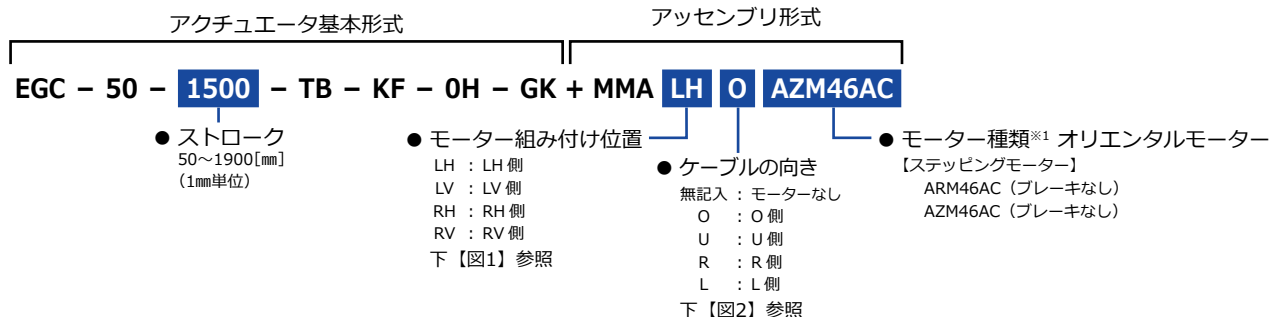


EGC-50-TB

形 式



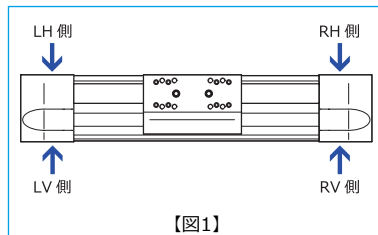
【オプション】

追加テーブル	A.20
--------	------

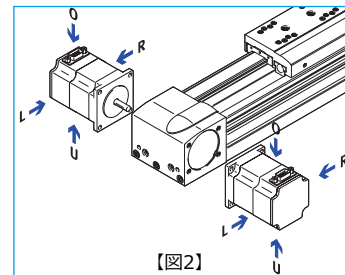
【アクセサリ (別売)】

フート金具※2	A.16
本体取付金具※2	A.16
溝ナット※2	A.16
センサ	A.19
センサ溝カバー	A.19
センサドグ	A.19
ラバーバフファ	A.18
ショックアブソーバキット	A.18
ドライブシャフト	A.17
連結シャフト	A.17
アダプタキット	A.18

【モーター組み付け位置】



【ケーブルの向き】



※1 モーターについては前付18をご参照ください。
 ※2 アクチュエータの組み付けに必要です。

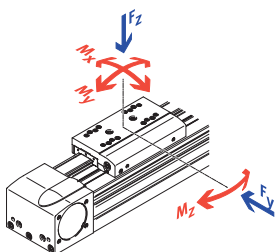
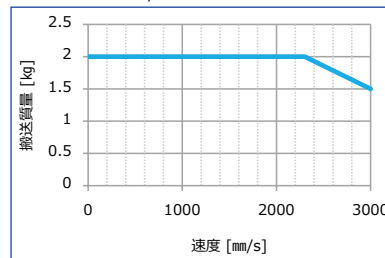
仕 様

【基本仕様】

ベルト送り量	[mm/rev.]	58
プーリ径	[mm]	18.46
繰返し位置決め精度	[mm]	±0.08
許容荷重※1	Fy max. [N]	650
	Fz max. [N]	650
	Mx max. [Nm]	3.5
許容モーメント※1	My max. [Nm]	10
	Mz max. [Nm]	10
質 量※2	基 本 [kg]	0.8
	加 算※3 [kg/0.1m]	0.19
使用周囲温度範囲※4	[℃]	-10～60
保護仕様※4		IP40

【ステッピングモーター仕様】

ステッピングモーター仕様の場合、速度が上がると搬送質量が下がります。
 特性については下グラフをご参照ください。
 グラフは加速度5m/s²、デューティ50%時の値です。



※1 テーブル上面の中心での値です。詳細は技術資料 (技6) をご参照ください。
 ※2 モーター、アクセサリなどは含んでいません。モーターの質量については前付18をご参照ください。
 ※3 質量計算については、前付22をご参照ください。
 ※4 アクチュエータ本体のみ。



