

ORIM VEXTA

仕様・外形図集

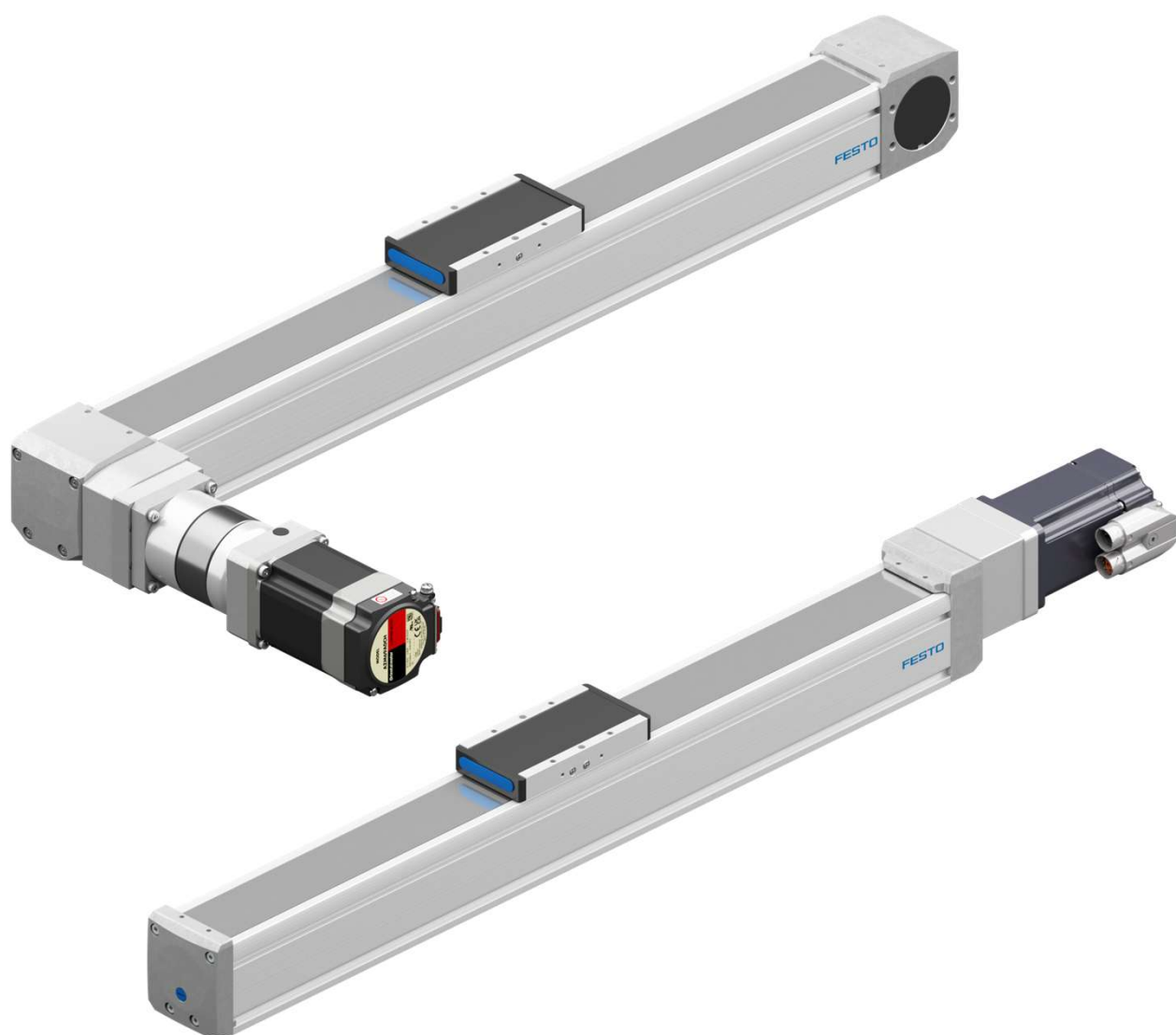
電動スライダ

ELGDシリーズ

α STEP AZシリーズ搭載

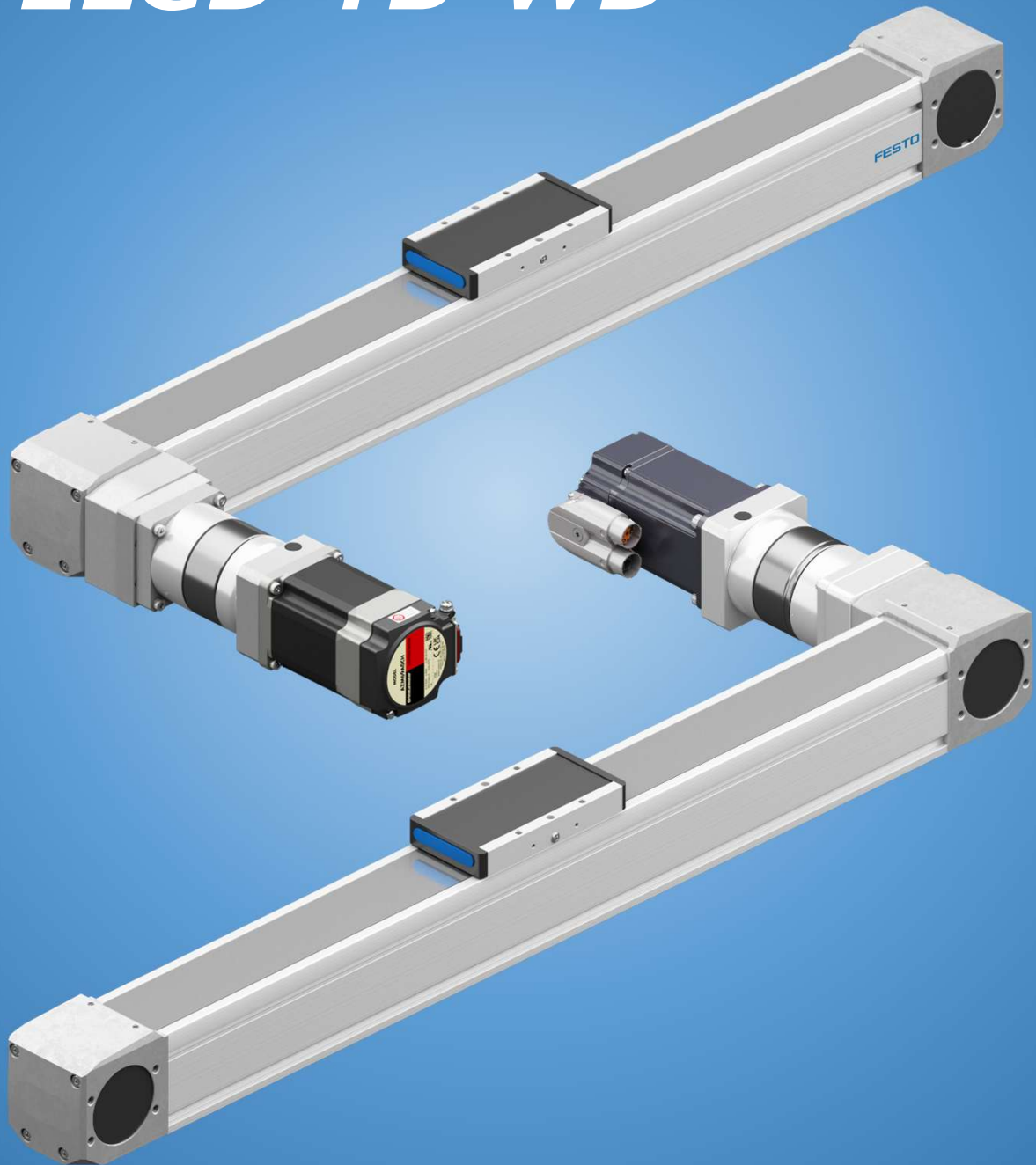
サーボモーター KXRシリーズ搭載

FESTO × *Orientalmotor*



ELGD-TB

ELGD-TB-WD



ELGD-TB-60

形式

●アクチュエータ

ELGD - TB - KF - 60 - 500 - 0H - L - PU2

	①	②	③	④	⑤
①ストローク	ELGD- * ELGD- *-M ELGD- *-L-M	50～8500mm 50～1400mm 50～1400mm			
②テーブルタイプ	無記入 -L	標準テーブル ロングテーブル			
③追加テーブル	無記入 -ZL -ZR	なし 左側 右側			
④取付方向	無記入 -M	処理なし 底面タップ穴、位置決めピンあり			
⑤ベルトタイプ	PU1 PU2	食品向け（FDA認可品） 標準			

●モータ、減速機、モータ取付キット

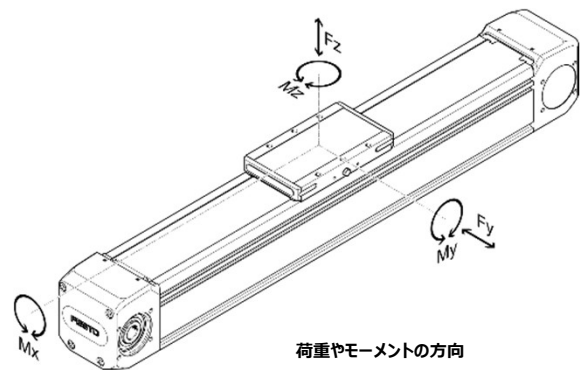
モータ※1		減速機※2	モータ取付キット	
			品名	製品番号
αSTEP AZシリーズ	AZM6 ■	PG2_060-□/AZM69	EAMM-A-N48-60H-G2	8197465
	AZM9 ■	— ※4	EAMK-A-N48-48C（カップリングケース）	1345949
			EAMD-32-32-14-16×20（カップリング）	1377840
			FM-N48A-L60R37（中間フランジ）	23237902
			六角穴付きボルト M6長さ50mm×4本※3	—
サーボモーター KXRシリーズ	KXRM640 ■	PG2_060-□/KXRM640 — ※4	六角穴付きボルト M6長さ20mm×4本※3	—
			EAMM-A-N48-60H-G2	8197465
			EAMM-A-N48-60P	8197468

※1：■はモータの型番を決める記号が入ります。
※2：□は減速比を表す、003、004、005が入ります。
※3：ボルトについてはお客様にてご用意ください。
※4：減速機を使わない構成です。

仕様

ベルト送り量		[mm]	99	
プーリ有効径		[mm]	31.51	
繰り返し位置決め精度		[mm]	±0.04	
テーブルタイプ		標準	ロング	
許容荷重※1	Fy	[N]	2200	4400
	Fz	[N]	2200	4400
許容モーメント※1	Mx	[Nm]	38	75
	My	[Nm]	15	150
	Mz	[Nm]	15	140
強度限界※2	Fy	[N]	1945	3890
	Fz	[N]	2000	3600
	Mx	[Nm]	41	85
	My	[Nm]	36	128
	Mz	[Nm]	36	133
質量※3	基本	[kg]	2.49	2.91
	加算	[kg/0.1m]	0.49	
使用周囲温度範囲※3		[℃]	0～60	
保護等級※3			IP40	

※1 寿命目安5000kmの値です。
※2 アクチュエータの強度限界です。この値を超えないようにご使用ください。
※3 アクチュエータのみの仕様です。モータ減速機、モータ取付キットは個別でご確認ください。



荷重やモーメントの方向

ELGD-TB-60

■ 型式

【サーボモータ仕様】

仕様は3m/s²、デューティー比50%、許容慣性モーメント比35倍以下、ワークの重心位置がテーブル面の中心の時の参考例です。
ストローク、速度、加速度、デューティー比、取付方向、ワークの重心位置、取付支持間距離等の様々な条件により搬送できる質量は変わります。
お客様条件にて搬送可能かどうかについてはお問い合わせください。

モータ定格出力 [W]	400				
減速比	1/3	1/4	1/5	1/7	1/10
定格速度 [mm/s]	1650	1237	-	-	-
最大可搬質量 [kg]	44	80	-	-	-

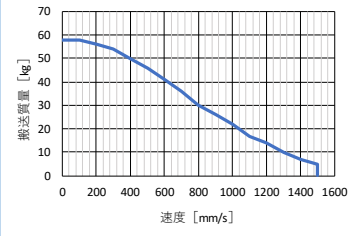
※ロングテーブル、水平、壁掛け設置時の値です。標準テーブル 水平設置時の値です。標準テーブル 壁掛け設置時の最大可搬質量は42kgです。
※ の減速比はモータの瞬時最大トルクがアクチュエータの入力トルク上限を超えているため、トルク制限が必要になります。

【ステッピングモータ仕様（例：AZM69A0CH）】

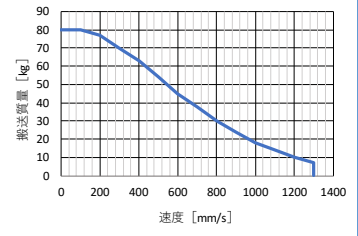
仕様は3m/s²、デューティー比50%、許容慣性モーメント比30倍以下、ワークの重心位置がテーブル面の中心の時の参考例です。
ストローク、速度、加速度、デューティー比、取付方向、ワークの重心位置、取付支持間距離等の様々な条件により搬送できる質量は変わります。
お客様条件にて搬送可能かどうかについてはお問い合わせください。

速度 – 搬送質量特性

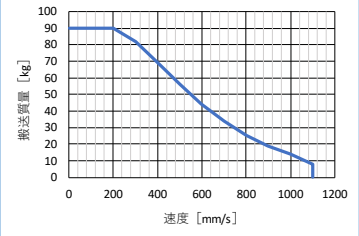
●減速比3
水平 AZM69



●減速比4
水平 AZM69



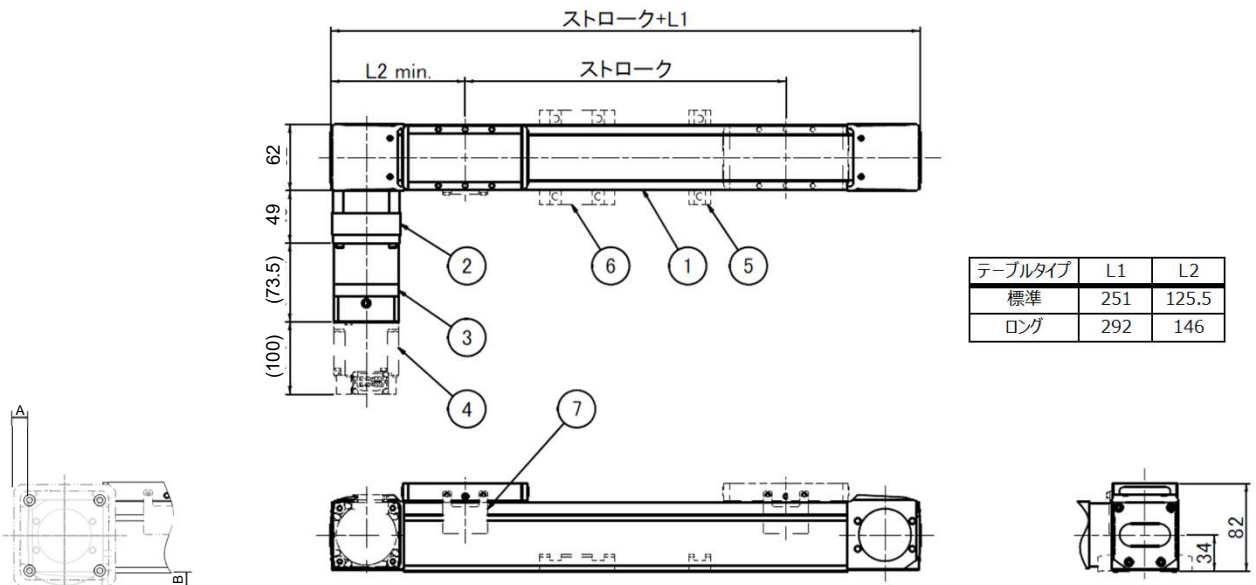
●減速比5
水平 AZM69



※ロングテーブル 水平、壁掛け設置、および、標準テーブル 水平設置時の値です。標準テーブル 壁掛け設置時の最大可搬質量は42kgです。

ELGD-TB-60

■外形図（例：AZM69A0CH）

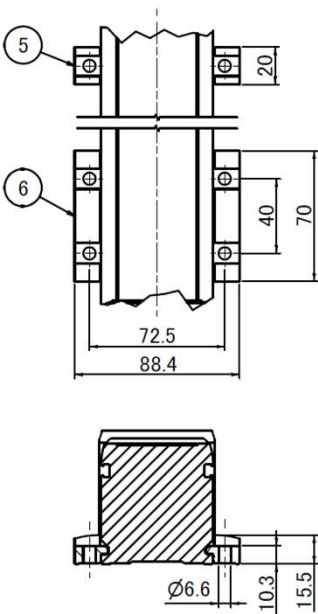


※モータ品名:AZM911の場合A=9.5mm,B=8.5mm、KXRM640の場合A=13mm,B=12mm
※予備ストロークは6mm(片側3mm)です。
※追加テーブルの最小距離は、テーブル間50mm以上離してください。有効ストロークは追加テーブル全長とテーブル間を離れた距離が減少します。
※上記は一例です。他の製品との組み合わせも含め、寸法はCAD等でご確認ください。
※アクチュエータの取付方法が-M(底面タップ穴、位置決めピンあり)の場合、スライダ底面からテーブル上面までの高さは0.6mm低くなります。穴位置については、CAD等でご確認ください。

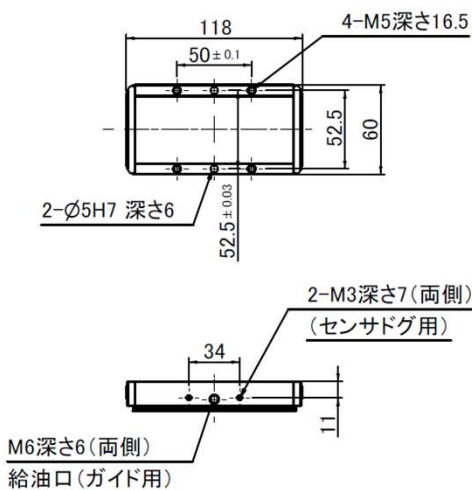
構成例

項目	名称	型式	備考	製品番号
1	アクチュエータ	ELGD-TB-KF-60-		8176884
2	モータ取付キット	EAMM-A-N48-60H-G2		8197465
3	減速機	PG2_060-003/AZ69	アベックスダイナミクス	
4	モータ	AZM69A0CH		
5	本体取付金具	EAHF-E24-60-P-S	アクセサリ(別売)	8197128
6	本体取付金具	EAHF-E24-60-P	アクセサリ(別売)	8197132
7	センサドグ	EAPM-E24-60-SLS	アクセサリ(別売)	8197117

