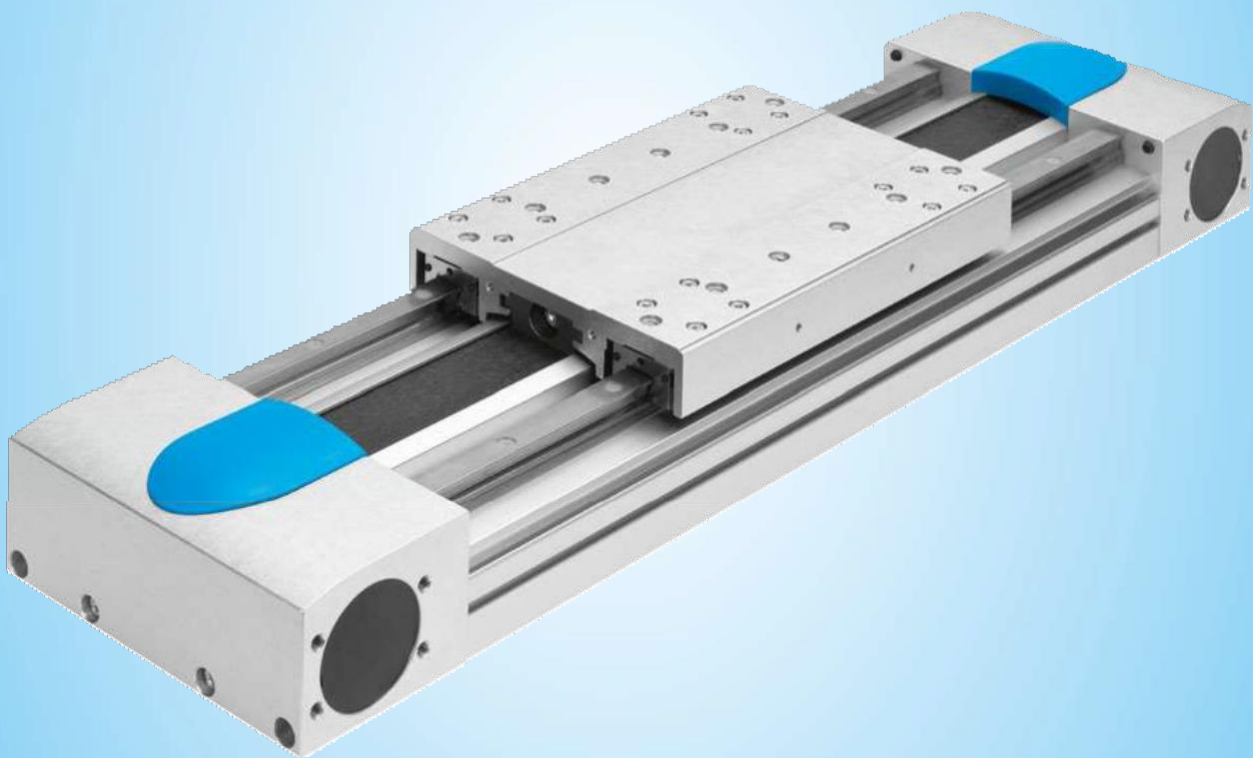


EGC-HD-TB シリーズ



EGC-HD-160-TB

形 式



- モーター（オリエンタルモーター）
AZXM640AC（400W ブレーキなし）
- モーター取付キット（フエスト）
EAMM-A-M48-60H
- ギヤヘッド（アベックスダイナミックス）
PG2_060-□□□/NXM640A
□□□：減速比 003/004/005/007/010

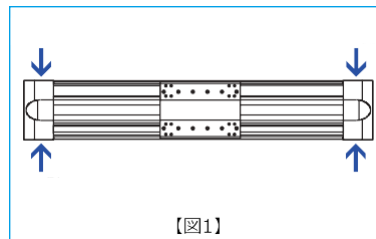
【オプション】

ダストワイパ
追加テーブル

【アクセサリ（別売）】

本体取付金具※2
溝ナット※2
センサ
センサ溝カバー
センサドグ
ラバーバンプ
ショックアブソーバキット

【モーター組み付け位置】

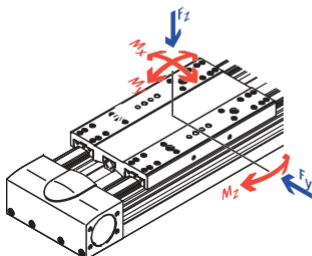


※2 アクチュエータの組み付けに必要です。

仕 様

【基本仕様】

ベルト送り量	[mm/rev.]	125
プーリ径	[mm]	39.79
繰返し位置決め精度	[mm]	±0.11
許容荷重※1	Fy max.	[N] 5600
	Fz max.	[N] 5600
許容モーメント※1	Mx max.	[Nm] 300
	My max.	[Nm] 500
	Mz max.	[Nm] 500
質 量※2	基 本	[kg] 9.2
	加 算※3	[kg/0.1m] 1.07
	減速機	[kg] 1.2
使用周囲温度範囲※4	[℃]	-10～60
保護仕様※4		IP40