前付録

スライダ
ベルト

スライダ
ボールねじ

シリンダ

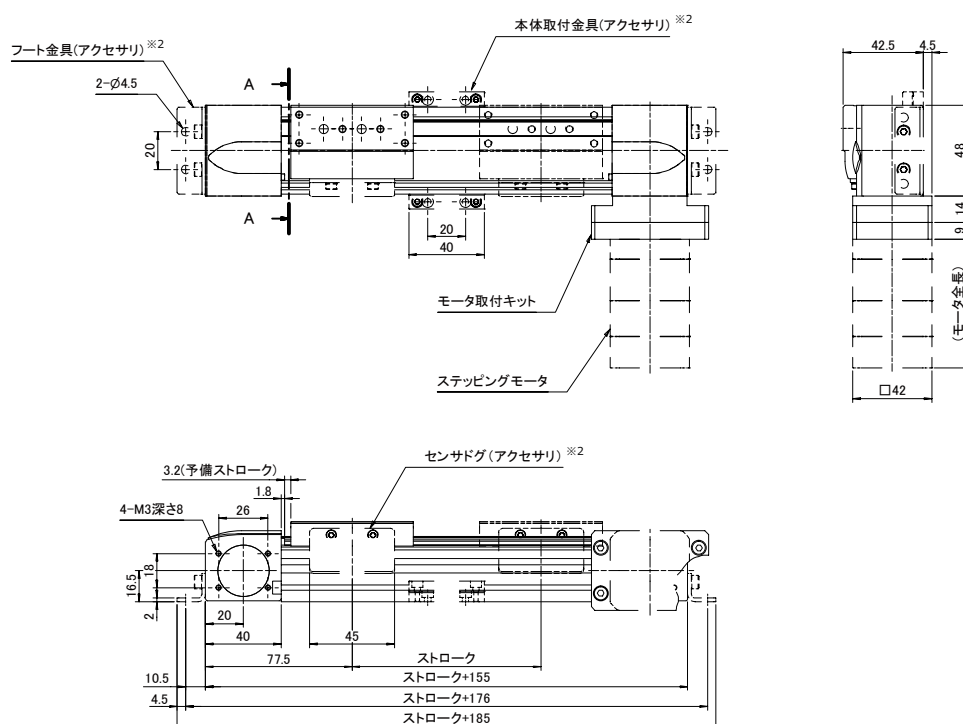
ロータリ

技術資料

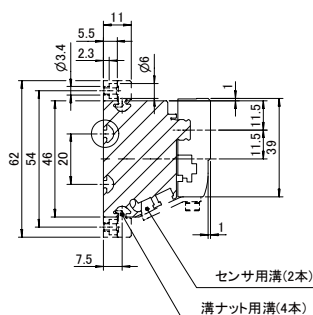
外形寸法図（モーター組み付け位置：RV ※1）



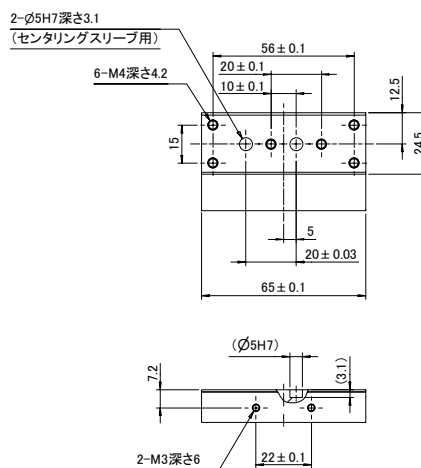
CAD データがホームページからダウンロードできます。
www.festo.com/cad



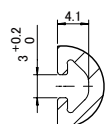
【A-A 断面】



【テーブル詳細】



【取付溝詳細】



※1 モーター組み付け位置は4方向から選べます。組み付け手順は、前付26をご参照ください。
※2 アクセサリは全て別売です。

EGC-TB

EGC-HD-TB

ELGA-TB

ELGR-TB
ELGG-TB

EGC-BS

EGC-HD-BS

ELGA-BS

EGSK

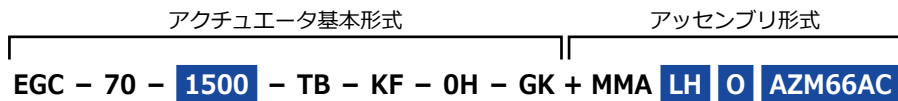
ESBF-BS

EGSL-BS

ERMB

EGC-70-TB

形 式



- ストローク
50～5000[mm]
(1mm単位)