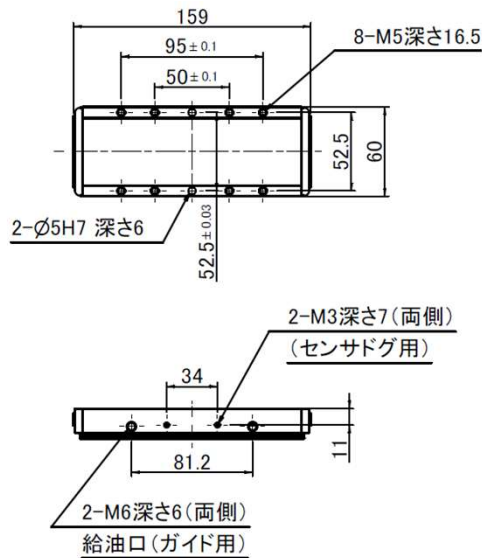
本体取付金具



標準テーブル・追加テーブル



ロングテーブル



ELGD-TB-80

形式

アクチュエータ

ELGD - TB - KF - 80 - 500 - 0H - L - PU2

① ② ③ ④ ⑤

①ストローク	ELGD-＊ ELGD-＊-M ELGD-＊-L-M	50～8500mm 50～1400mm 50～1400mm
②テーブルタイプ	無記入 -L	標準テーブル ロングテーブル
③追加テーブル	無記入 -ZL -ZR	なし 左側 右側
④取付方向	無記入 -M	処理なし 底面タブ穴、位置決めピンあり
⑤ベルトタイプ	PU1 PU2	食品向け（FDA認可品） 標準

モータ、減速機、モータ取付キット

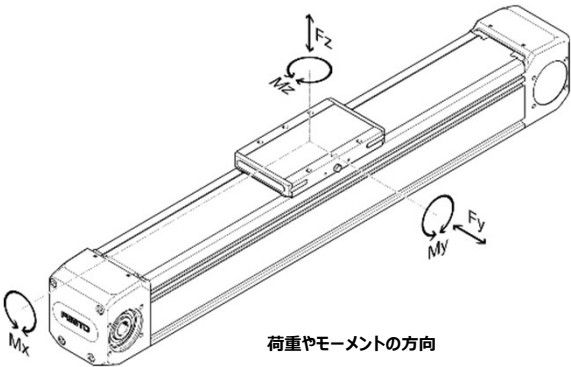
モータ※1		減速機※2	モータ取付キット	
			品名	製品番号
αSTEP AZシリーズ	AZM6 ■	PG2_060-□/AZM69	EAMM-A-L48-60H-G2	8197458
	AZM9 ■	PG2_060-□/AZM911	EAMM-A-L48-60H-G2	8197458
	AZM9 ■	— ※4	EAMK-A-L48-48A（カップリングケース）	558012
			MJS-30Collet hub-16（コレット）	23126732
			MJ-30-ERD-SLV（スリーブ）	23126737
			MJT-30C-14HUB（ハブ）	23126760
			FM-F48A-L60R37（中間フランジ）	23112309
			六角穴付きボルト M6長さ20mm×4本※3	—
サーボモーター KXRシリーズ	KXRM640 ■	PG2_060-□/KXRM640	EAMM-A-L48-60H-G2	8197458
	KXRM875 ■	PG2_060-□/KXRM875	EAMM-A-L48-60H-G2	8197458

※1：■はモータの型番を決める記号が入ります。
※2：□は減速比を表す、003、004、005、007が入ります。
※3：ボルトについてはお客様にてご用意ください。
※4：減速機を使わない構成です。

仕様

ベルト送り量	[mm]	135
プーリ有効径	[mm]	42.97
繰り返し位置決め精度	[mm]	±0.04
テーブルタイプ		標準 ロング
許容荷重※1	Fy [N]	4200 8433
	Fz [N]	4200 8400
許容モーメント※1	Mx [Nm]	106 200
	My [Nm]	42 390
	Mz [Nm]	42 390
強度限界※2	Fy [N]	2800 5500
	Fz [N]	3500 5600
	Mx [Nm]	106 200
	My [Nm]	80 356
	Mz [Nm]	79 383
質量※3	基本 [kg]	4.72 6.03
	加算 [kg/0.1m]	0.79
使用周囲温度範囲※3	[℃]	0～60
保護等級※3		IP40

※1：寿命目安5000kmの値です。
※2：アクチュエータの強度限界です。この値を超えないようにご使用ください。
※3：アクチュエータのみの仕様です。モータ減速機、モータ取付キットは個別でご確認ください。



ELGD-TB-80

■ 型式

【サーボモータ仕様】

仕様は3m/s²、デューティ比50%、許容慣性モーメント比35倍以下、ワークの重心位置がテーブル面の中心の時の参考例です。
ストローク、速度、加速度、デューティ比、取付方向、ワークの重心位置、取付支持間距離等の様々な条件により搬送できる質量は変わります。
お客様条件にて搬送可能かどうかについてはお問い合わせください。

モータ定格出力 [W]	400				
減速比	1/3	1/4	1/5	1/7	1/10
定格速度 [mm/s]	2250	1687	1350	964	675
最大可搬質量 [kg]	19	39	64	125	180

モータ定格出力 [W]	750				
減速比	1/3	1/4	1/5	1/7	1/10
定格速度 [mm/s]	2250	1687	1350	-	-
最大可搬質量 [kg]	72	134	180	-	-

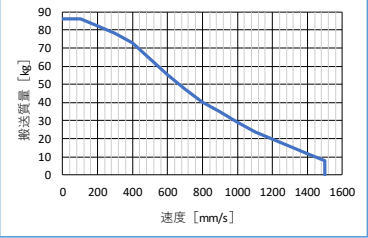
※ロングテーブル、水平、壁掛け設置時の値です。標準テーブル 水平設置時は157kg、標準テーブル 壁掛け設置時の最大可搬質量は90kgです。
※ の減速比はモータの瞬時最大トルクがアクチュエータの入力トルク上限を超えているため、トルク制限が必要になります。

【ステッピングモータ仕様（例：AZM911A0CH）】

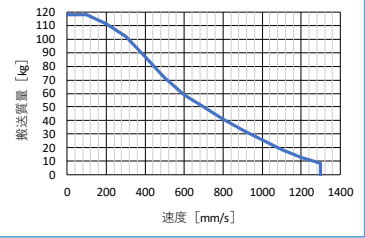
仕様は3m/s²、デューティ比50%、許容慣性モーメント比30倍以下、ワークの重心位置がテーブル面の中心の時の参考例です。
ストローク、速度、加速度、デューティ比、取付方向、ワークの重心位置、取付支持間距離等の様々な条件により搬送できる質量は変わります。
お客様条件にて搬送可能かどうかについてはお問い合わせください。

速度 – 搬送質量特性（参考値）

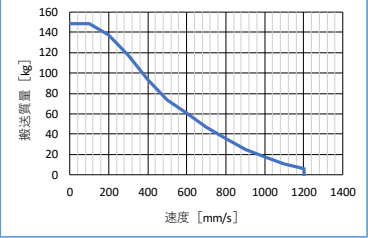
●減速比3
水平 AZM911



●減速比4
水平 AZM911



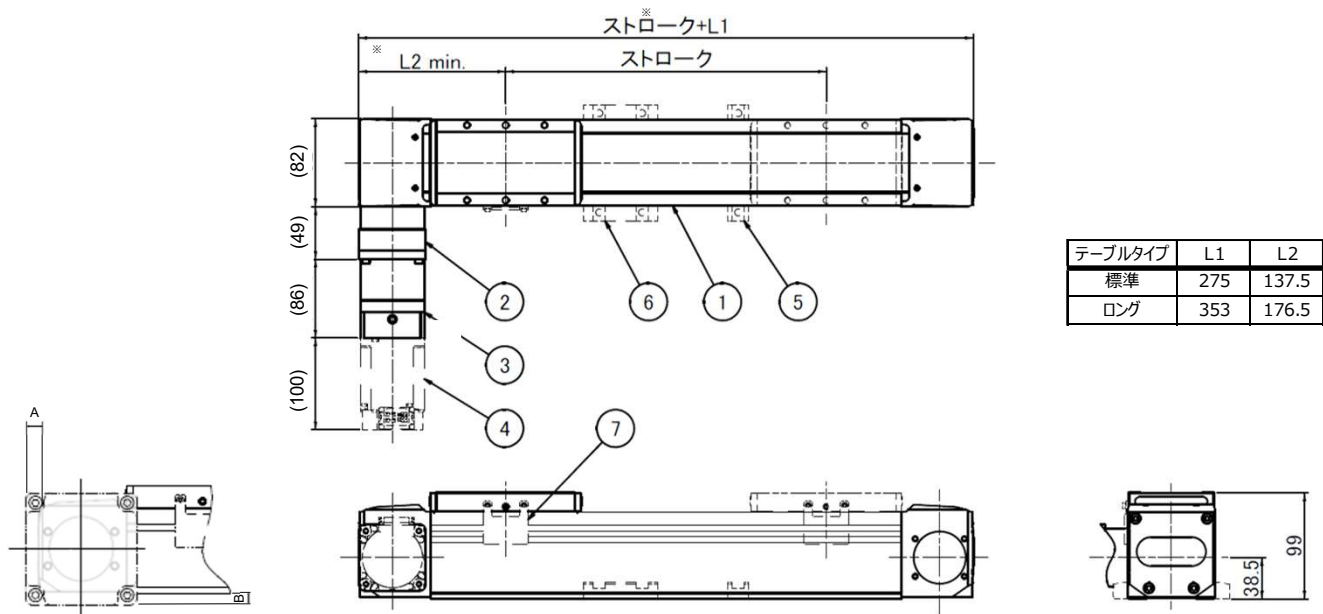
●減速比5
水平 AZM911



※ロングテーブル、水平、壁掛け設置、および、水平設置時の値です。標準テーブル 壁掛け設置時の最大可搬質量は90kgです。

ELGD-TB-80

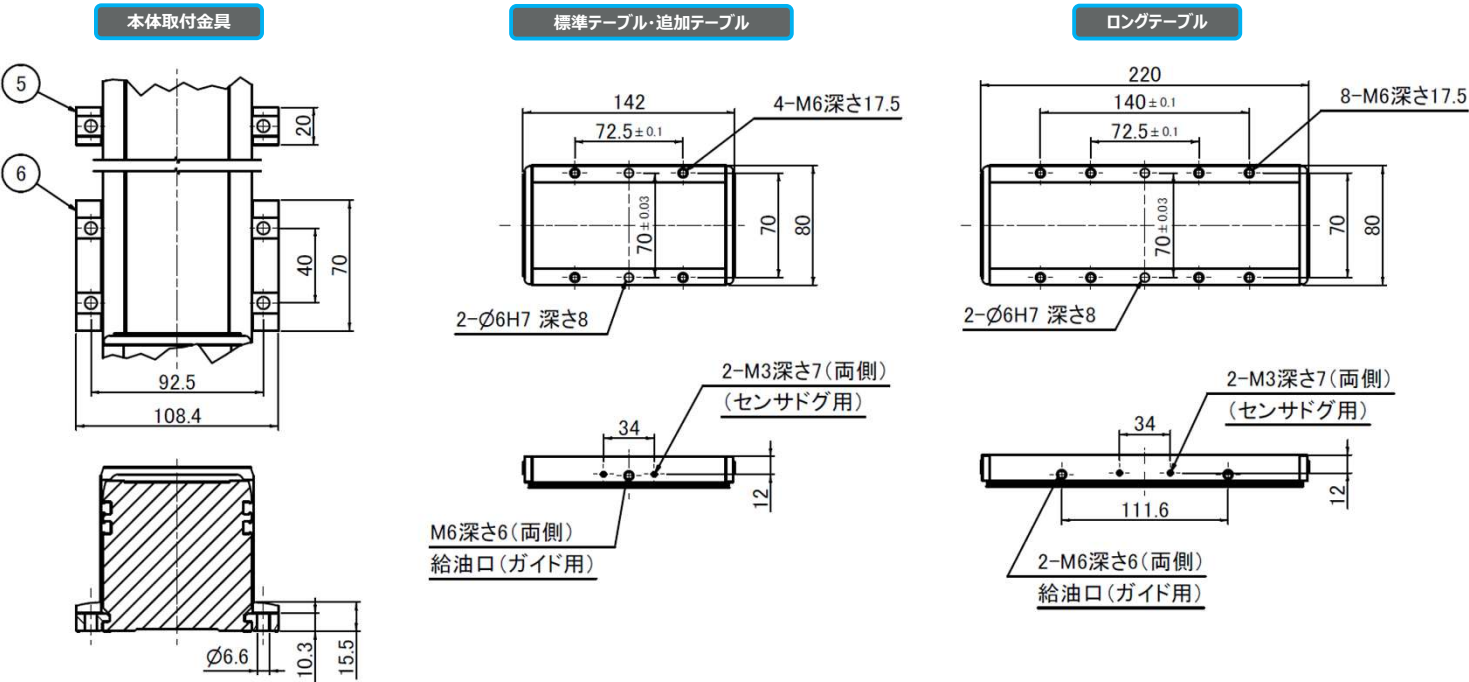
■外形図（例：AZM69A0CH）



※モータ品名:AZM911の場合A=11mm,B=4mm、KXRM640の場合A=14.5mm,B=7.5mm
※予備ストロークは6mm(片側3mm)です。
※追加テーブルの最小距離は、テーブル間50mm以上離してください。有効ストロークは追加テーブル全長とテーブル間を離れた距離が減少します。
※上記は一例です。他の製品との組み合わせも含め、寸法はCAD等でご確認ください。
※アクチュエータの取付方法が-M(底面タップ穴、位置決めピンあり)の場合、スライダ底面からテーブル上面までの高さは0.6mm低くなります。穴位置については、CAD等でご確認ください。

構成例

項目	名称	型式	備考	製品番号
1	アクチュエータ	ELGD-TB-KF-80-		8176885
2	モータ取付キット	EAMM-A-L48-60H-G2		8197458
3	減速機	PG2_060-003/AZ69	アベックスダイナミクス	
4	モータ	AZM69A0CH		
5	本体取付金具	EAHF-E24-60-P-S	アクセサリ(別売)	8197128
6	本体取付金具	EAHF-E24-60-P	アクセサリ(別売)	8197132
7	センサドグ	EAPM-E24-60-SLS	アクセサリ(別売)	8197117



ELGD-TB-WD-100

形式

●アクチュエータ

ELGD - TB - KF - WD - 100 - 500 - 0H - L - PU2

	①	②	③	④
①ストローク	ELGD- * ELGD- *-M	50～8500mm 50～1400mm		
②追加テーブル	無記入 -ZL -ZR	なし 左側 右側		
③取付方向	無記入 -M	処理なし 底面タップ穴、位置決めピンあり		
④ベルトタイプ	PU1 PU2	食品向け（FDA認可品） 標準		

●モータ、減速機、モータ取付キット

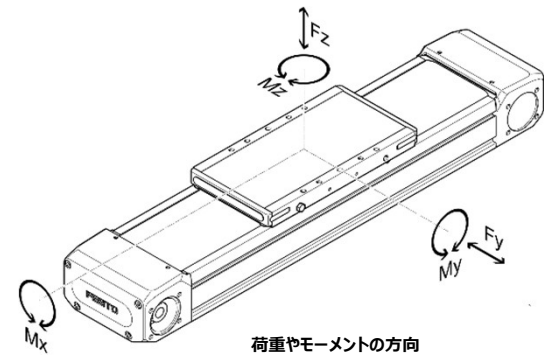
モータ※1		減速機※2	モータ取付キット	
			品名	製品番号
αSTEP AZシリーズ	AZM6 ■	PG2_060-□/AZM69	EAMM-A-L38-60H-G2	8197452
	AZM6 ■	—※4	EAMK-A-L38-38A（カップリングケース）	558011
			MJS-20Collet hub-10（コレット）	23126731
			MJ-20-ERD-SLV（スリーブ）	23126736
			MJT-20C-10HUB（ハブ）	23126756
			FM-F38A-L36R24（中間フランジ）	23112261
			六角穴付きボルト M4長さ15mm×4本※3	—
サーボモーター KXRシリーズ	KXRM640 ■	PG2_060-□/KXRM640	六角穴付きボルト M5長さ35mm×4本※3	—
			EAMM-A-L38-60H-G2	8197452

※1：■はモータの型番を決める記号が入ります。
※2：□は減速比を表す、003、004、005、007が入ります。
※3：ボルトについてはお客様にてご用意ください。
※4：減速機を使わない構成です。

仕様

ベルト送り量	[mm]	84
プーリ有効径	[mm]	26.74
繰り返し位置決め精度	[mm]	±0.04
テーブルタイプ		ロング
許容荷重※1	Fy [N]	4376
	Fz [N]	4286
許容モーメント※1	Mx [Nm]	130
	My [Nm]	200
	Mz [Nm]	200
強度限界※2	Fy [N]	4092
	Fz [N]	2250
	Mx [Nm]	150
	My [Nm]	191
	Mz [Nm]	270
質量※3	基本 [kg]	3.86
	加算 [kg/0.1m]	0.55
使用周囲温度範囲※3	[℃]	0～60
保護等級※3		IP40

※1：寿命目安5000kmの値です。
※2：アクチュエータの強度限界です。この値を超えないようにご使用ください。
※3：アクチュエータのみの仕様です。モータ減速機、モータ取付キットは個別でご確認ください。