- ※1 テーブル上面中心での値です。
 ※2 モーター、アクセサリは含んでいません。
 ※3 ストローク100mmあたりの加算重量です。
 ※4 アクチュエータ本体のみ。

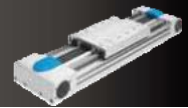
【サーボモーター仕様】

加速度3m/s²、デューティ50%時の値です。
 負荷慣性モーメント比は50倍を基準にしています。

モーター出力	[W]	400				
減速比		1/3	1/4	1/5	1/7	1/10
定格速度	[mm/s]	2083	1563	1250	893	625
最大可搬質量	[kg]	10	20	40	60	80

動作条件により回生抵抗が必要になる場合がありますので、オリエンタルモーター（株）にお問い合わせください。

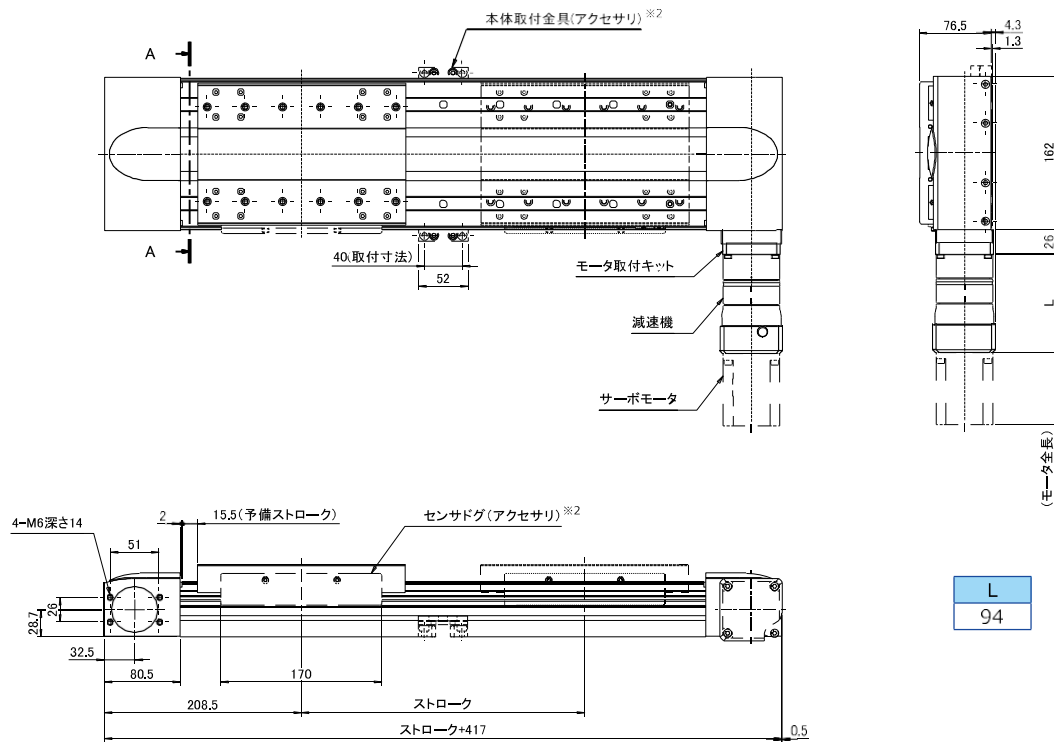
の減速比はモーターの瞬時最大トルクがアクチュエータの入カトルク上限を超えているため、トルク制限が必要になります。