- モーター組み付け位置
LH : LH 側
LV : LV 側
RH : RH 側
RV : RV 側
下【図1】参照

- ケーブルの向き
無記入 : モーターなし
O : O 側
U : U 側
R : R 側
L : L 側
下【図2】参照

- モーター種類※1 オリエンタルモーター
【ステッピングモーター】
ARM66AC (ブレーキなし)
ARM69AC (ブレーキなし)
AZM66AC (ブレーキなし)
AZM69AC (ブレーキなし)

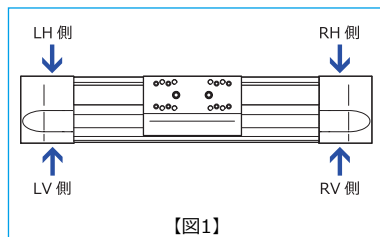
【オプション】

ロングテーブル	A.20
ダストワイパ	
ダストワイパロングテーブル	
追加テーブル	

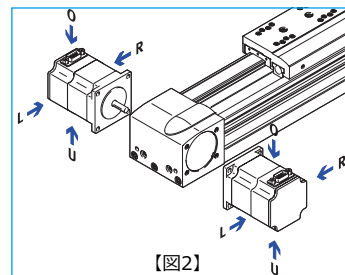
【アクセサリ (別売)】

フット金具※2	A.16
本体取付金具※2	A.16
溝ナット※2	A.16
センサ	A.19
センサ溝カバー	A.19
センサドグ	A.19
ラバーパフ	A.18
ショックアブソーバキット	A.18
ドライブシャフト	A.17
連結シャフト	A.17
アダプタキット	A.18

【モーター組み付け位置】



【ケーブルの向き】



※1 モーターについては前付18をご参照ください。

※2 アクチュエータの組み付けに必要です。

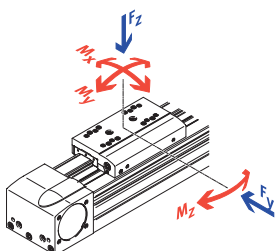
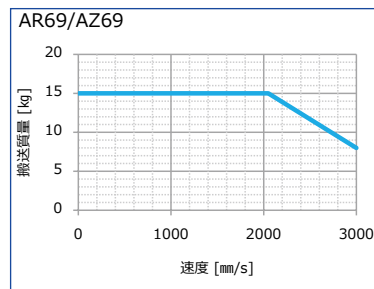
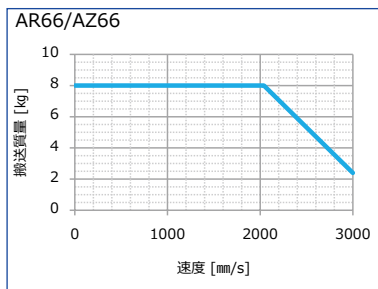
仕 様

【基本仕様】

ベルト送り量	[mm/rev.]	78
プーリ径	[mm]	24.83
繰返し位置決め精度	[mm]	±0.08
許容荷重※1	Fy max.	[N] 1850
	Fz max.	[N] 1850
許容モーメント※1	Mx max.	[Nm] 16
	My max.	[Nm] 51
	Mz max.	[Nm] 51
質 量※2	基 本	[kg] 2.3
	加 算※3	[kg/0.1m] 0.44
使用周囲温度範囲※4	[℃]	-10～60
保護仕様※4		IP40

【ステッピングモーター仕様】

ステッピングモーター仕様の場合、速度が上がると搬送質量が下がります。
特性については下グラフをご参照ください。
グラフは加速度3m/s²、デューティ50%時の値です。