ELGD-TB-WD-100

■ 型式

【サーボモータ仕様】

仕様は3m/s²、デューティ比50%、許容慣性モーメント比35倍以下、ワークの重心位置がテーブル面の中心の時の参考例です。
ストローク、速度、加速度、デューティ比、取付方向、ワークの重心位置、取付支持間距離等の様々な条件により搬送できる質量は変わります。
お客様条件にて搬送可能かどうかについてはお問い合わせください。

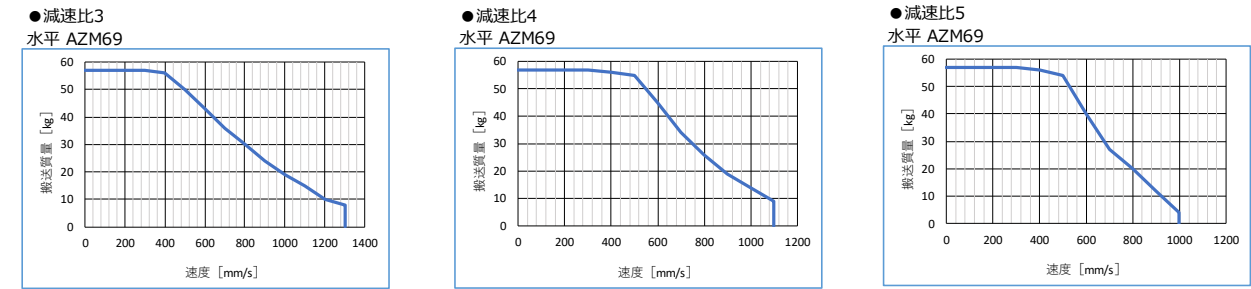
モータ定格出力 [W]	400				
減速比	1/3	1/4	1/5	1/7	1/10
定格速度 [mm/s]	1400	1050	840	600	-
最大可搬質量 [kg]	52	53	54	55	-

※ 減速比はモータの瞬時最大トルクがアクチュエータの入力トルク上限を超えているため、トルク制限が必要になります。

【ステッピングモータ仕様（例：AZM69A0CH）】

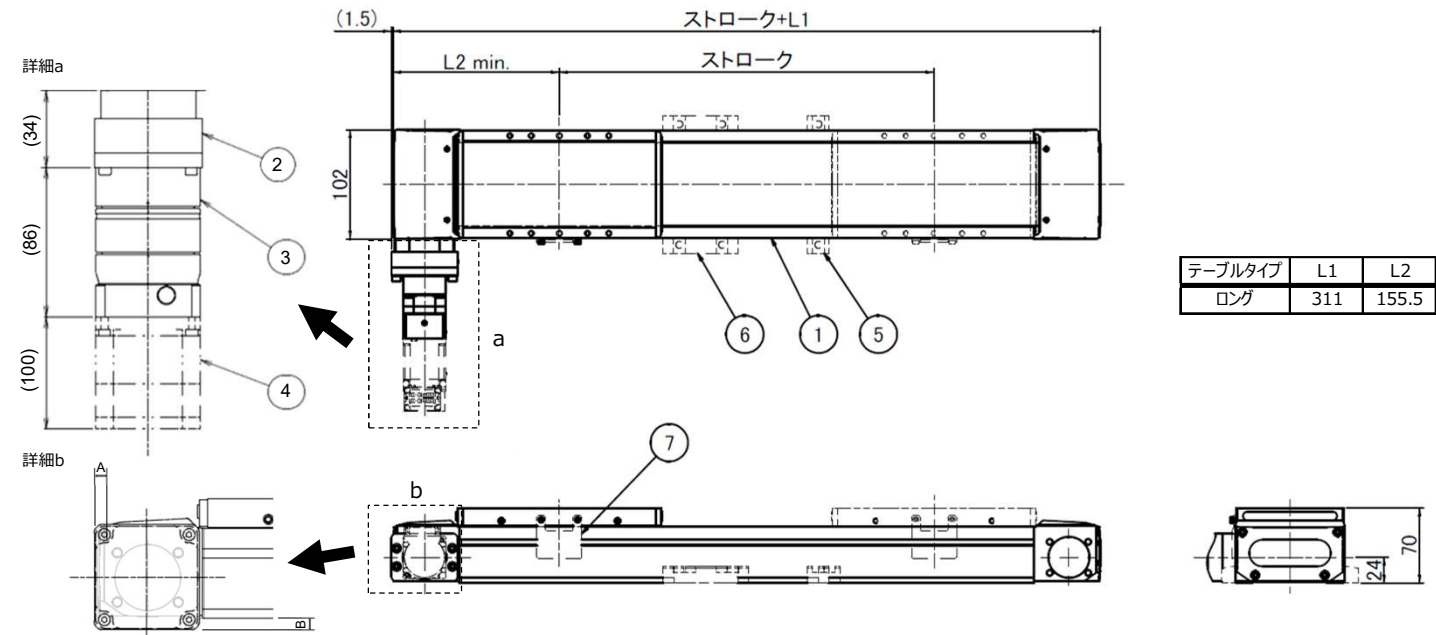
仕様は3m/s²、デューティ比50%、許容慣性モーメント比30倍以下、ワークの重心位置がテーブル面の中心の時の参考例です。
ストローク、速度、加速度、デューティ比、取付方向、ワークの重心位置、取付支持間距離等の様々な条件により搬送できる質量は変わります。
お客様条件にて搬送可能かどうかについてはお問い合わせください。

速度 – 搬送質量特性（参考値）



ELGD-TB-WD-100

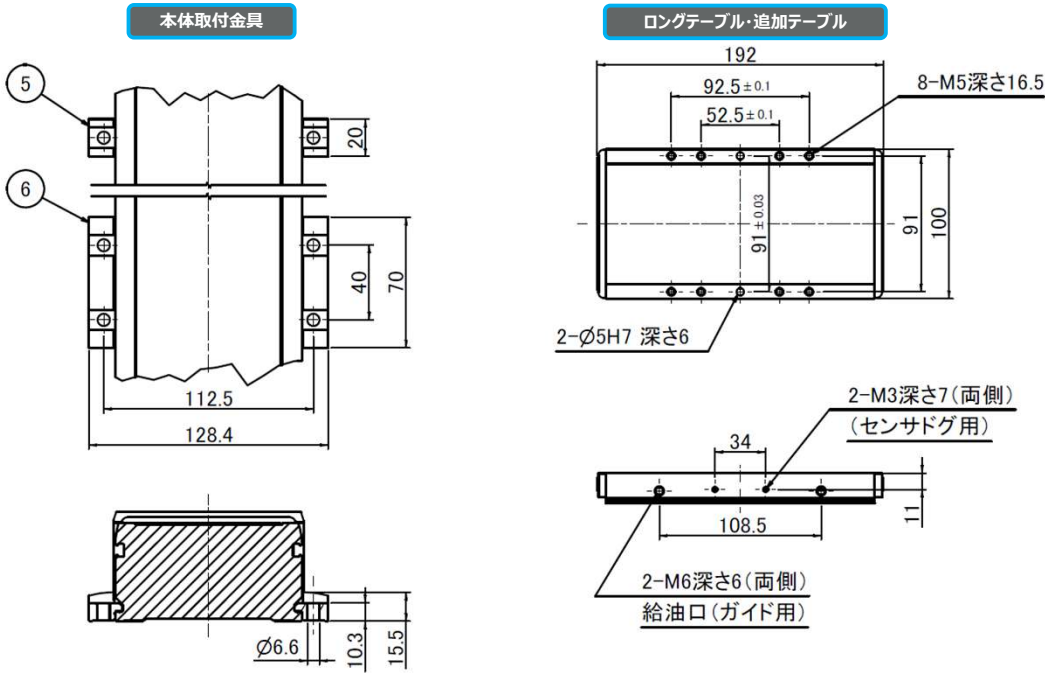
■外形図（例：AZM69A0CH）



※モータ品名:AZM69、KXRM640場合A=1.5mm、B=7mm
※予備ストロークは6mm(片側3mm)です。
※追加テーブルの最小距離は、テーブル間50mm以上離してください。有効ストロークは追加テーブル全長とテーブル間を離れた距離が減少します。
※上記は一例です。他の製品との組み合わせも含め、寸法はCAD等でご確認ください。
※アクチュエータの取付方法が-M(底面タップ穴、位置決めピンあり)の場合、スライダ底面からテーブル上面までの高さは0.6mm低くなります。穴位置については、CAD等でご確認ください。

構成例

項目	名称	型式	備考	製品番号
1	アクチュエータ	ELGD-TB-KF-WD-100-		8176888
2	モータ取付キット	EAMM-A-L38-60H-G2		8197452
3	減速機	PG2_060-003/AZ69	アベックスダイナミクス	
4	モータ	AZM69A0CH		
5	本体取付金具	EAHF-E24-60-P-S	アクセサリ(別売)	8197128
6	本体取付金具	EAHF-E24-60-P	アクセサリ(別売)	8197132
7	センサドグ	EAPM-E24-60-SLS	アクセサリ(別売)	8197117



ELGD-TB-WD-120

形式

アクチュエータ

ELGD - TB - KF - WD - 120 - 500 - 0H - L - PU2

	①	②	③	④
①ストローク	ELGD- * ELGD- * -M	50~8500mm 50~1370mm		
②追加テーブル	無記入 -ZL -ZR	なし 左側 右側		
③取付方向	無記入 -M	処理なし 底面タップ穴、位置決めピンあり		
④ベルトタイプ	PU1 PU2	食品向け（FDA認可品） 標準		

モータ、減速機、モータ取付キット

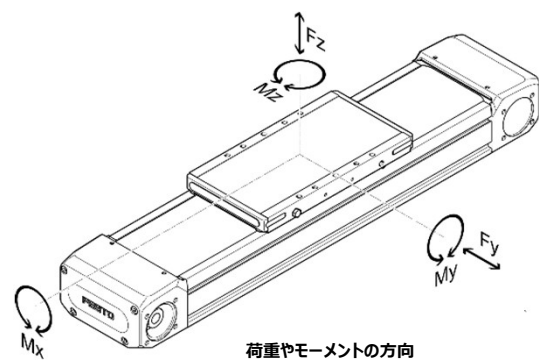
モータ※1		減速機※2	モータ取付キット	
			品名	製品番号
αSTEP AZシリーズ	AZM6■	PG2_060-□/AZM69	EAMM-A-N48-60H-G2	8197465
サーボモーター KXRシリーズ	KXRM640■	PG2_060-□/KXRM640	EAMM-A-N48-60H-G2	8197465

※1： ■はモータの型番を決める記号が入ります。
※2： □は減速比を表す、003、004、005が入ります。

仕様

ベルト送り量	[mm]	120
プーリ有効径	[mm]	38.2
繰り返し位置決め精度	[mm]	±0.04
テーブルタイプ		ロング
許容荷重※1	Fy	[N] 8000
	Fz	[N] 7200
許容モーメント※1	Mx	[Nm] 330
	My	[Nm] 600
	Mz	[Nm] 540
強度限界※2	Fy	[N] 5914
	Fz	[N] 9071
	Mx	[Nm] 290
	My	[Nm] 563
	Mz	[Nm] 527
質量※3	基本	[kg] 6.50
	加算	[kg/0.1m] 0.78
使用周囲温度範囲※3	[℃]	0~60
保護等級※3		IP40

※1： 寿命目安5000kmの値です。寿命計算にご使用ください。
※2： アクチュエータの強度限界です。この値を超えないようにご使用ください。
※3： アクチュエータのみの仕様です。モータ減速機、モータ取付キットは個別でご確認ください。



ELGD-TB-WD-120

■ 型式

【サーボモータ仕様】

仕様は3m/s²、デューティ比50%、許容慣性モーメント比35倍以下、ワークの重心位置がテーブル面の中心の時の参考例です。
ストローク、速度、加速度、デューティ比、取付方向、ワークの重心位置、取付支持間距離等の様々な条件により搬送できる質量は変わります。
お客様条件にて搬送可能かどうかについてはお問い合わせください。

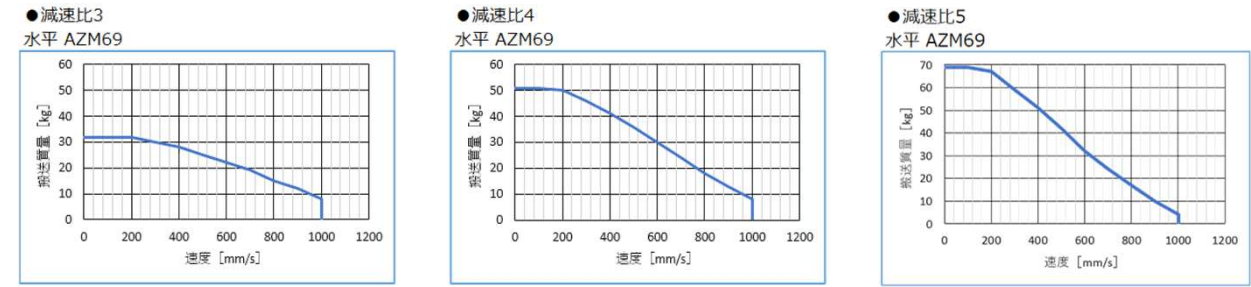
モータ定格出力 [W]	400				
減速比	1/3	1/4	1/5	1/7	1/10
定格速度 [mm/s]	2000	1500	1200	857	600
最大可搬質量 [kg]	25	50	83	115	115

※ 減速比はモータの瞬時最大トルクがアクチュエータの入力トルク上限を超えているため、トルク制限が必要になります。

【ステッピングモータ仕様（例：AZM69A0CH）】

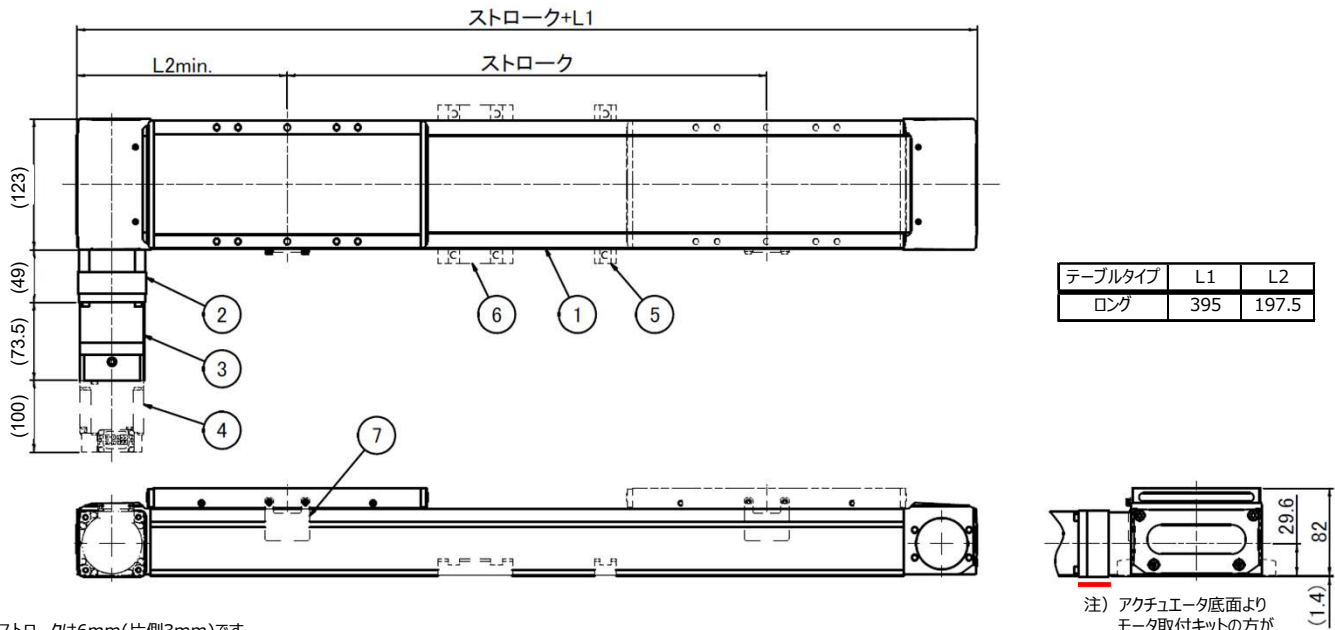
仕様は3m/s²、デューティ比50%、許容慣性モーメント比30倍以下、ワークの重心位置がテーブル面の中心の時の参考例です。
ストローク、速度、加速度、デューティ比、取付方向、ワークの重心位置、取付支持間距離等の様々な条件により搬送できる質量は変わります。
お客様条件にて搬送可能かどうかについてはお問い合わせください。

速度 – 搬送質量特性（参考値）



ELGD-TB-WD-120

■外形図（例：AZM69A0CH）

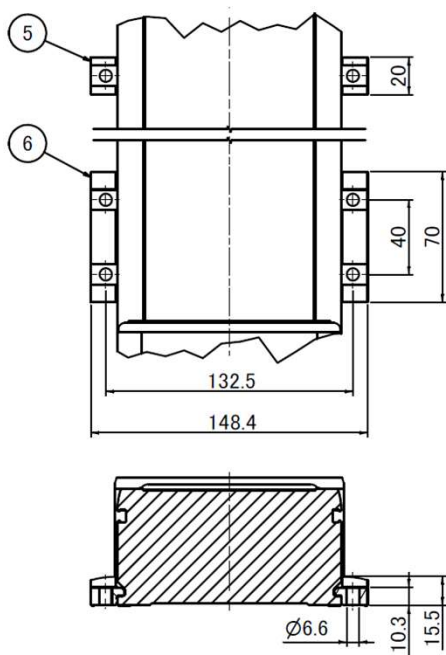


※予備ストロークは6mm(片側3mm)です。
※追加テーブルの最小距離は、テーブル間50mm以上離してください。有効ストロークは追加テーブル全長とテーブル間を離れた距離が減少します。
※上記は一例です。他の製品との組み合わせも含め、寸法はCAD等でご確認ください。
※アクチュエータの取付方法が-M(底面タップ穴、位置決めピンあり)の場合、スライダ底面からテーブル上面までの高さは0.6mm低くなります。穴位置については、CAD等でご確認ください。