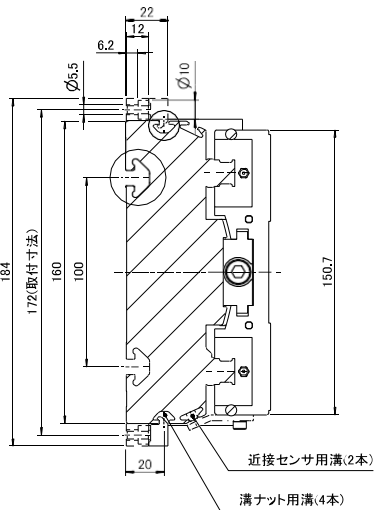
外形寸法図（モーター組み付け位置：RV※1）



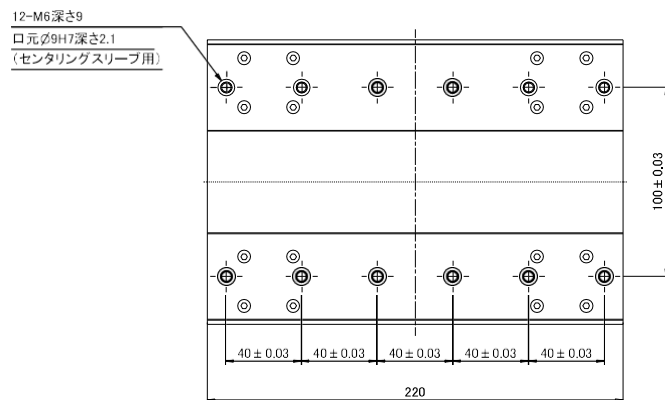
CAD データがホームページからダウンロードできます。
www.festo.com/cad



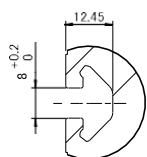
【A-A 断面】



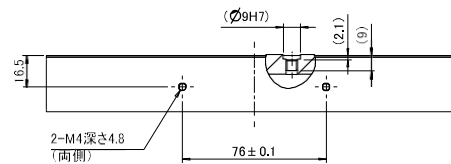
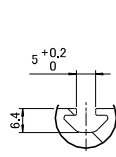
【テーブル詳細】



【底面取付溝詳細】



【側面取付溝詳細】



EGC-HD-220-TB

形 式

アクチュエータ基本形式

EGC - HD - 220 - 1500 - TB - 0H - GK

- ストローク
50~4750[mm]
(1mm単位)

- モーター（オリエンタルモーター）
AZXM960AC（600W ブレーキなし）
- モーター取付キット（フエスト）
EAMM-A-M80-120G
- ギヤヘッド（アベックスダイナミックス）
PG2_120-□□□/NXM975A
□□□：減速比 003/004/005/007/010

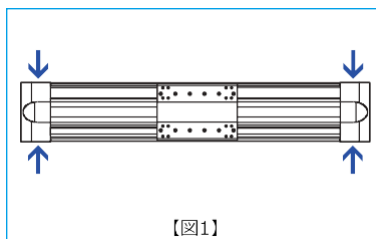
【オプション】

ダストワイパ
追加テーブル

【アクセサリ（別売）】

本体取付金具※2
溝ナット※2
センサ
センサ溝カバー
センサドグ
ラバーバッファ
ショックアブソーバキット

【モーター組み付け位置】



【図1】

※2 アクチュエータの組み付けに必要です。

仕 様

【基本仕様】

ベルト送り量	[mm/rev.]	208
プーリ径	[mm]	66.21
繰返し位置決め精度	[mm]	±0.12
許容荷重※1	Fy max.	[N] 13000
	Fz max.	[N] 13000
許容モーメント※1	Mx max.	[Nm] 900
	My max.	[Nm] 1450
	Mz max.	[Nm] 1450
質 量※2	基 本	[kg] 25.9
	加 算※3	[kg/0.1m] 2.1
	減速機	[kg] 6.2
使用周囲温度範囲※4	[℃]	-10~60
保護仕様※4		IP40

【サーボモーター仕様】

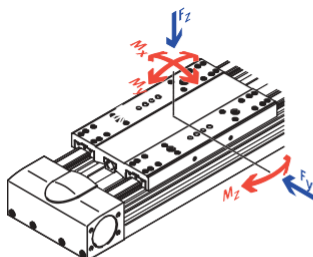
加速度3m/s²、デューティ50%時の値です。
負荷慣性モーメント比は50倍を基準にしています。

モーター定格出力[W]	600				
減速比	1/3	1/4	1/5	1/7	1/10
定格速度[mm/s]	3467	2600	2080	1486	1040
最大可搬質量[kg]	—※	—※	—※	45	85

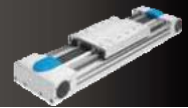
動作条件により回生抵抗が必要になる場合がありますので、オリエンタルモーター(株)にお問い合わせください。