※1 テーブル上面の中心での値です。詳細は技術資料（技6）をご参照ください。

※2 モーター、アクセサリなどは含んでいません。モーターの質量については前付18をご参照ください。

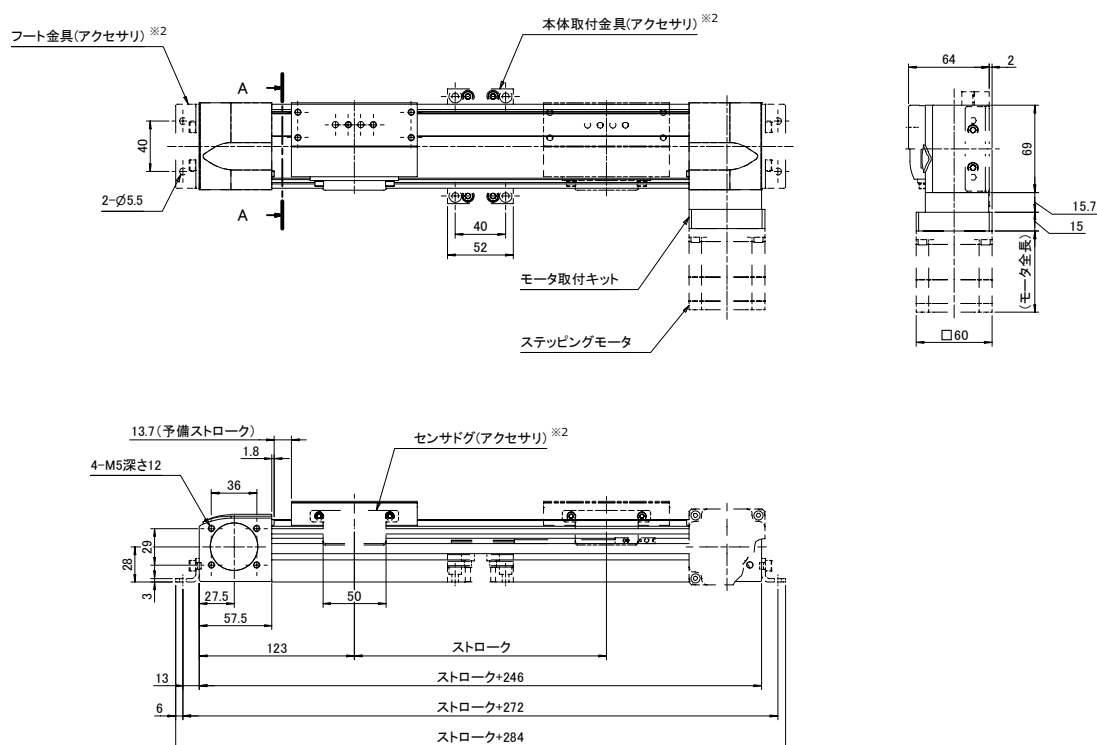
※3 質量計算については、前付22をご参照ください。

※4 アクチュエータ本体のみ。

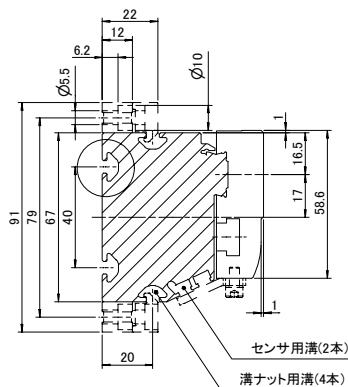
外形寸法図（モーター組み付け位置：RV※1）



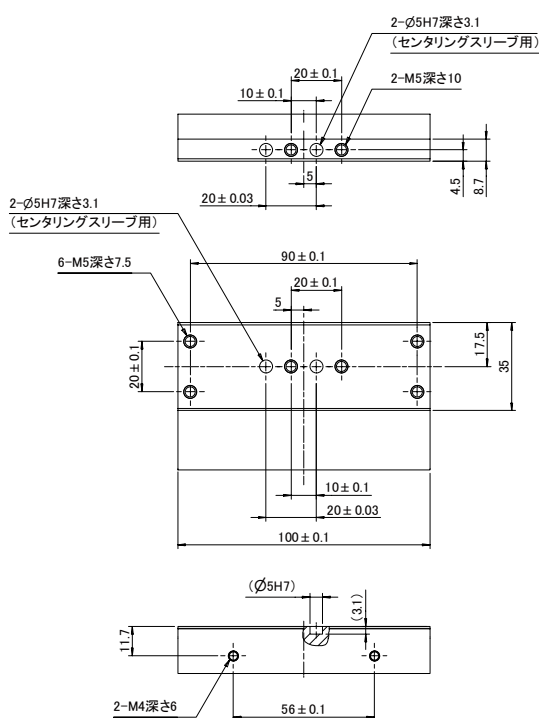
CAD データがホームページからダウンロードできます。
www.festo.com/cad