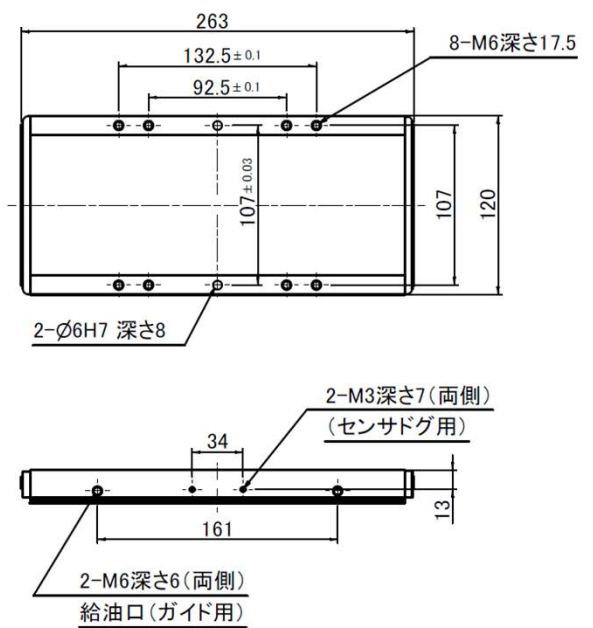
構成例

項目	名称	型式	備考	製品番号
1	アクチュエータ	ELGD-TB-KF-WD-120-		8176889
2	モータ取付キット	EAMM-A-N48-60H-G2		8197465
3	減速機	PG2_060-003/AZ69	アベックスダイナミクス	
4	モータ	AZM69A0CH		
5	本体取付金具	EAHF-E24-60-P-S	アクセサリ(別売)	8197128
6	本体取付金具	EAHF-E24-60-P	アクセサリ(別売)	8197132
7	センサドグ	EAPM-E24-60-SLS	アクセサリ(別売)	8197117

本体取付金具

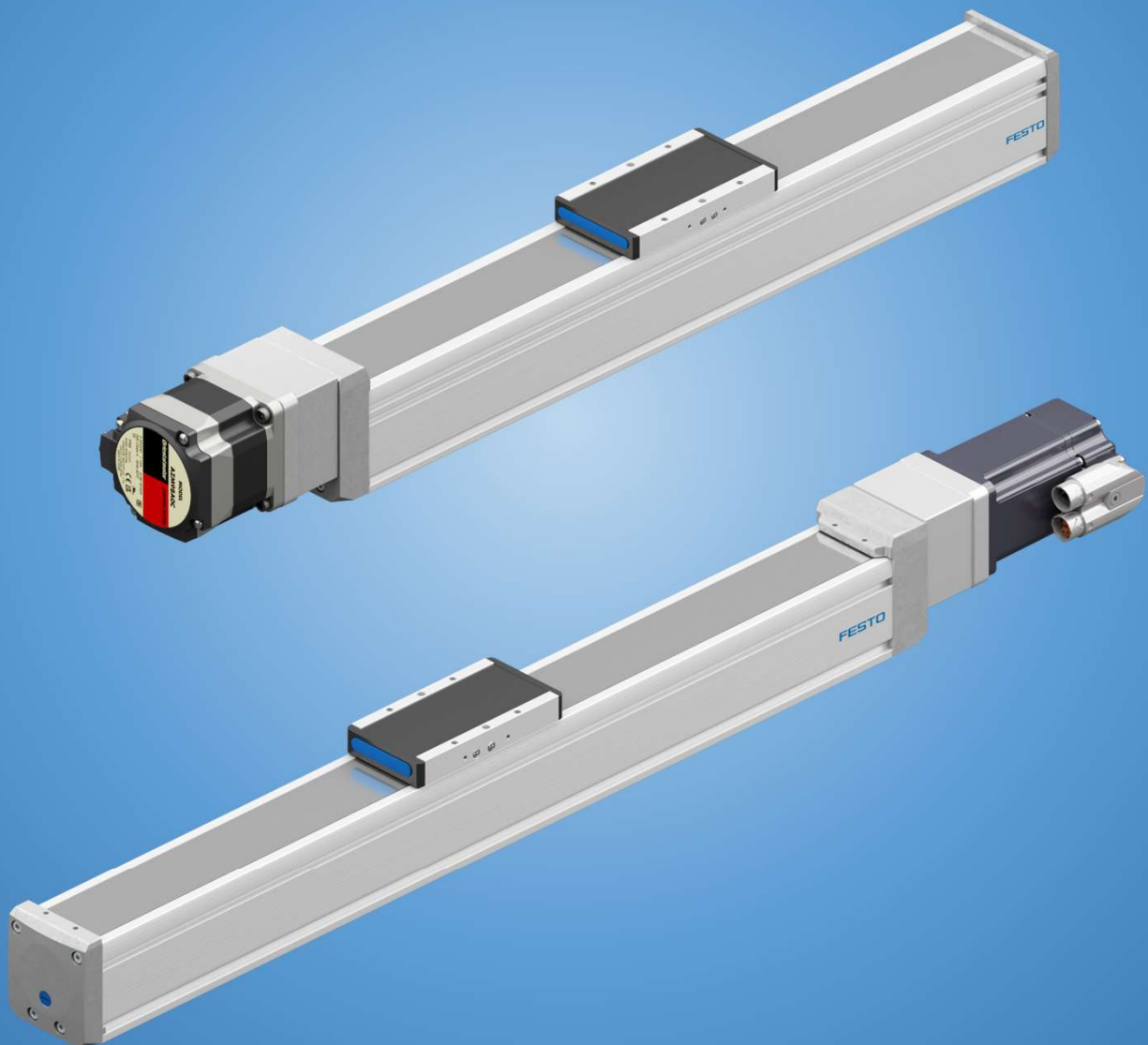


ロングテーブル・追加テーブル



ELGD-BS

ELGD-BS-WD



ELGD-BS-60

形式

アクチュエータ

ELGD - BS - KF - 60 - 500 - 0H - 10P - SU - L

① ② ③ ④ ⑤ ⑥

①ストローク		50～1000mm
②ボールねじリード	5P 10P	5mm 10mm
③ボールねじサポート	無記入 -SU	なし あり
④テーブルデザイン	なし -L	標準テーブル ロングテーブル
⑤追加テーブル	無記入 -ZL -ZR	なし 左側 右側
⑥取付方向	無記入 -M	処理なし 底面タップ穴、位置決めピンあり

モータ、モータ取付キット

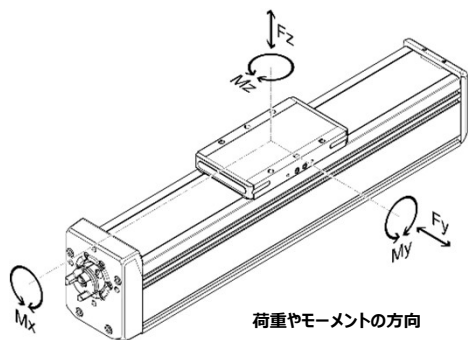
モータ※1		モータ取付キット	
		品名	製品番号
αSTEP AZシリーズ	AZM6 ■	EAMM-A-T42-60AB	8094949
サーボモーター KXRシリーズ	KXRM640 ■	EAMM-A-T42-60P	4133487
		EAMM-U-65-T42-60PA-87※2※3	8091225

※1：■はモータの型番を決める記号が入ります。
※2：折返しタイプのモータ取付キットです。
※3：モータ取付キットのケースが大きく、コネクタ向きをモータ出力軸側ではケーブルが差し込みできません。コネクタ向きをモータ出力軸側以外に調整してください。

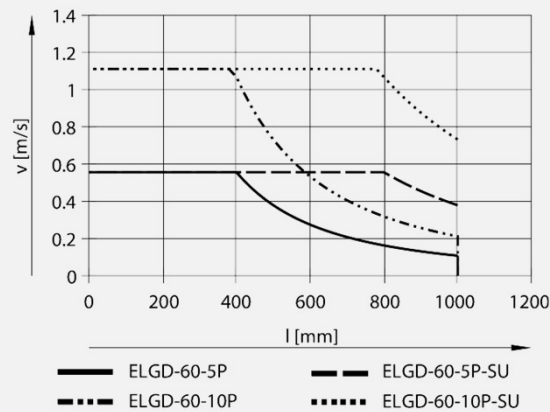
仕様

ボールねじ径	[mm]	12
繰り返し位置決め精度	[mm]	±0.01
テーブルタイプ		標準 ロング
許容荷重※1	Fy [N]	2200 4075
	Fz [N]	2200 4079
許容モーメント※1	Mx [Nm]	37 65
	My [Nm]	15 141
	Mz [Nm]	15 139
強度限界※2	Fy [N]	930 1650
	Fz [N]	1300 2500
	Mx [Nm]	31 70
	My [Nm]	34 85
	Mz [Nm]	26 45
質量※3	基本 [kg]	1.77 2.29
	加算 [kg/0.1m]	0.54
使用周囲温度範囲※3	[℃]	0～60
保護等級※3		IP40

※1：寿命目安5000kmの値です。
※2：アクチュエータの強度限界です。この値を超えないようにご使用ください。
※3：アクチュエータのみの仕様です。モータ減速機、モータ取付キットは個別でご確認ください。



ストローク許容速度特性（標準テーブル）
※ロングテーブルの場合はストローク+40mmでグラフを参照してください



ELGD-BS-60

■ 型式

【サーボモータ仕様】

仕様は3m/s²、デューティ比50%、許容慣性モーメント比35倍以下、ワークの重心位置がテーブル面の中心の時の参考例です。
ストローク、速度、加速度、デューティ比、取付方向、ワークの重心位置、取付支持間距離等の様々な条件により搬送できる質量は変わります。
お客様条件にて搬送可能かどうかについてはお問い合わせください。

モータ定格出力	[W]	400	
ボールねじリード	[mm]	5	10
定格速度	[mm/s]	250	500
最大可搬質量(水平)	[kg]	100	100
最大可搬質量(垂直)	[kg]	98	48

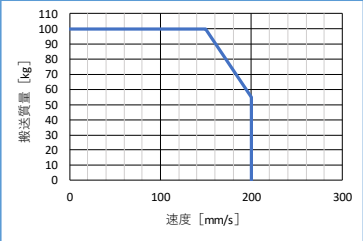
※折り返しキットを使用した場合は最大可搬質量の値は変わります。

【ステッピングモータ仕様（例：AZM69A0CH）】

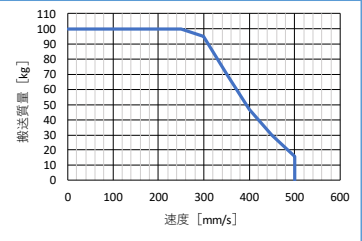
仕様は3m/s²、デューティ比50%、許容慣性モーメント比30倍以下、ワークの重心位置がテーブル面の中心の時の参考例です。
ストローク、速度、加速度、デューティ比、取付方向、ワークの重心位置、取付支持間距離等の様々な条件により搬送できる質量は変わります。
お客様条件にて搬送可能かどうかについてはお問い合わせください。

速度 – 搬送質量特性

●リード5mm
水平 AZM69

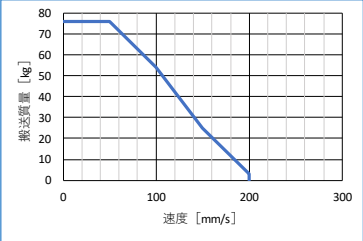


●リード10mm
水平 AZM69

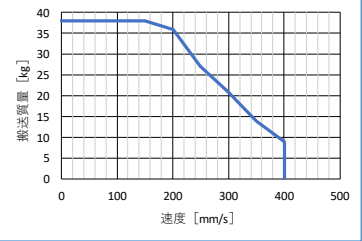


※ロングテーブル 水平設置時の値です。
ロングテーブルの壁掛け設置時の最大可搬質量は82kg、
標準テーブルの水平設置時の最大可搬質量値は56kg、
標準テーブルの壁掛け設置時の最大可搬質量は30kgです。

●リード5mm
垂直 AZM69



●リード10mm
垂直 AZM69

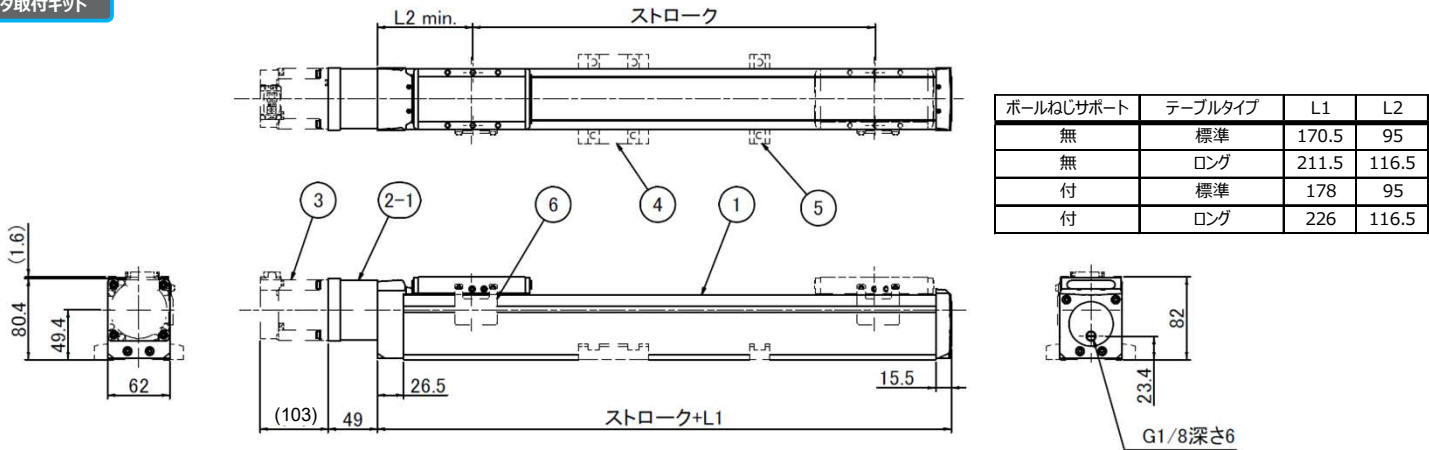


※ロングテーブル 垂直設置時の値です。
標準テーブル 垂直設置時の最大可搬質量は35kgです。

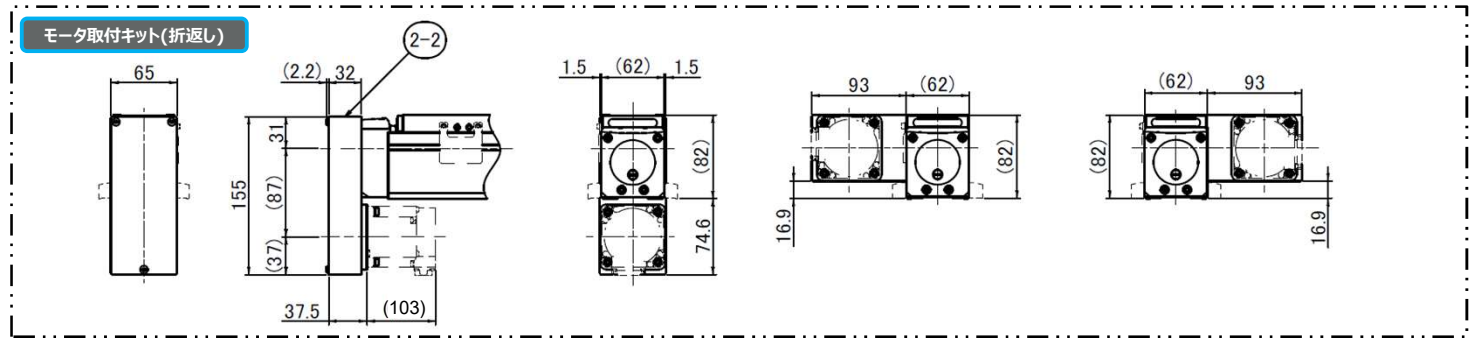
ELGD-BS-60

■外形図（例：KXRM640AC）

モータ取付キット



ボールねじサポート	テーブルタイプ	L1	L2
無	標準	170.5	95
無	ロング	211.5	116.5
付	標準	178	95
付	ロング	226	116.5

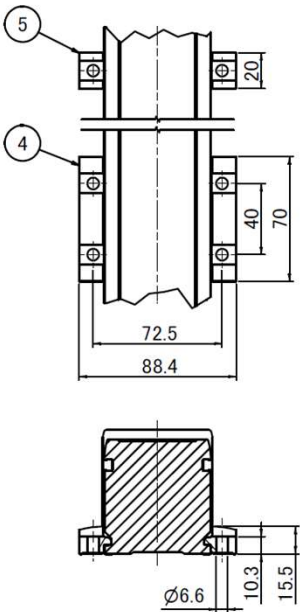


※予備ストロークは1mm(片側0.5mm)です。
※追加テーブルの最小距離は、テーブル間50mm以上離してください。有効ストロークは追加テーブル全長とテーブル間を離れた距離が減少します。
※上記は一例です。他の製品との組み合わせも含め、寸法はCAD等でご確認ください。
※アクチュエータの取付方法が-M(底面タップ穴、位置決めピンあり)の場合、スライダ底面からテーブル上面までの高さは0.6mm低くなります。穴位置については、CAD等でご確認ください。

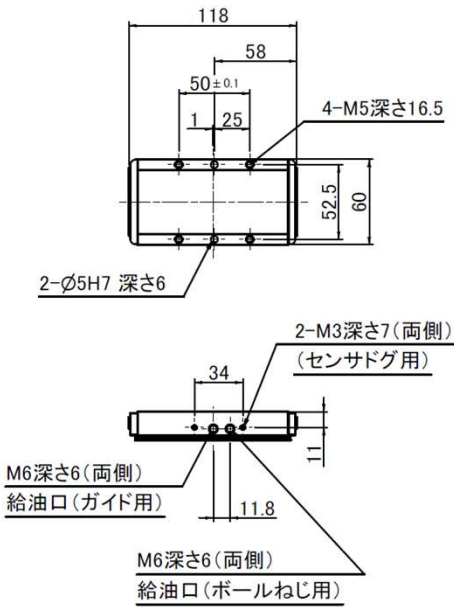
構成例

項目	名称	型式	備考	製品番号
1	アクチュエータ	ELGD-BS-KF-60-		8176874
2-1	モータ取付キット	EAMM-A-T42-60P		4133487
2-2	モータ取付キット(折返し)	EAMM-U-65-T42-60PA-87		8091225
3	モータ	KXRM640AC		
4	本体取付金具	EAHF-E24-60-P	アクセサリ(別売)	8197132
5	本体取付金具	EAHF-E24-60-P-S	アクセサリ(別売)	8197128
6	センサドグ	EAPM-E24-60-SLS	アクセサリ(別売)	8197117