■ 減速比はモーターの瞬時最大トルクがアクチュエータの入力トルク上限を超えているため、トルク制限が必要になります。

※ 動作条件（加速度、デューティなど）により使用可能になる場合があります。
詳細についてはお問い合わせください。



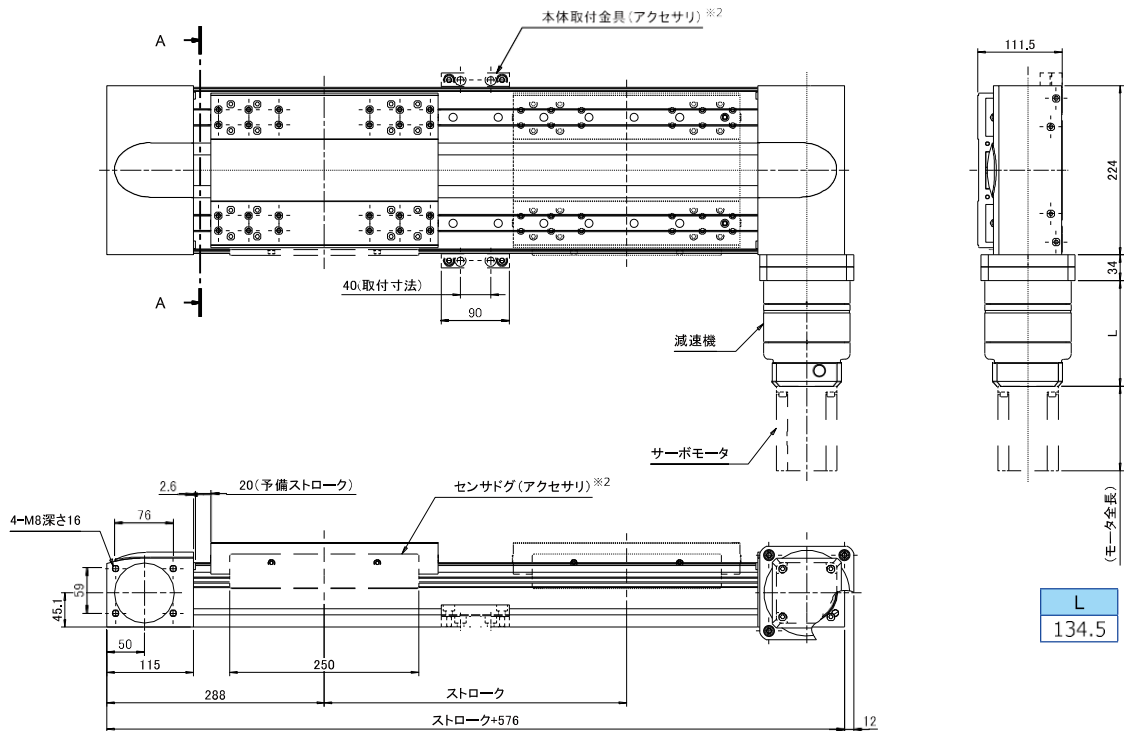
- ※1 テーブル上面中心での値です。
- ※2 モーター、アクセサリは含んでいません。
- ※3 ストローク100mmあたりの加算重量です。
- ※4 アクチュエータ本体のみ。



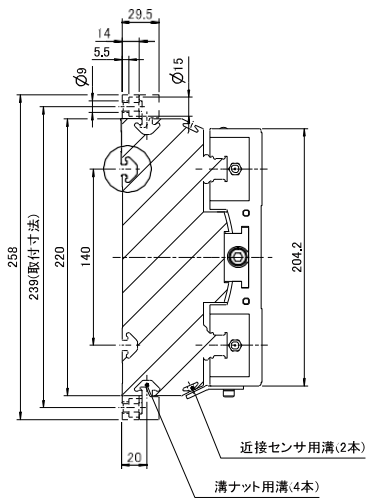
外形寸法図（モーター組み付け位置：RV※1）



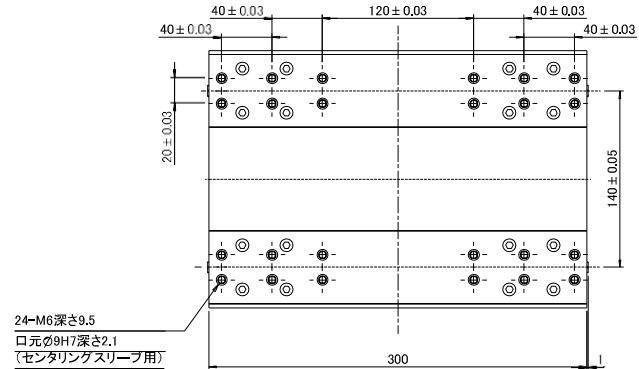
CAD データがホームページからダウンロードできます。
www.festo.com/cad



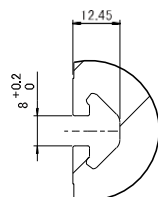
【A-A 断面】



【テーブル詳細】



【取付溝詳細】



※1 モーター組み付け位置は4方向から選べます。組み付け手順は、前付26をご参照ください。
※2 アクセサリは全て別売です。