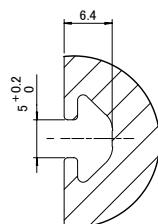
【A-A 断面】



【テーブル詳細】



【取付溝詳細】



※1 モーター組み付け位置は4方向から選べます。組み付け手順は、前付26をご参照ください。

※2 アクセサリーは全て別売です。

EGC-TB

EGC-HD-TB

ELGA-TB

ELGR-TB

ELGG-1B

EGC-BS

EGC-HD-BS

ELGA-BS

EGSK

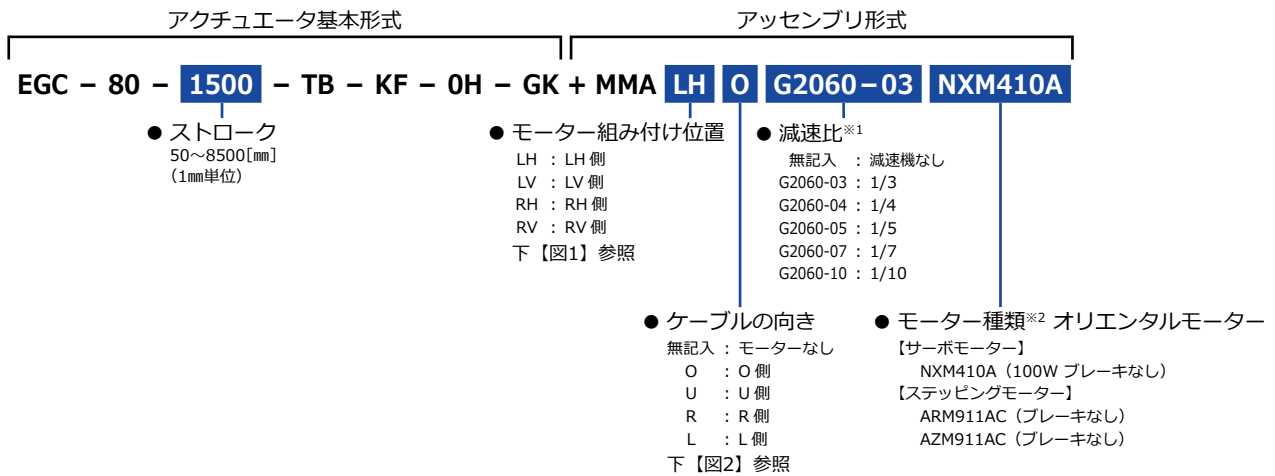
ESBF-BS

EGSL-BS

ERMB

EGC-80-TB

形 式



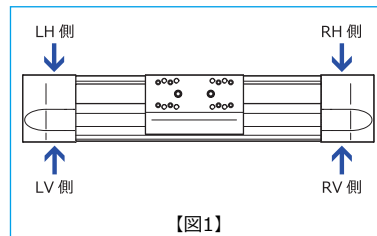
【オプション】

ロングテーブル	A.20
ダストワイパ	
ダストワイパロングテーブル	
追加テーブル	
集中給油アダプタ	
クランプユニット	

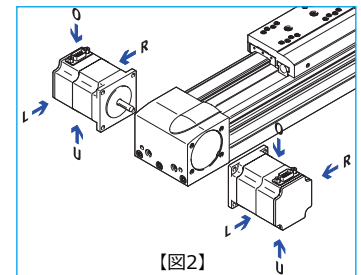
【アクセサリ（別売）】

フット金具 ^{※3}	A.16
本体取付金具 ^{※3}	A.16
溝ナット ^{※3}	A.16
センサ	A.19
センサ溝カバー	A.19
センサドグ	A.19
ラバーバッファ	A.18
ショックアブソーバキット	A.18
ドライブシャフト	A.17
連結シャフト	A.17
アダプタキット	A.18