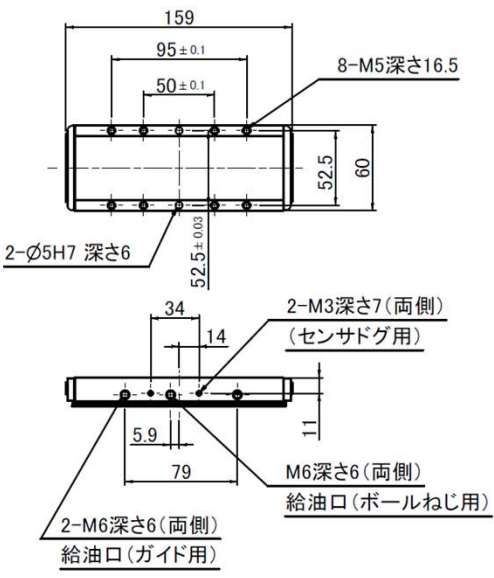
本体取付金具



標準テーブル・追加テーブル



ロングテーブル



ELGD-BS-80

形式

アクチュエータ

ELGD - BS - KF - 80 - 500 - 0H - 10P - SU - L

① ② ③ ④ ⑤ ⑥

①ストローク	ELGD- * ELGD- * -M ELGD- * -L-M	50～2000mm 50～1400mm 50～1400mm
②ボールねじリード	5P 10P 20P	5mm 10mm 20mm
③ボールねじサポート	無記入 -SU	なし あり
④テーブルデザイン	無記入 -L	標準テーブル ロングテーブル
⑤追加テーブル	無記入 -ZL -ZR	なし 左側 右側
⑥取付方向	無記入 -M	処理なし 底面タップ穴、位置決めピンあり

モータ、モータ取付キット

モータ※1		モータ取付キット	
		品名	製品番号
αSTEP AZシリーズ	AZM9 ■	EAMM-A-T46-85AA	8096186
サーボモーター KXRシリーズ	KXRM640 ■	EAMM-A-T46-60P	4824833
		EAMM-U-87-T46-60P-114※2※3	4824069
	KXRM875 ■	EAMM-A-T46-80PA	8091047
		EAMM-U-87-T46-80P-114※2	4822696

※1：■はモータの型番を決める記号が入ります。

※2：折返しタイプのモータ取付キットです。

※3：モータ取付キットのケースが大きく、コネクタ向きをモータ出力軸側ではケーブルが差し込みできません。コネクタ向きをモータ出力軸側以外に調整してください。

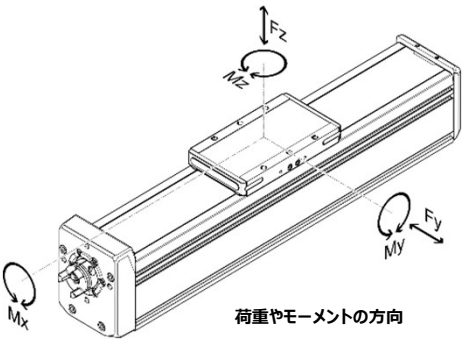
仕様

ボールねじ径	[mm]	16	
繰返し位置決め精度	[mm]	±0.01	
テーブルタイプ		標準	ロング
許容荷重※1	Fy [N]	3906	8236
	Fz [N]	3913	8256
許容モーメント※1	Mx [Nm]	95	180
	My [Nm]	42	390
	Mz [Nm]	42	390
強度限界※2	Fy [N]	2500	4800
	Fz [N]	2500	4000
	Mx [Nm]	100	160
	My [Nm]	42	335
	Mz [Nm]	42	275
質量※3	基本 [kg]	3.15	4.53
	加算 [kg/0.1m]	0.9	
使用周囲温度範囲※3	[℃]	0～60	
保護等級※3		IP40	

※1：寿命目安5000kmの値です。

※2：アクチュエータの強度限界です。この値を超えないようにご使用ください。

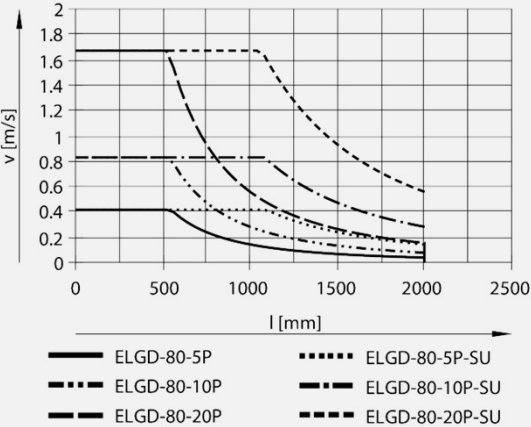
※3：アクチュエータのみの仕様です。モータ減速機、モータ取付キットは個別でご確認ください。



荷重やモーメントの方向

ストローク許容速度特性（標準テーブル）

※ロングテーブルの場合はストローク+80mmでグラフを参照してください



ELGD-BS-80

■ 型式

【サーボモータ仕様】

仕様は3m/s²、デューティ比50%、許容慣性モーメント比35倍以下、ワークの重心位置がテーブル面の中心の時の参考例です。
ストローク、速度、加速度、デューティ比、取付方向、ワークの重心位置、取付支持間距離等の様々な条件により搬送できる質量は変わります。
お客様条件にて搬送可能かどうかについてはお問い合わせください。

モータ定格出力 [W]	400		
ボールねじリード [mm]	5	10	20
定格速度 [mm/s]	250	500	1000
最大可搬質量(水平) [kg]	265	220	120
最大可搬質量(垂直) [kg]	70	45	20

モータ定格出力 [W]	750		
ボールねじリード [mm]	5	10	20
定格速度 [mm/s]	250	500	1000
最大可搬質量(水平) [kg]	265	265	250
最大可搬質量(垂直) [kg]	170	95	50

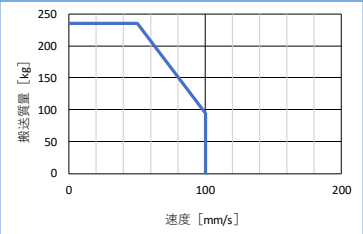
※折り返しキットを使用した場合は最大可搬質量の値は変わります。

【ステッピングモータ仕様（例：AZM98A0CH,AZM911A0CH）】

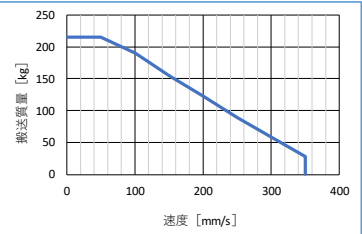
仕様は3m/s²、デューティ比50%、許容慣性モーメント比30倍以下、ワークの重心位置がテーブル面の中心の時の参考例です。
ストローク、速度、加速度、デューティ比、取付方向、ワークの重心位置、取付支持間距離等の様々な条件により搬送できる質量は変わります。
お客様条件にて搬送可能かどうかについてはお問い合わせください。

速度 – 搬送質量特性

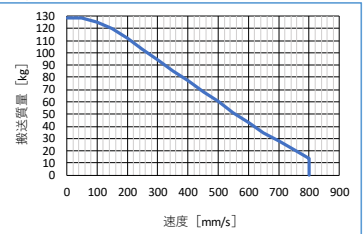
●リード5mm
水平 AZM98



●リード10mm
水平 AZM98

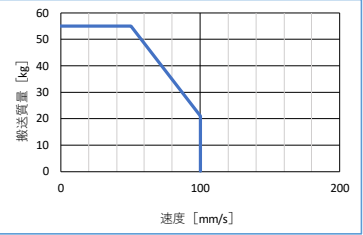


●リード20mm
水平 AZM98

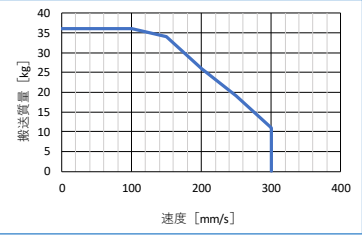


※ロングテーブル 水平設置時の値です。 ロングテーブル 壁掛け設置時の最大可搬質量は208kg、
標準テーブル 水平設置時の最大可搬質量値は157kg、 標準テーブル 壁掛け設置時の最大可搬質量は85kgです。

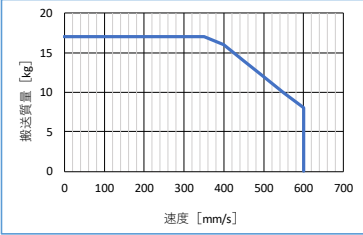
●リード5mm
垂直 AZM98



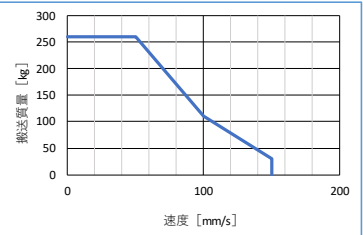
●リード10mm
垂直 AZM98



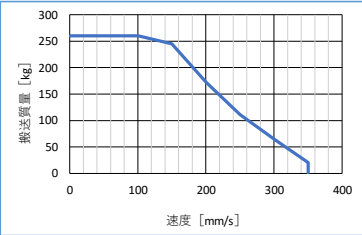
●リード20mm
垂直 AZM98



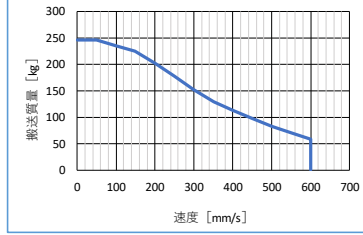
●リード5mm
水平 AZM911



●リード10mm
水平 AZM911



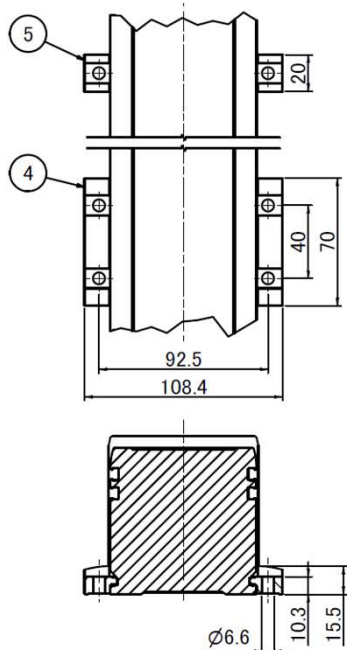
●リード20mm
水平 AZM911



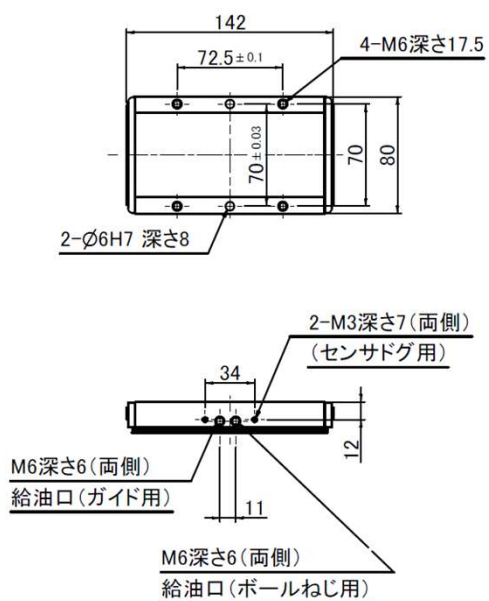
※ロングテーブル 水平設置時の値です。 ロングテーブル 壁掛け設置時の最大可搬質量は208kg、
標準テーブル 水平設置時の最大可搬質量値は157kg、 標準テーブル 壁掛け設置時の最大可搬質量は85kgです。

ELGD-BS-80

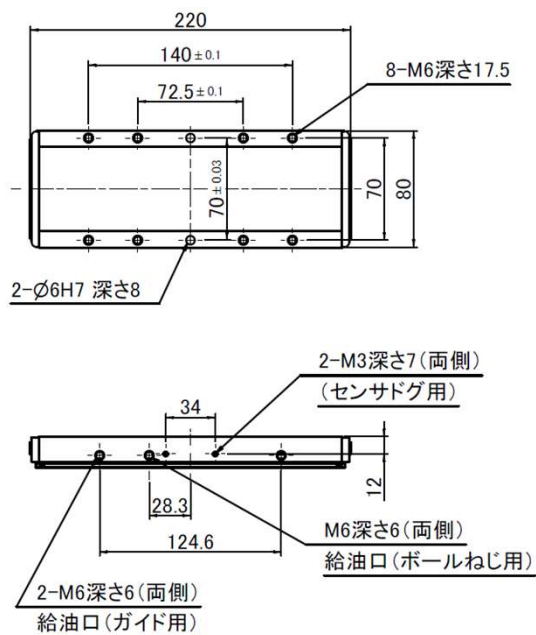
本体取付金具



標準テーブル・追加テーブル



ロングテーブル



ELGD-BS-120

形式

アクチュエータ

ELGD - BS - KF - 120 - 500 - 0H - 10P - SU - L

	①	②	③	④	⑤	⑥
①ストローク	ELGD-*	50~2500mm				
	ELGD-* -M	50~1400mm				
	ELGD-* -L-M	50~1370mm				
②ボールねじリード	5P	5mm				
	10P	10mm				
	30P	30mm				
③ボールねじサポート	無記入	なし				
	-SU	あり				
④テーブルデザイン	無記入	標準テーブル				
	-L	ロングテーブル				
⑤追加テーブル	無記入	なし				
	-ZL	左側				
	-ZR	右側				
⑥取付方向	無記入	処理なし				
	-M	底面タブ穴、位置決めピンあり				

モータ、モータ取付キット

モータ※1		モータ取付キット	
		品名	製品番号
サーボモーター KXRシリーズ	KXRM875 ■	EAMM-A-S60-80P	8234799
		EAMM-U-86-S60-80P-177※2	8234877

※1：■はモータの型番を決める記号が入ります。

※2：折返しタイプのモータ取付キットです。

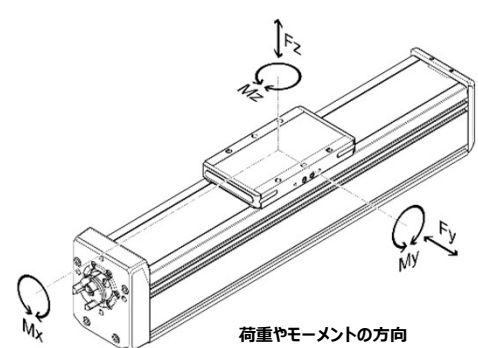
仕様

ボールねじ径	[mm]	25		
繰り返し位置決め精度	[mm]	±0.01		
テーブルタイプ		標準	ロング	
許容荷重※1	Fy	[N]	4300	8400
	Fz	[N]	4300	8400
許容モーメント※1	Mx	[Nm]	95	180
	My	[Nm]	42	390
	Mz	[Nm]	42	390
強度限界※2	Fy	[N]	2957	5914
	Fz	[N]	5608	9000
	Mx	[Nm]	202	441
	My	[Nm]	80	678
	Mz	[Nm]	95	527
質量※3	基本	[kg]	6.09	9.08
	加算	[kg/0.1m]	1.47	
使用周囲温度範囲※3	[℃]	0～60		
保護等級※3		IP40		

※1：寿命目安5000kmの値です。

※2：アクチュエータの強度限界です。この値を超えないようにご使用ください。

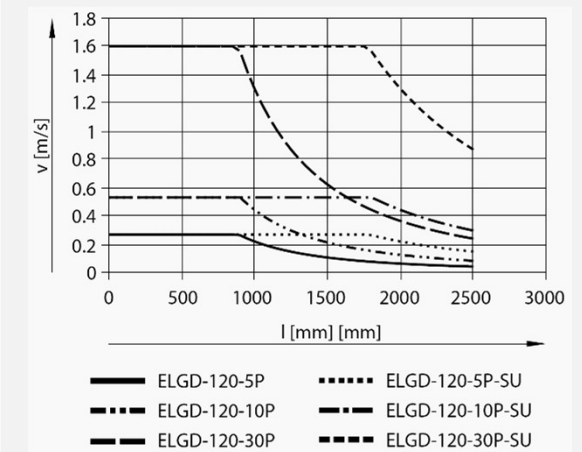
※3：アクチュエータのみの仕様です。モータ減速機、モータ取付キットは個別でご確認ください。



