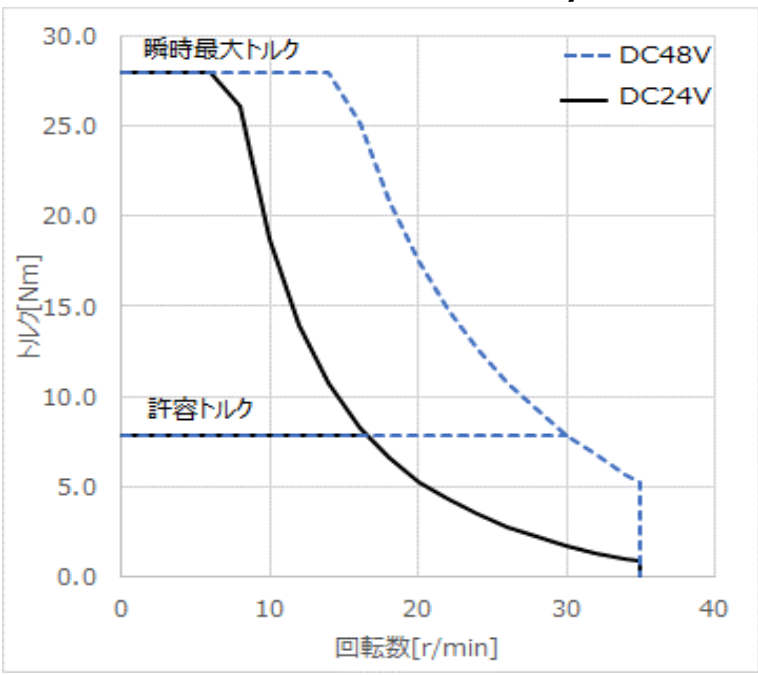
AZM48AK CSF-14 減速比1/30



AZM48AK CSF-14 減速比1/50



AZM48AK CSF-14 減速比1/100



■仕様 AC電源入力

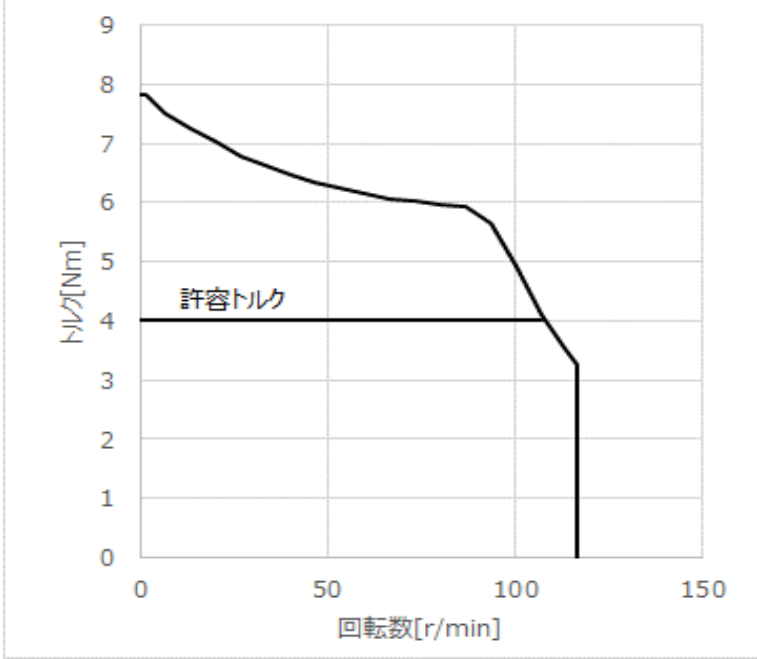
ギヤ取付角寸法75mm (枠番14)