【モーター組み付け位置】



【ケーブルの向き】

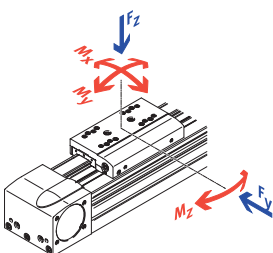


- ※1 ステッピングモーター選択時は無記入。
 ※2 モーターについては前付18をご参照ください。
 ※3 アクチュエータの組み付けに必要です。

仕 様

【基本仕様】

ベルト送り量	[mm/rev.]	90
ブリー径	[mm]	28.65
繰返し位置決め精度	サーボ	[mm] ±0.1
	ステッピング	[mm] ±0.08
許容荷重 ^{※1}	Fy max.	[N] 3050
	Fz max.	[N] 3050
許容モーメント ^{※1}	Mx max.	[Nm] 36
	My max.	[Nm] 97
	Mz max.	[Nm] 97
質 量 ^{※2}	基 本	[kg] 4.0
	加 算 ^{※3}	[kg/0.1m] 0.62
	減速機	[kg] 1.2
使用周囲温度範囲 ^{※4}	[℃]	-10 ~ +60
保護仕様 ^{※4}		IP40



- ※1 テーブル上面の中心での値です。詳細は技術資料（技6）をご参照ください。
 ※2 モーター、アクセサリなどは含んでいません。モーターの質量については前付18をご参照ください。
 ※3 質量計算については、前付22をご参照ください。
 ※4 アクチュエータ本体のみ。

【サーボモーター仕様】

加加速度3m/s²、デューティ50%時の値です。
 許容慣性モーメント比は50倍を基準にしています。

モーター出力	[W]	100				
減速比		1/3	1/4	1/5	1/7	1/10
定格速度	[mm/s]	1500	1125	900	643	450
最大可搬質量	[kg]	5	10	15	20	30

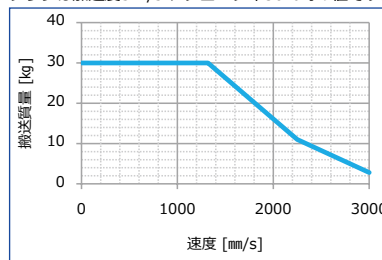
動作条件により回生抵抗が必要になる場合がありますので、オリエンタルモーター（株）にお問い合わせください。

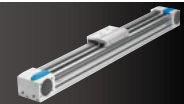
の減速比はモーターの瞬時最大トルクがアクチュエータの入力トルク上限を超えているため、トルク制限が必要になります。
 アクチュエータの入力トルク上限は技13をご確認ください。

【ステッピングモーター仕様】

ステッピングモーター仕様の場合、速度が上がると搬送質量が下がります。

特性については下グラフをご参照ください。
 グラフは加加速度3m/s²、デューティ50%時の値です。





前付録

スライダ
ベルト

スライダ
ボールねじ

シリンダ

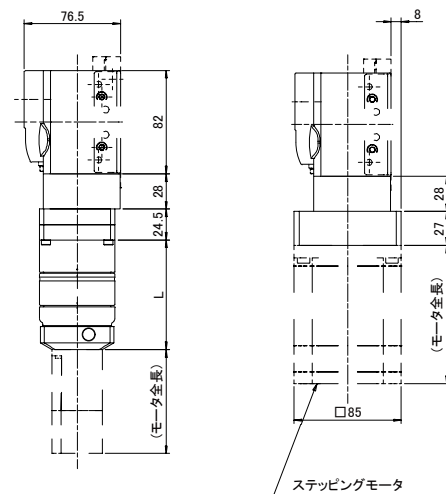
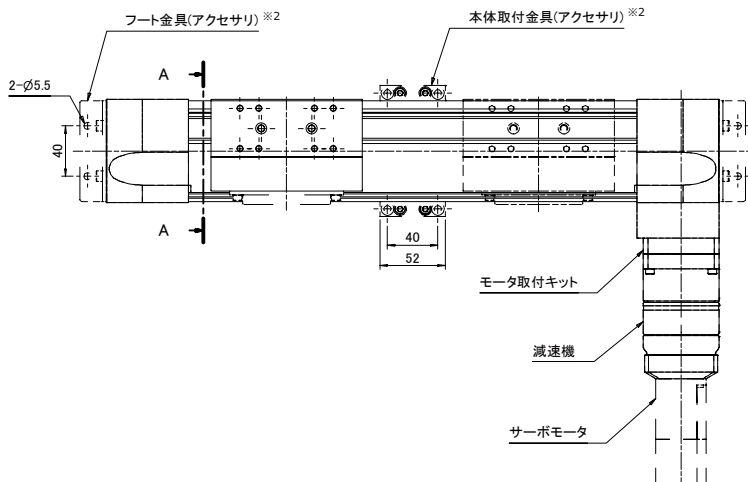
ロータリ