荷重やモーメントの方向

ストローク許容速度特性（標準テーブル）

※ロングテーブルの場合はストローク+50mmでグラフを参照してください



ELGD-BS-120

■ 型式

【サーボモータ仕様】

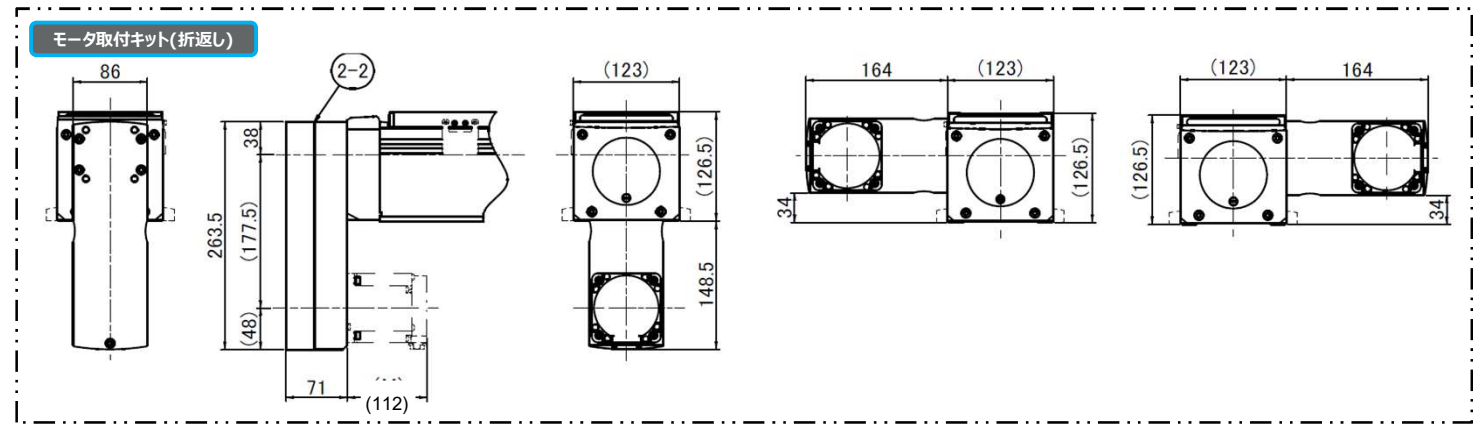
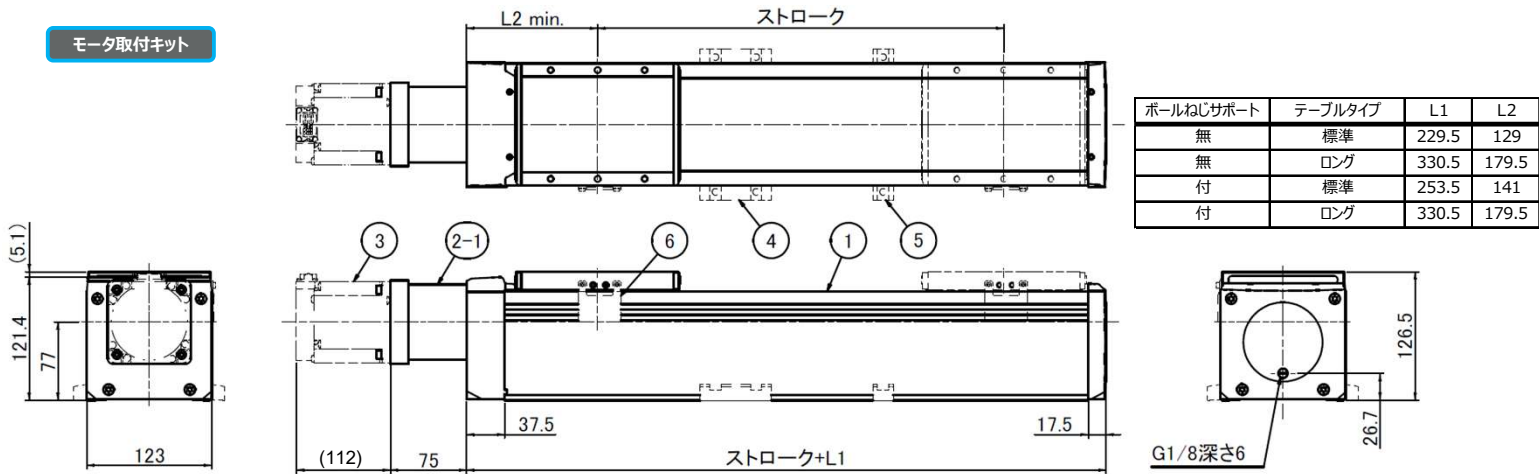
仕様はストローク1000mm、3m/s2、デューティ比50%、許容慣性モーメント比35倍以下、ワークの重心位置がテーブル面の中心の時の参考例です。
ストローク、速度、加速度、デューティ比、取付方向、ワークの重心位置、取付支持間距離等の様々な条件により搬送できる質量は変わります。
お客様条件にて搬送可能かどうかについてはお問い合わせください。

モータ定格出力	[W]	750		
ボールねじリード	[mm]	5	10	30
定格速度	[mm/s]	250	500	1500
最大可搬質量(水平)	[kg]	165	270	95
最大可搬質量(垂直)	[kg]	43	53	10

※折り返しキットを使用した場合は最大可搬質量の値は変わります。

ELGD-BS-120

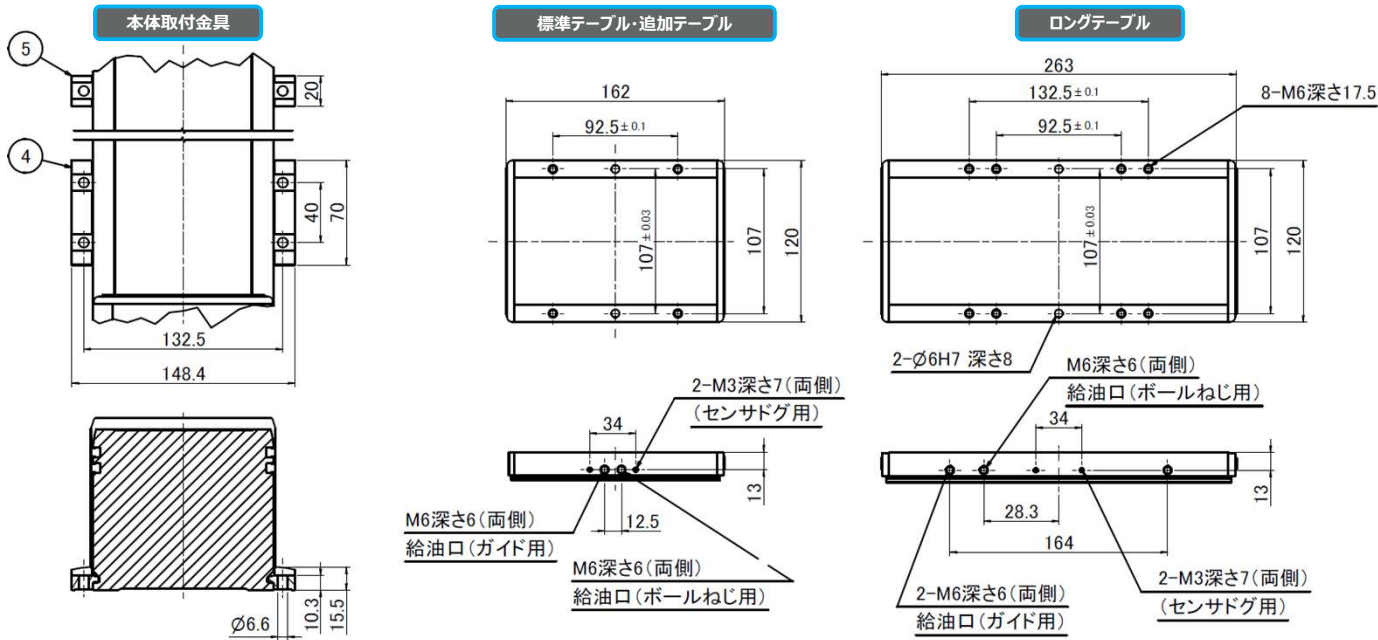
■外形図（例：KXRM875AC）



※予備ストロークは1mm(片側0.5mm)です。
※追加テーブルの最小距離は、テーブル間50mm以上離してください。有効ストロークは追加テーブル全長とテーブル間を離れた距離が減少します。
※上記は一例です。他の製品との組み合わせも含め、寸法はCAD等でご確認ください。
※アクチュエータの取付方法が-M(底面タップ穴、位置決めピンあり)の場合、スライダ底面からテーブル上面までの高さは0.6mm低くなります。穴位置については、CAD等でご確認ください。

構成例

項目	名称	型式	備考	製品番号
1	アクチュエータ	ELGD-BS-KF-120-		8176876
2-1	モータ取付キット	EAMM-A-S60-80P		8234799
2-2	モータ取付キット(折返し)	EAMM-U-86-S60-80P-177		8234877
3	モータ	KXRM875AC		
4	本体取付金具	EAHF-E24-60-P	アクセサリ(別売)	8197132
5	本体取付金具	EAHF-E24-60-P-S	アクセサリ(別売)	8197128
6	センサドグ	EAPM-E24-60-SLS	アクセサリ(別売)	8197117



ELGD-BS-WD-100

形式

アクチュエータ

ELGD - BS - KF - WD - 100 - 500 - 0H - 10P - SU - L

	①	②	③	④	⑤
①ストローク	50～1000mm				
②ボールねじリード	5P 10P	5mm 10mm			
③ボールねじサポート	無記入 -SU	なし あり			
④追加テーブル	無記入 -ZL -ZR	なし 左側 右側			
⑤取付方向	無記入 -M	処理なし 底面タップ穴、位置決めピンあり			

モータ、モータ取付キット

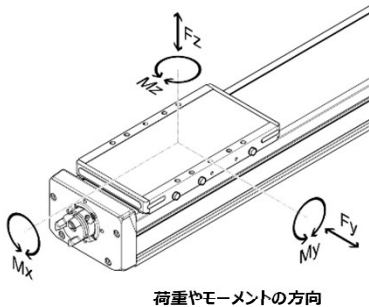
モータ※1		モータ取付キット	
		品名	製品番号
αSTEP AZシリーズ	AZM6■	EAMM-A-T42-60AB	8094949
サーボモーター KXRシリーズ	KXRM640■	EAMM-A-T42-60P	4133487
		EAMM-U-65-T42-60P-114※2※3	8222167

※1：■はモータの型番を決める記号が入ります。
※2：折返しタイプのモータ取付キットです。
※3：モータ取付キットのケースが大きく、コネクタ向きをモータ出力側ではケーブルが差し込みできません。コネクタ向きをモータ出力軸側以外に調整してください。

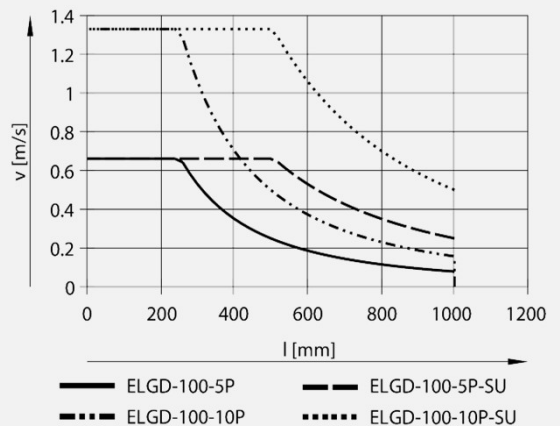
仕様

ボールねじ径	[mm]	10
繰返し位置決め精度	[mm]	±0.01
テーブルタイプ		ロング
許容荷重※1	Fy [N]	4400
	Fz [N]	4400
許容モーメント※1	Mx [Nm]	140
	My [Nm]	230
	Mz [Nm]	220
強度限界※2	Fy [N]	4092
	Fz [N]	2250
	Mx [Nm]	160
	My [Nm]	191
	Mz [Nm]	191
質量※3	基本 [kg]	2.98
	加算 [kg/0.1m]	0.59
使用周囲温度範囲※3	[℃]	0～60
保護等級※3		IP40

※1：寿命目安5000kmの値です。
※2：アクチュエータの強度限界です。この値を超えないようにご使用ください。
※3：アクチュエータのみの仕様です。モータ減速機、モータ取付キットは個別でご確認ください。



ストローク・許容速度特性



ELGD-BS-WD-100

■ 型式

【サーボモータ仕様】

仕様は3m/s²、デューティ比50%、許容慣性モーメント比35倍以下、ワークの重心位置がテーブル面の中心の時の参考例です。
ストローク、速度、加速度、デューティ比、取付方向、ワークの重心位置、取付支持間距離等の様々な条件により搬送できる質量は変わります。
お客様条件にて搬送可能かどうかについてはお問い合わせください。

モータ定格出力	[W]	400	
ボールねじリード	[mm]	5	10
定格速度	[mm/s]	250	500
最大可搬質量(水平)	[kg]	228	228
最大可搬質量(垂直)	[kg]	40	40

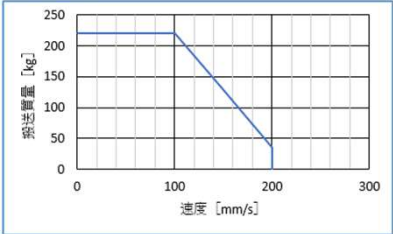
※折り返しキットを使用した場合は最大可搬質量の値は変わります。

【ステッピングモータ仕様（例：AZM69A0CH）】

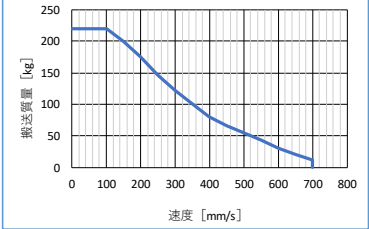
仕様は3m/s²、デューティ比50%、許容慣性モーメント比30倍以下、ワークの重心位置がテーブル面の中心の時の参考例です。
ストローク、速度、加速度、デューティ比、取付方向、ワークの重心位置、取付支持間距離等の様々な条件により搬送できる質量は変わります。
お客様条件にて搬送可能かどうかについてはお問い合わせください。

速度 – 搬送質量特性

●リード5mm
水平 AZM69

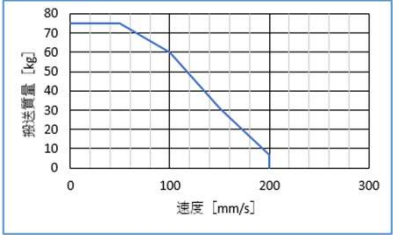


●リード10mm
水平 AZM69

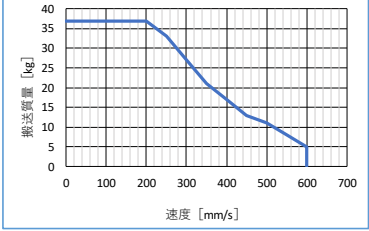


※水平設置の場合の値です。壁掛け設置の場合の最大可搬質量は165kgです。

●リード5mm
垂直 AZM69



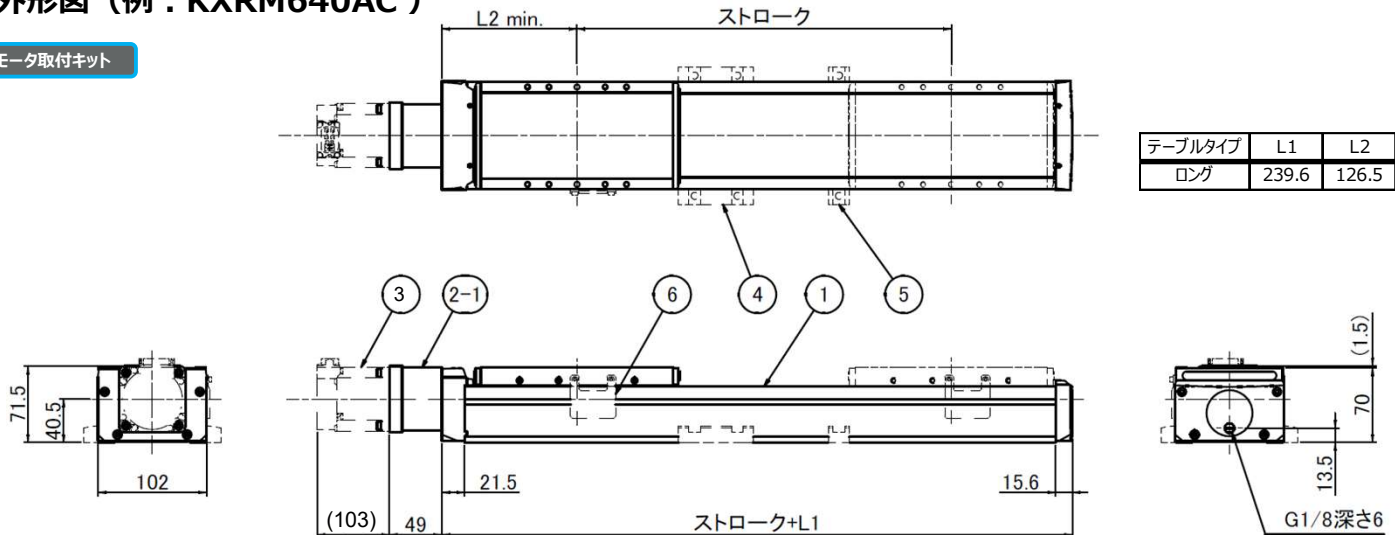
●リード10mm
垂直 AZM69



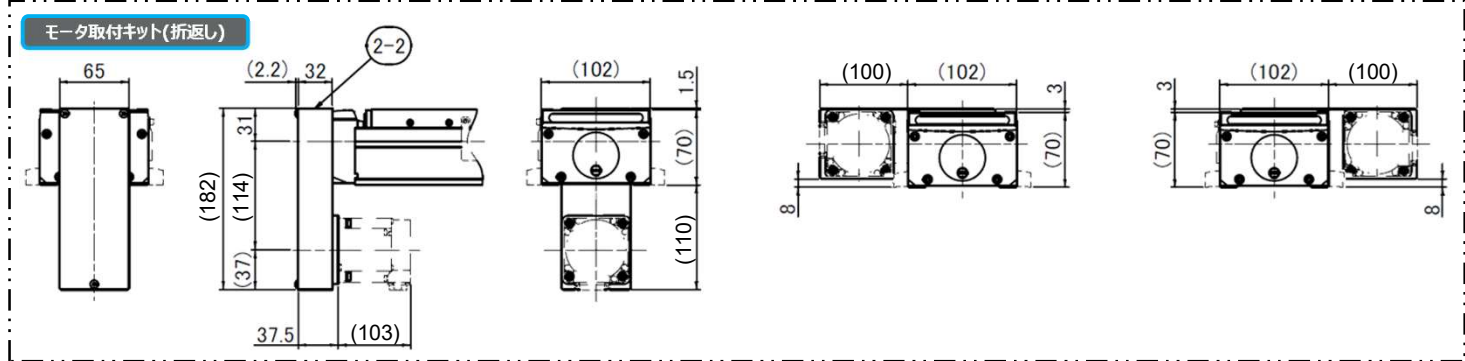
ELGD-BS-WD-100

■外形図（例：KXRM640AC）

モータ取付キット



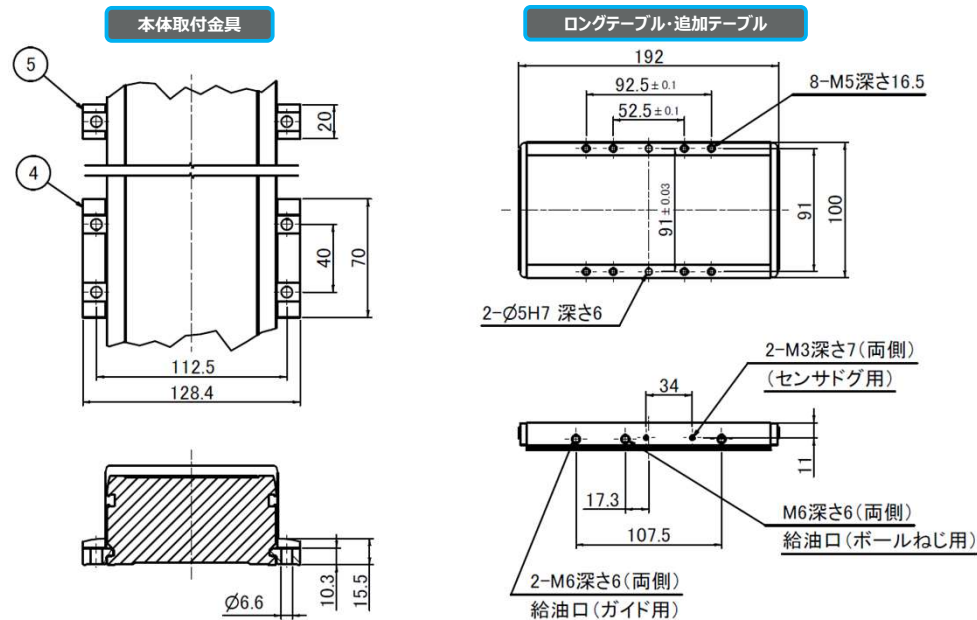
テーブルタイプ	L1	L2
ロング	239.6	126.5



※予備ストロークは1mm(片側0.5mm)です。
※追加テーブルの最小距離は、テーブル間50mm以上離してください。有効ストロークは追加テーブル全長とテーブル間を離れた距離が減少します。
※上記は一例です。他の製品との組み合わせも含め、寸法はCAD等でご確認ください。
※アクチュエータの取付方法が-M(底面タップ穴、位置決めピンあり)の場合、スライダ底面からテーブル上面までの高さは0.6mm低くなります。穴位置については、CAD等でご確認ください。