モーター品名	片軸シャフト	AZM46AC			AZM48AC		
	電磁ブレーキ付	AZM46MC			- - -		
ドライバ品名	位置決め機能内蔵	AZD-AD(単相100-120V) 、AZD-CD(単相/三相200-240V)					
	RS-485通信付きパルス列入力	AZD-AX(単相100-120V) 、AZD-CX(単相/三相200-240V)					
	パルス列入力	AZD-A(単相100-120V) 、AZD-C(単相/三相200-240V)					
ギヤ品名		CSF-14-30-2UP-SP-D	CSF-14-50-2UP-SP-D	CSF-14-100-2UP-SP-D	CSF-14-30-2UP-SP-F	CSF-14-50-2UP-SP-F	CSF-14-100-2UP-SP-F
励磁最大静止トルク	N・m	4	5.4	7.8	4	5.4	7.8
ローター慣性モーメント	J: kg・m ²	95×10 ⁻⁷ (111×10 ⁻⁷)* ¹			155×10 ⁻⁷		
減速比		30	50	100	30	50	100
分解能	1000P/R 設定時	0.012°／パルス	0.0072°／パルス	0.0036°／パルス	0.012°／パルス	0.0072°／パルス	0.0036°／パルス
許容トルク	N・m	4	5.4	7.8	4	5.4	7.8
瞬間最大トルク*	N・m	*	*	*	9	18	28
停止時保持トルク	通電時	N・m	4	5.4	7.8	4	5.4
	電磁ブレーキ付	N・m	4	5.4	7.8	4	5.4
速度範囲	r/min	0～116	0～70	0～35	0～116	0～70	0～35
ロストモーション□(負荷トルク)	arcmin	1.5以下	0.7以下	0.7以下	1.5以下	0.7以下	0.7以下
電源入力	電圧・周波数	単相100-120V、単相／三相200-240V -15～+6% 50/60Hz					
	単相100-120V	2.7			2.7		
	入力電流Δ 単相200-240V	1.7			1.6		
	三相200-240V	1.0			1.0		
制御電源		DC24V ±5%* ² 0.25A(0.33A)* ¹			DC24V ±5%* ² 0.25A		

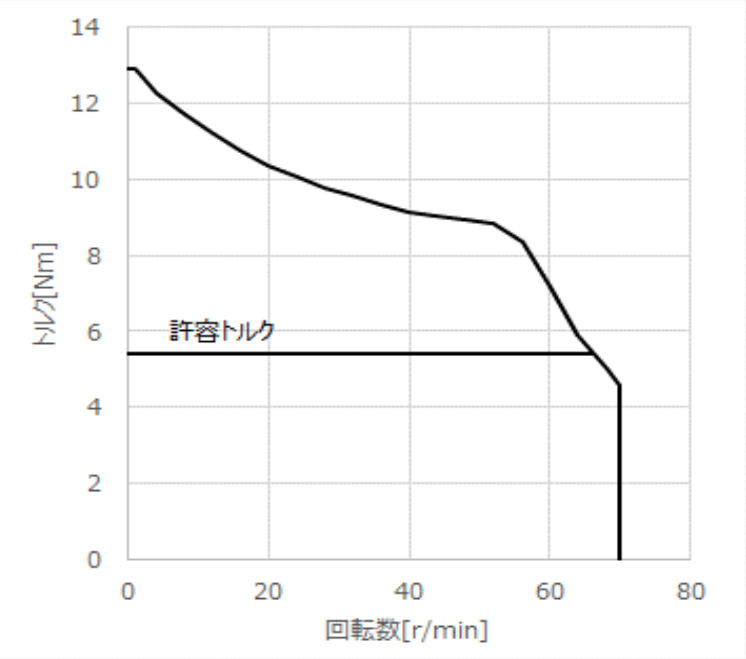
*出力トルクは、回転速度—トルク特性をご覧ください。
*1 () 内は、電磁ブレーキ付モーターを接続したときの値です。
*2 電磁ブレーキ付は、ケーブルを使用して20m延長した場合、DC24V±4%の仕様になります。