技術資料

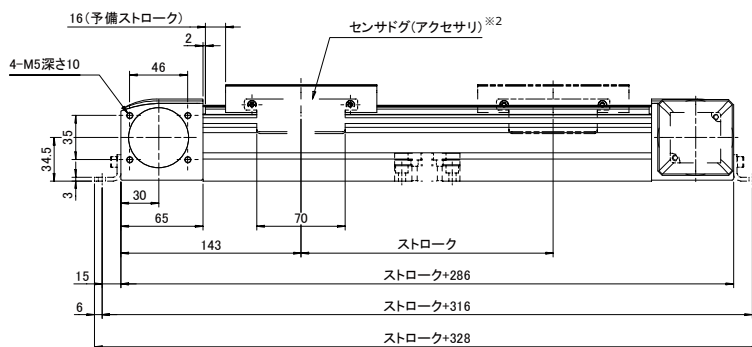
外形寸法図（モーター組み付け位置：RV ※1）



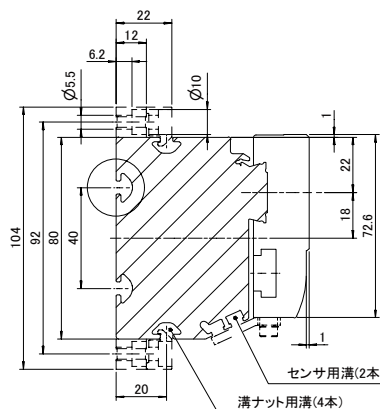
CAD データがホームページからダウンロードできます。
www.festo.com/cad



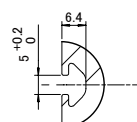
L
89



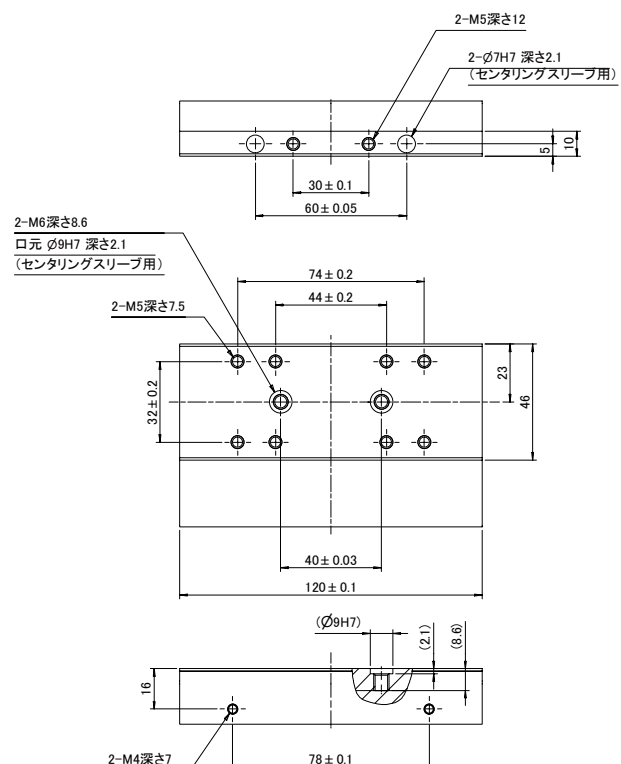
【A-A 断面】



【取付溝詳細】



【テーブル詳細】



※1 モーター組み付け位置は4方向から選べます。組み付け手順は、前付26をご参照ください。
※2 アクセサリは全て別売です。

EGC-TB

EGC-HD-TB

ELGA-TB

ELGR-TB
ELGG-TB

EGC-BS

EGC-HD-BS

ELGA-BS

EGSK

ESBF-BS

EGSL-BS

ERMB