構成例

項目	名称	型式	備考	製品番号
1	アクチュエータ	ELGD-BS-KF-WD-100-		8176878
2-1	モータ取付キット	EAMM-A-T42-60P		4133487
2-2	モータ取付キット(折返し)	EAMM-U-65-T42-60P-114		8222167
3	モータ	KXRM640AC		
4	本体取付金具	EAHF-E24-60-P	アクセサリ(別売)	8197132
5	本体取付金具	EAHF-E24-60-P-S	アクセサリ(別売)	8197128
6	センサドグ	EAPM-E24-60-SLS	アクセサリ(別売)	8197117



ELGD-BS-WD-120

■ 形式

● アクチュエータ

ELGD - BS - KF - WD - 120 - 500 - 0H - 10P - SU - L

	①	②	③	④	⑤
①ストローク	ELGD- * ELGD- * -M	50~1500mm 50~1370mm			
②ボールねじリード	5P 10P	5mm 10mm			
③ボールねじサポート	無記入 -SU	なし あり			
④追加テーブル	無記入 -ZL -ZR	なし 左側 右側			
⑤取付方向	無記入 -M	処理なし 底面タップ穴、位置決めピンあり			

● モータ取付キット、ギヤ、モータ

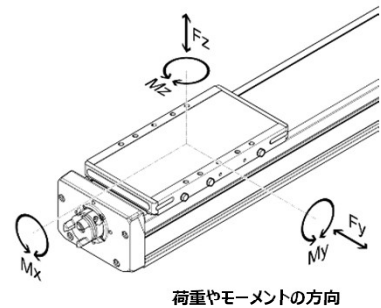
モータ※1		モータ取付キット	
		品名	製品番号
aSTEP AZシリーズ	AZM6 ■	EAMM-A-T42-60AB	8094949
		EAMM-A-T42-60P	4133487
	KXRM640 ■	EAMM-U-65-T42-60P-114※2※3	8222167
		EAMM-A-T42-80PA	8217186
		EAMM-U-87-T42-80P-147※2	8223774
サーボモーター KXRシリーズ	KXR875 ■		

※1：■はモータの型番を決める記号が入ります。
※2：折返しタイプのモータ取付キットです。
※3：モータ取付キットのケースが大きく、コネクタ向きをモータ出力側ではケーブルが差し込みできません。コネクタ向きをモータ出力軸側以外に調整してください。

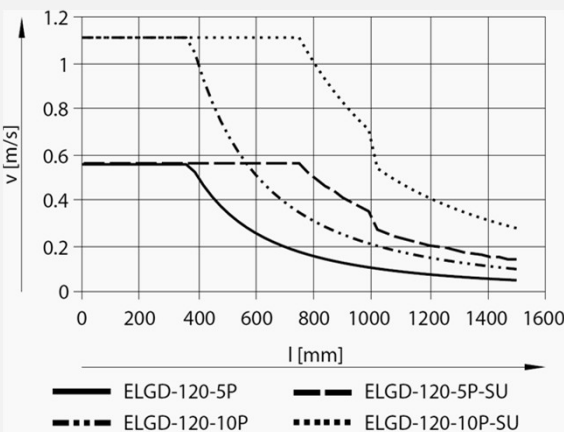
■ 仕様

ボールねじ径	[mm]	12
繰返し位置決め精度	[mm]	±0.01
テーブルタイプ		ロング
許容荷重※1	Fy [N]	8000
	Fz [N]	7200
許容モーメント※1	Mx [Nm]	330
	My [Nm]	600
	Mz [Nm]	540
強度限界※2	Fy [N]	5914
	Fz [N]	5280
	Mx [Nm]	290
	My [Nm]	590
	Mz [Nm]	527
質量※3	基本 [kg]	5.29
	加算 [kg/0.1m]	0.86
	アキシャルキット [kg]	0.33
	パラレルキット [kg]	0.60
使用周囲温度範囲※3	[℃]	0~60
保護等級※3		IP40

※1：寿命目安5000kmの値です。
※2：アクチュエータの強度限界です。この値を超えないようにご使用ください。
※3：アクチュエータのみの仕様です。モータ減速機、モータ取付キットは個別でご確認ください。



ストローク許容速度特性



ELGD-BS-WD-120

■ 型式

【サーボモータ仕様】

仕様は3m/s²、デューティ比50%、許容慣性モーメント比35倍以下、ワークの重心位置がテーブル面の中心の時の参考例です。
ストローク、速度、加速度、デューティ比、取付方向、ワークの重心位置、取付支持間距離等の様々な条件により搬送できる質量は変わります。
お客様条件にて搬送可能かどうかについてはお問い合わせください。

モータ定格出力	[W]	400	
ボールねじリード	[mm]	5	10
定格速度	[mm/s]	250	500
最大可搬質量(水平)	[kg]	455	244
最大可搬質量(垂直)	[kg]	94	42

モータ定格出力	[W]	750	
ボールねじリード	[mm]	5	10
定格速度	[mm/s]	250	500
最大可搬質量(水平)	[kg]	500	470
最大可搬質量(垂直)	[kg]	140	92

※折り返しキットを使用した場合は最大可搬質量の値は変わります。

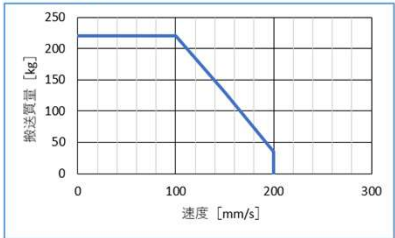
【ステッピングモータ仕様（例：AZM69A0CH）】

仕様は3m/s²、デューティ比50%、許容慣性モーメント比30倍以下、ワークの重心位置がテーブル面の中心の時の参考例です。
ストローク、速度、加速度、デューティ比、取付方向、ワークの重心位置、取付支持間距離等の様々な条件により搬送できる質量は変わります。
お客様条件にて搬送可能かどうかについてはお問い合わせください。

速度 – 搬送質量特性

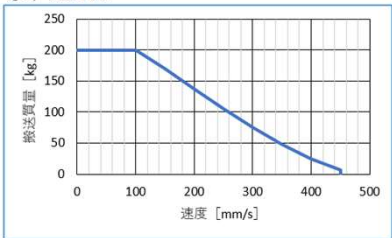
●リード5mm

水平 AZM69



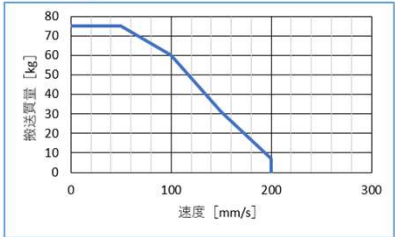
●リード10mm

水平 AZM69



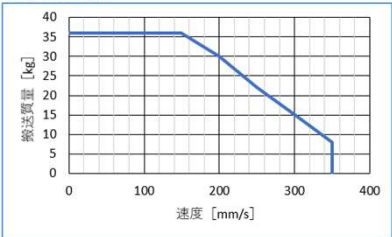
●リード5mm

水平 AZM69



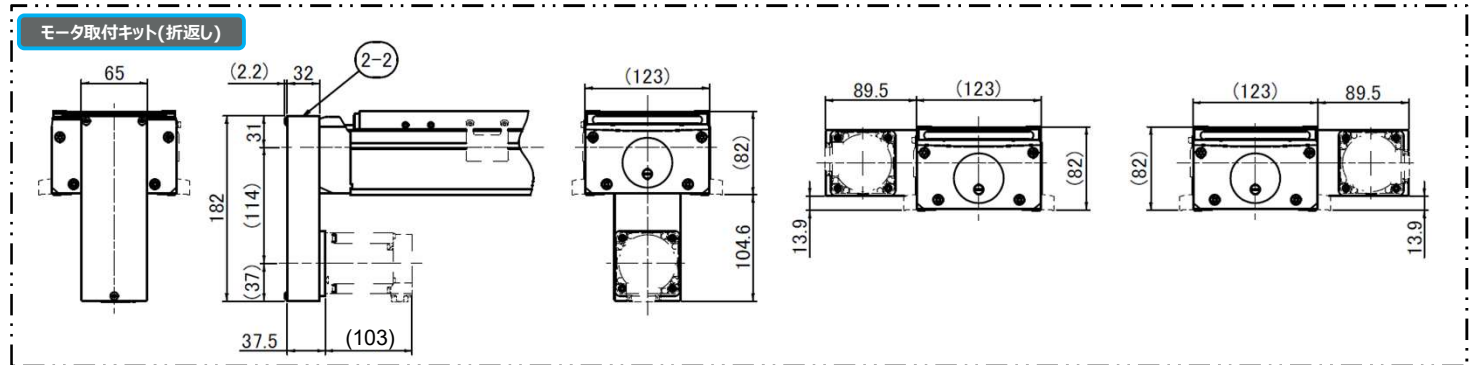
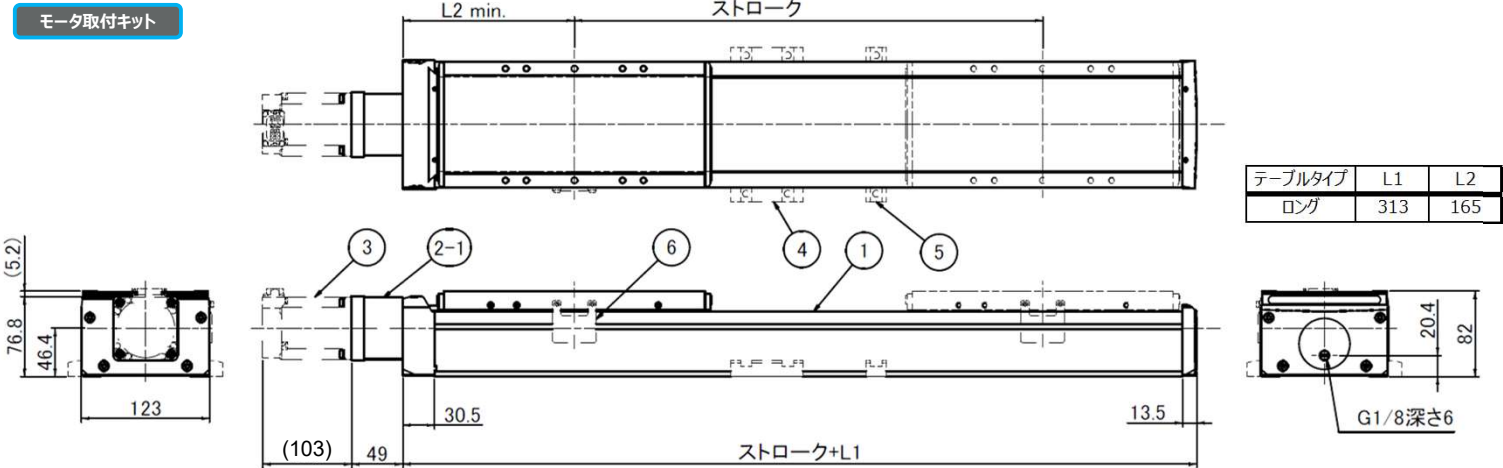
●リード10mm

垂直 AZM69



ELGD-BS-WD-120

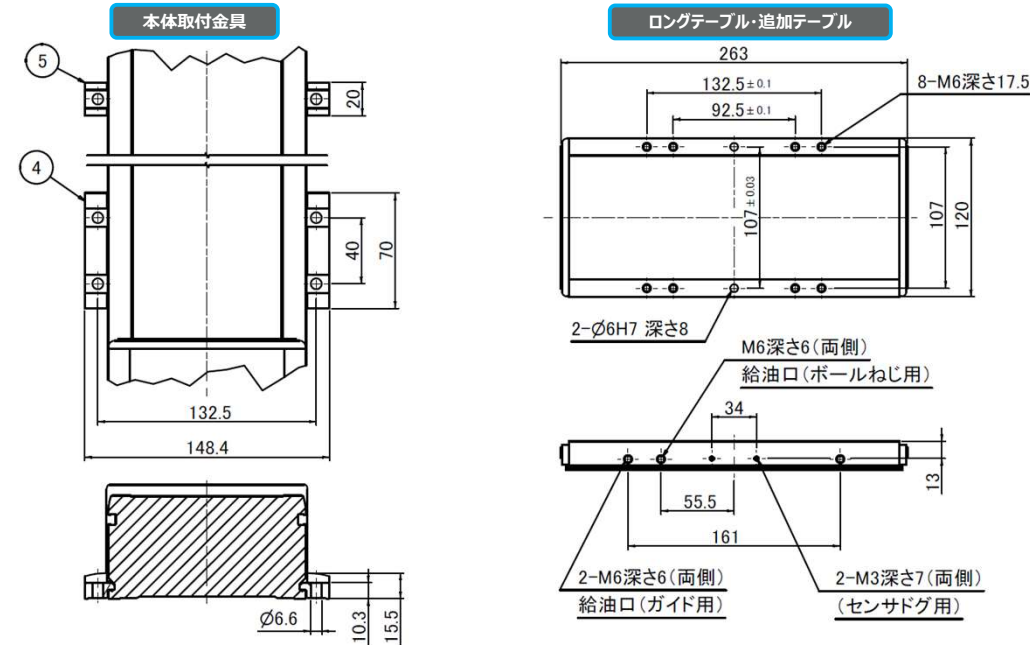
■外形図（例：KXRM640AC）

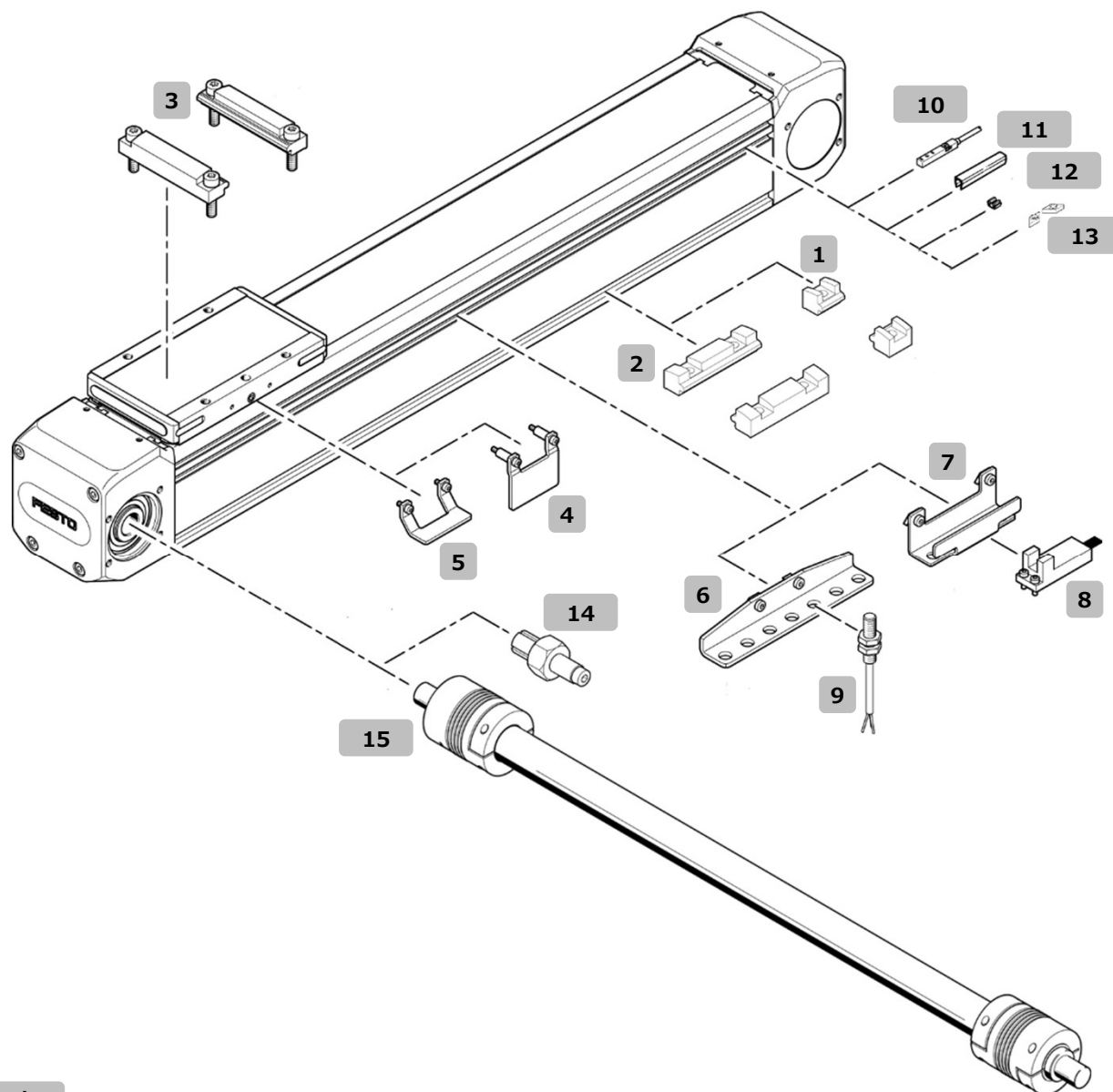


※予備ストロークは1mm(片側0.5mm)です。
※追加テーブルの最小距離は、テーブル間50mm以上離してください。有効ストロークは追加テーブル全長とテーブル間を離れた距離が減少します。
※上記は一例です。他の製品との組み合わせも含め、寸法はCAD等でご確認ください。
※アクチュエータの取付方法が-M(底面タップ穴、位置決めピンあり)の場合、スライダ底面からテーブル上面までの高さは0.6mm低くなります。穴位置については、CAD等でご確認ください。