■回転数—トルク特性（参考値）

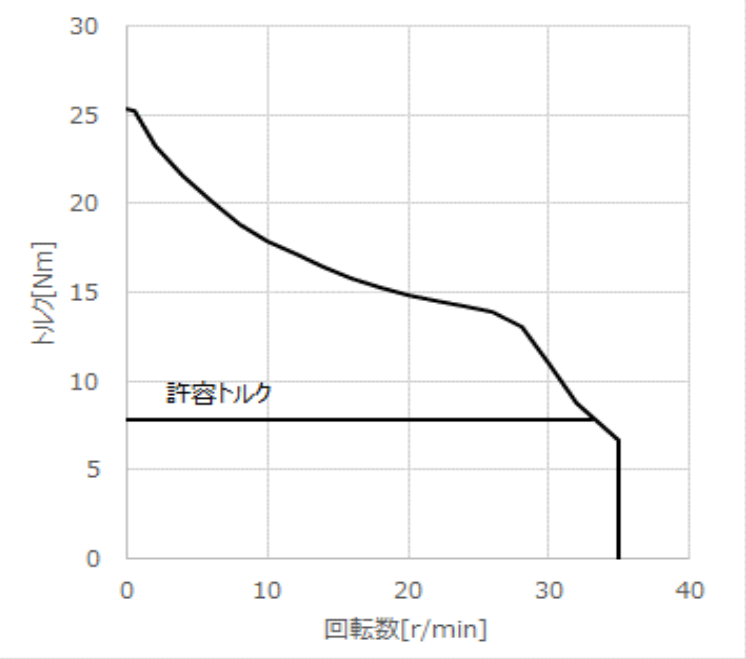
AZM46□C CSF-14 減速比1/30



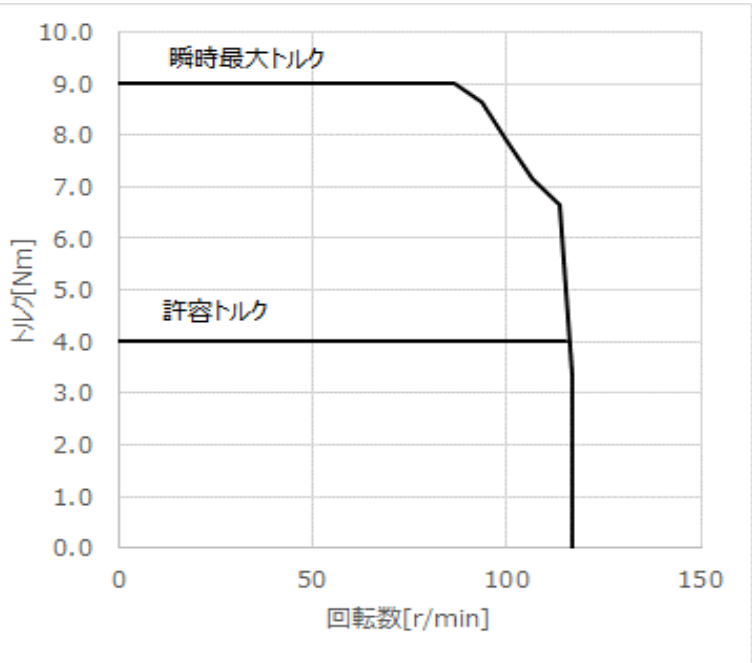
AZM46□C CSF-14 減速比1/50



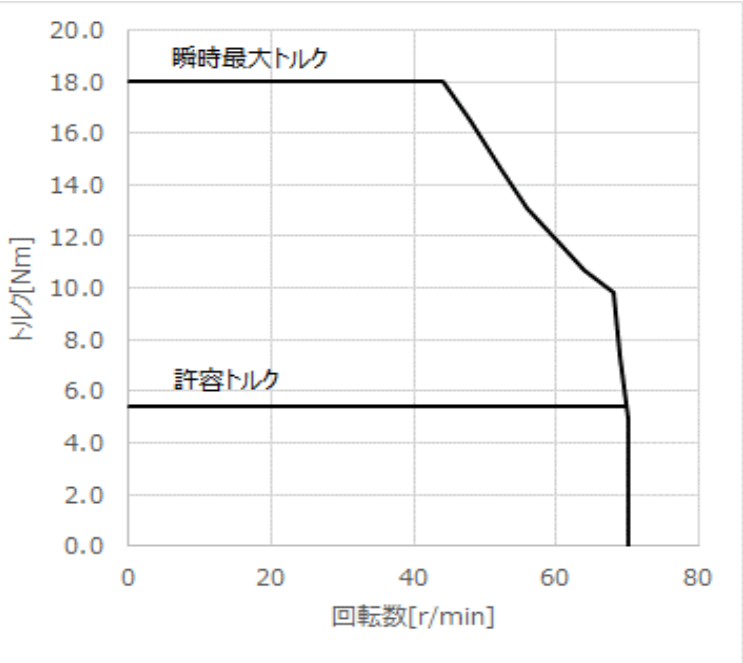
AZM46□C CSF-14 減速比1/100



AZM48AC CSF-14 減速比1/30



AZM48AC CSF-14 減速比1/50



AZM48AC CSF-14 減速比1/100