構成例

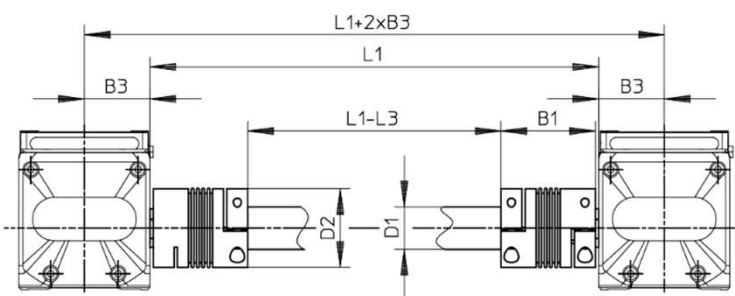
項目	名称	型式	備考	製品番号
1	アクチュエータ	ELGD-BS-KF-WD-120-		8176879
2-1	モータ取付キット	EAMM-A-T42-60P		4133487
2-2	モータ取付キット(折返し)	EAMM-U-65-T42-60P-114		8222167
3	モータ	KXRM640AC		
4	本体取付金具	EAHF-E24-60-P	アクセサリ(別売)	8197132
5	本体取付金具	EAHF-E24-60-P-S	アクセサリ(別売)	8197128
6	センサドグ	EAPM-E24-60-SLS	アクセサリ(別売)	8197117





15 連結シャフト

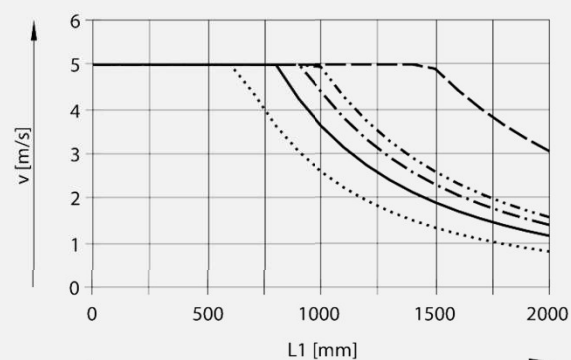
図1：連結シャフトの取付寸法



適用サイズ	B1	B3	D1	D2	L1	L3
ELGD-TB-60	59	31	26.5	49	200~2000	121.7
ELGD-TB-80	59	41	26.5	49	200~2000	122
ELGD-TB-120	94	61.5	41.6	81	200~2000	192
ELGD-TB-WD-100	50	51	21.3	40	200~2000	103.4
ELGD-TB-WD-120	59	61.5	26.5	49	200~2000	122

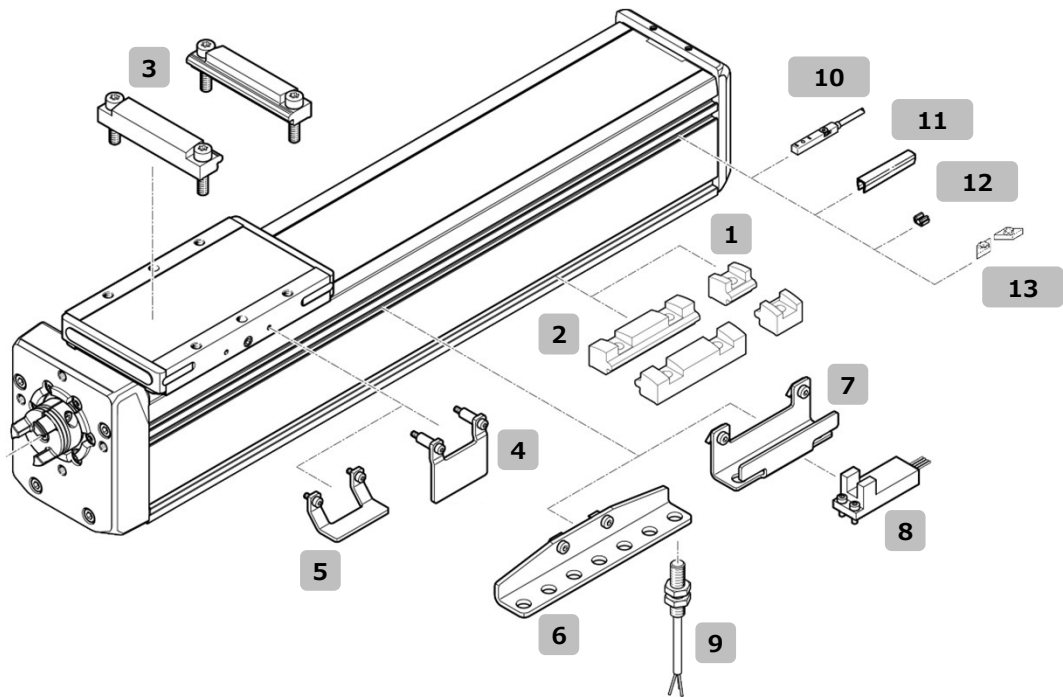
図2：連結シャフトの危険速度目安

アクチュエータ間の距離が長くなると、連結シャフトの危険回転数の制限により速度が下がります。



— ELGD-60
 - - - ELGD-80
 . . . ELGD-120
 - . - ELGD-WD-100
 - - - ELGD-WD-120

アクセサリ



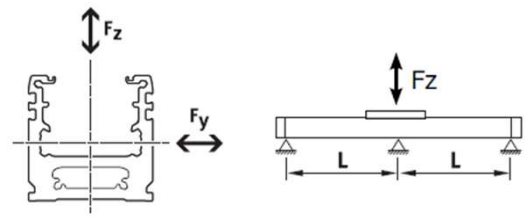
アクセサリリスト

No.	名称	型式	適用サイズ	備考	製品番号
1	本体取付金具	EAHF-E24-60-P-S	共通	1穴タイプ	8197128
2	本体取付金具	EAHF-E24-60-P	共通	2穴タイプ	8197132
3	本体取付金具 (2軸連結用)	EAHF-E24-60-P-D5	60-L ※1	ELGD-60と連結可能	8197131
		EAHF-E24-60-P-D4	80	ELGD-60と連結可能	8197129
		EAHF-E24-60-P-D6	WD-100 ※1	ELGD-60又は80と連結可能	8197130
		EAHF-E24-60-P-D7	120-L/WD-120 ※1	ELGD-80又はWD-100と連結可能	8229954
4	センサドグ	EAPM-E24-60-SLS	共通	Festo近接センサSIES-8M検出用、又はフォトマイクロセンサEE-SX674検出用	8197117
5	センサドグ	EAPM-E24-60-SLE	共通	Festo近接センサSIEN-8M検出用	8197116
6	センサブラケット	EAPM-E24-60-SHE	共通	Festo近接センサSIEN-8M取付用	8197123
7	センサブラケット	EAPM-E24-60-SHO	共通	フォトマイクロセンサEE-SX674取付用	8197121
8	フォトマイクロセンサ	EE-SX674シリーズ (OMRON)	共通	お客さまにてご用意ください	
9	近接センサ	SIEN-M8B-NS-K-L	共通	NPN ノーマルオープン 3線ケーブル長2.5m	150384
		SIEN-M8B-NO-K-L	共通	NPN ノーマルクローズ 3線ケーブル長2.5m	150388
		SIEN-M8B-PS-K-L	共通	PNP ノーマルオープン 3線ケーブル長2.5m	150386
		SIEN-M8B-PO-K-L	共通	PNP ノーマルクローズ 3線ケーブル長2.5m	150390
10	近接センサ	SIES-8M-NS-24V-K-7.5-OE	共通	NPN ノーマルオープン 3線ケーブル長7.5m センサブラケット不要	551396
		SIES-8M-NO-24V-K-7.5-OE	共通	NPN ノーマルクローズ 3線ケーブル長7.5m センサブラケット不要	551401
		SIES-8M-PS-24V-K-7.5-OE	共通	PNP ノーマルオープン 3線ケーブル長7.5m センサブラケット不要	551386
		SIES-8M-PO-24V-K-7.5-OE	共通	PNP ノーマルクローズ 3線ケーブル長7.5m センサブラケット不要	551391
11	溝カバー	ABP-5-S1	共通	500mm × 2本 Festo近接センサのケーブル固定にも使用可能	563360
12	ケーブルクリップ	SMBK-8	共通	Festo近接センサのケーブル固定用	534254
13	溝ナット	ABAN-8-1M4-5-P2	共通	M4タップ	8028500
14	ドライブシャフト	EAMB-18-9-8X16-10X12	WD-100	出力シャフトΦ8	558035
		EAMB-24-6-15X21-16X20	60/80/WD-120	出力シャフトΦ15	558036
		EAMB-34-6-25X26-23X27	120	出力シャフトΦ25	558037
15	連結シャフト	KSK-70-__ ※2	WD-100	2軸ガントリ用	562520
		KSK-80-__ ※2	60/80/WD-120	2軸ガントリ用	562521
		KSK-120-__ ※2	120	2軸ガントリ用	562522

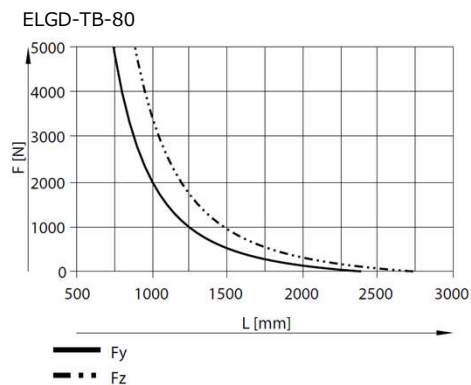
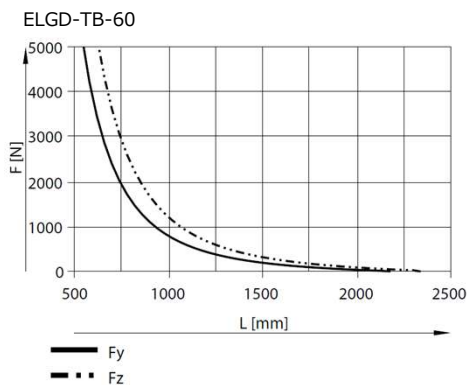
※1 ロングテーブルのみ対応可能。
※2 連結シャフトの形式の __ には、2軸間の距離L1寸法（図1参照）が入ります。

取付支持間目安

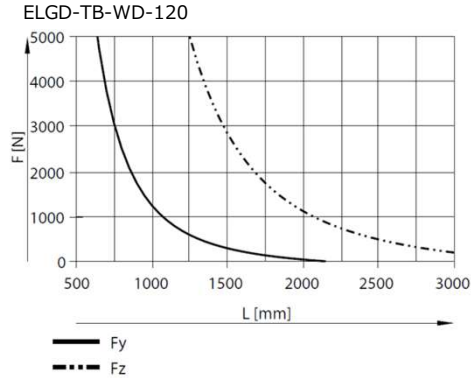
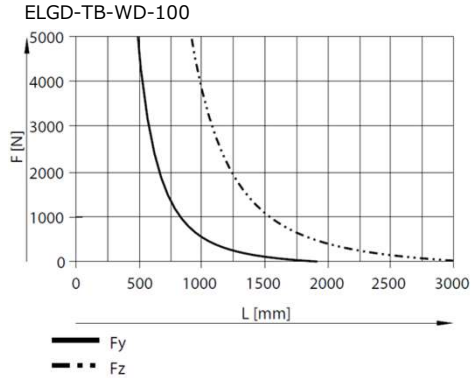
ストロークが長くなるとアクチュエータにたわみが生じるため、支持が必要になります。
下記グラフはアクチュエータに作用する負荷F時の取付支持間距離Lを決定する使用することが出来ます。
たわみ量 δ は0.5mmです。(推奨：L $\leq$ 750mm)



ELGD-TB-60,80

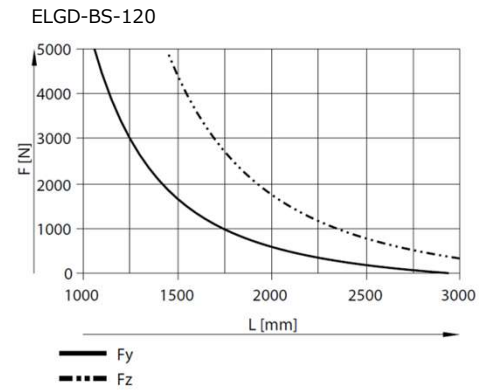
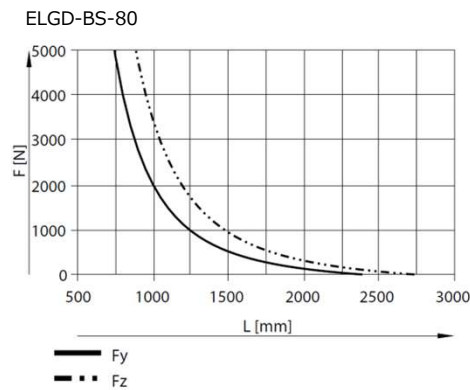
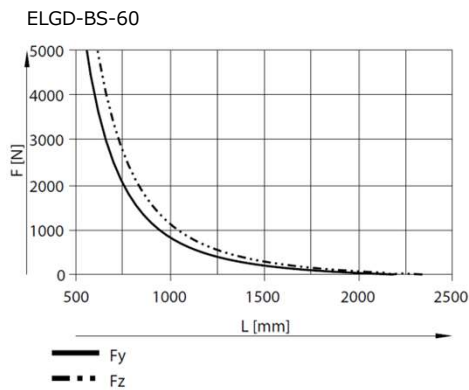


ELGD-TB-WD-100,120

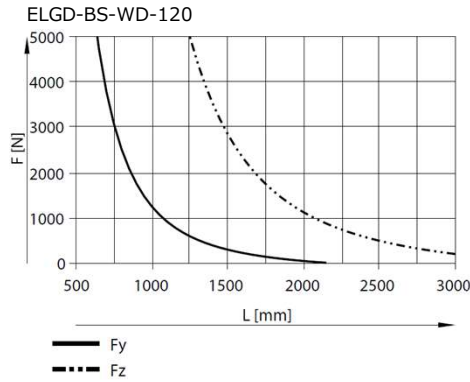
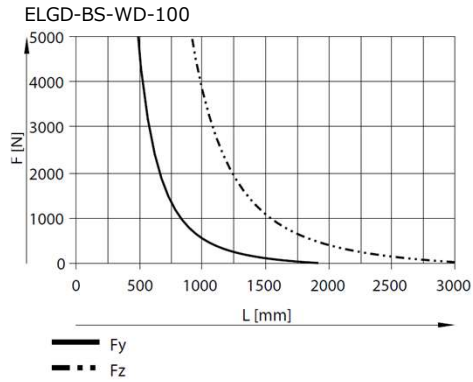


取付支持間目安

ELGD-BS-60,80,120



ELGD-BS-WD-100,120





安全に関するご注意

- ご使用の際は、取扱説明書を良くお読みのうえ正しくお使いください。
- このカタログに掲載している商品は産業用および機器組み込み用です。その他の用途には使用しないでください。

- このカタログに掲載している商品の性能および仕様は、改良のため予告なく変更することがありますので、ご了承ください。
- このカタログに掲載している全商品の価格には消費税等は含まれておりません。
- 商品について詳しくお知りになりたい方は、お近くの営業所までお問い合わせください。
- このカタログに記載している会社名および商品の名称は、それぞれの会社が所有する商標または登録商標です。
- ORIM VEXTA *QSTEP* は、日本その他の国におけるオリエンタルモーター株式会社の登録商標または商標です。

営業窓口

- 第1営業部（北海道／東北／関東／甲信越地方担当）
TEL (050) 5445-9709 FAX (03) 5820-5687
- 第2営業部（東海／北陸／近畿／中国／四国／九州地方担当）
TEL (050) 5445-9710 FAX (06) 6337-0065

技術的なお問い合わせ

TEL (0120) 926-745

オリムベクスタ株式会社

<https://www.orimvexta.co.jp/>



チャットでもお問い合わせいただけます。

オリムベクスタ株式会社は、オリエンタルモーターのグループ会社です。

2026年9月制作 このパンフレットの記載内容は、2026年9月現在のものです。
©2026 Copyright ORIMVEXTA CO., LTD.